

الجمهورية الجزائرية الديمقراطية الشعبية
وزارة التربية الوطنية

المجموعة المتخصصة لمواد
الهندسة الميكانيكية

اللجنة الوطنية
للمناهج

تكنولوجيا

المؤلفون

السيد عبد القادر شارف أفروول
مفتش التربية والتكوين
رئيس المجموعة المتخصصة للمواد

السيد هاشمي بن صادق
مفتش التربية والتكوين
عضو بالمجموعة المتخصصة للمواد

السيد مختار الطيب
مفتش التربية والتكوين
عضو بالمجموعة المتخصصة للمواد

السيد عبد القادر سلهامي
مفتش التربية والتكوين
عضو بالمجموعة المتخصصة للمواد

شعبة تقني رياضي

فرع هندسة ميكانيكية

السنة الثالثة من التعليم الثانوي العام والتكنولوجي

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

مقدمة

هذا الكتاب موجه إلى تلاميذ السنة الثالثة ثانوي شعبة تقني رياضي فرع هندسة ميكانيكية، جاء مطابقاً لمنهاج مادة التكنولوجيا، وفق المقاربة البيداغوجية المستوحاة من إصلاح منظوماتنا التربوية وهي المقاربة بالكفاءات ومسعى المشروع .

إن التدعيم بالإعلام الآلي في مجال الهندسة الميكانيكية يتطور يوماً بعد يوم من خلال استعمال مختلف البرمجيات (CFAO-DAO-CAO)، و لكن بالتوازي تبين ضرورة وجود مراجع ثرية في تناول القارئ تسمح بإيجاد في الوقت المناسب العناصر الضرورية للقرارات التي يجب اتخاذها .

يتميز الكتاب بالمقاربة على المستوى الابتدائي (الأولي) للتكنولوجيات الرئيسية المستعملة في المنتجات الموجودة في المحيط.

لهذا نستعمل طرق تحليل و تصميم مدعمة بجهاز الإعلام الآلي الموجهة للتوظيف الفعلي للمعارف العلمية و التقنية. يسهل الكتاب مهمة المعلمين بإعطاء المتعلمين الذين يحضرون امتحان شهادة البكالوريا شعبة تقني رياضي فرع هندسة ميكانيكية، إمكانية إيجاد و بسرعة العناصر التي تسمح بالاستيعاب الجيد للبرنامج .

يعتبر هذا الكتاب امتداد لكتاب السنة الثانية بحيث يتضمن مجموعة من الوحدات التعليمية التي تحقق أهداف منهاج السنة الثالثة الموزعة على ست (06) مجالات:

- * التوجيه الدوراني.
- * نقل الاستطاعة .
- * مقاومة المواد .
- * تحضير الإنتاج.
- * التحكم العددي .
- * الآليات.

كما يتضمن هذا الكتاب إلى جانب المجالات الستة بعض الفقرات
المكاملة قد يلجأ إليها المتعلم عند الحاجة و تخص بالتحديد :
- ملحقات البرمجية CAO / DAO (استعمال المكتبة
و التنشيط)

- مسعى المشروع (المنهجية المتبعة)

- المصطلحات المستعملة

تهيكل كل وحدة إلى نشاطات خاصة بالتلميذ تنطلق من تساؤلات .
- أكتشف و أتعرف

- أستخلص

- أطبق

والحمد لله وأرجو من الله العلي القدير لكل من يقرأ هذا الكتاب أن
ينال منه كل ما ينفعه في تعليمه وفي حياته ويفيد به الآخرين من
بعده ومرحبا بكل ما هو جديد لكي يتوارثه الأجيال جيلا بعد جيل
حتى ينشأ جيلا مبتكرا من الشباب القادر على مواجهة تحديات
القرن .

و الله ولي التوفيق

المؤلفون

الصفحة	المحتويات
6	1 - ملحقات البرمجية CAO / DAO
16	2 - التوجيه الدوراني
17	- الوحدة 01 : الوصلة المتمحورة
21	- الوحدة 02 : الوصلة المتمحورة بالانزلاق
26	- الوحدة 03 : الوصلة المتمحورة بالتدحرج
33	- الوحدة 04 : تركيب المدحرجات
43	3 - نقل الاستطاعة
44	- الوحدة 01 : مفهوم نقل الحركة
51	- الوحدة 02 : البكرات و السيور
57	- الوحدة 03 : المتسنيات
67	- الوحدة 04 : تحويل الحركة
72	4 - مقاومة المواد
73	- الوحدة 01 : عموميات حول مقاومة المواد
81	- الوحدة 02 : المد البسيط - الانضغاط البسيط
87	- الوحدة 03 : القص البسيط
92	- الوحدة 04 : الالتواء البسيط
96	- الوحدة 05 : الانحناء المستوي البسيط
102	5 - تحضير الانتاج
103	- الوحدة 01 : مكونات الإنتاج
112	- الوحدة 02 : وسائل الإنتاج
131	- الوحدة 03 : القياس و المراقبة
140	- الوحدة 04 : أدوات التحضير
153	6 - التحكم العددي
154	- الوحدة 01 : البرمجة على آلة التحكم العددي
167	- الوحدة 02 : محاكاة الصنع
182	7 - الآليات
183	- الوحدة 01 : الأجهزة الهوائية
197	- الوحدة 02 : المنطق التوفيقى
212	- الوحدة 03 : المنطق التعاقبى
222	- الوحدة 04 : محاكاة الآليات
229	8 - مسعى المشروع
234	- مصطلحات

ملاحقات البرمجية CAO/DAO

موقع

عيون


البصائر




التعليمي

التشيط ببرمجية CAO / DAO

مكتبة افتراضية SOLID OFFICE

من بين الأدوات التي تحتويها برمجية CAO/DAO و بالإضافة إلى الرسم، نجد مكتبة خاصة Solid Office و الغرض منها مساعدة الرسام على:

– الرسم وذلك بإدراج بعض القطع الموحدة مثل البراغي، الصواميل، المدحرجات، المسننات... باستعمال مكتبة الأدوات  Toolbox.

– تنشيط و تحريك القطعة أو تجميعها و ذلك باستعمال  eDrawings و كذا  Animator و بالإمكان جعل القطعة أو التجميع في صورة واقعية بحيث تبدي و كأنها حقيقية كما يمكن استعمال  PhotoWorks

2 - كيفية تفعيل ملحقات CAO/DAO ؟

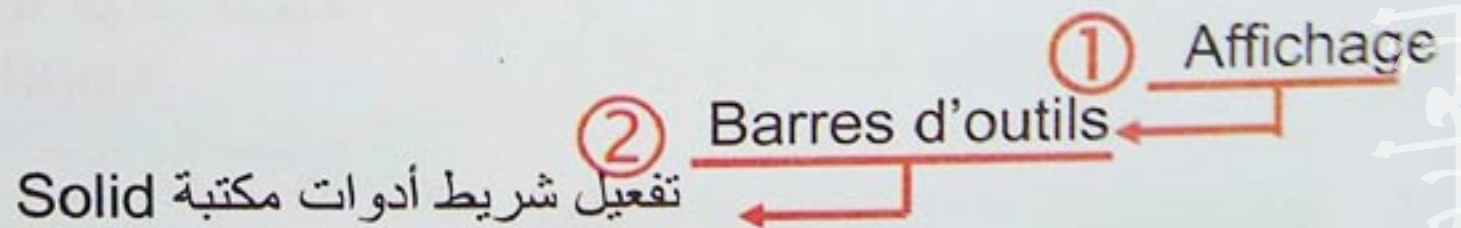
يوجد طريقتان لتفعيل الملحقات في برمجية CAO/DAO .

2.1. الطريقة الأولى:

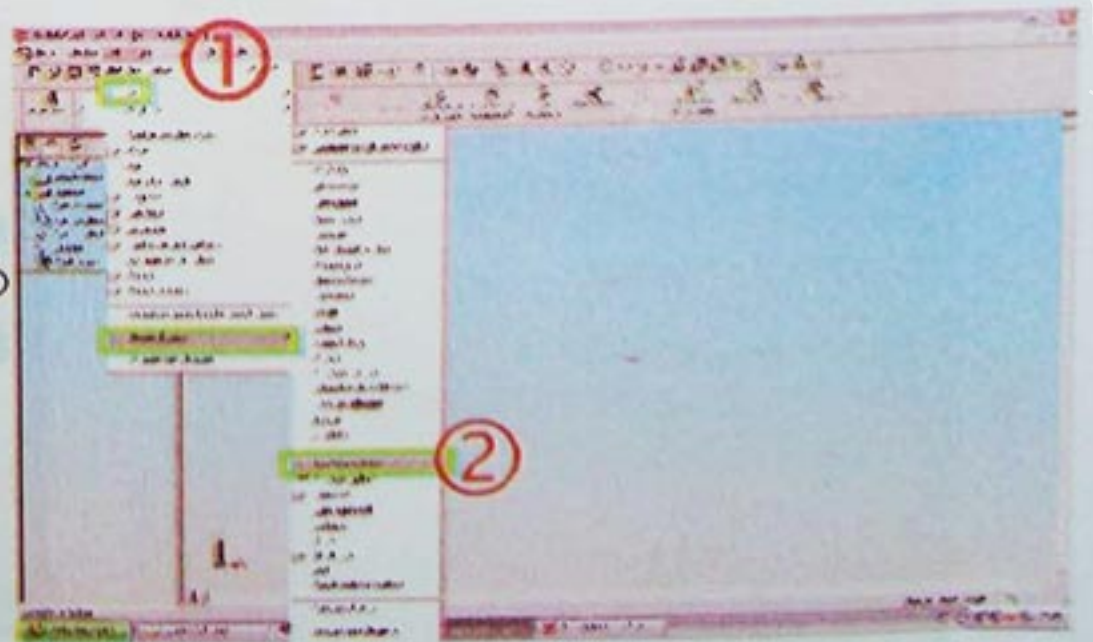
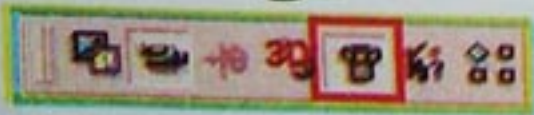
* استعمال مكتبة Solid.

إن لم يكن شريط أدوات مكتبة Solid موجودا على قوائم الأشرطة، نقوم بالعمليات التالية:

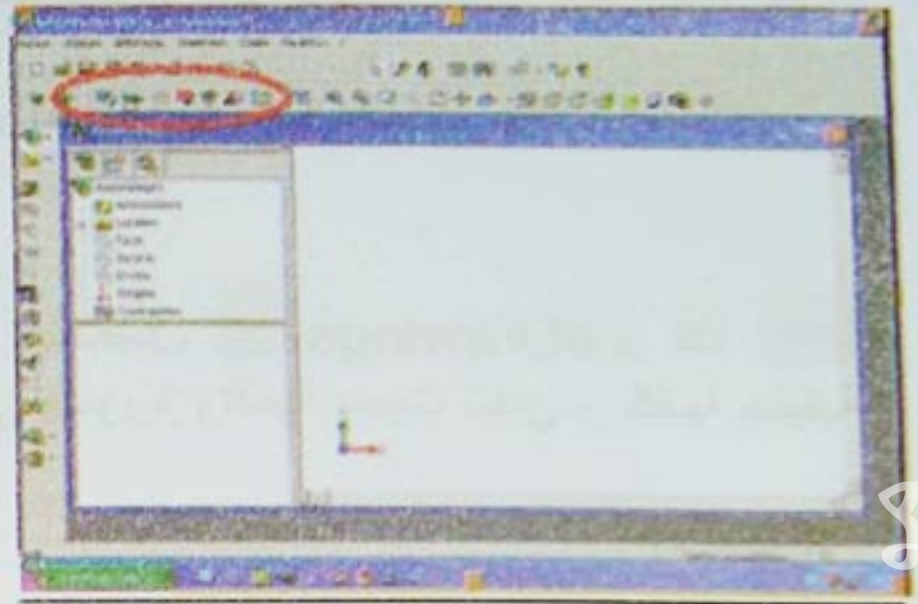
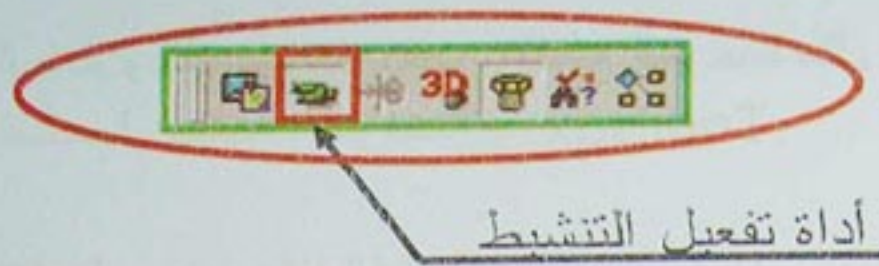
نفتح قائمة Affichage و نقوم بالضغط على التعليمة Barres d'outils ، تظهر قائمة ثانوية ثم نقوم بتفعيل شريط أدوات مكتبة Solid .



شريط أدوات المكتبة

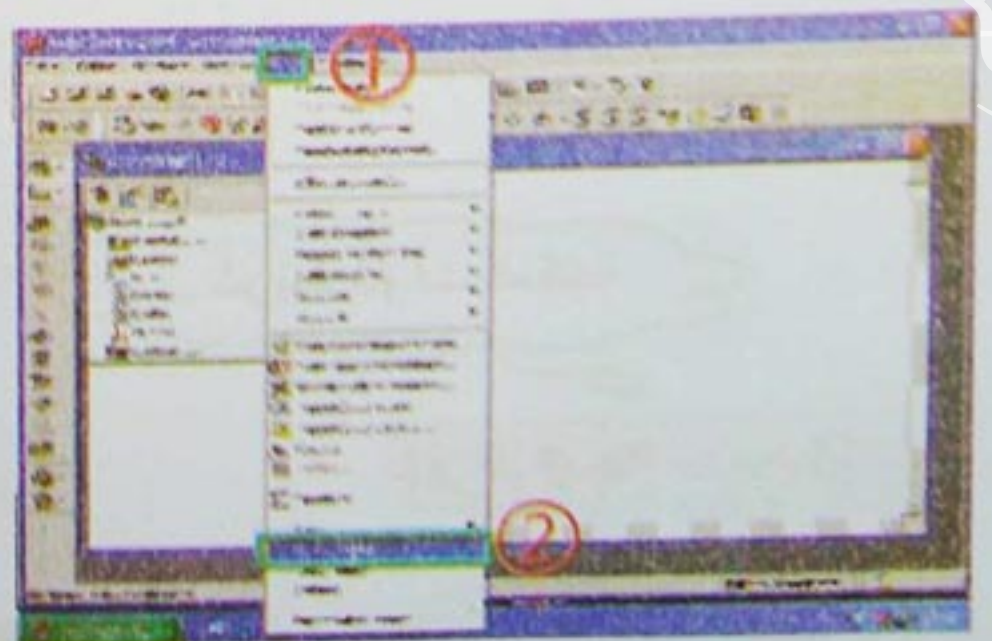
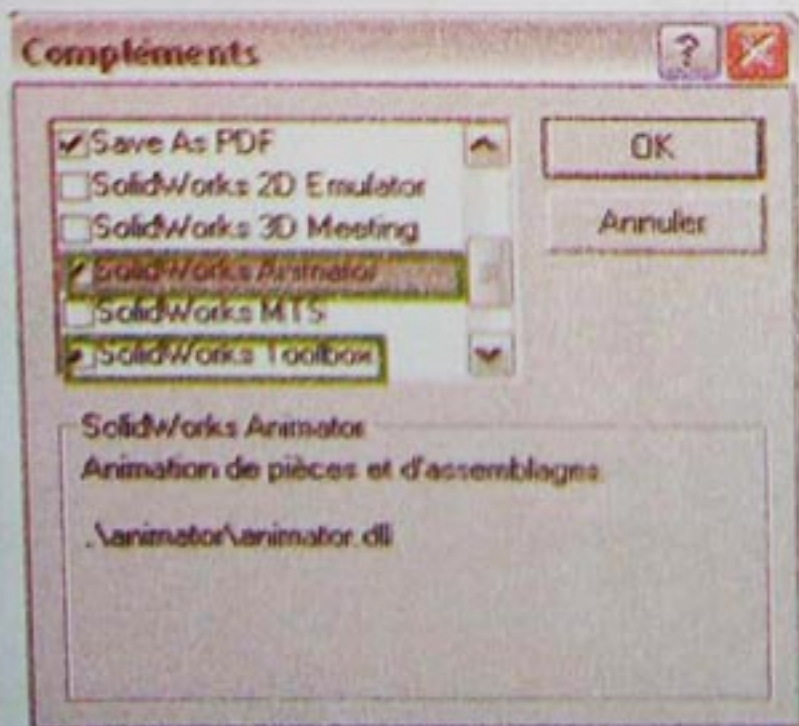
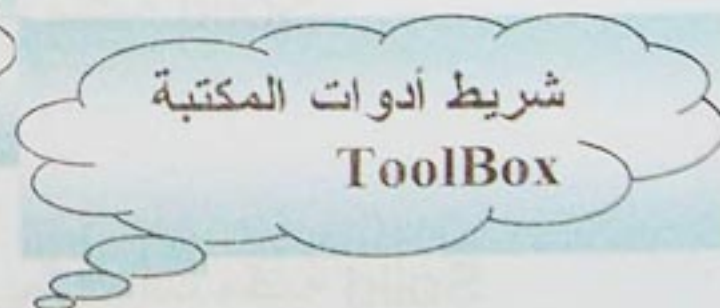
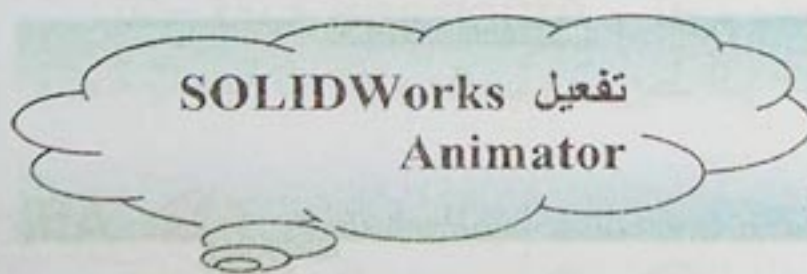
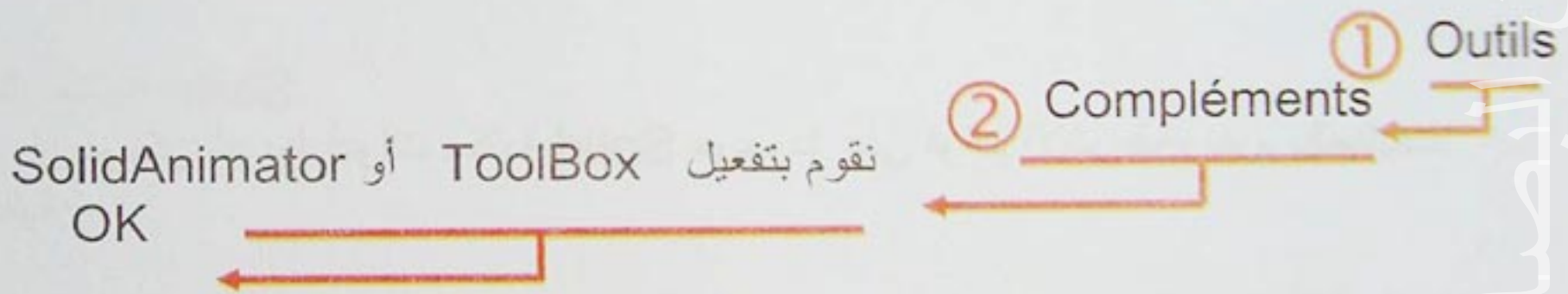


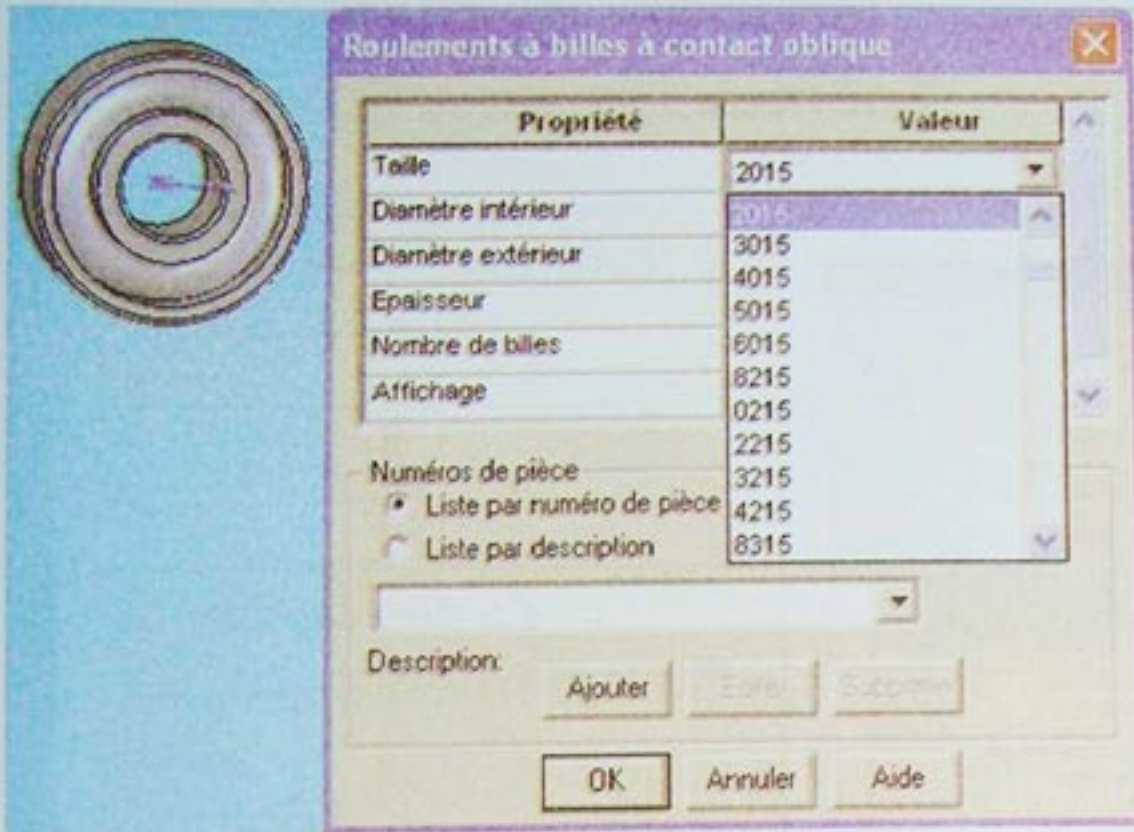
الآن يظهر شريط أدوات مكتبة Solid على قائمة الأشرطة، نقوم بالضغط على أداة تفعيل مكتبة الأدوات Toolbox للإظهار أدواتها الخاصة أو التنشيط Solid Animator للإظهار أدواتها الخاصة.



2.2. الطريقة الثانية

مباشرة نقوم بفتح قائمة Outils، ثم الضغط على التعليمات Compléments تظهر علبة الملحقات Solid نقوم بتفعيل ToolBox أو SolidAnimator، ثم نضغط على الزر OK.



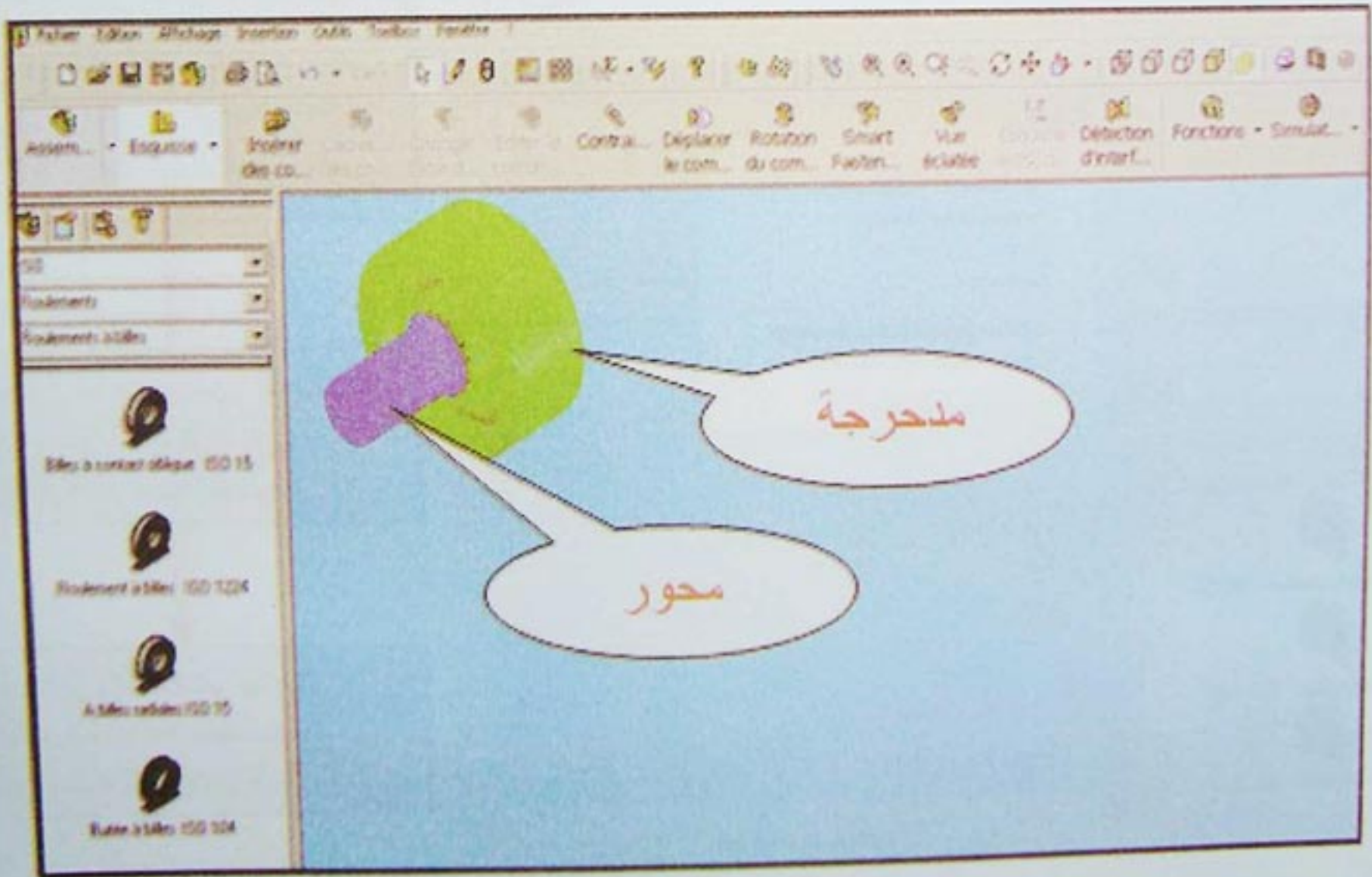


- بعد الاختيار نسحب العنصر نحو مستوي الرسم التجميعي
- تظهر نافذة يحدد عليها مميزات العنصر
- نضغط على OK بعد اختيار الخصائص المناسبة للرسم.

نقوم بتركيب العنصر وفق قواعد أسلوب التجميع.

التجميع:

يتم تركيب المدحرجة على المحور حسب قواعد التجميع بالبرمجية.



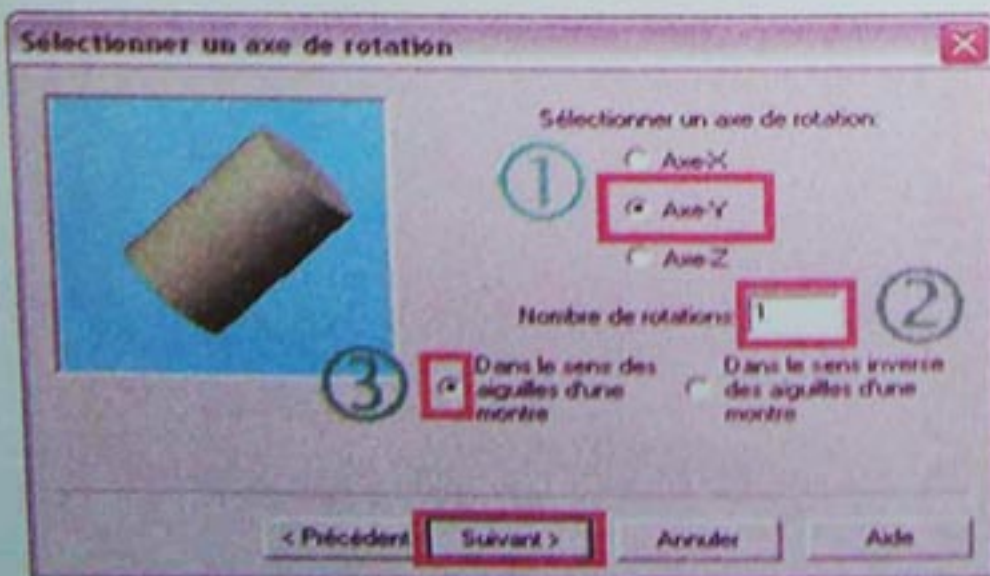
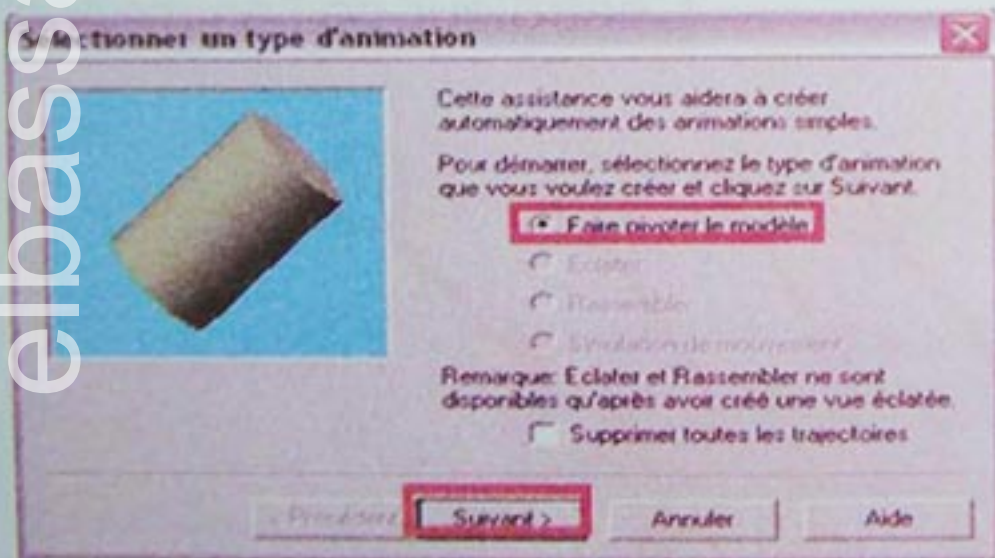
SolidAnimator يمنح تنشيطات مختلفة تحت بيئة ويندوز (ملفات AVI) بإمكان تفعيلها على أي حاسوب يحمل نظام ويندوز.
مع مساعد التنشيط Animation يمكن إنجاز:
- تنشيط مثل تدوير أو تفكيك و تجميع نموذج.
- كذلك إنجاز مسارات التحريك لعناصر مختلفة من النموذج.
و من بين الوظائف التي سوف نراها:

- ☑ تدوير النموذج
- ☑ إنشاء نموذج مفكك
- ☑ تجميع نموذج مفكك
- ☑ تحريك أعضاء النموذج
- ☑ تنشيط النموذج مع توضيح تفاصيل القطع

1.4. تدوير النموذج :

في البداية، سوف نقوم بتدوير النموذج حول محور.

ننقر على مساعد التنشيط  **Assistance pour l'animation** على عتبة الحوار، نختار نوع التنشيط و ذلك بالنقر على تدوير النموذج **Faire pivoter le modèle** ، ثم على تابع **Suivant** على العتبة الموالية، نقوم باختيار محور الدوران و نختار الخيارات التالية:



- ① * اختيار محور الدوران: محور Y
- ② * عدد الدورات: 1
- ③ * باتجاه عقارب الساعة

النقر على تابع **Suivant**

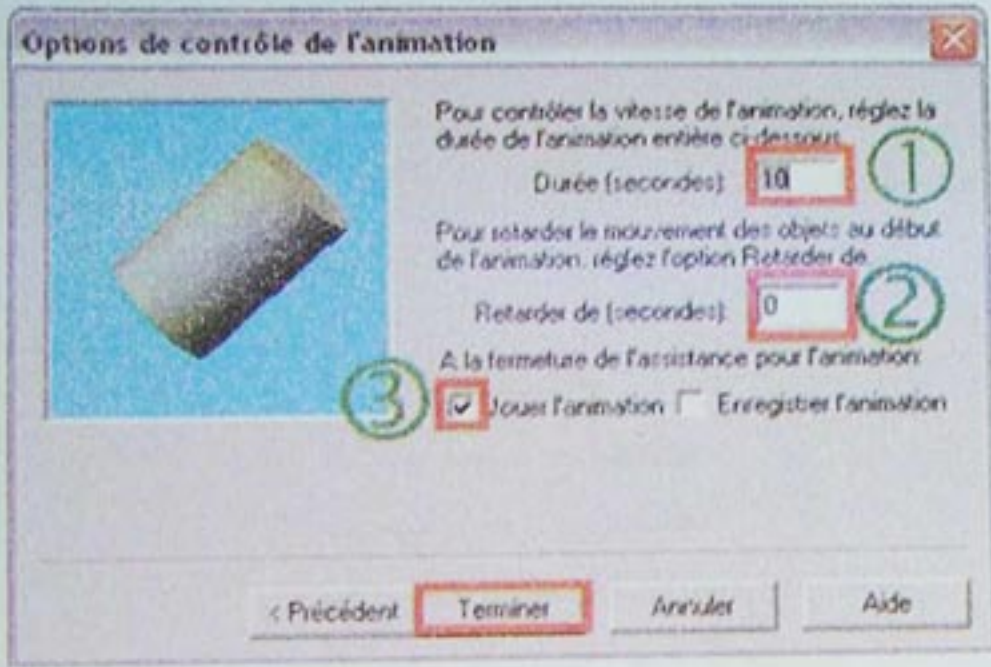
على العلبة الموالية، نقوم باختيار
مراقب التنشيط Options de contrôle de l'animation

و ذلك باختيار الخيارات التالية:

① - المدة (الثانية): 10

② - تأخر (الثانية): 0

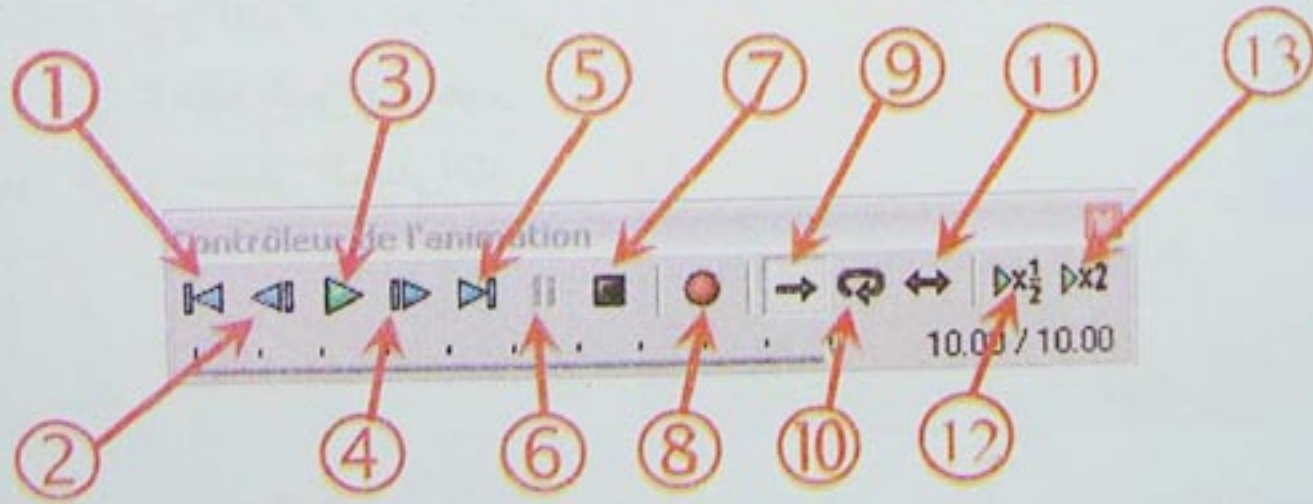
③ - نختار عند غلق مساعد التنشيط:
فتح التنشيط



في الأخير نقر نهاية Terminer

بمجرد ما نقر على الزر نهاية Terminer، النموذج يبدأ في التحرك بحيث يدور دورة واحدة (360°) حول المحور Y و تظهر كذلك معه علبة المراقب التنشيط.

Contrôleur de l'animation



② الرجوع السريع

④ التقدم السريع

⑥ الراحة

⑧ التسجيل

⑩ باستمرار

⑫ القراءة البطيئة

① البداية

③ القراءة

⑤ النهاية

⑦ التوقييت

⑨ عادي

⑪ الذهاب و الإياب


⑬ القراءة السريعة

4.2. تفكيك النموذج :

يمكن تفكيك نموذج و ذلك باستعمال صور حركية.

ننقر على مغادرة طريقة التنشيط Configurer le mode d'animation، أو على Configurer le mode d'animation من شريط القوائم ثم على التعليمات مغادرة طريقة التنشيط Configurer le mode d'animation



ننقر على  Configuration Manager.

بمساعدة الزر الأيمن للفأرة، نشير

و ننقر على ① Défaut و نختار ②

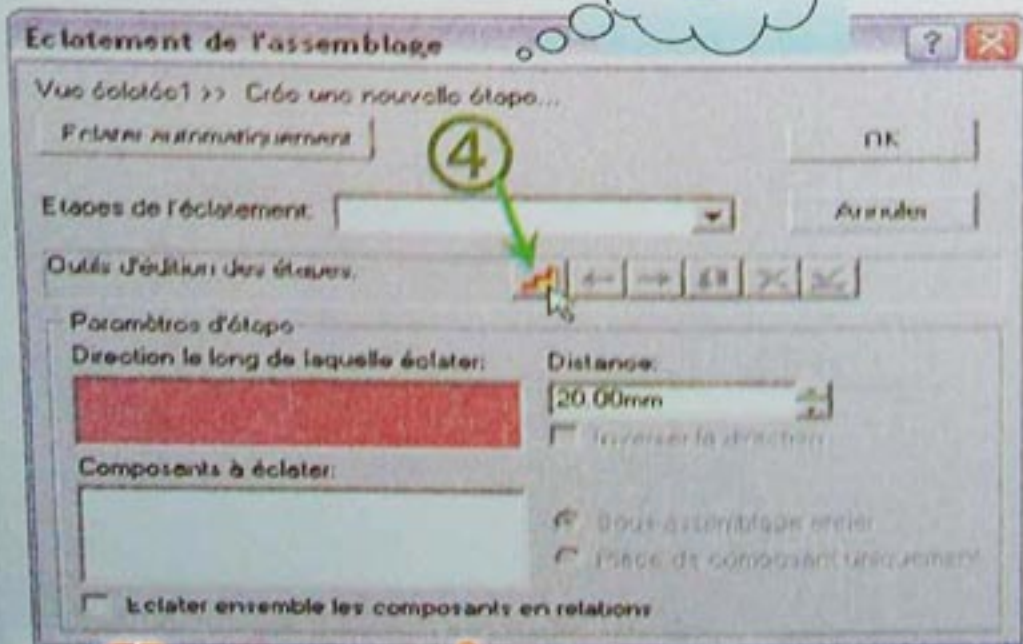
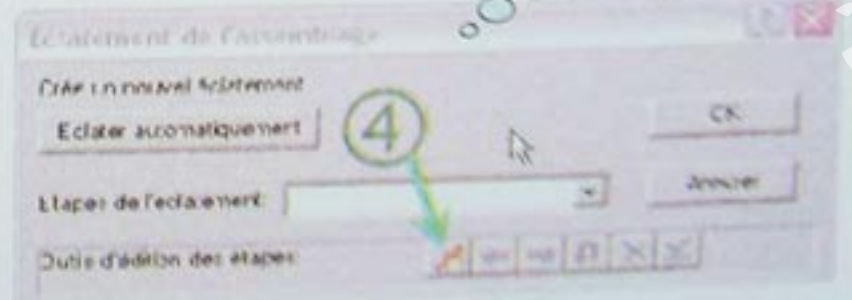
على القائمة تفكيك جديد للنموذج

علبة الحوار تفكيك تظهر ③

Eclatement de l'assemblage

ننقر على جديد ④ Nouveau، العلبة

تكبير و تنشأ مرحلة جديدة ⑤.



ننقر على العنصر المراد

تفكيكه ⑥ على مساحة

الرسم، نلاحظ وجود سهم ⑦

على العنصر المختار و يدل

هذا على اتجاه التفكيك،

و يمكن إعكاس هذا الاتجاه

وذلك بوضع العلامة

صحيح على خانة عكس

الاتجاه ⑧

Inverser la direction

بعد ذلك نقوم بضبط المسافة

(س) ⑨

ننقر على تطبيق ⑩

Appliquer


العنصر ينتقل باتجاه المحدد

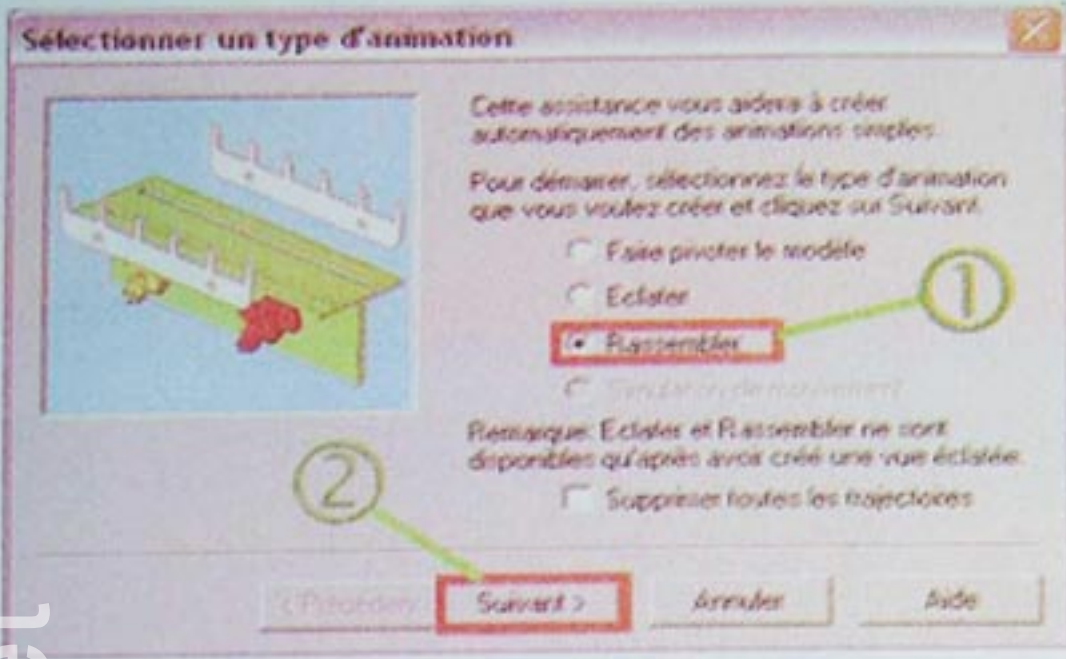
بالمسافة المضبوطة ⑪

ملاحظة:

تطبيق نفس المراحل مع باقي العناصر، مع النقر على جديد Nouveau في بداية كل مرحلة.

يمكن تدوير النموذج لاختيار العناصر.

في نهاية التنشيط يمكن إضافة مرحلة التجميع للنموذج.
 _ نقر على مساعد التنشيط  Assistance pour l'animation



_ على عتبة الحوار نقوم باختيار نمط
 التنشيط، فنختار إعادة التجميع
Rassembler

① ثم نقر على التالي Suivant ②

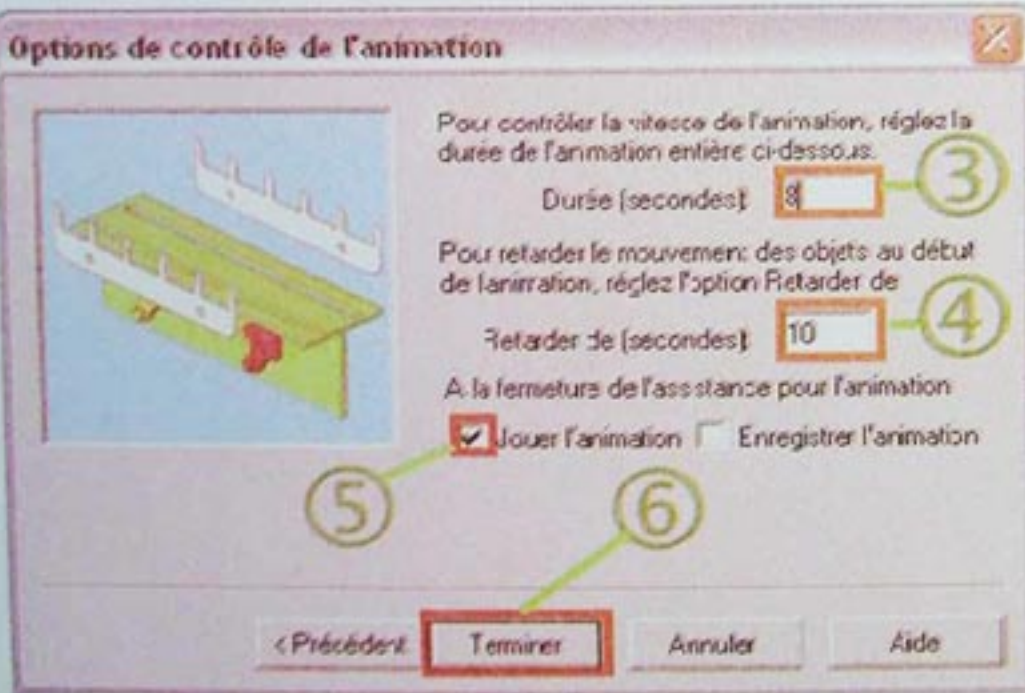
_ على خيارات مراقبة التنشيط، نقوم بـ:
 * التأخر ③

* إدخال المدة ④

* عند مغادرة مساعد التنشيط

Assistance pour l'animation

نطلب منه تنفيذ التنشيط ⑤



_ نقر على نهاية Terminer ⑥

النموذج يدور حول المحور، يفكك حسب التسلسل المعين ثم يجمع.

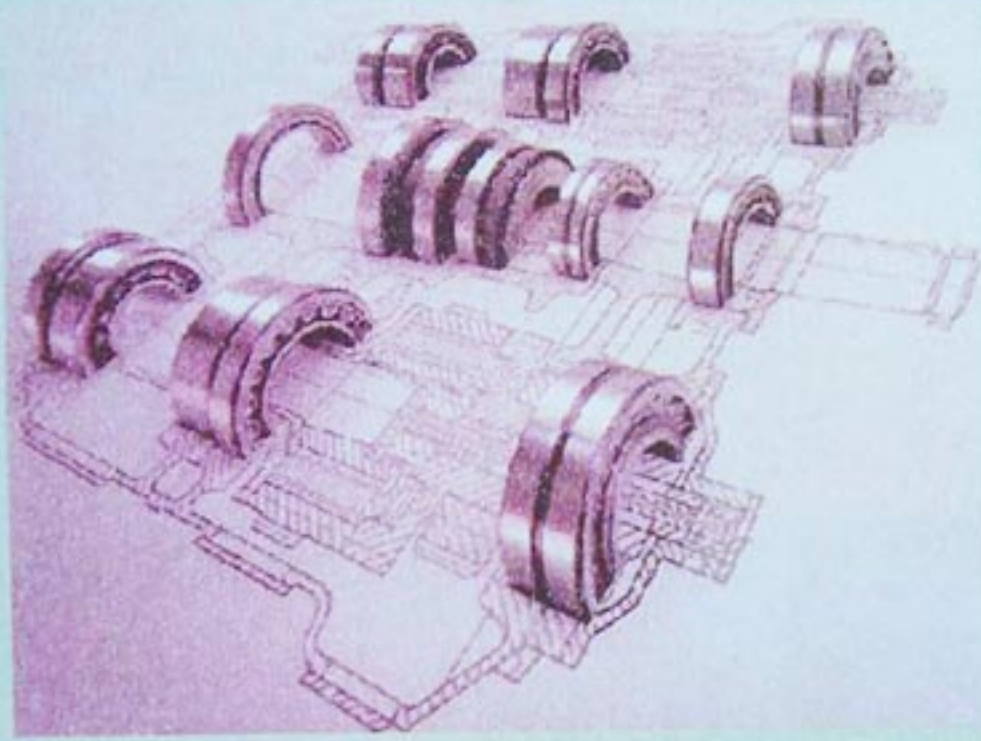
التوجيه الدوراني

المجال المفاهيمي

الكفاءة المستهدفة: - القيام بدراسة الوصلة المتمحورة لضمان توجيه دوراني جيد.

1

موقع
عيون
البصائر
التعليمي



الوحدة 01:

الوصلة المتمحورة

الوحدة 02:

الوصلة المتمحورة بالانزلاق

الوحدة 03:

الوصلة المتمحورة بالتدرج

الوحدة 04:

تركيب المتدرجات

معظم الأجهزة المتواجدة في المحيط (أجهزة كهر ومنزلية ، مثقبة يدوية ، آلات ، سيارات محركات إلخ) تعتمد على الحركة الدورانية لتأدية وظائف خدمة. فكر في الحلول التكنولوجية التي تضمن توجيهها سليما للعناصر الدوارة.

الوحدة 01 : الوصلة المتمحورة

الأغراض البيداغوجية : تصنيف الوصلة المتمحورة

اكتشف و أتعرف

من خلال الصور المقترحة تلاحظ وجود وصلات بين عناصر دوارة وأخرى ثابتة. هل تعرفت على هذه العناصر الدوارة ؟ قارن الحلول المستعملة لضمان هذه الوصلات.



بكرة



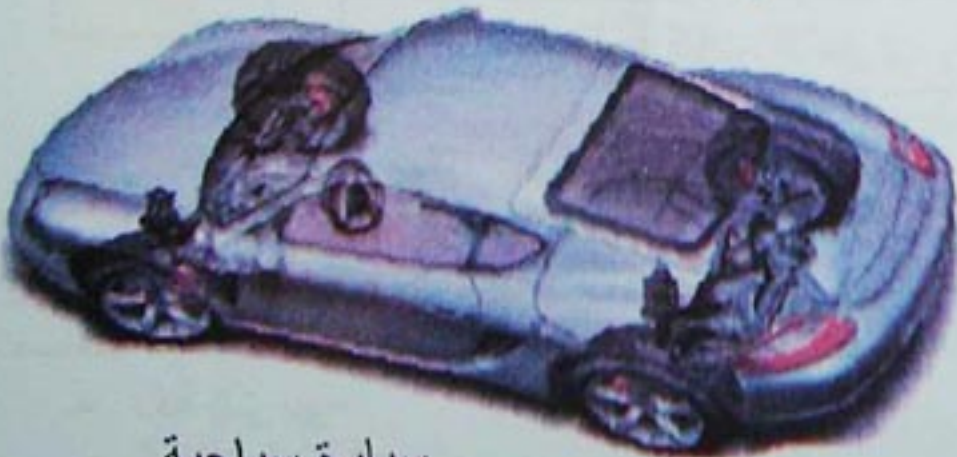
ناقلة البناء



مضخة ذات الضغط العالي



العجلة الأمامية لدراجة نارية



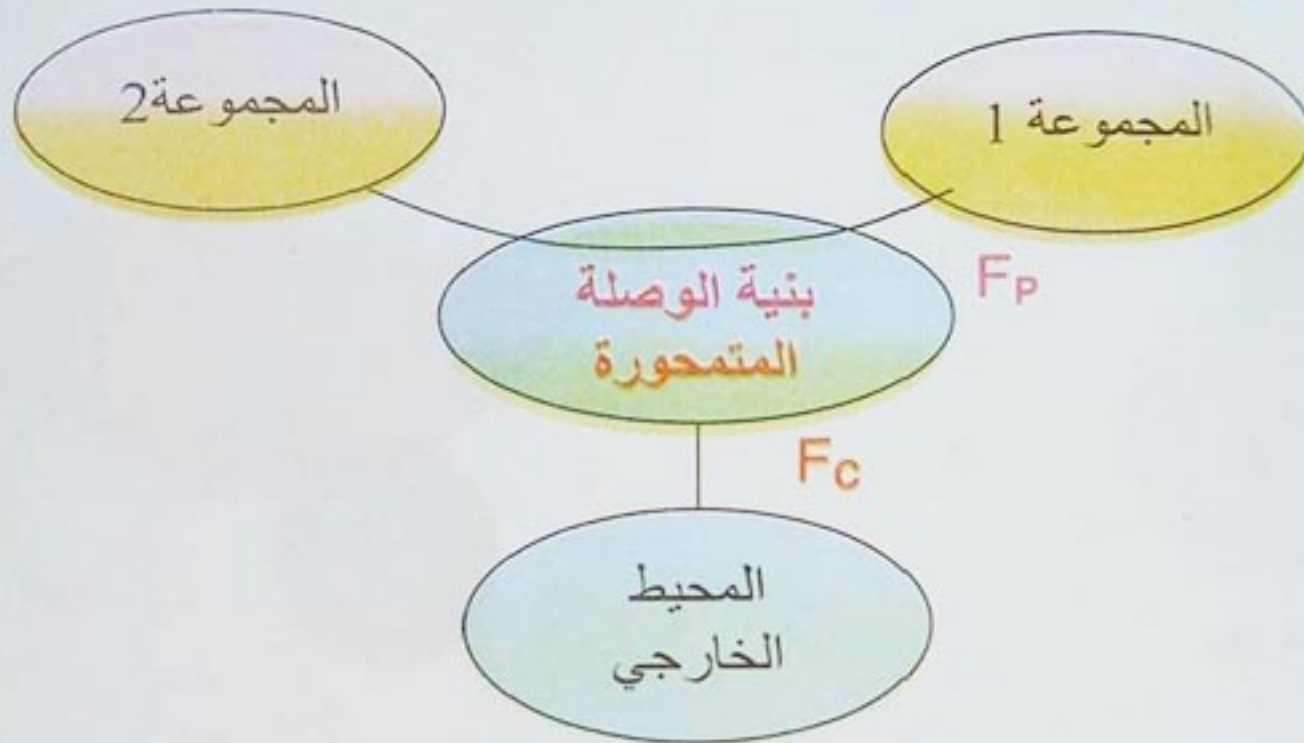
سيارة سياحية

1. تعريف الوصلة المتمحورة.

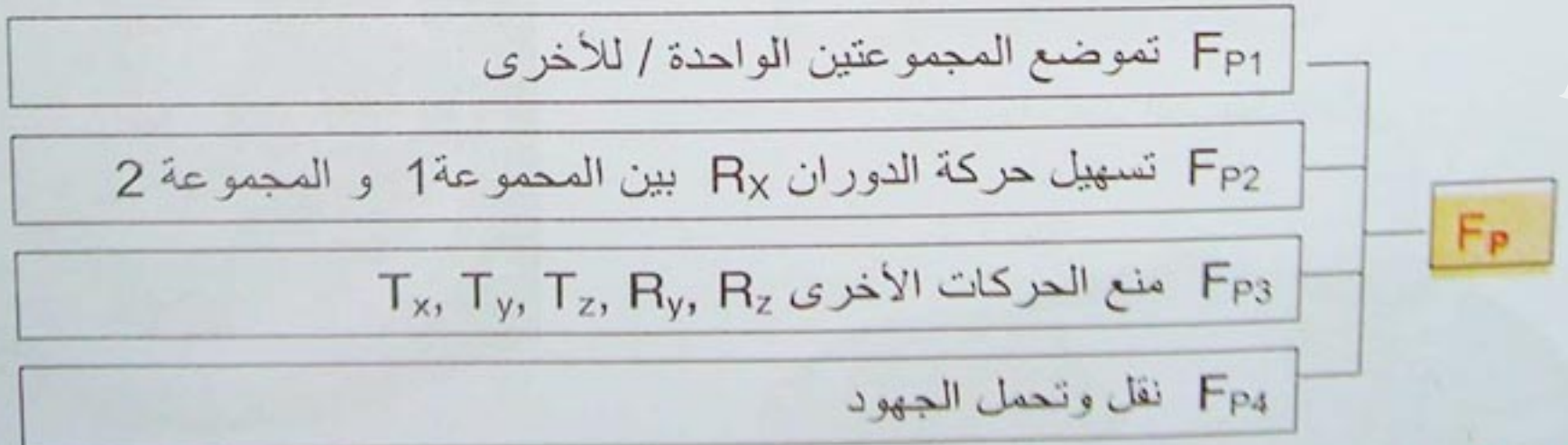
تعريف: الوصلة المتمحورة هي وصلة جزئية تسمح بحركة دوارة نسبية بين عنصرين.



1.1 التعبير الوظيفي للوصلة



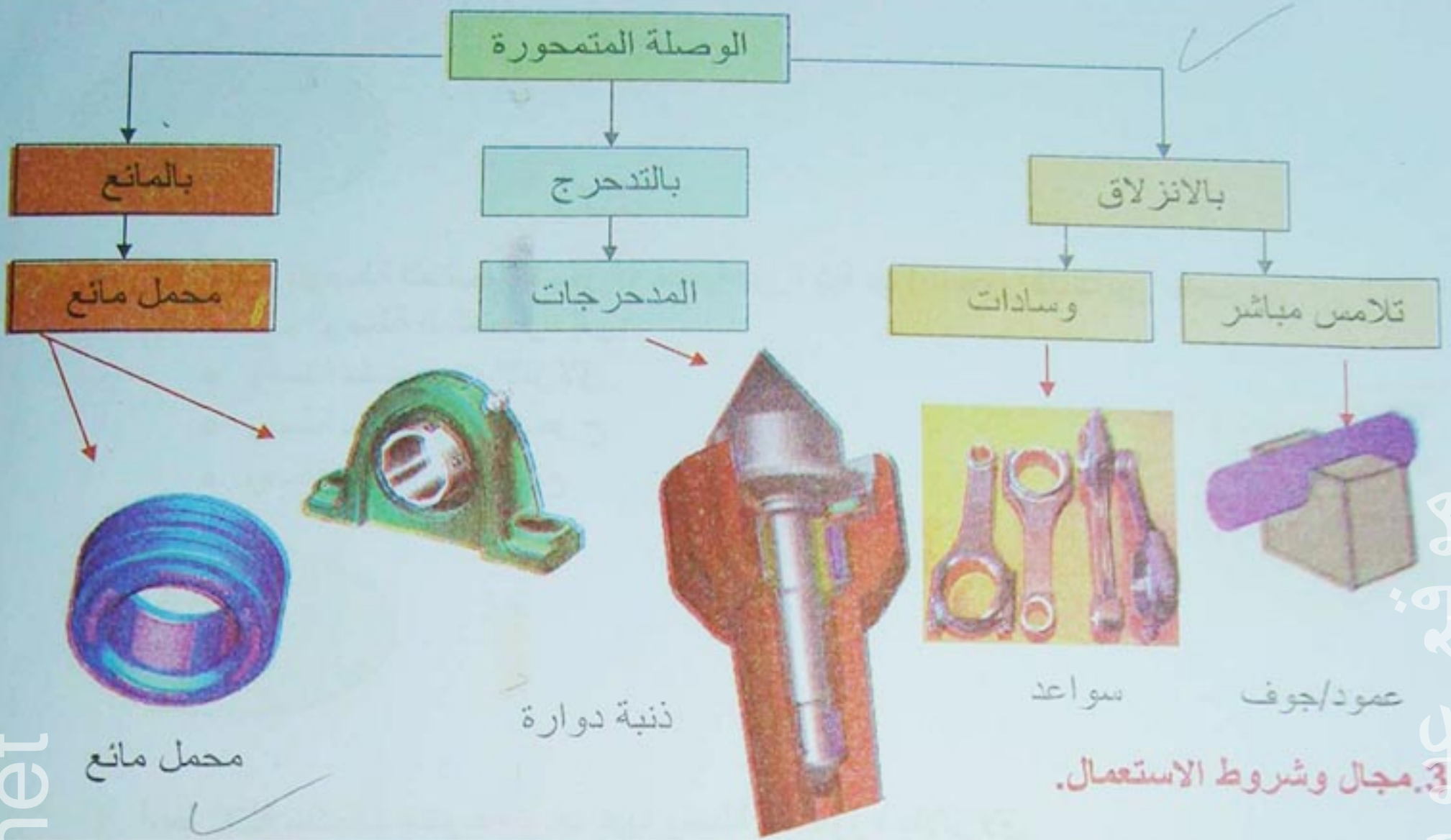
F_p : ضمان توجيه دوراني حول محور ثابت للمجموعة 2 بالنسبة للمجموعة 1.
 F_c : التأقلم مع المحيط الخارجي.
 تنقسم الوظيفة الرئيسية F_p إلى:



2. تصنيف الوصلة المتمحورة

تصنف الوصلة المتمحورة حسب عوامل مختلفة و نذكر من بينها :

- دقة التوجيه
- أهمية سرعات الدوران
- طبيعة و شدة الجهود المحمولة
- مجال الاستعمال



ملاحظات	مجال الاستعمال	شروط التوجيه	اصناف التوجيه
تآكل سطوح التوجيه (إتلاف الجهاز)	- للأجهزة ذات السرعات البطيئة و غير مستمرة و الحمولات الضعيفة.	- سطوح التوجيه مصححة (ملساء). - اختبار مواد مقاومة للتآكل. - تشحيم دائم.	توجيه بتلامس مباشر
تآكل الوسادات (تغييرها عند الإتلاف)	للأجهزة ذات السرعات المتوسطة و الحمولات المعتدلة.	- حالة جيدة لسطوح التوجيه. - احترام شروط تركيب الوسادات. - تشحيم.	توجيه بالوسادات
مدة عيش المدحرجات معتبرة. تبديل المدحرجات بعد إتلافها.	- للأجهزة ذات السرعات العالية و الحمولات المتغيرة.	- حالة السطوح مصححة. - احترام شروط تركيب المدحرجات. - تشحيم مستمر. - دقة هندسية عالية.	توجيه بالمدحرجات
فقد خصائص المائع يستوجب تبديله.	- للأجهزة ذات السرعات العالية جدا و الحمولات المتغيرة. - نقل صامت.	- حالة السطوح مصححة (ملساء). - سماحات هندسية دقيقة. - ضغط موزع بانتظام.	توجيه بالمائع

أستخلص

- ✓ تسمح الوصلة المتمحورة بحركة نسبية دورانية حول محور ثابت بين عنصرين.
- ✓ تصنف الوصلة المتمحورة إلى:
 - وصلة متمحورة بالانزلاق.
 - وصلة متمحورة بالتدحرج.
 - وصلة متمحورة بالمانع.

أطبق

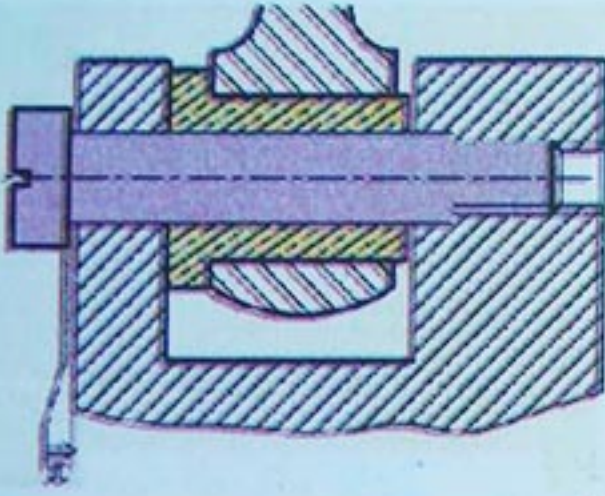
1. أعط ثلاثة منتجات متنوعة توجد فيها وصلة متمحورة بالانزلاق.
2. أعط ثلاثة منتجات متنوعة توجد فيها وصلة متمحورة بالتدحرج.
3. أعط مثالين لمنتجات تكون فيها الوصلة المتمحورة بعمود دوار.
4. أعط مثالين لمنتجات تكون فيها الوصلة المتمحورة بجوف دوار.
5. أذكر صنف التوجيه و برر شروط اختياره في المنتجات التالية :
 - . مثقبة يدوية (كهر بانية)
 - . عربة نقل الأطعمة (في المطاعم)

الوحدة 02 : الوصلة المتمحورة بالانزلاق

الأغراض البيداغوجية : اختيار الحلول التكنولوجية لعناصر التوجيه الخاصة بالوصلة المتمحورة بالانزلاق.

اكتشف و أتعرف

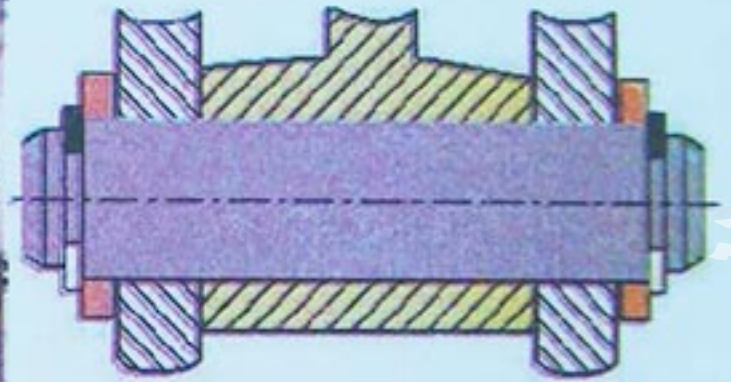
بعد مقارنةك للحلول التكنولوجية المتعلقة بالوصلة المتمحورة و المستعملة في المنتجات المقترحة، برر اختيار هذه الحلول .



تركيب ساق الساعد



قاطرة بخارية



مفصل ركابي

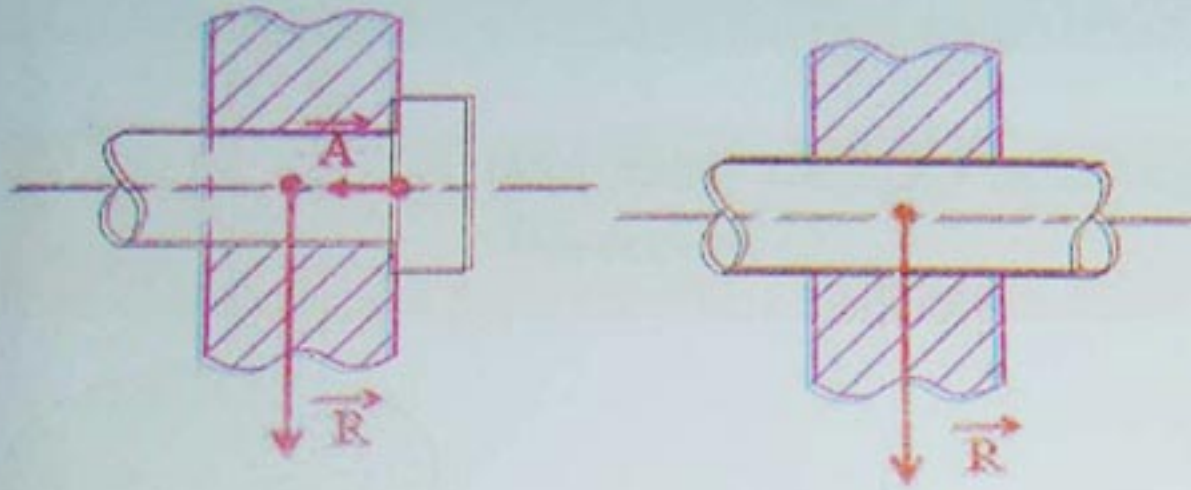
1. الوصلة المتمحورة بالانزلاق

تعريف: الوصلة المتمحورة بالانزلاق بين عنصرين هي وصلة تسمح بحركة دورانية نسبية حول محور ثابت تعتمد على انزلاق سطوح التوجيه .

يمكن للسطوح التوجيه أن تكون:

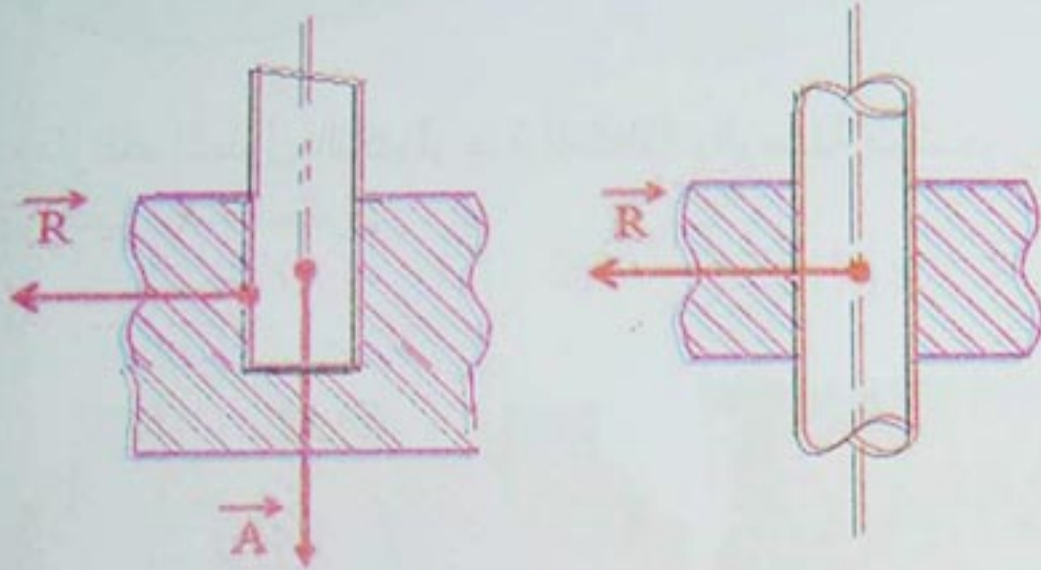
- اسطوانية
- مخروطية (زاوية ميل كافية لتفادي الالتصاق)
- مركبة (أسطوانية - مستوية)

كما يمكن لوضعية الأعمدة أن تكون:



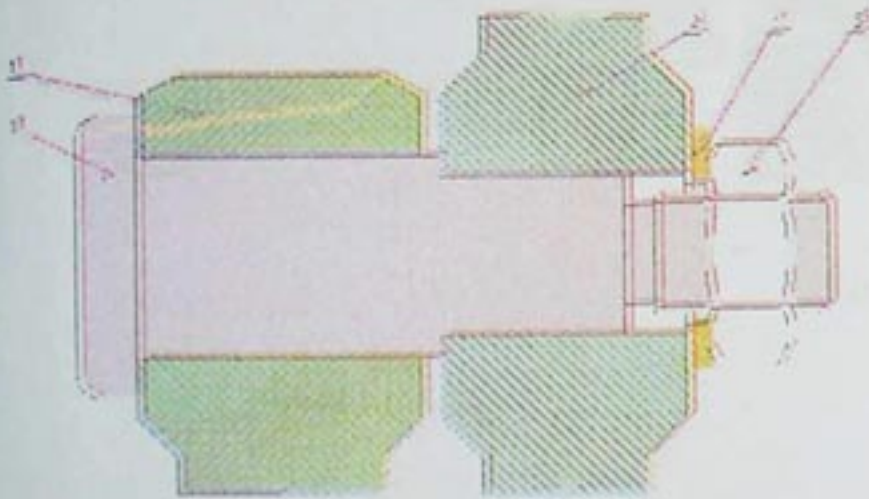
➤ **أفقية**

بإسناد أو بدونه و هذا حسب
الجهود المنقولة :
 \vec{R} : جهد نصف قطري.
 \vec{A} : جهد محوري



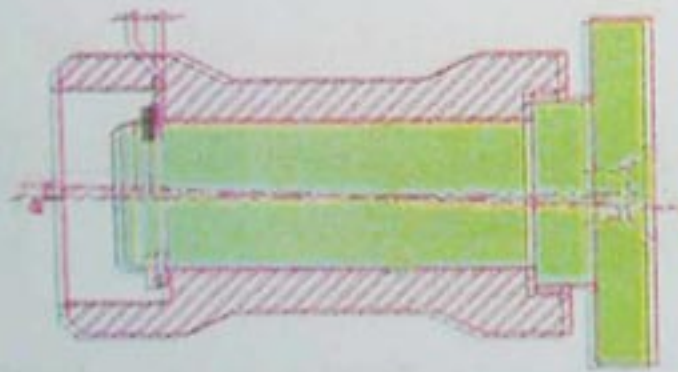
➤ **شاقولية**

بإسناد أو بدونه و هذا حسب
الجهود المنقولة:
 \vec{R} : جهد نصف قطري.
 \vec{A} : جهد محوري



2. التوجيه المباشر

يتركب العمود داخل الجوف (محمل) بدون
عنصر وسيطي.



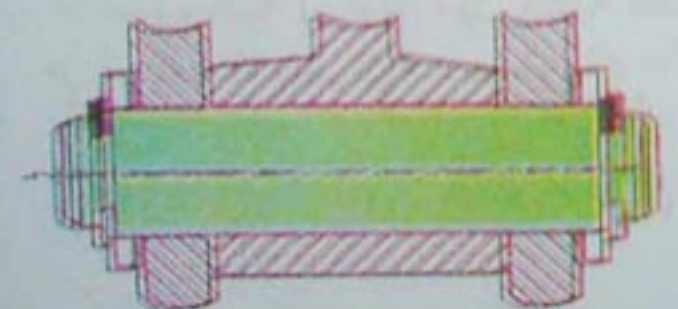
1.2 شروط التركيب و السير

تقتصر دقة التوجيه في التركيب
على الشروط التالية:

- الخلوص المحوري (j).
- الخلوص النصف قطري (توافق).
- الإختلال الزاوي (a).

2.2 حالات الاستعمال

- سرعات بطيئة.
- حمولات ضعيفة.

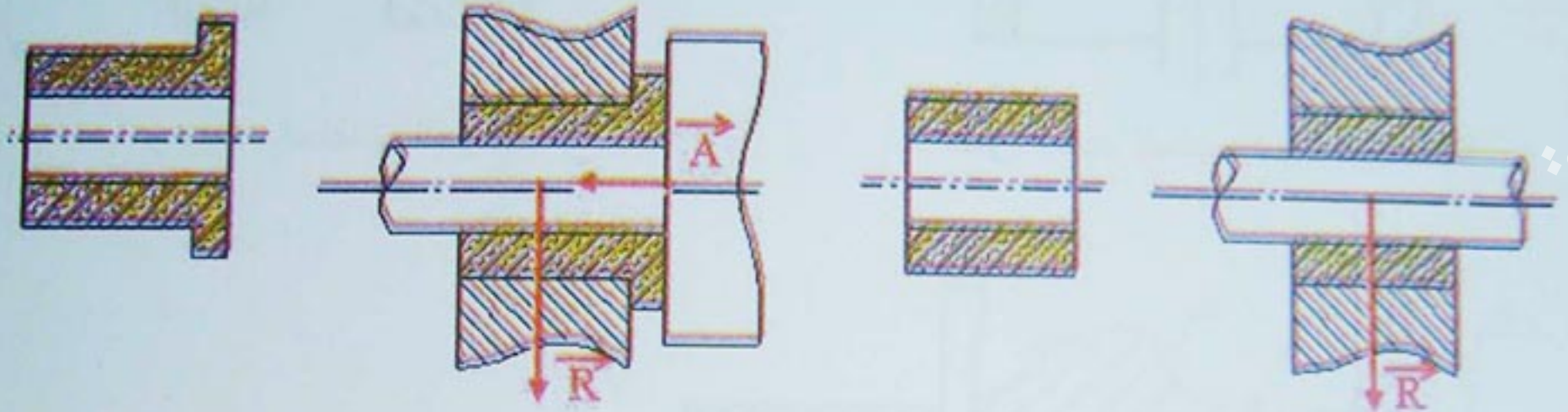


3. التوجيه غير المباشر

- يركب بين العمود و الجوف عنصر وسيطي للتوجيه يدعى **وسادة** و من إيجابياتها:
- التقليل من معامل الاحتكاك.
 - الحفاظ على العمود و الجوف من التآكل (تآكل الوسادة).
 - الزيادة في مدة عيش التوجيه.

1.3 أشكال الوسادات

تحدد أشكال الوسادات حسب طبيعة الجهود المحمولة.



وسادة بمسند

وسادة بسيطة

2.3 مادة الوسادات

تستعمل عدة مواد لإنجاز الوسادات منها :

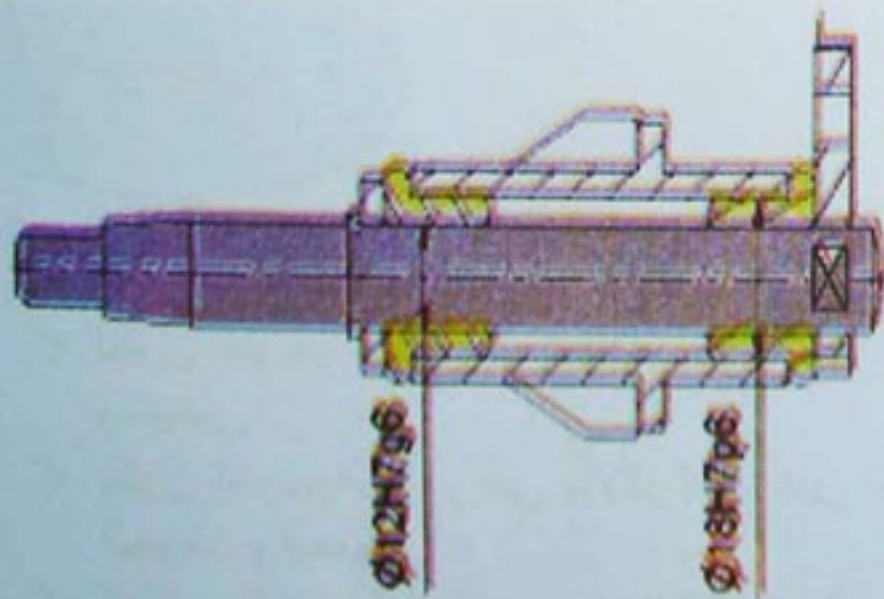
- البرنز (CuSn9P).
- المتكونات.
- اللدائن (تفلون و نيلون).
- معادن ملبدة (تبريد ذاتي)



3.3 شروط التركيب و السير

تقتصر دقة التوجيه في التركيب على الشروط التالية:

- تركيب الوسادة داخل الجوف بالشد (توافق).
- تركيب الوسادة على العمود بخلوص السير (توافق).
- الخلوص المحوري (j)

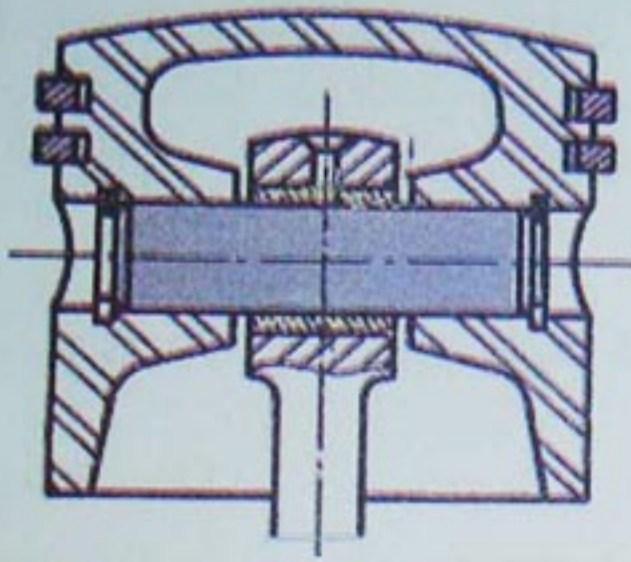


تركيب وسادات ذات مسند

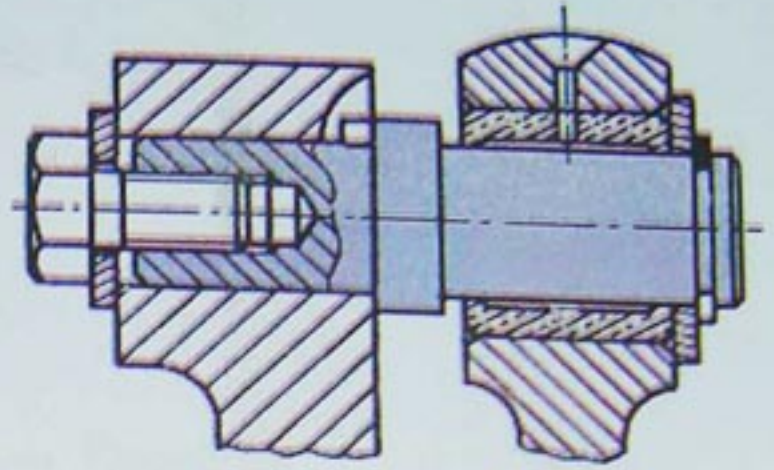
4.3 حالات الاستعمال

- سرعات متوسطة
- حمولات معتدلة

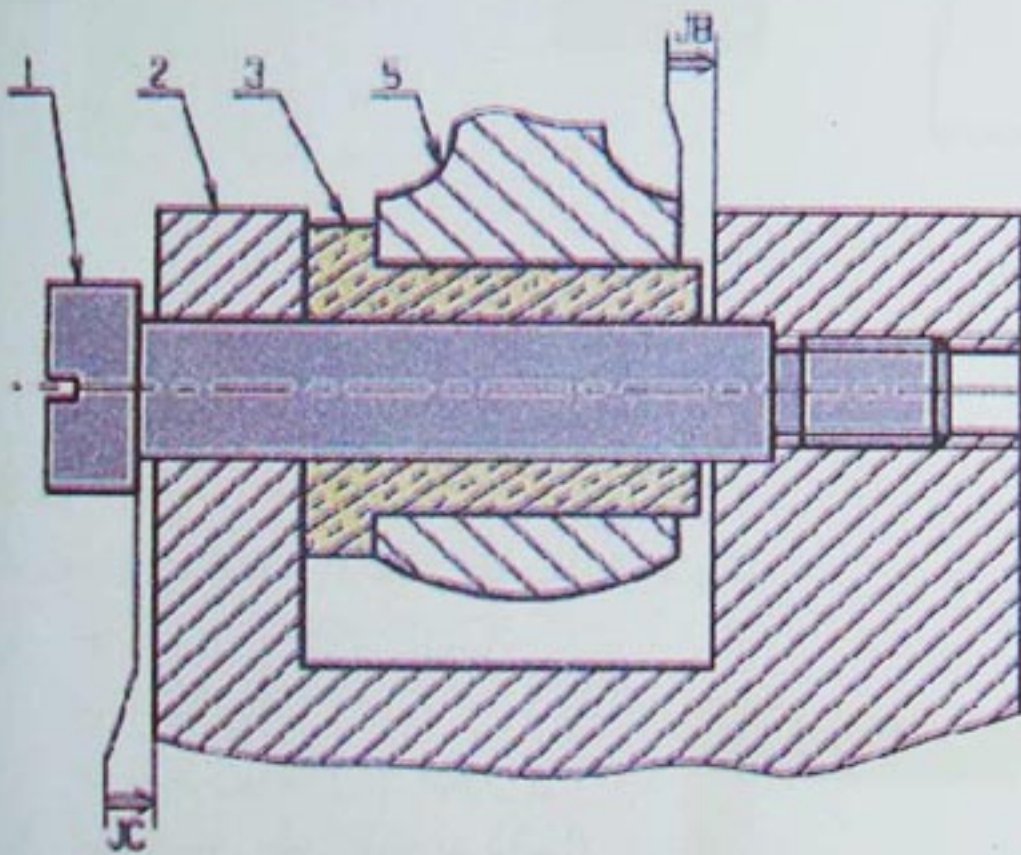
4. الحلول الإنشائية للوصلة المتمحورة



ساق مساعد المكبس / وسادة عادية



وسادة بالحلقات المرنة



عناصر ملولبة

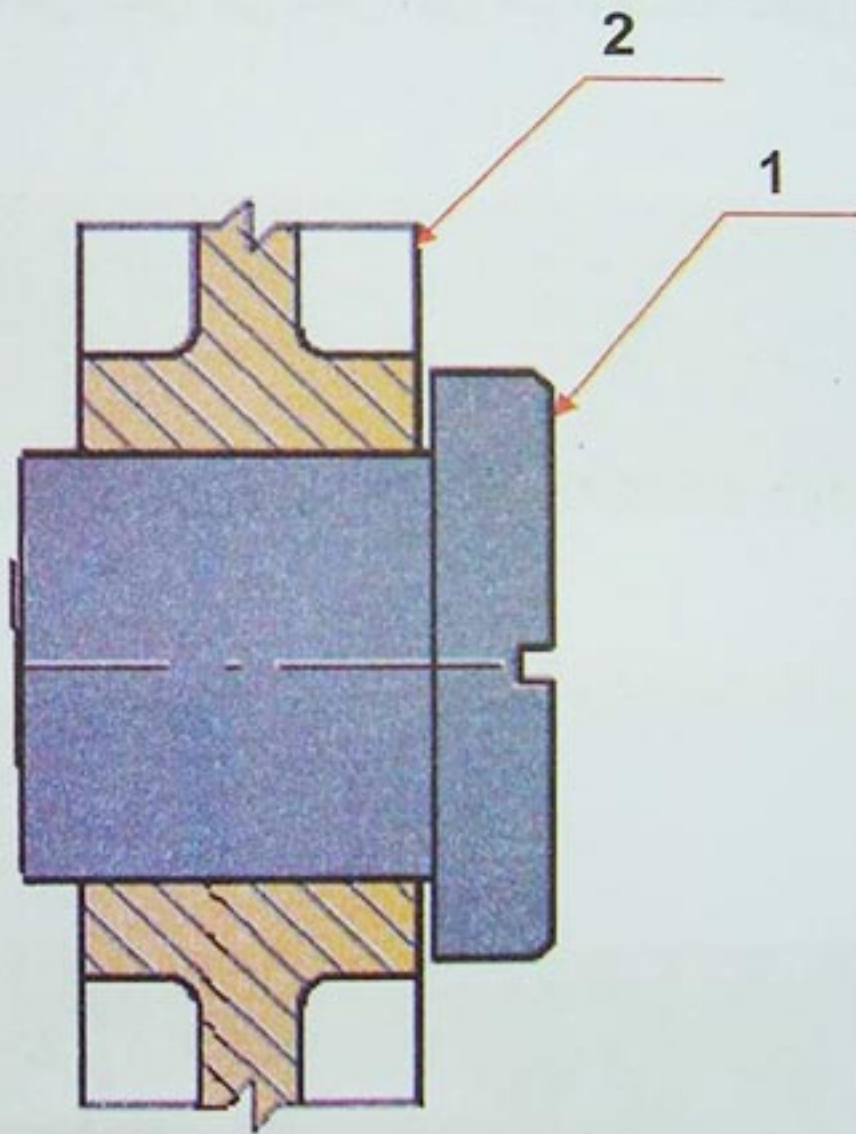
استخلص

- ✓ تعتمد الوصلة المتمحورة بالانزلاق على انزلاق سطوح التوجيه.
- ✓ يكون التوجيه الدوراني بالانزلاق مباشراً عند تركيب العمود داخل الجوف دون عنصر وسيطي.
- ✓ يكون التوجيه الدوراني بالانزلاق غير مباشر عند تركيب عنصر وسيطي (الوسادة) بين الجوف والعمود.
- ✓ تتطلب الوصلة المتمحورة بالانزلاق شروط سير وتركيب متمثلة في:
 - خلوص محوري
 - خلوص نصف قطري
 - اختلال زاوي

- ✓ تركيب الوسادات بالشد داخل الجوف.
- ✓ تركيب الوسادات بالخلوص على العمود.
- ✓ تستعمل الوسادات للتقليل من معامل الاحتكاك.

أطبق

1. حدد حالات استعمال التوجيه المباشر و التوجيه غير المباشر؟
2. أعط التوافقات الخاصة بتركيب الوسادات في حالة عمود دوار و في حالة جوف دوار.
3. نريد توجيه الطبل ② لسلم ميكانيكي في الدوران بالنسبة للعمود ①. إذا عاونا أن سرعة دوران الطبل متوسطة و أنه ينقل حمولات معتدلة نصف قطرية من الجهتين، انشئ الوصلة المتمحورة المناسبة.

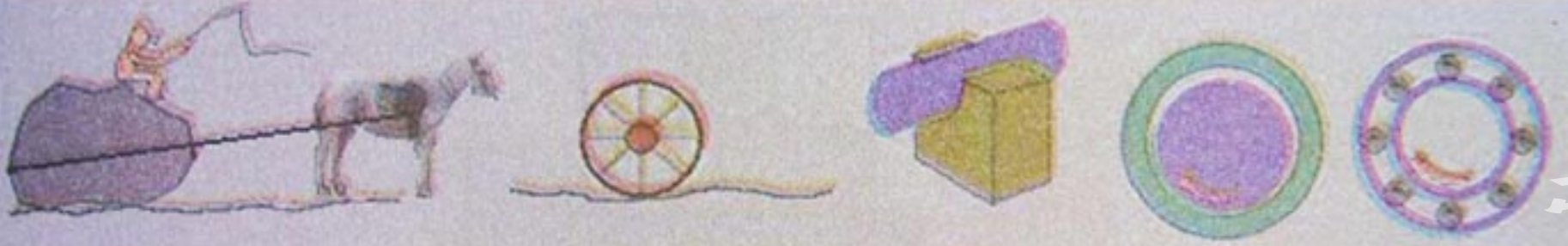


الوحدة 03 : الوصلة المتمحورة بالتدحرج

- الأغراض البيداغوجية :
- التعرف على مبدأ التدحرج
- التمييز بين مختلف المدحرجات
- اختيار طراز المدحرجات الملائم لاستعمال معين

اكتشف و اتعرف

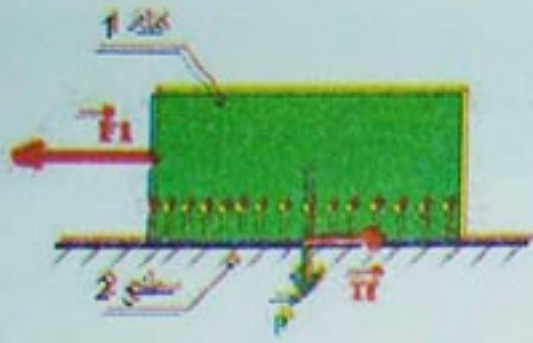
نقترح عليك طريقتين لتحريك الكتلة الثقيلة من مكان إلى مكان آخر كما توضحه الصور الموائية.
ما تعليقك على هاتين الطريقتين



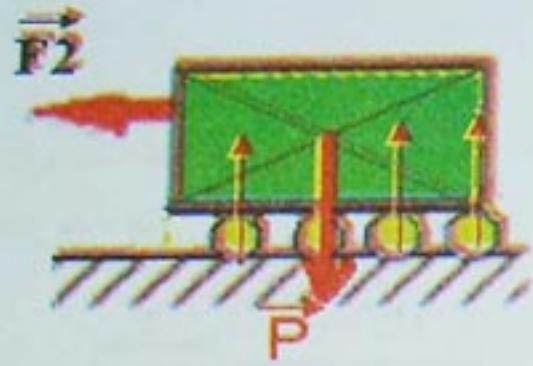
الكتلة تتدحرج

الكتلة تنزلق

1. تمهيد



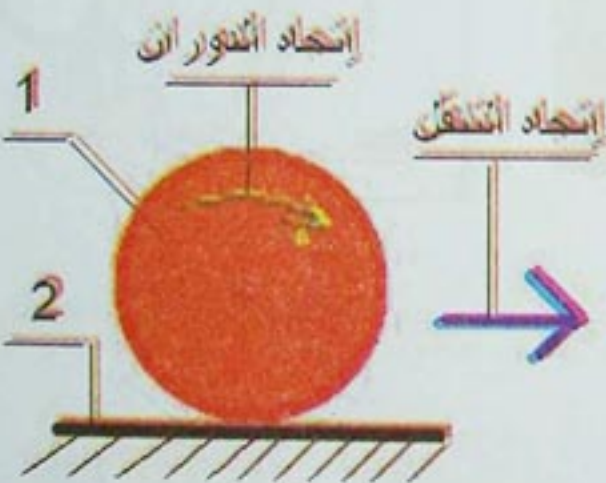
يتطلب تحريك كتلة ثقيلة ① على سطح ② قوة كبيرة F_1 وذلك راجع لأهمية الثقل و مساحة التلامس التي تنتج عنهما قوة مقاومة للحركة تدعى قوة الاحتكاك (T_f) .



إذا وضعنا عناصر اسطوانية الشكل بين السطح ② والكتلة ① نلاحظ أن القوة F_2 التي تحرك الكتلة أقل بكثير من القوة F_1 بسبب ضعف مقاومة الحركة و هذا راجع إلى نقص في مساحة التلامس من جهة و تدحرج (دوران) العناصر الأسطوانية على السطح ② و السطح المستوي للكتلة ①.

ملاحظة: التدحرج يقلل من الاحتكاك و يسهل الحركة

1 1- مبدأ التدحرج



نقول أن هناك تدحرج عندما تنتقل القطعة ① على السطح ② بدوارنها على محورها.

2. عناصر التدحرج

تختلف عناصر التدحرج حسب طبيعة التلامس.

➤ تلامس خطي

تكون عناصر التدحرج اسطوانية أو مخروطية.



تلامس خطي

كروية



تلامس نقطي

➤ تلامس نقطي

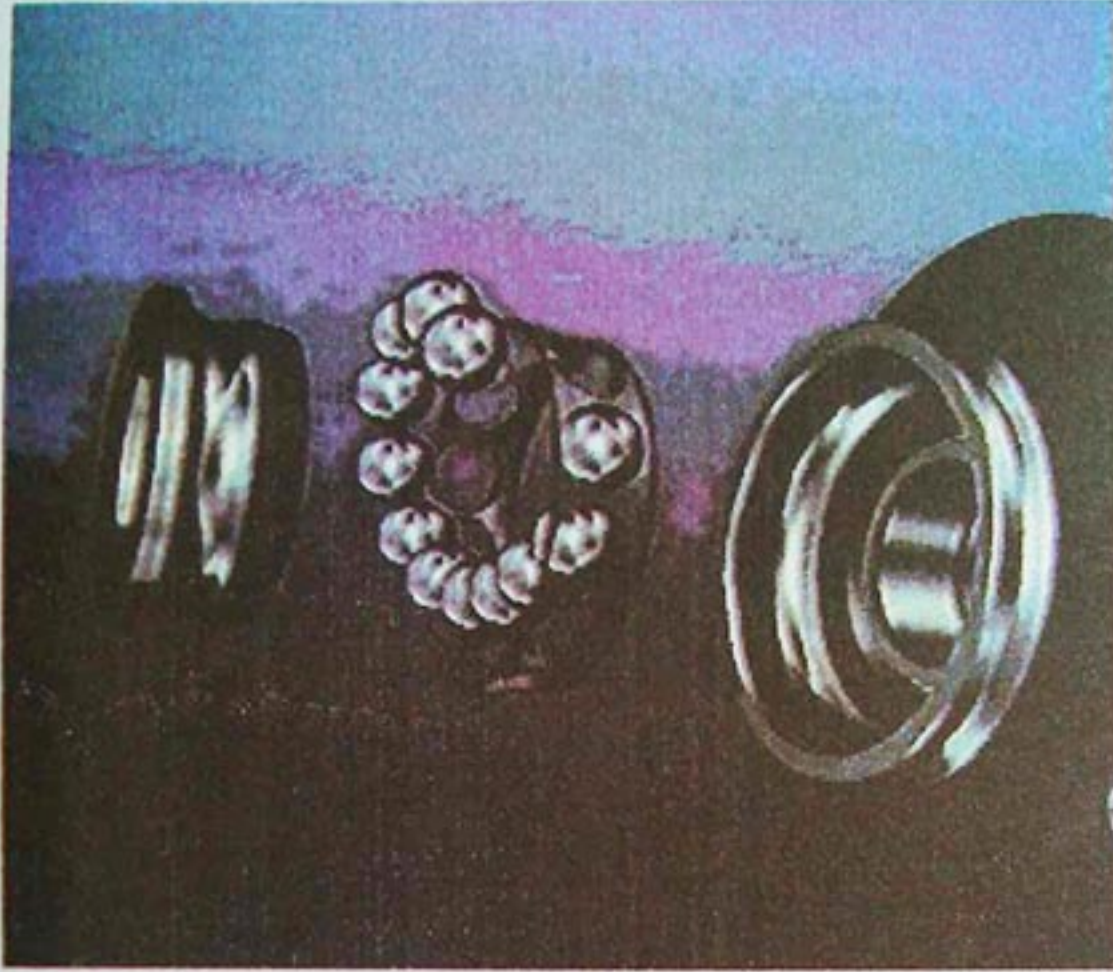
تكون عناصر التدحرج كروية.

الوظيفة: تستعمل المدرجات لضمان التوجيه الدوراني بين العمود و الجوف بالتدريج.

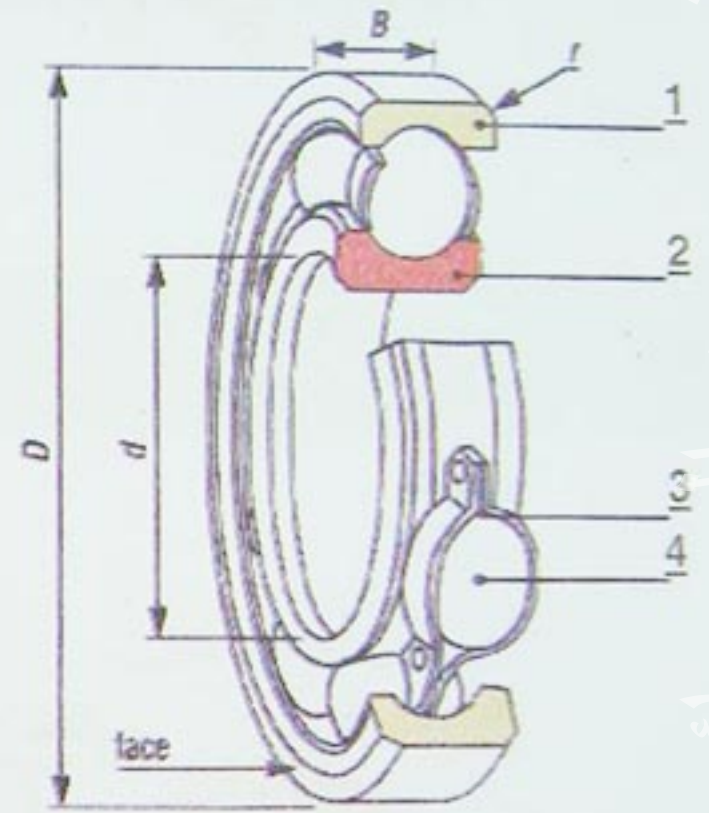
- تضمن المدرجات :
- دقة التوجيه
- احتكاك أدنى.
- تحمل جهود.

1.3 مكونات المدرجة

تتكون المدرجة من:



مكونات المدرجة



مدرجة ذات كريات

➤ **جلبة خارجية ①.**
تركب داخل الجوف و تستقبل عناصر التدريج على ممر داخلي .

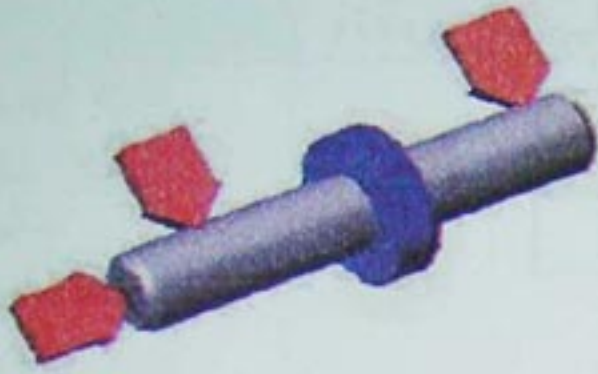
➤ **جلبة داخلية ②.**
تركب على العمود و تستقبل عناصر التدريج على ممر خارجي .

➤ **قفص التباعد ③.**
يحافظ على التباعد بين عناصر التدريج.

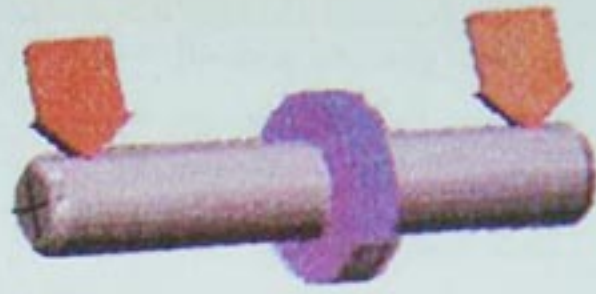
➤ **عناصر التدريج ④.**
هي الكريات ، الدحاريج أو الإبر ، تركيب داخل ممرات الجلبتين و تكون موزعة بانتظام في القفص.

4. طرازات المدحرجات

تصنف طرازات المدحرجات حسب الجهود المحمولة.



جهود محورية و نصف قطرية



جهود نصف قطرية فقط

1.4 جهود مركبة نصف قطرية و محورية

مميزات	التمثيل			التسمية
	الإتفاقي	البياني	المنظوري	
الجهود المحورية: معتبرة الجهود نصف قطرية: معتبرة سرعة الدوران: عالية ملاحظات: تتطلب تمحورا جيدا . بين العمود و الجوف . هذا الطراز مستعمل بكثرة				مدحرجة ذات صف واحد من الكريات بتلامس نصف قطري
الجهود المحورية: متوسطة من جهة الجهود نصف قطرية: متوسطة سرعة الدوران: عالية ملاحظات: تتطلب تمحورا جيدا بين الجوف و العمود ، تركيب أزواج و بالتقابل .				مدحرجة ذات صف واحد من الكريات بتلامس مائل
الجهود المحورية: متناوبة الجهود نصف قطرية: معتبرة سرعة الدوران: متوسطة ملاحظات: تتطلب تمحورا جيدا بين الجوف و العمود .				مدحرجة ذات صفيين من الكريات بتلامس مائل
الجهود المحورية: عالية الجهود نصف قطرية: عالية سرعة الدوران: عالية ملاحظات: تتطلب تمحورا جيدا بين العود و الجوف ، تركيب أزواج و بالتقابل .				مدحرجة ذات دحارج مخروطية

2.4 جهود نصف قطرية فقط.

مميزات	التمثيل			التسمية
	الإتفاقي	البياني	منظور	
الجهود المحورية: متوسطة الجهود نصف قطرية: ضعيفة سرعة الدوران: عالية ملاحظات: يستعمل هذا الطراز عندما يكون ترصف المحامل صعب.				مدحرجة ذات صفين من الكريات برضفة في الجلبة الخارجية
الجهود المحورية: معدومة الجهود نصف قطرية: عالية سرعة الدوران: عالية ملاحظات: تتطلب تمحور دقيقا بين العمود و الجوف .				مدحرجة ذات صف واحد من الدحارج الأسطوانية
الجهود المحورية: معدومة الجهود نصف قطرية: عالية سرعة الدوران: عالية ملاحظات: تمحور دقيق/ضيق المكان				مدحرجة ذات إبر بجلبة داخلية
الجهود المحورية: معدومة الجهود نصف قطرية: عالية سرعة الدوران: عالية ملاحظات: تركيب في مكان ضيق				عمد ذو إبر
الجهود المحورية: معدومة الجهود نصف قطرية: عالية سرعة الدوران: عالية ملاحظات: تركيب في مكان ضيق				قفص ذو إبر

3.4 جهود محورية فقط

مميزات	التمثيل			التسمية
	الإتفاقي	البياني	منظور	
الجهود المحورية: عالية من جهة الجهود نصف قطرية: معدومة سرعة الدوران: ضعيفة ملاحظات: لا توجه العمود في الدوران و تستعمل للأعمدة الشاقولية				مصد ذو مفعول بسيط
الجهود المحورية: عالية من الجهتين الجهود نصف قطرية: معدومة سرعة الدوران: ضعيفة ملاحظات: تستعمل للأعمدة الشاقولية.				مصد ذو مفعول مزدوج

5. عوامل اختيار المدرجات

العوامل الأساسية لاختيار المدرجات هي:

- طراز المدرجات
- قياسات المدرجات

1.5. اختيار طراز المدرجات

يرتبط اختيار المدرجات بـ:

- **الحمولات:** يتم اختيار المدرجات حسب شدة الحمولة واتجاهها وتمرکزها .
- **سرعة الدوران:** نختار المدرجة حسب السرعة المسموح بها و التي تحد من درجة حرارة الناتجة عن احتكاك عناصر التدرج .
- **ظروف التركيب و الاستعمال:** يتم اختيار المدرجات بمراعاة الصدمات، الاهتزازات، التثوهات المحتملة ، سهولة التركيب و التفكيك و ضبط الخلوص....إلخ.

2.5. اختيار قياسات المدرجات.

تختار قياسات المدرجات من جداول حسب سلسلة القياسات الناتجة عن حسابات المقاومة.

ملاحظة: يجب احترام مواصفات التقييس في اختيار المدرجات

6. المواد المستعملة للمدرجات.

تمتاز المواد المستعملة في صنع المدرجات بصلادة كبيرة و مقاومة التآكل، مقاومة الصدأ و مقاومة

الصدمات و نذكر على سبيل المثال : $100C_r6$ - $100C_r17$ - $18C_rNiMo6$.

يتجز القفص من صفائح معدنية مقعرة أو من اللدائن.

استخلص

- ✓ تقلل لظاهرة الدحرجة من الاحتكاك و تسهل الحركة.
- ✓ تحقق المدرجة توجيهها دورا نيا بالتدرج.
- ✓ تتكون المدرجة من :
 - جلبية خارجية
 - جلبية داخلية
 - عناصر التدرج (كريات ، دحاريج ، إبر)
 - قفص التباعد.
- ✓ تصنف المدرجات حسب طبيعة الجهود المحمولة.
- ✓ تختار طراز المدرجات على أساس
 - الحمولات المنقولة.
 - سرعة الدوران المسموح بها.
 - ظروف التركيب و الاشتغال.
- ✓ تختار قياسات المدرجات من سلسلة القياسات.

- 1- لماذا يعوض الانزلاق بالتدحرج في التوجيه الدوراني؟
- 2- ما الذي يحدث إذا استغنيا عن قفص التباعد؟
- 3- ما هو الفرق بين الغمد ذو إبر و مدحرجة ذات إبر؟
- 4- متى تستعمل المصدات؟
- 5- لتقّب قطع خشبية نستعمل مثقبة كهربائية. تقدر سرعة دوران المثقاب ب: 2500 د/د (متوسطة) تتحمل المثقبة أثناء التشغيل حمولات نصف قطرية عالية و حمولات محورية متوسطة من الجهتين اختر طراز المدحرجات المناسبة لتلبية شروط الاستعمال المذكورة وأنشئ رسماً تخطيطياً للتركيب موضحاً ذلك .

الوحدة 04 : تركيب المدحرجات

الأغراض لببداغوجية : - تطبيق قواعد تركيب المدحرجات.

اكتشف و اتعرف

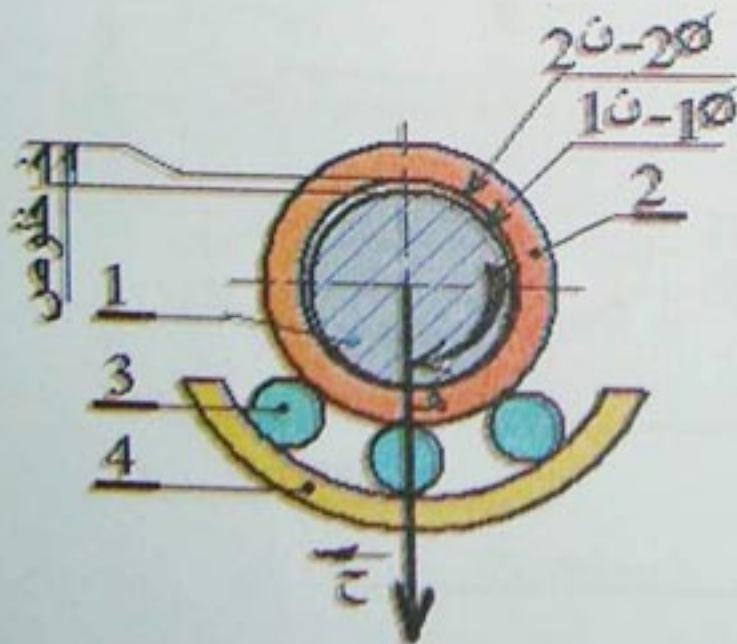
تختلف الأجهزة بعضها عن بعض من حيث الوظيفة التي تؤديها و العناصر المكونة لها بمقارنتك للصور الموائية و على مستوى التوجيه الدوراني، تجد فرقا أساسيا واضحا. هل يمكنك التعرف عليه؟



1. عموميات.

يخضع تركيب المدحرجات إلى قواعد و شروط تركيب خاصة و لتجنب التشوهات أثناء التشغيل ، يتطلب اختيار طرازات المدحرجات المناسبة لضمان سير جيد للأجهزة.

2. ظاهرة الدرفلة.



يمثل الرسم المقابل توجيه دوراني لعمود (1) داخل جوف (0) بواسطة مدحرجة متكونة من: جلبة داخلية (2)، جلبة خارجية (4) و عناصر التدحرج (3) يرتكز العمود (1) في النقطة م على الجلبة الداخلية (2) بتأثير الحمولة النصف قطرية الثابتة ح .

الجلبة (2) محصورة بين العمود (1) والكريات (3): ظاهرة الدرفلة

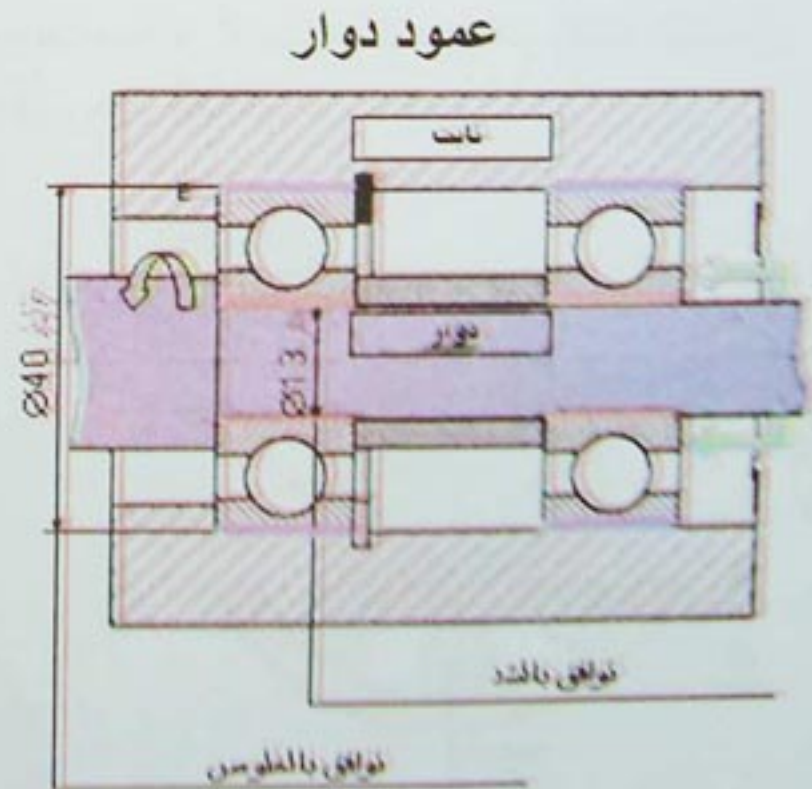
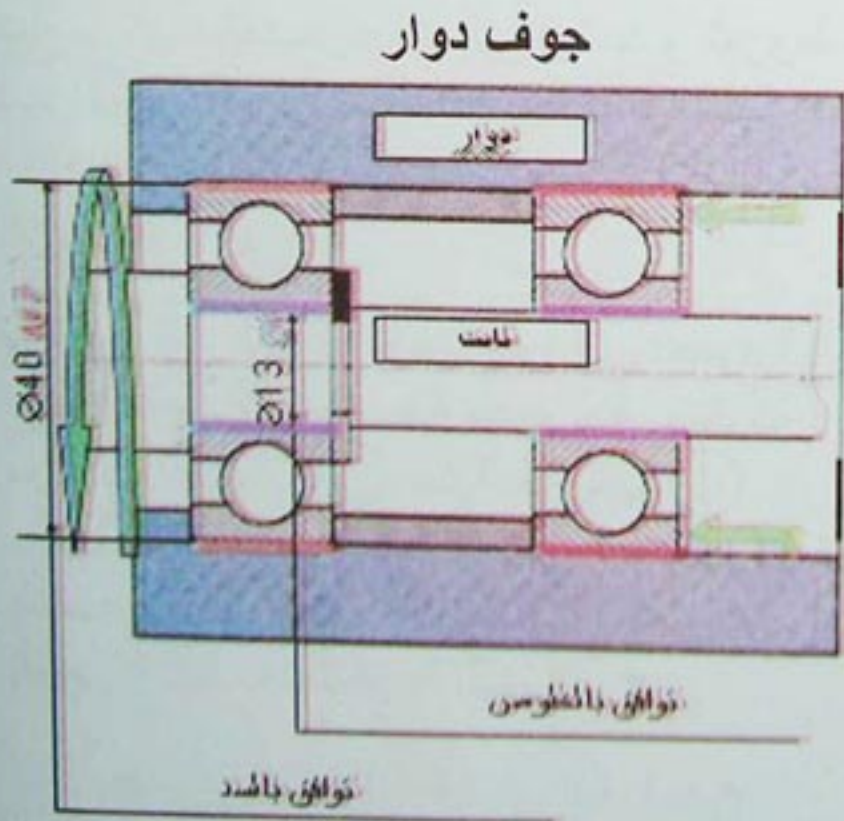
عندما يدور العمود ① يجر معه الجلبة الداخلية ② في الدوران بالاتصاق في النقطة م و بالتالي السرعات الخطية في هذه النقطة لـ ① و ② متساوية $V_1 = V_2$.
 بما أن $30 \setminus N \cdot \pi = R \cdot \omega = V \leftarrow \leftarrow \leftarrow 2 \setminus d_1 \ 30 \setminus N_1 \cdot \pi$ و $N_2 \cdot d_2 = N_1 \cdot d_1$ وبما أن $d_2 > d_1$ (وجود خلوص) $\leftarrow \leftarrow \leftarrow N_2 < N_1$:
 العنصران ① و ② لهما سرعات مختلفة و بالتالي تنحصر الجلبة الداخلية بين العمود ① و عناصر التدحرج ③ و تفقد من سمكها بسبب الضغط و تسمى هذه الظاهرة **بالدرفلة**.
 لتفادي ظاهرة الدرفلة ، يجب على العمود ① و الجلبة ② أن يدورا بنفس السرعة مما يستلزم حذف الخلوص لـ $(d_2 = d_1 \leftarrow \leftarrow \leftarrow N_2 = N_1)$.

ملاحظة: نفس الظاهرة تقع على الجلبة الخارجية في حالة جوف دوار

3. شروط التركيب.

قاعدة : لتفادي ظاهرة الدرفلة يجب تركيب:

- الجلبة الدوارة بالنسبة لاتجاه الحمولة بالشد .
- الجلبة الثابتة بالنسبة لاتجاه الحمولة بالخلوص.



سماحات الجوف	سماحات العمود			قطر العمود	الحمولات	تركيب الجلبات
	دحارج مخروطة	دحارج اسطوانية	كريات			
H7	m6	j6	h6	40 >	ضعيفة	الجلبات الداخلية مركبة بالشد
	n6	k6	j6	140? 40		
	p6	m6	k6	200? 140		
H7	m6	k6	j6	40 >	معتدلة	
	n6	m6	k6	140? 40		
	p6	n6	m6	200? 140		
J7	n6	m6	k6	40 >	عالية	
	p6	n6	m6	140? 40		
	p6	p6	n6	200? 140		
K7 M7 P7	g6	g6	g6	كل الأقطار	ضعيفة	
M7 N7 P7			g6			معتدلة
N7 P7			g6			
N7 P7	g6	g6	g6		عالية	
			g6			عالية
			g6			

4. قواعد التركيب.

يجب مراعاة شروط السير عند تركيب المدحرجات و المتمثلة في :

- ضمان احتمال التمدد عند ارتفاع درجة الحرارة.
- ضبط الخلوص الداخلي للمدحرجات لضمان السير العادي دون تشويه و حصر لعناصر التدحرج.
- إمكانية تسهيل التركيب و التفكيك باستعمال علبة المدحرجات أو استعمال مدحرجات ذات جلبات انفكاكية.
- تمركز وضعية الحمولات.
- * تتمثل قواعد التركيب في:
- تركيب الجلبة الداخلية على العمود و الخارجية داخل الجوف باختيار التوافقات المناسبة حسب شدة الحمولة و طبيعة الاشتغال (عمود دوار أو جوف دوار).

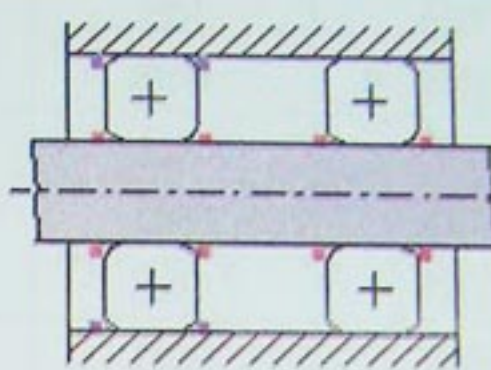
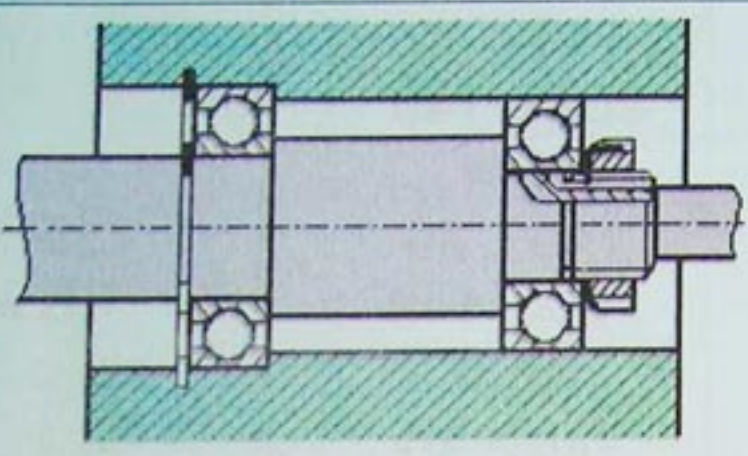
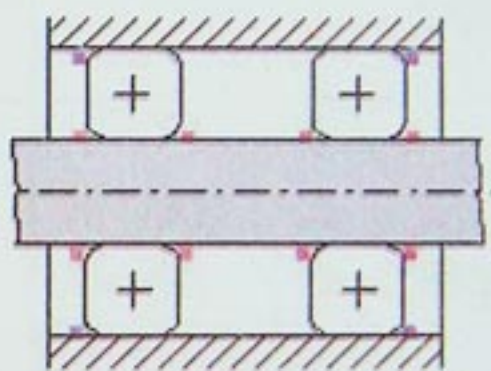
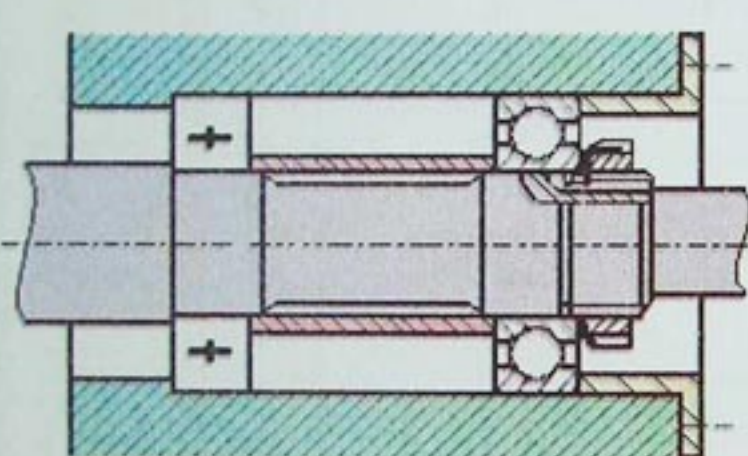
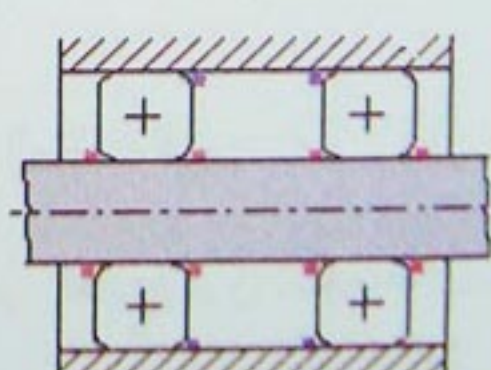
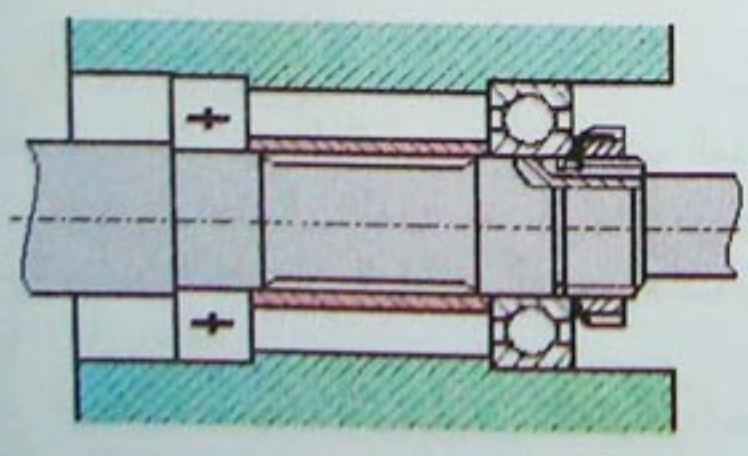
- يتم تحقيق الوصلة المتمحورة بإضافة حواجز للتثبيت الجانبي للجلبات المركبة بالشد (دوارة) و حواجز على مستوى الجلبات المركبة بالخلوص (ثابتة) للتموضع.

5. مختلف حالات التركيب.

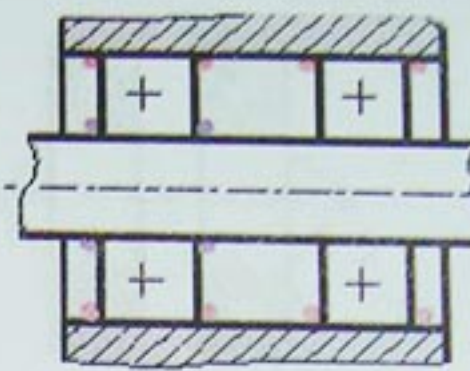
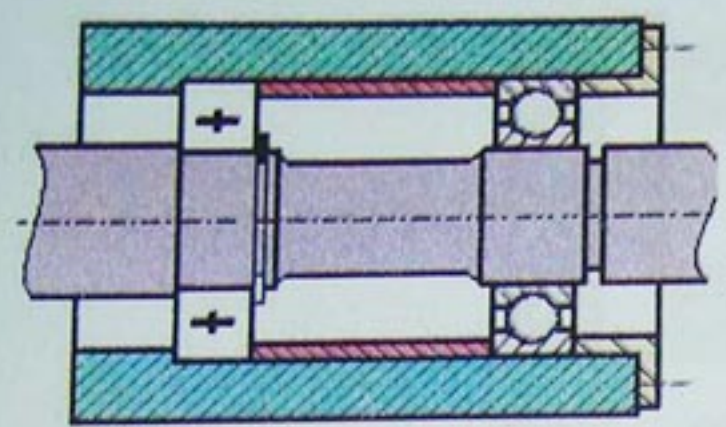
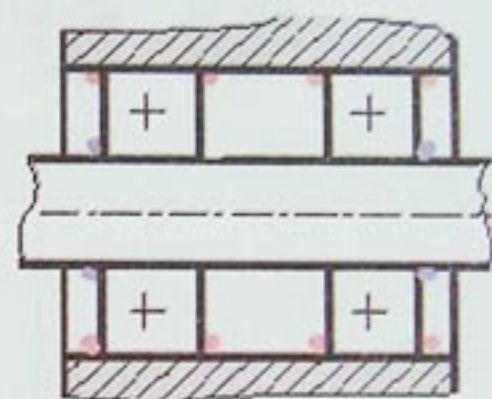
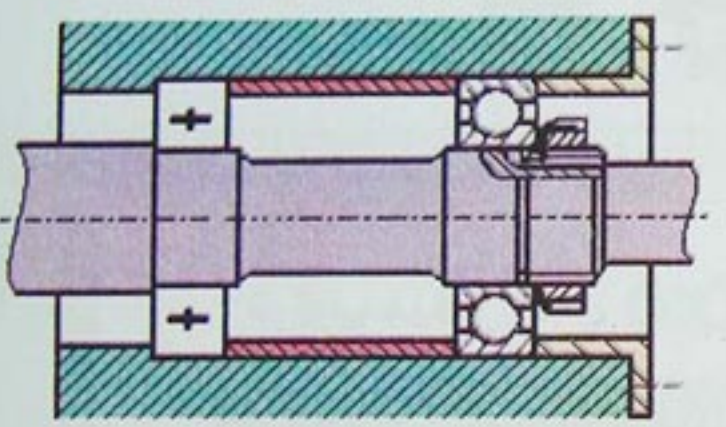
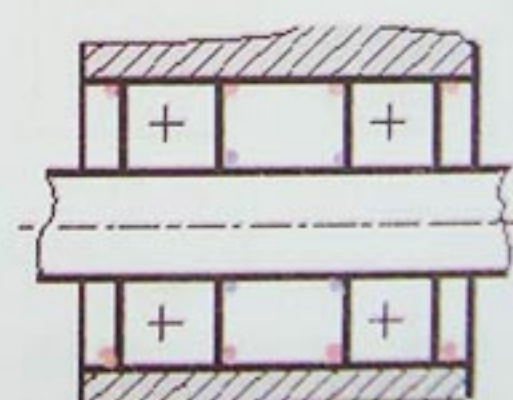
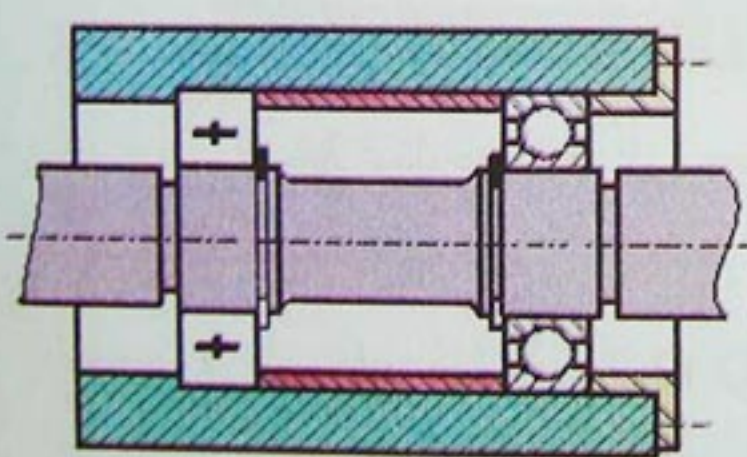
1.5 تركيب مدرجات ذات صف واحد من الكرات بتلامس نصف قطري.

3 وثابتة

حالة عمود دوار

الحالة	التمثيل التخطيطي	مثال للتركيب
الأولى	 <p>يستعمل هذا التركيب: - في حالة تمدد الأعمدة. - للمدرجات ذات قياسات مختلفة (عدم توازن الحمولات).</p>	
الثانية	 <p>يستعمل هذا التركيب: - في حالة توازن الحمولات - في حالة الأعمدة القصيرة. - في حالة عدم تمدد الأعمدة.</p>	
الثالثة	 <p>يستعمل هذا التركيب: - في حالة توازن الحمولات - في حالة الأعمدة الطويلة. - في حالة تمدد الأعمدة.</p>	

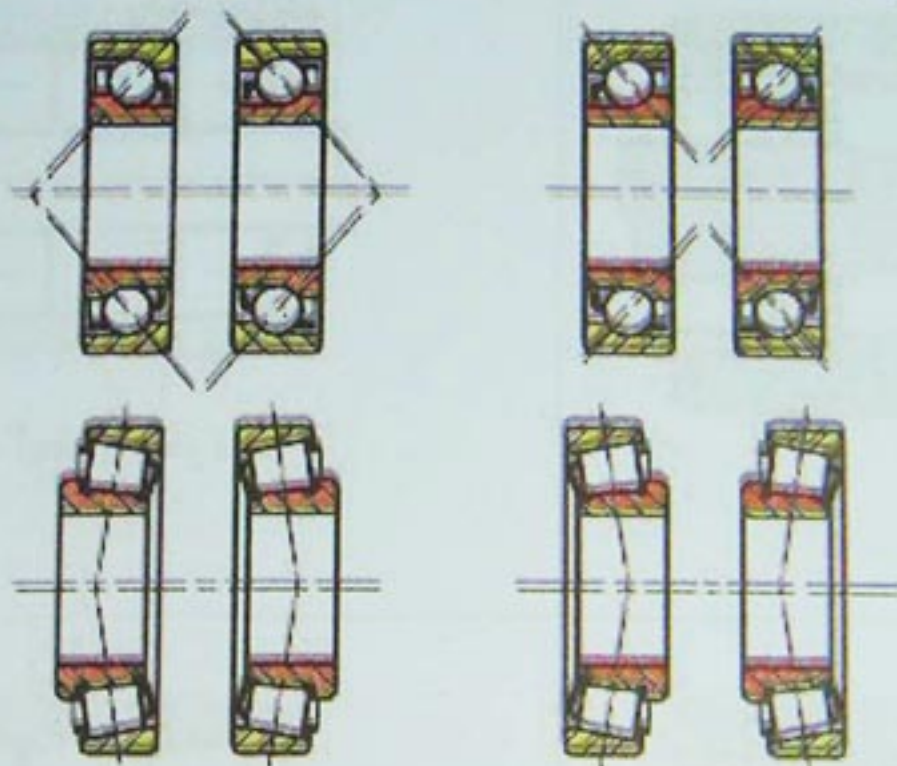
حالة جوف دوار

الحالة	التمثيل التخطيطي	مثال للتركيب
الأولى	 <p>- نفس التعليق لحالة عمود دوار</p>	
الثانية	 <p>- نفس التعليق لحالة عمود دوار</p>	
الثالثة	 <p>- نفس التعليق لحالة عمود دوار</p>	

2.5 تركيب مدحرجات ذات صف واحد من الكريات بتلامس مائل و مدحرجات ذات دحارج مخروطية.

- نظرا للبنية الخاصة لهذه المدحرجات ، فإنها تتركب أزواجا و بالتقابل تتطلب تشغيلا وضبطا دقيقا.
- تتركب هذه المدحرجات على شكل "X" في حالة عمود دوار (تركيب مباشر).
 - تتركب هذه المدحرجات على شكل "O" في حالة جوف دوار (تركيب غير مباشر).

- يخضع الطرازان لنفس قواعد التركيب إلا أن المدرجات ذات صف واحد من الكريات بتلامس مائل تتحمل حمولات معتدلة والمدرجات الأخرى تتحمل حمولات مرتفعة مع تحمل الصدمات .
 تركيب مباشر شكل "X" تركيب غير مباشر شكل "O"



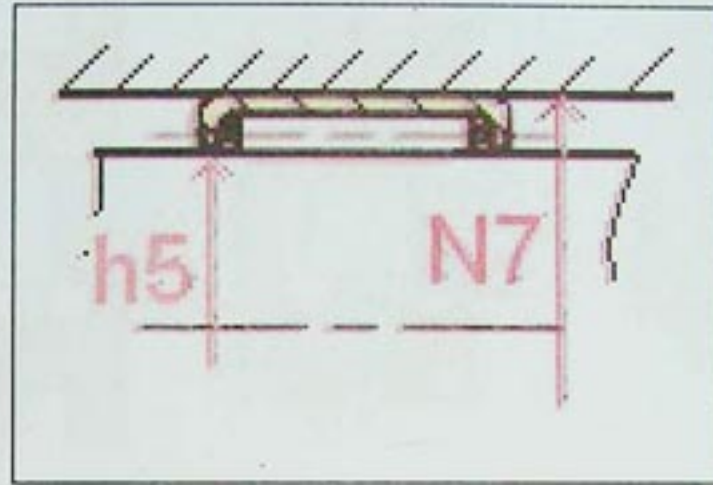
حالة	التمثيل التخطيطي	مثال التركيب
عمود دوار	<p>تركيب مباشر شكل $\text{O} \times \text{O}$</p> <p>ضبط الخلوص لتفادي الحصر</p>	
جوف دوار	<p>تركيب غير مباشر شكل $\text{O} \circ \text{O}$</p> <p>ضبط الخلوص لتفادي الحصر</p>	

حالة خاصة:

يستعمل التركيب على شكل O كذلك في حالة عمود دوار عند ما يكون التباعد بين المدحرجات كبيرا (أي عمود طويل) وهذا لتفادي تشويه العمود بسبب الحمولات المتمركزة خارج الوصلة من جهة وتفادي خروج الدحارج من ممر التدحرج (أي التفكيك) من جهة أخرى. تستعمل نفس التوافقات للعمود الدوار. يضبط الخلوص الداخلي للمدحرجات على الجلبة الخارجية.

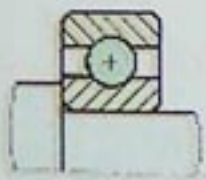
3.5: تركيب أعماد ذات إبر

يستعمل تركيب الأعماد ذات إبر في الأمكنة الضيقة داخل أجهزة ذات السرعات العالية و تتحمل جهود نصف قطرية عالية و الصدمات. كما تسمح بانتقال محوري و تتطلب تمحورا دقيقا و محامل التدحرج صلبة.

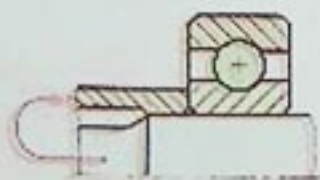


6. عناصر التثبيت والتموضع

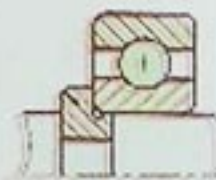
الحلول الإنشائية على العمود



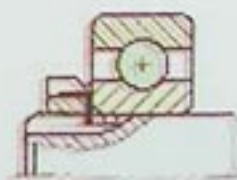
إسناد



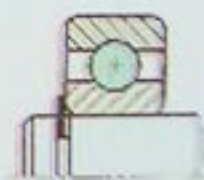
لجاف



طوق من جزئين

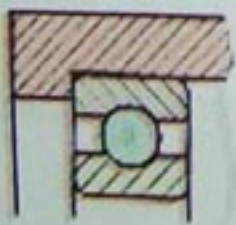


صامولة و حلقة كبح



حلقة مرنة

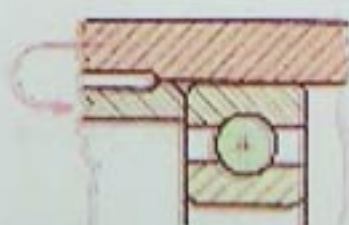
الحلول الإنشائية على الجوف



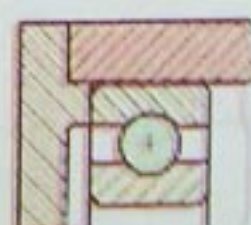
إسناد



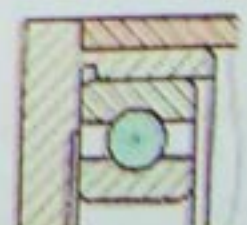
حلقة مرنة



لجاف

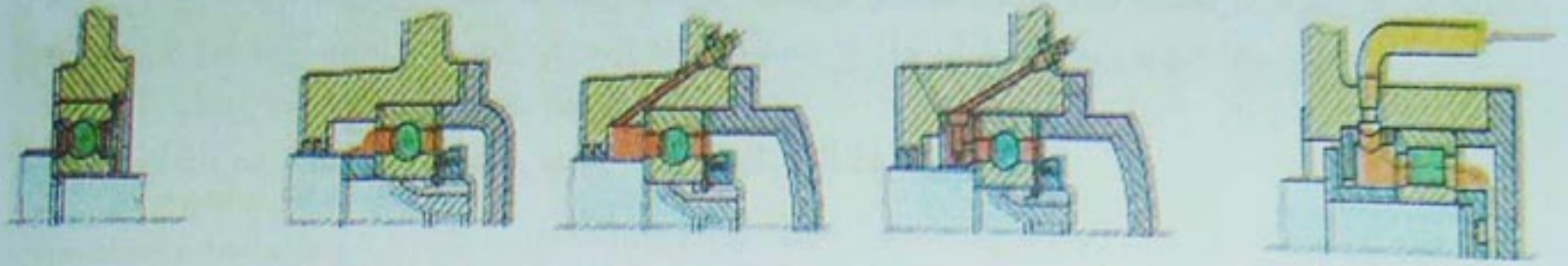


غطاء

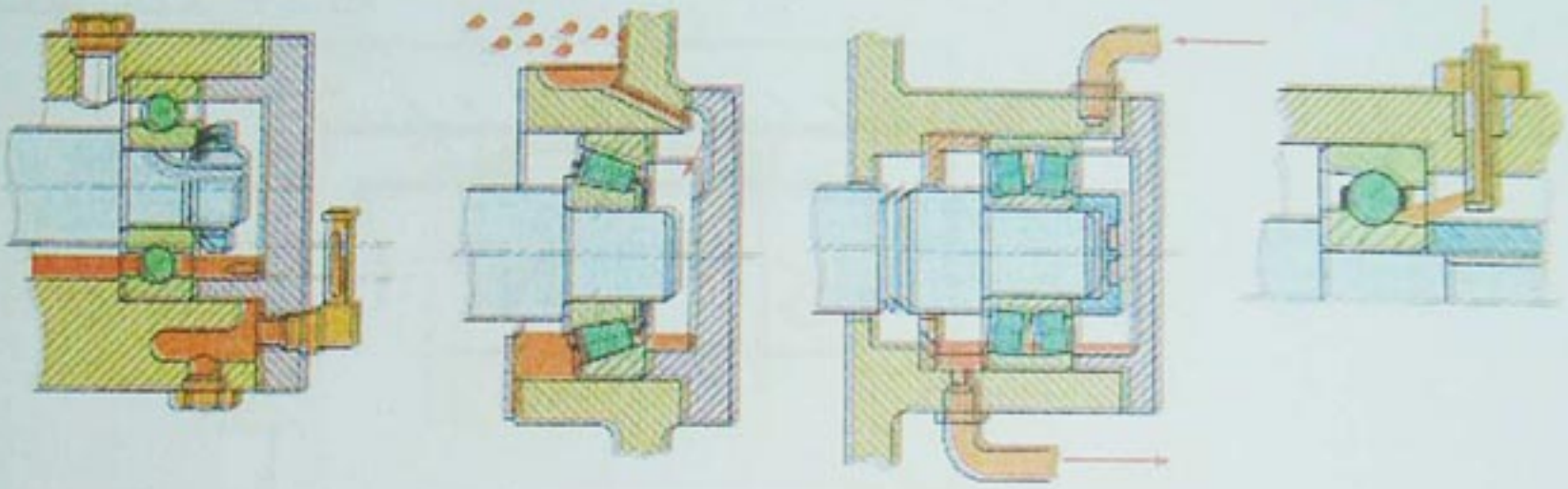


علبة

7. عناصر التبريد و التشحيم.



تشحيم قنوي / مشحم/ خاتم موزع / تشحيم بالمشحم / أثناء التركيب / تشحيم دائم



برش الزيت / تزييت ممرکز / تزييت بالتخبط / تزييت داخل حوض

8. عناصر حماية المدحرجات.



فاصل v.ring / ف. ذو شفتين / ف. ذو شفة / ف. لبدي / حلقة نيلوس / ف. مطاطي

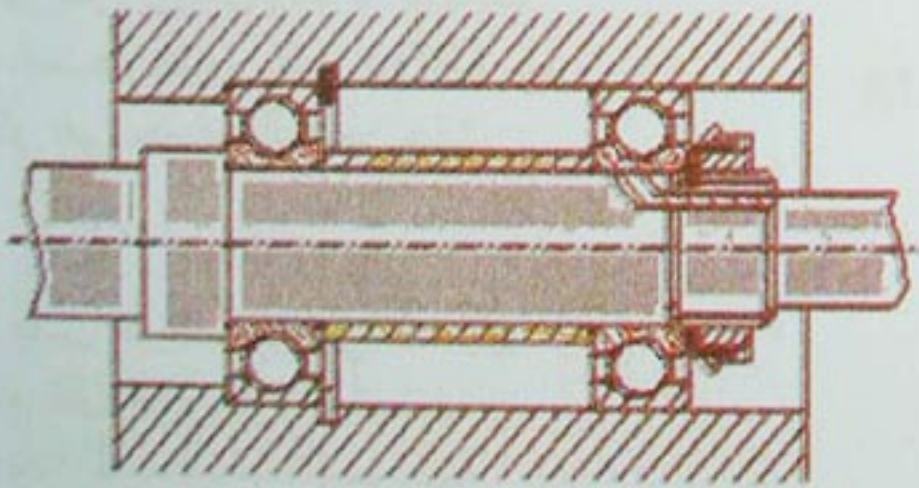


بحابسة / مجاري لولبية / ممر ضيق / حلقة شكل Z / حارفة / ف. معدني

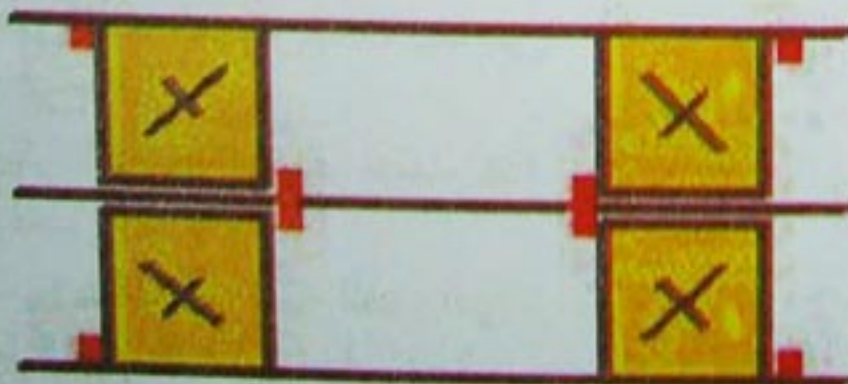
أستخلص

- ✓ لتفادي ظاهرة الدرفلة تركيب .
- الجلبة الدوارة بالشد .
- الجلبة الثابتة بالخلوص .
- ✓ تختار التوافقات في التركيبات حسب شدة المحمولات و عناصر التدرج .
- ✓ يراعي التركيب شروط السير و قواعد وضع حواجز التثبيت و الإيقاف .
- ✓ لتركيب مدحرجات ذات صف واحد من الكريات يتلامس نصف قطري توجد ثلاث حالات لعمود دوار و ثلاث حالات لجوف دوار .
- ✓ لتركيب مدحرجات ذات صف واحد من الكريات يتلامس مائل و مدحرجات ذات دحارج مخروطية ، يوجد تركيب مباشر شكل "X" عامة لعمود دوار تركيب غير مباشر شكل "O" لجوف دوار .
- ✓ لتركيب الأعماد ذات إبر تستعمل نفس الطريقة في حالتها عمود دوار و جوف دوار .
- ✓ للمحافظة على دقة التوجيه ، يستوجب حماية و تشحيم المدحرجات .

أطبق

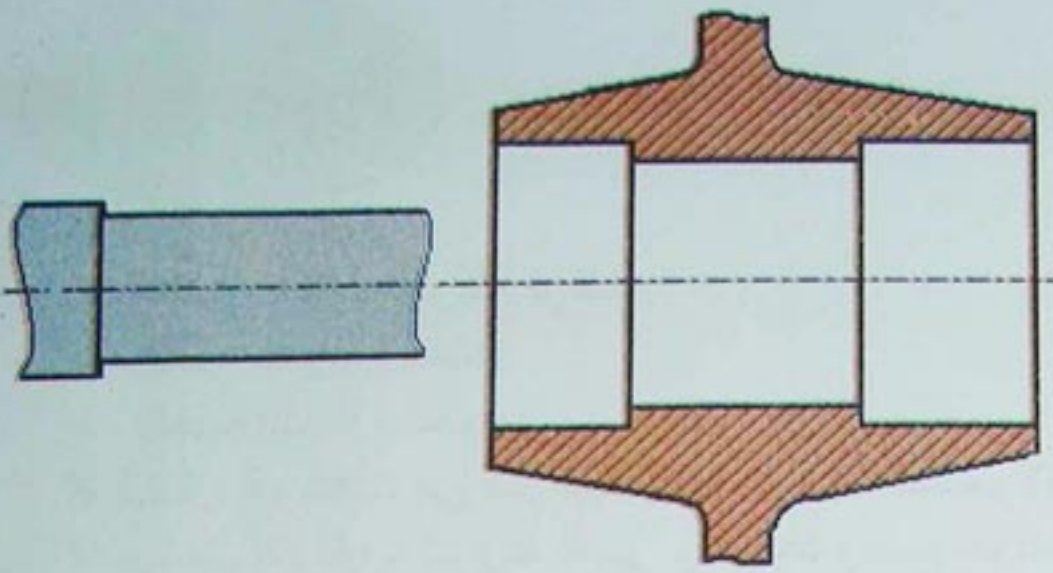


1. يمثل الرسم المقابل توجيهاً دورانياً لعمود محرك كهربائي :
 - هل يعتبر هذا التركيب عموداً دواراً أم جوفاً دواراً؟ علل إجابتك .
 - برر اختيار هذه الحالة للتركيب .
 - ما هي التوافقات المناسبة لتركيب هذه المدحرجات .

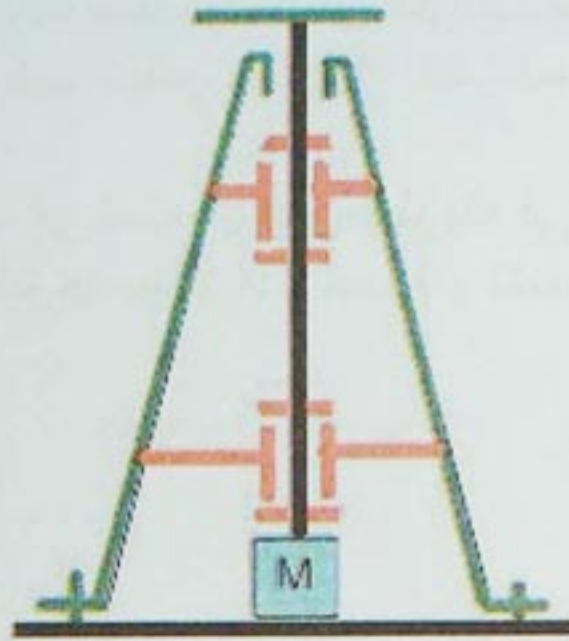


2. يمثل الرسم التخطيطي المقابل توجيهاً دورانياً .
 - هل يعتبر هذا التركيب عموداً دواراً أم جوفاً دواراً؟ علل إجابتك .
 - أنشئ بياناً هذا التركيب بتجسيد الحلول الإنشائية المناسبة علماً أن قطر العمود 20 مم مع وضع التوافقات المناسبة للتركيب و عناصر حماية المدحرجات .

3. لتوجيه العجلات الخلفية للسيارة استعمل الصانع مدحرجات ذات دحاريج مخروطية.
- برر استعمال هذا الطراز من المدحرجات؟
- ما هو شكل التركيب المناسب؟
- أنشئ بيانياً هذا للتركيب بتجسيد الحلول الإنشائية المناسبة مستعيناً بالرسومات الممثلة في الشكل المقابل أخذاً بعين الاعتبار حماية المدحرجات.

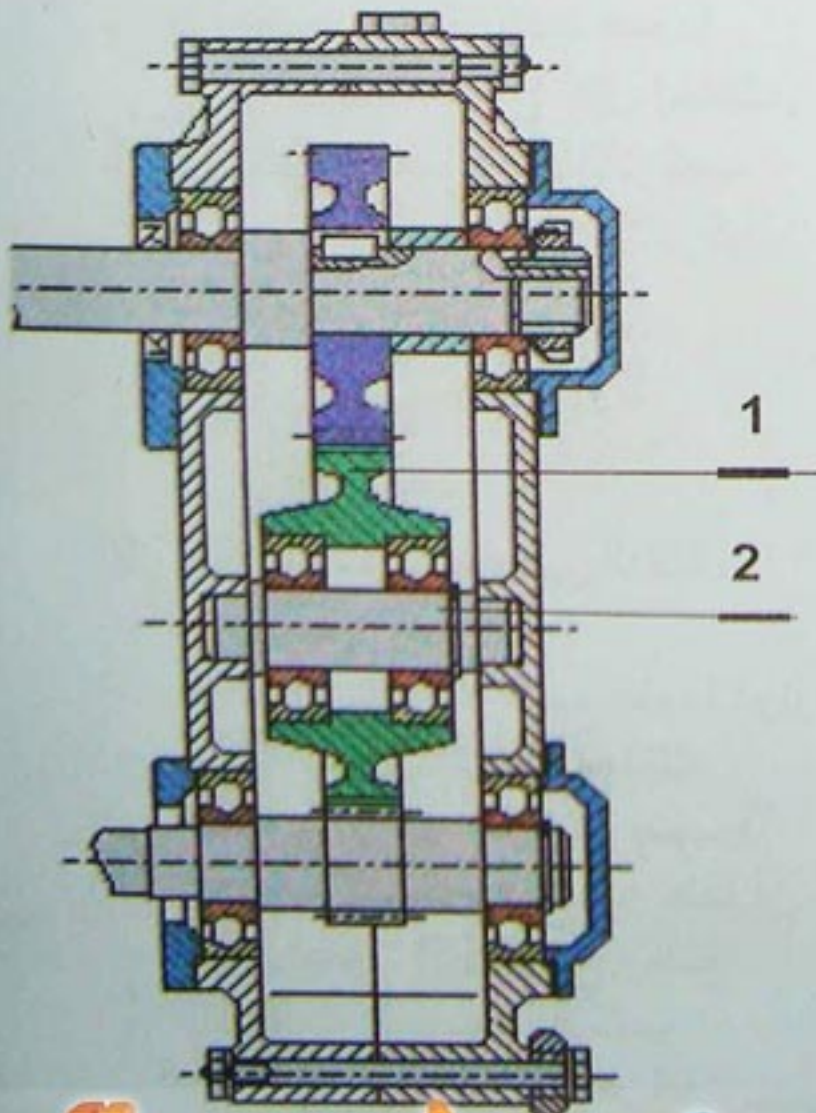


4. يمثل الرسم التخطيطي المقابل آلة صقل عينات معدنية في مخبر المعالجات الحرارية.
أنشئ بيانياً الوصلة المتمحورة بين العمود حامل الصينية و الهيكل باستعمال مدحرجات ذات دحاريج مخروطية، علماً أن قطر العمود يقدر بـ 25 مم و العرض $B=15$ مم و التباعد بين المدحرجتين يقدر بـ 180 مم.
- فكر في حماية المدحرجات.



M : محرك

5. يمثل الرسم البياني المقابل نظام نقل الحركة بالمتسننات.
العجلة الوسطية ① موجهة دورانياً بمدحرجتين ذات صف واحد من الكريات بتلامس نصف قطري. شروط الاشتغال تفرض تعويض هذه المدحرجات بغمدين ذات إبر.
- اذكر أسباب التي فرضت هذا التعويض.
- أنشئ بيانياً التوجيه الدوراني للعجلة الوسطية ① باستعمال الغمدين مع الحفاظ على نفس قطر العمود ②.

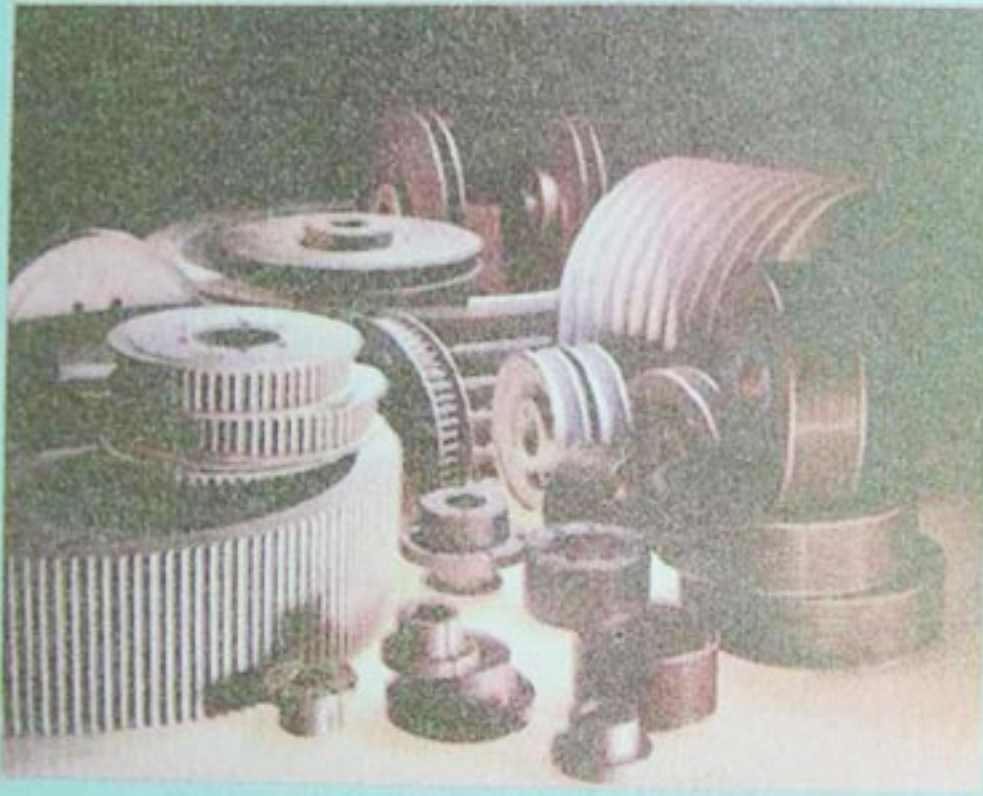


نقل الإستطاعة

المجال المفاهيمي

الكفاءة المستهدفة: تحديد مميزات عناصر النقل

2



الوحدة 01:

مفهوم نقل الحركة

الوحدة 02 :

البكرات و السيور

الوحدة 03:

المتسنيات

الوحدة 04:

تحويل الحركة

إذا تمكنت في وسيلة النقل التي تستعملها يوميا من البيت إلى المدرسة حافلة، دراجة....الخ).

سوف تستنتج لا محال أن الحركة الظاهرة لوسيلة النقل هي دوران العجلات.

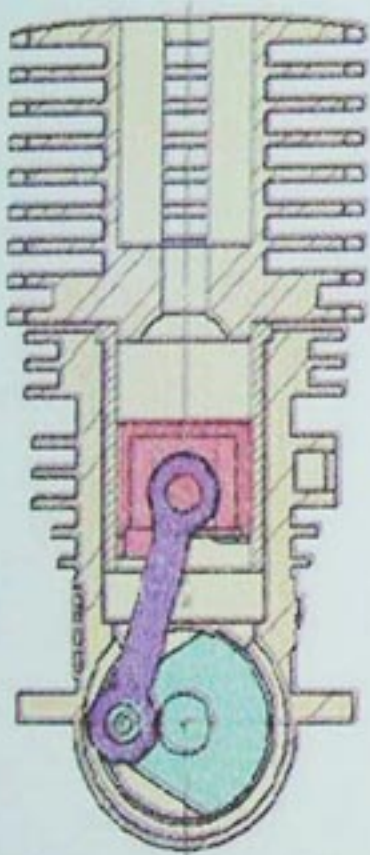
كيف ترى وصول هذه الحركة إلى العجلات ؟

الوحدة 01 : مفهوم نقل الحركة

الأغراض لببداغوجية : - التعرف على مختلف أنظمة نقل الحركة و تحويل الحركة.
- معرفة و حساب عناصر الاستطاعة الميكانيكية.

أكتشف و أتعرف

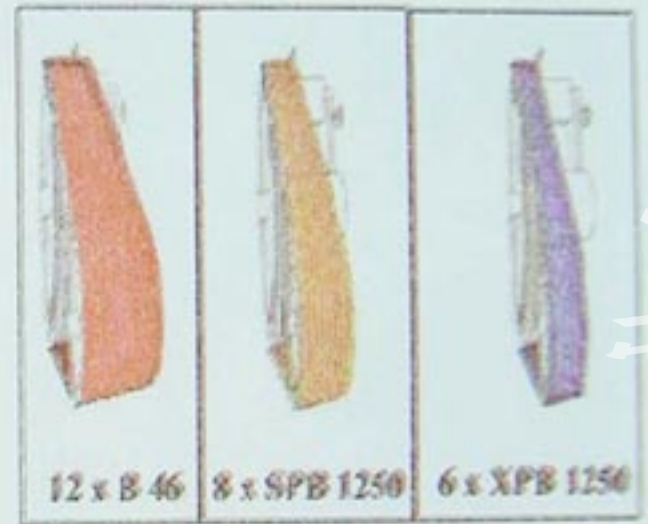
أمامك صور لأجهزة مختلفة، ما هي الوسائل المستعملة لنقل الحركة ؟ هل تعرف وسائل أخرى تؤدي نفس الوظيفة ؟



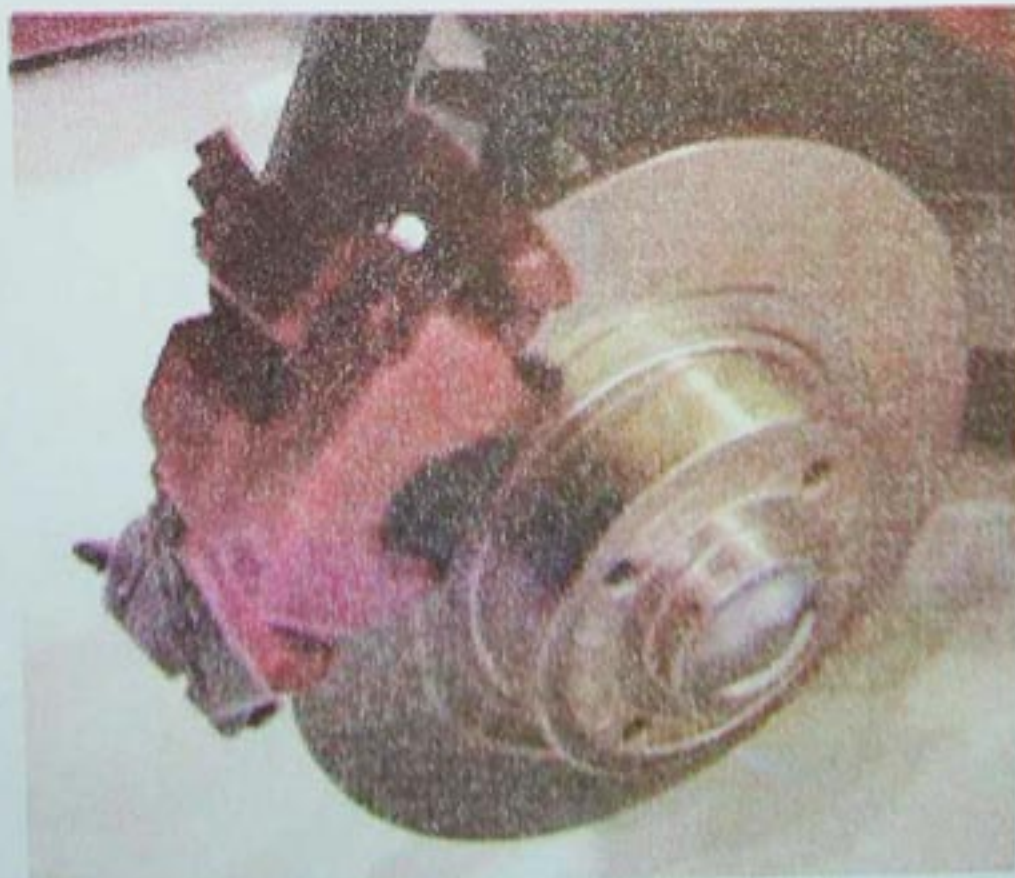
مكبس



مجموعة متسنيات



بكرات وسيور



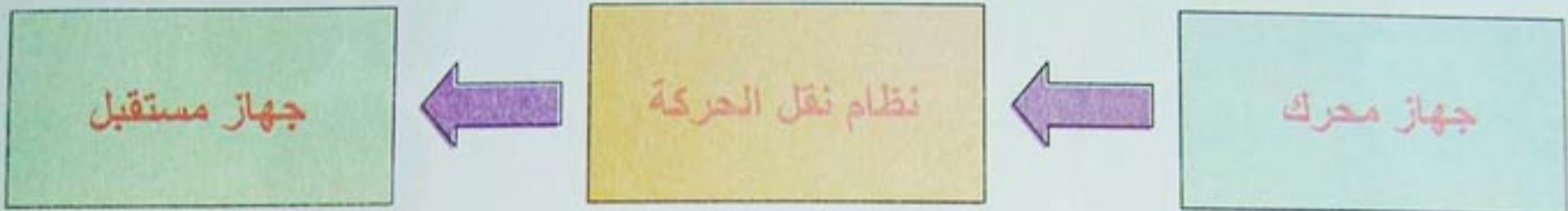
مكبج ذو قرص

1. عموميات.

تعتبر الطاقة المصدر الأساسي لتوفير الاستطاعة المستعملة لأغراض شتى. توجد في الطبيعة أنواع مختلفة من الطاقة، كالطاقات المتجددة: الشمسية، الهوائية، الهيدروليكية (المائية و الزيتية)، الجيو حرارية، النووية و الغاز الطبيعي. تستخدم هذه الطاقات بصفة مباشرة أو بعد تحويلها إلى طاقات أخرى (ميكانيكية، كهربائية)

2. نقل الطاقة الميكانيكية.

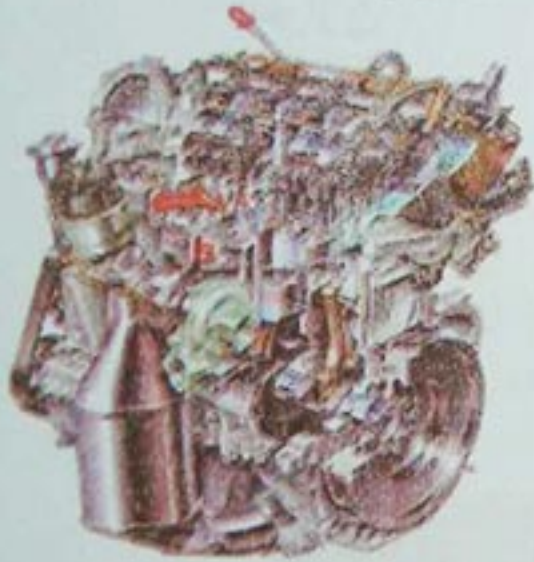
يتمثل نقل الطاقة الميكانيكية (الاستطاعة الميكانيكية) في نقل الحركة من جهاز محرك إلى جهاز مستقبل بواسطة نظام نقل.



1.2 أجهزة محرك.

توفر هذه الأجهزة الطاقة الميكانيكية للمستعمل بعد تحويل طاقات أخرى، وأبرزها:

- محركات كهربائية.
- محركات بالوقود.
- عنفات هيدروليكية.
- عنفات بخارية.
- عنفات غازية.



محرك سيارة



محرك كهربائي

2.2 أجهزة مستقبلية

تستخدم هذه الأجهزة الطاقة الميكانيكية المتوفرة من طرف الأجهزة المحركة عبر أنظمة النقل لتأدية وظيفة معينة.

3.2 أنظمة نقل الحركة.

تستعمل هذه الأنظمة لنقل الحركة من الأجهزة المحركة إلى الأجهزة مستقبلية: تصنف هذه الأنظمة إلى:

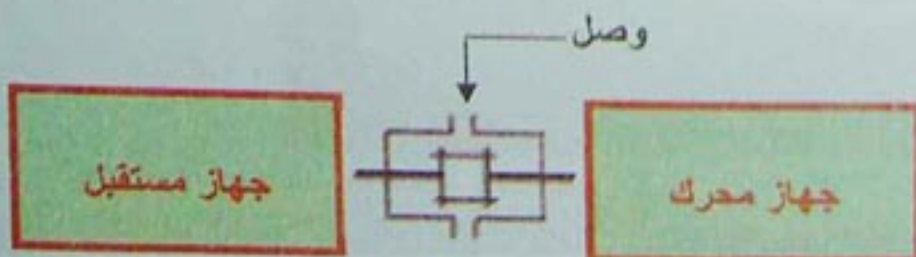
- أنظمة النقل بدون تحويل الحركة.
- أنظمة النقل بتحويل الحركة.

4.2 أنظمة النقل بدون تحويل الحركة.

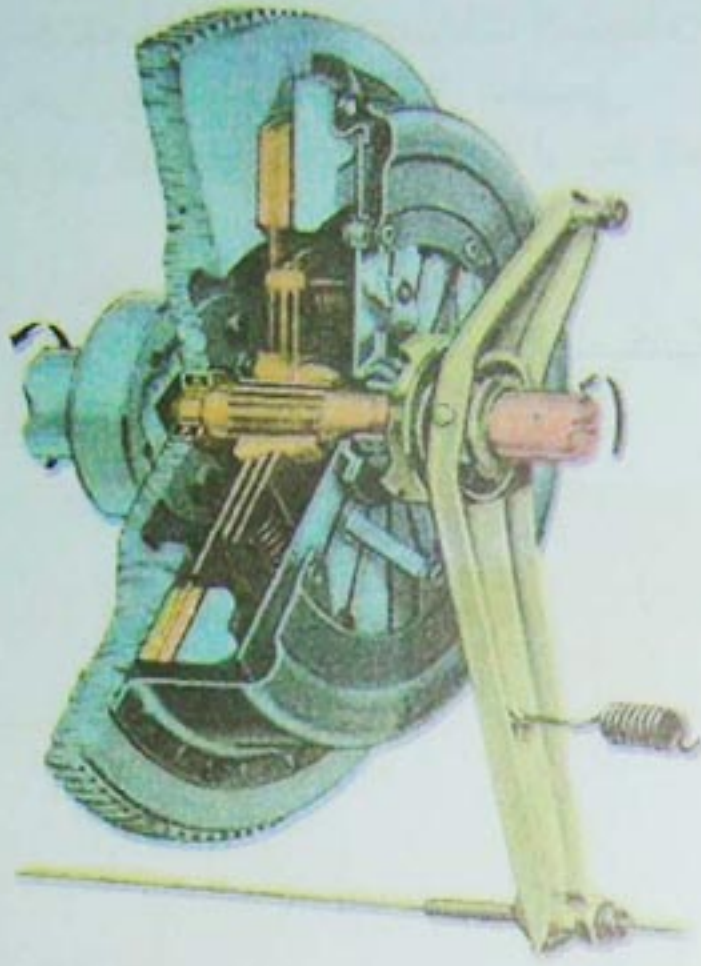
تحافظ هذه الأنظمة على طبيعة الحركة المنقولة وتصنف هذه الأنظمة كما يلي:

1.4.2 أنظمة النقل بدون تغيير السرعة.

يتم النقل الحركة بقرن المحرك مع المستقبل عن طريق:



- الوصل الدائم بواسطة أجهزة تسمى **القوارن**
- الوصل المؤقت بواسطة أجهزة تسمى **الأوصال**



واصل



القوارن

ملاحظة: من بين أجهزة الوصل ، توجد أجهزة تقوم بتخفيض أو توقيف حركة العمود المستقبل بالنسبة لحركة العمود المحرك و تسمى **بالمكابح**.

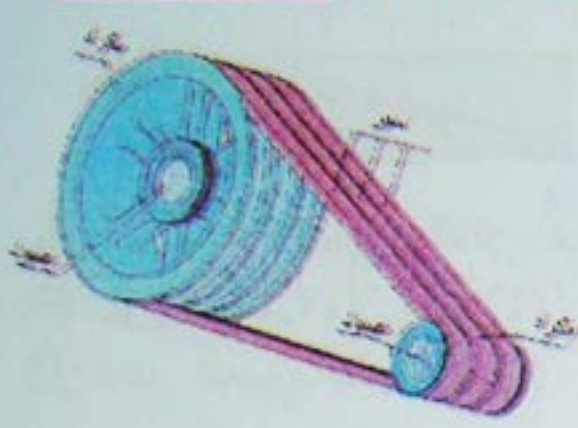


مكبج ذوقرص

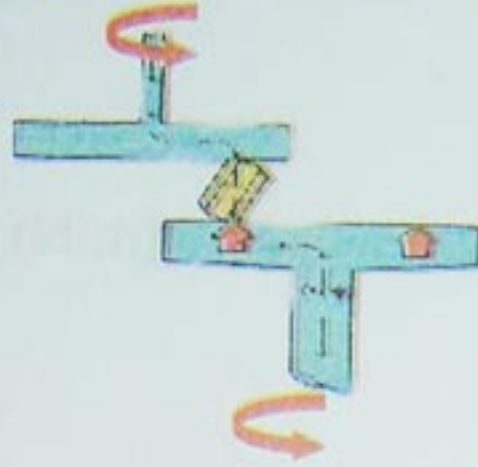
أنظمة النقل بتغيير السرعة.

يتم نقل الحركة من العمود المحرك إلى العمود المستقبل بتغيير السرعة و لا يتم ذلك إلا باستعمال علبه السرعات

- يتم نقل الحركة عبر علبه السرعات بظاهرة الالتصاق عن طريق :
 - عجلات الاحتكاك
 - بكرات و سيور.

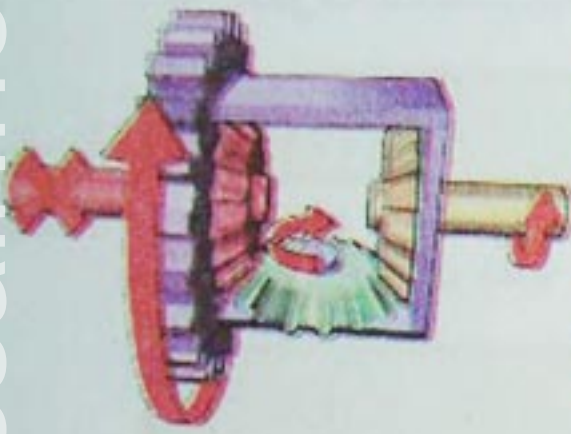


بكرات و سيور



عجلات الاحتكاك

- يتم نقل الحركة عبر علبه السرعات بالحواجز عن طريق :
 - تروس و سلاسل
 - المتسنيات



متسنيات



ترس و سلسله

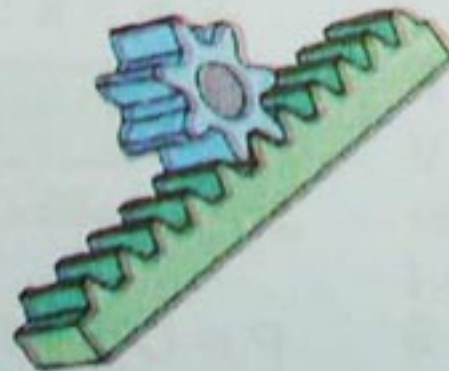
أنظمة النقل بتحويل الحركة.

تستعمل هذه الأجهزة لنقل و تحويل الحركة من دورانية إلى انتقالية أو انتقالية إلى دورانية و أبرزها:

- نظام برغي - صامولة
- نظام ساعد و مدورة
- نظام ترس و شبكية
- نظام الكامات



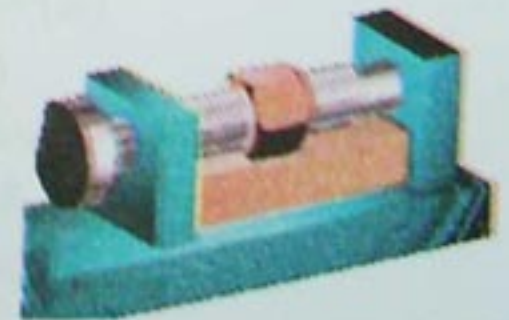
كامه



ترس و شبكية



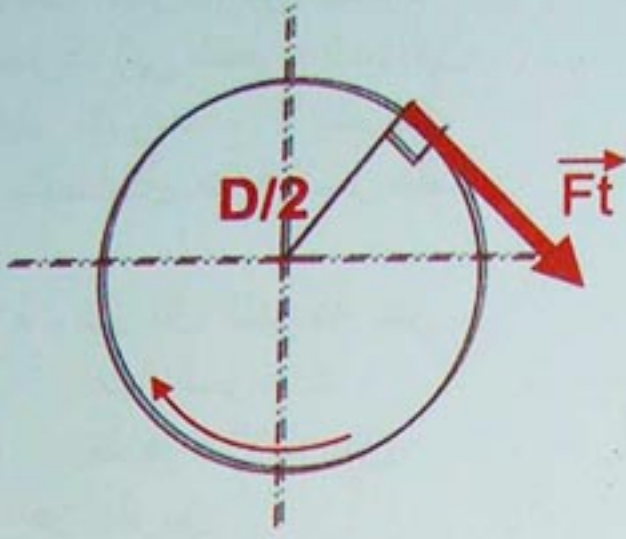
ساعد و مدورة



برغي - صامولة

3. حساب عناصر الاستطاعة الميكانيكية.

1.3 مزدوجة النقل.



لتدوير جسم نطبق عليه عزم (مزدوجة)
بفعل قوة مماسية \vec{F}_t .
تكتب عبارة مزدوجة النقل كالتالي:

$$C = F_t \times D/2$$

C : مزدوجة النقل بالمتر. نيوتن (m.N)

F_t : قوة مماسية بالنيوتن (N)

D : قطر العمود بالمتر (m)

2.3 العمل.

يعرف العمل بنقل جسم على مسافة خطية (l) بفعل قوة \vec{F} أو بتدوير جسم بزاوية (θ) بفعل

W : العمل بالجول (J)

F : قوة التحريك بالنيوتن (N)

l : المسافة الخطية بالمتر (m)

مزدوجة (C)

- في الحركة المستقيمة :

$$W = F \times l$$

- في الحركة الدائرية:

$$W = C \times \theta$$

W : العمل بالجول (J)

C : مزدوجة الدوران بالمتر لنيوتن (m. N)

θ : المسافة الزاوية بالرديان (rd)

3.3 الاستطاعة.

تعرف الاستطاعة بالعمل المبذول خلال مدة زمنية معينة.

$$P = W / t$$

- في الحركة المستقيمة المنتظمة.

$$l = v \times t$$

$$P = W / t$$

$$P = F \times l / t = F \times v \times t / t$$

$$P = F \times v$$

- في الحركة الدائرية المنتظمة

$$\theta = \omega \times t$$

$$P = C \times \theta / t = C \times \omega \times t / t$$

$$P = C \times \omega$$

$$P = \text{الاستطاعة بالواط (W)}$$

$$W = \text{العمل بالجول (J)}$$

$$t = \text{المدة الزمنية بالثانية (s)}$$

$$F = \text{القوة بالنيوتن (N)}$$

$$v = \text{السرعة الخطية بالمتر \textbackslash ثانية (m / s)}$$

$$\omega = \text{السرعة الزاوية بالرديان/ثانية (rd / s)}$$

$$l = \text{المسافة الخطية بالمتر}$$

$$\theta = \text{المسافة الزاوية بالرديان}$$

4.3 مردود النقل.

أثناء نقل الاستطاعة يقع ضياع نسبة منها بسبب العوامل الميكانيكية كالاحتكاك على سبيل المثال. يعرف المردود بنسبة الاستطاعة المستهلكة (P_a) (المستقبلية) على الاستطاعة المتوفرة (P_m)

$$\eta = P_a / P_m$$

أستخلص

- ✓ نحصل على الطاقة الميكانيكية بتحويل طاقات طبيعية أخرى.
- ✓ تنتقل الطاقة الميكانيكية من الأجهزة المحركة إلى الأجهزة المستقبلية بواسطة أنظمة نقل الحركة.
- ✓ تصنف أنظمة النقل إلى:

▪ أنظمة نقل بدون تحويل الحركة.

▪ أنظمة نقل بتحويل الحركة.

✓ تتمثل عناصر الاستطاعة في:

$$C = F_t \times D/2$$

▪ المزدوجة المنقولة (C)

✓ العمل المبذول (W) و الاستطاعة P في حالة :

▪ حركة مستقيمة : $P = F \times V$ و $W = F \times l$

▪ حركة دائرية : $P = C \times \omega$ و $W = C \times \theta$

$$\eta = P_a / P_m$$

✓ المردود

أطبق

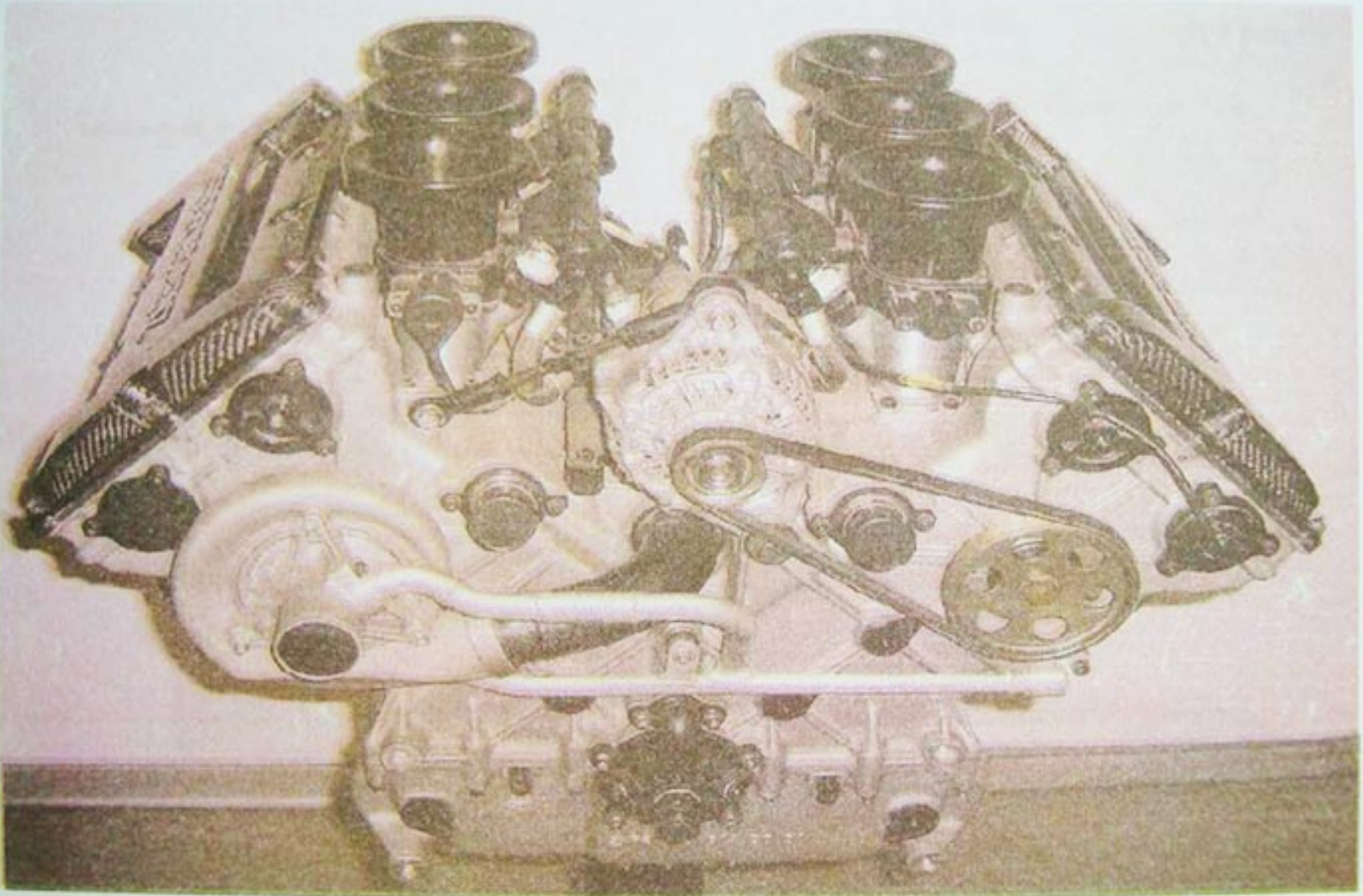
1. ما هي الطاقات الطبيعية التي تعتبر مصدراً لإنتاج الطاقة الميكانيكية؟
2. ما هي الطاقات التي يكون مصدر إنتاجها الميكانيكية؟
3. عرف مبدأ نقل الطاقة الميكانيكية؟ - و من خلال هذا المبدأ ، أعط مثال لمنتج تحدد فيه عناصر نقل الطاقة.
4. أذكر ثلاثة أمثلة متنوعة لمنتجات تنقل فيها الحركة.
 - بدون تغيير السرعة.
 - بتغيير السرعة.
 - بتحويل الحركة.
5. لتحضير حلويات منزلية ، نستعمل مخاط المطبخ ، يوفر محرك المخلط استطاعة قدرها 0.5 كلواط ، بسرعة منتظمة تقدر بـ 750tr/mn ، أحسب:
 - المزدوجة المحركة لمخاط العجين عند 2000 دورة
 - العمل المبذول
 - استنتاج المدة الزمنية اللازمة لذلك.

6. يدور محرك آلة غسيل بسرعة منتظمة قدرها 750 tr/mn ينقل الحركة إلى طبل الغسيل بنسبة تخفيض السرعة قيمتها 1\10 , يوفر المحرك استطاعة قدرها 2500 w و مردود الجهاز 0.95 .
أحسب القوة المماسية اللازمة لتدوير الطبل علما أن له قطرا يساوي 600 mm و المزدوجة المقاومة الناتجة عن حمولة الأقمشة تقدر بـ 50 Nm.

الأغراض البيداغوجية : التعرف على مميزات نقل الحركة بالبكرات و السيور.

اكتشف و اتعرف

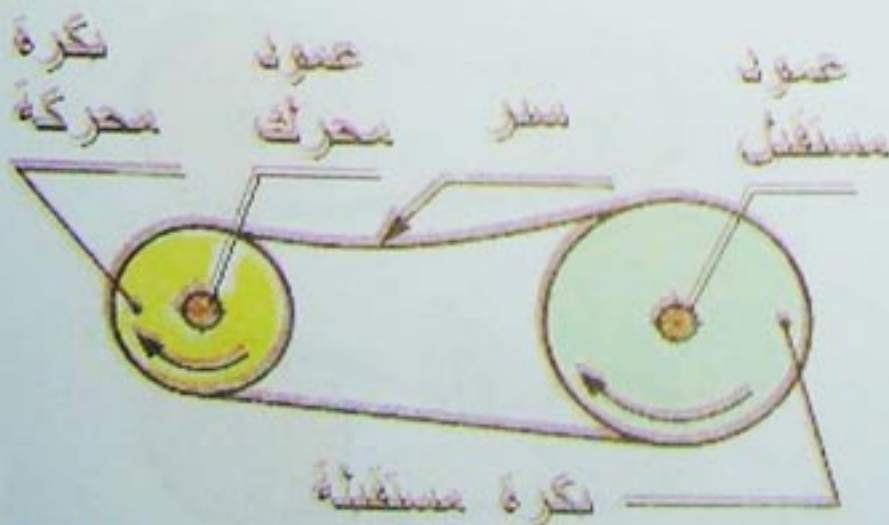
تبيين الصورة الموائية نظام نقل الحركة الدورانية تعرف على هذا النظام .هل بإمكانك تقديم مبررات استعمال هذا النظام.



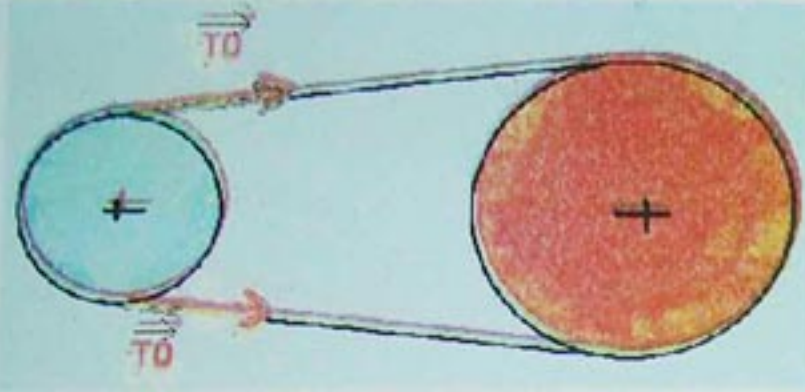
1. مدخل

تعتبر البكرات و السيور نظاماً لنقل الحركة الدورانية من عنصر محرك إلى عنصر مستقبل .

يتم نقل الحركة بربط بكرتين بواسطة عنصر لين يدعى **السيور**.



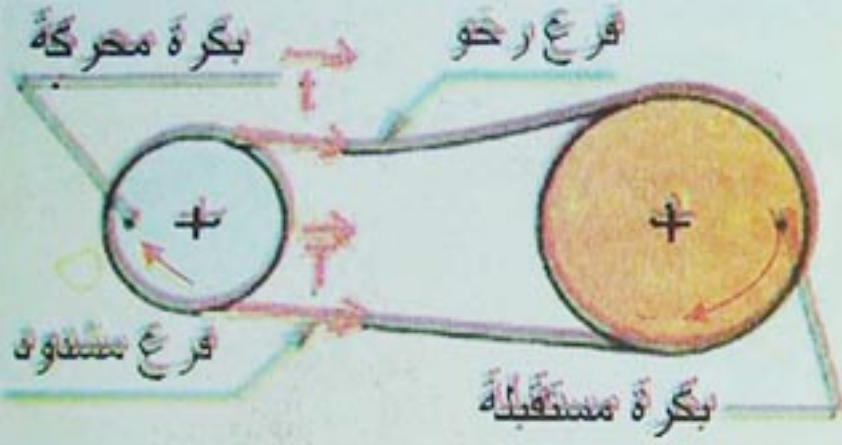
2. الوظيفة : نقل الحركة الدورانية بين أعمدة متباعدة بالالتصاق أو بالحواجز.



3. مختلف التركيبات.

تحدد التركيبات حسب وضعية الأعمدة واتجاه دورانها.
1.3 توترات السيور.

لضمان نقل جيد للحركة الدورانية يحتاج السير إلى توتر كاف T_0 ولا يتم ذلك إلا عن طريق الضبط.

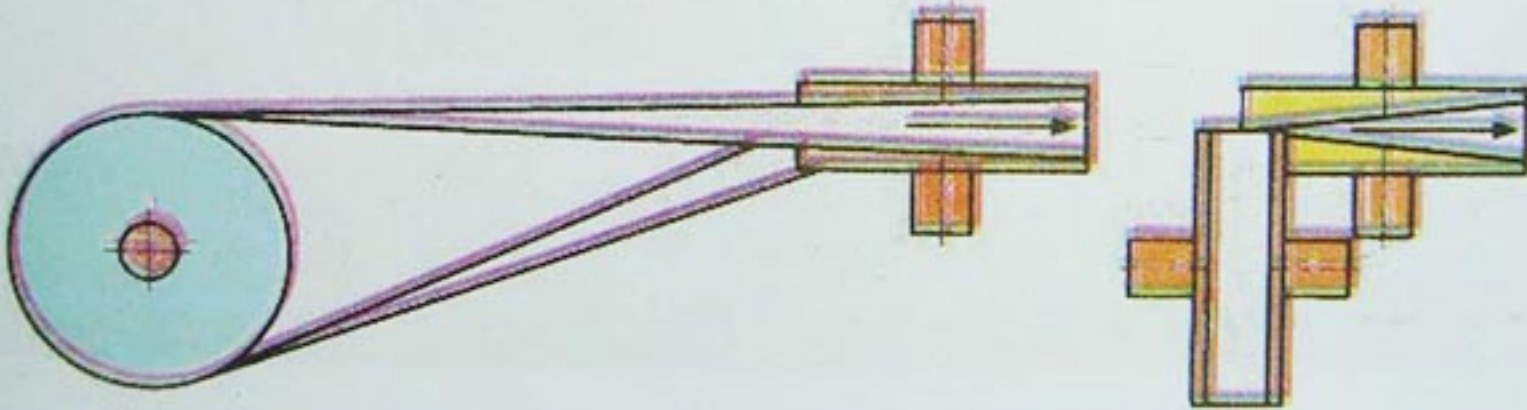


تخضع فروع السير إلى توترات T و t

2.3 وضعية الأعمدة.

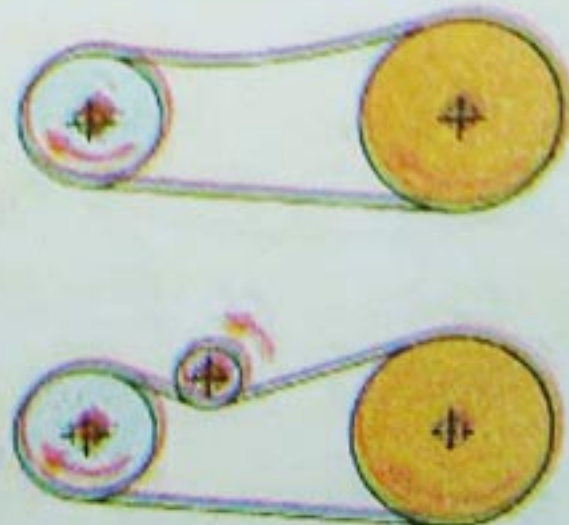
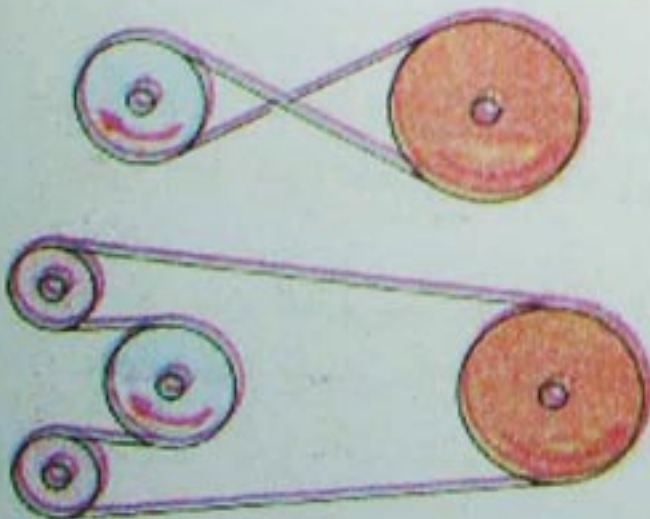
يسمح نظام البكرات و السيور بنقل الحركة بين أعمدة موجودة في وضعيات مختلفة.

نقل بين أعمدة متعامدة.



نقل بين أعمدة متوازية باتجاه معاكس .

نقل بين أعمدة متوازية بنفس اتجاه الحركة.



4. أنواع البكرات و السيور.

البكرات.

للبكرة حطار له شكل يوافق شكل السير الذي يحمله ولها جوف لتركيبها على العمود .

السيور.

السير رباط لين يلتف حول البكرة ويختار شكله حسب الاستطاعة المنقولة ووضع الأعمدة

التسمية	مادة البكرات	مادة السيور	مجال الاستعمال
بكرات و سيور مسطحة	- الزهر - الصلب	- جلد - قطن	آلات قديمة: - طاحونات الحبوب - مضخات زراعية * لا تتطلب ترصف البكرات * مردود منخفض
بكرات و سيور مستديرة	- الزهر - الصلب	- جلد	* آلة الخياطة التقليدية . * أجهزة صغيرة * مزدوجة نقل ضعيفة

التسمية	مادة البكرة	مادة السيور	مجال الاستعمال
بكرات و سيور شبه منحرف الشكل	- مزيج الألومينيوم - متكونات (لدائن) - الزهر - الصلب	- متكونات - لدائن - مطاطية	- محركات السيارات والشاحنات - آلات صناعية حديثة - نقل باستطاعة عالية - لا تسمح باختلال في ترصف البكرات .
بكرات و سيور مسننة	- مزيج الألومينيوم - متكونات (لدائن) - الزهر - الصلب	- متكونات - لدائن (مطاطية)	- محركات السيارات - أجهزة كهر ومنزلية - آلات صناعية حديثة - نقل باستطاعة عالية - مردود مرتفع

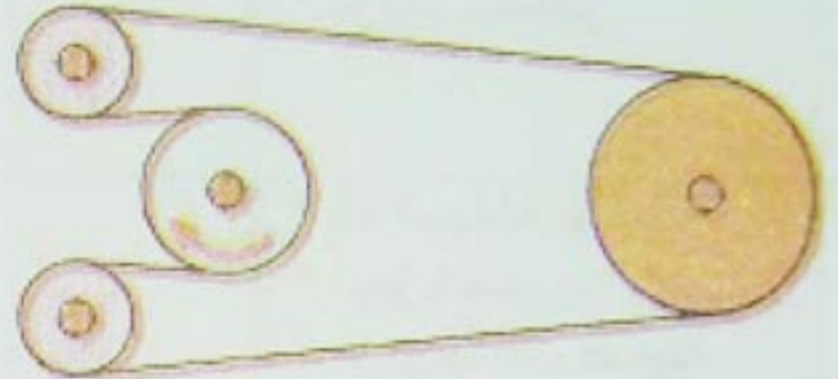
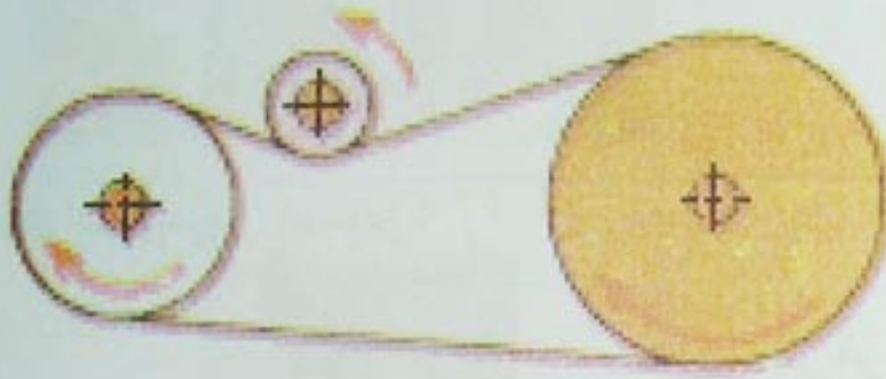
5. مميزات النقل

لل بكرات والسيور مميزات تؤهلها أن تكون أنظمة نقل ذات مردود جيد واقتصادي في حين أنها تخضع لشروط تضمن لها السير العادي .

1.5 شروط النقل الجيد

لا يمكن لل بكرات والسيور أن تؤدي وظيفتها إلا بضمان الشروط الآتية :

- للسير ليونة جيدة
- للسير مقاومة كبيرة للمد
- التصاق جيد للسير على البكرات برفع توتر التركيب (استعمال مشد يباعد المسافة بين البكرات)
- التصاق جيد بتكبير قوس اللف (استعمال أكرة لفافة)
- تفادي الانزلاق بمنع التشحيم والتزييت .

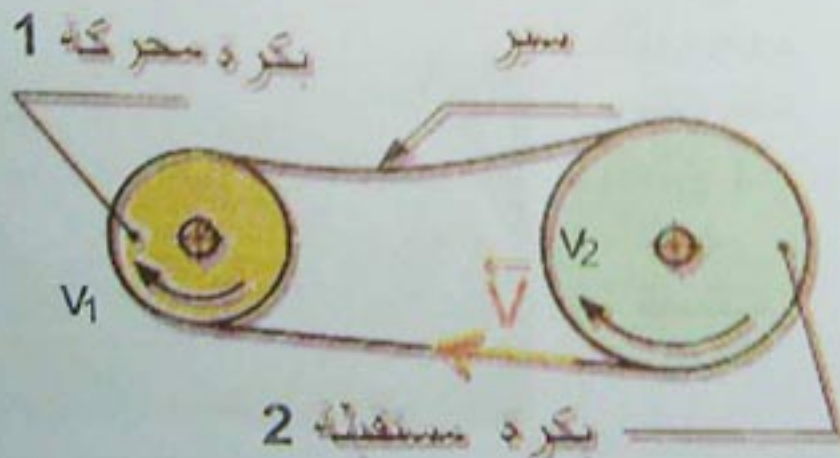


2.5 ايجابيات وسلبيات النقل

سلبيات	ايجابيات
- صيانة مستمرة بسبب فقدان الليونة والتآكل السريع للسيور	- سهولة التركيب والصيانة
- انخفاض في المرود بسبب انزلاق السيور على البكرات	- نقل اقتصادي
- ضبط التباعد المحوري بين البكرات	- امتصاص الاهتزازات والصدمات
	- النقل بالصمت
	- النقل باستطاعة مرتفعة
	- النقل بسرعات عالية

3.5 نسبة النقل

يمثل الشكل المقابل نظام نقل الحركة بدون انزلاق من البكرة المحركة ① إلى البكرة المستقبلية ② بواسطة السير. بما أن للسير سرعة خطية V وعند تلامسه مع البكرات،



تكون السرعات الخطية متساوية .

$$\vec{V}_2 = \vec{V}_1 = \vec{V}$$

$$R_2 \cdot \omega_2 = V_2 \text{ و } R_1 \cdot \omega_1 = V_1$$

$$D_2 \cdot N_2 = D_1 \cdot N_1$$

$$\leftarrow \frac{D_2 \cdot \frac{\pi N_2}{2}}{30} = \frac{D_1 \cdot \frac{\pi N_1}{2}}{30} \leftarrow R_2 \cdot \omega_2 = R_1 \cdot \omega_1$$

تكون نسبة النقل من البكرة الحركية ① إلى البكرة المستقبلة ② كالتالي:

$$r = \frac{\omega_2}{\omega_1} = \frac{N_2}{N_1} = \frac{D_1}{D_2}$$

تعريف: نسمي بنسبة النقل r نسبة سرعة البكرة المستقبلة على سرعة البكرة المحركة.

$$r = \frac{\text{سرعة العنصر المستقبل}}{\text{سرعة العنصر المحرك}} = \frac{\text{قطر العنصر المحرك}}{\text{قطر العنصر المستقبل}}$$

ملاحظة: $r = 1$ ← يعتبر النقل بدون تغيير السرعة (البكرتان متساويتان في الأقطار)
 $r > 1$ ← يعتبر النقل مضاعفاً للسرعة (نقل الحركة من البكرة الكبيرة إلى البكرة الصغيرة)
 $r < 1$ ← يعتبر النقل مخفضاً للسرعة (نقل الحركة من البكرة الصغيرة إلى البكرة الكبيرة)

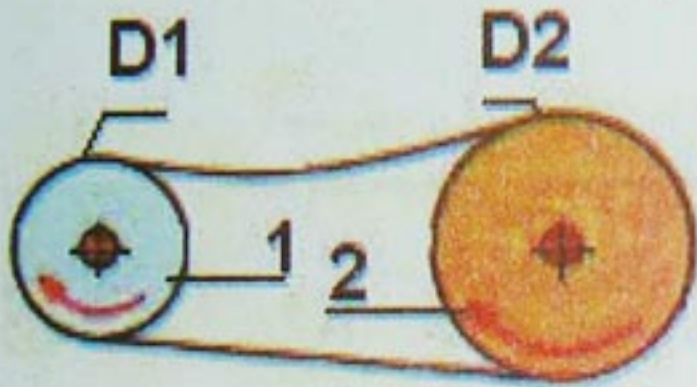
استخلص

- ✓ تستعمل البكرات والسيور لنقل الحركة الدورانية بين عمودين متباعدين.
- ✓ يتم النقل بالاتصاق للسيور المسطحة و الشبه منحرفة الشكل و بالحواجز للسيور المسننة.
- ✓ نسبة النقل:

$$r = \frac{\text{سرعة العنصر المستقبل}}{\text{سرعة العنصر المحرك}} = \frac{\text{قطر العنصر المحرك}}{\text{قطر العنصر المستقبل}}$$

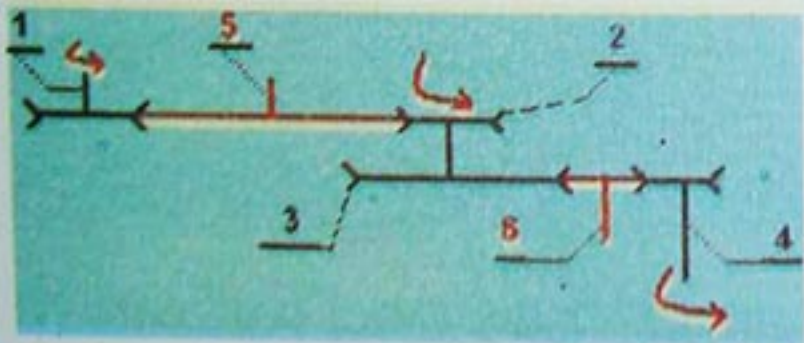
- ✓ بإمكان نظام البكرات و السيور مضاعفة أو تخفيض السرعات.

1. ماذا يحدث عند انزلاق السير على البكرة؟ ما هي الوسائل التي تقترحها لتفادي هذه الظاهرة؟
 2. أعط ثلاث أمثلة لمنتجات تستعمل فيها البكرات و السيور التالية :
 - بكرات و سيور شبه منحرفة الشكل
 - بكرات و سيور مسننة
 3. نقترح ثلاث حالات لنقل الحركة بنظام بكرات و سيور
 - البكرتان متساويتان
 - البكرة المحركة أكبر من البكرة المستقبلة.
 - البكرة المحركة أصغر من البكرة المستقبلة.
- حدد النظام المخفض للسرعة و النظام المضاعف للسرعة مع التعليل.



4. لنقل الحركة الدورانية من البكرة (1) إلى البكرة (2) نستعمل سير شبه منحرف الشكل. إذا علمنا أن :
 - سرعة دوران البكرة (1) تقدر ب: $90/d$ ،
 - قطر البكرة (1) يساوي 120 مم
 - قطر البكرة (2) يساوي 180 مم.
 أحسب نسبة النقل و استنتج سرعة البكرة (2).

5. لنقل الحركة الدورانية من البكرة المحركة (1) إلى البكرة المستقبلة (4)، نستعمل البكرتين (2) و (3) و السيور (5) و (6) شبه منحرفة الشكل (طراز SPA)، إذا علمنا أن سرعة البكرة (4) تساوي $1800/d$ و أن نسبة الأقطار بين (1) و (3) و أن $d_{p1} = 200$ مم و $d_{p2} = 100$ مم. أحسب سرعة البكرة المحركة
- 1 - جسد بيانيا تركيب البكرتين (2) و (3) على عمود ذو قطر 30 مم بوصلات قابلة للفك و أن قطر البكرة (2) $d_{p2} = 100$ مم و $d_{p3} = 240$ مم.

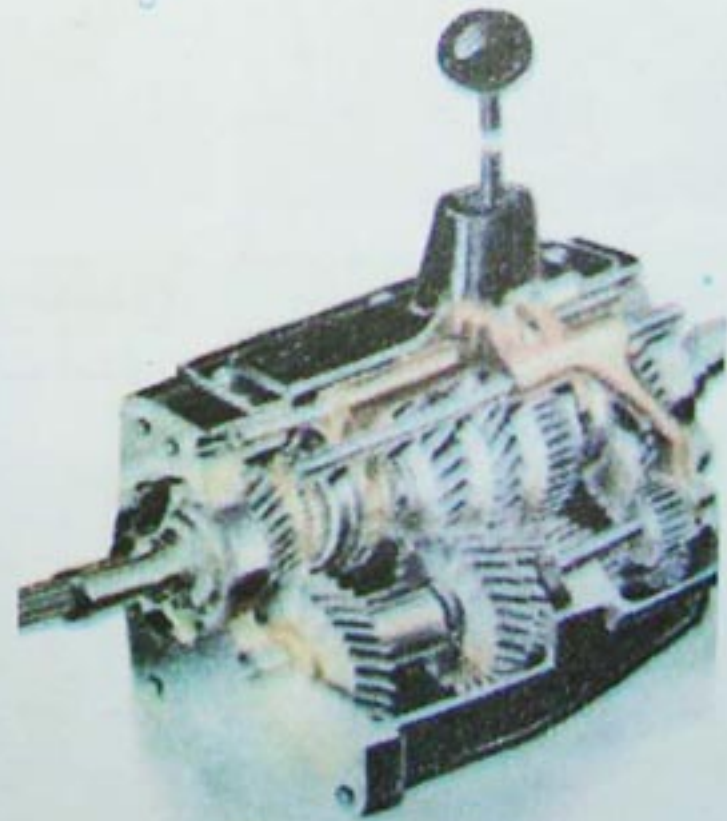
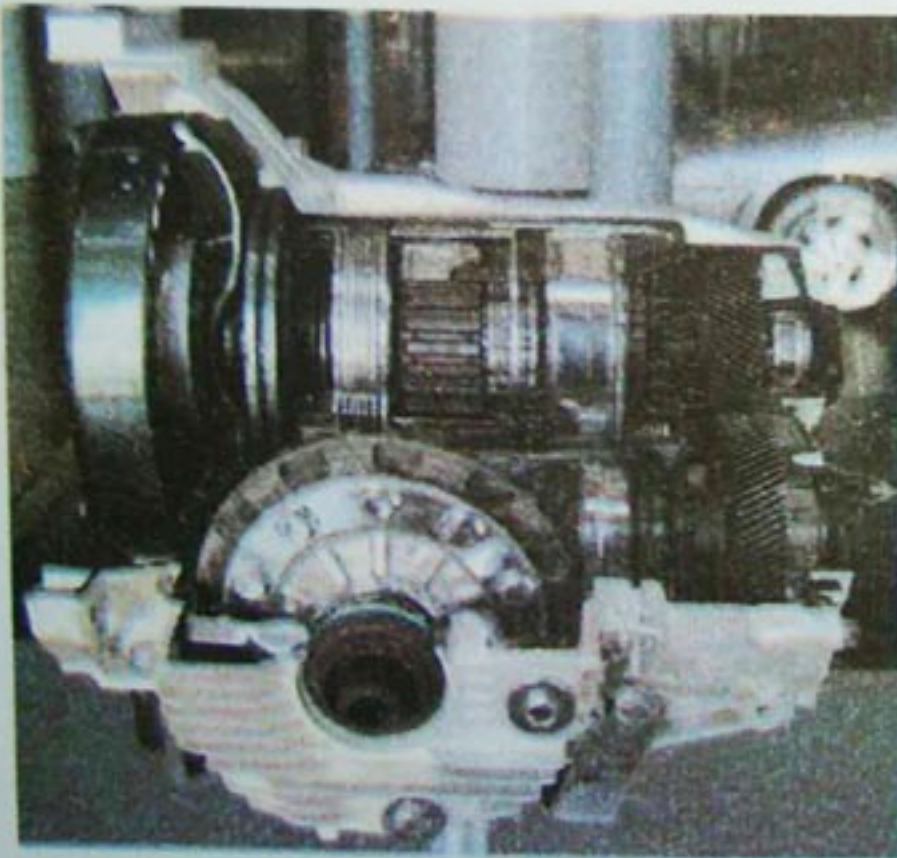
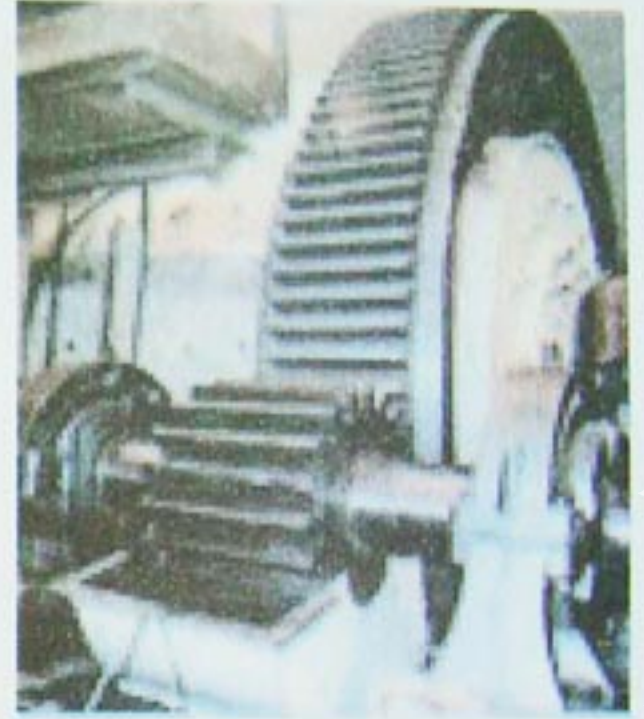


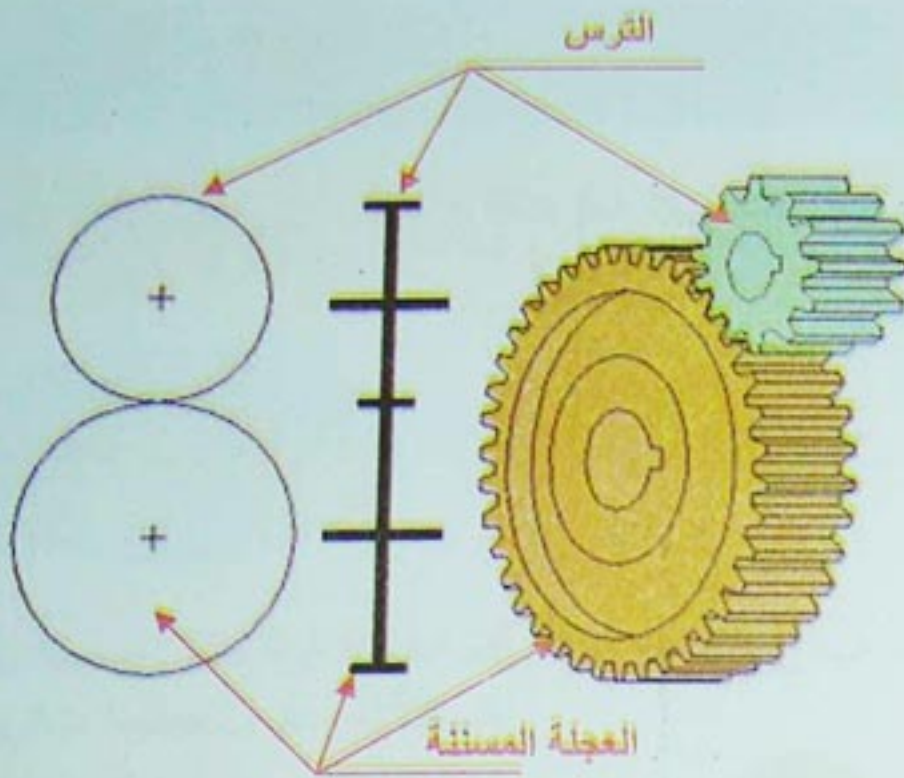
الوحدة 03 : المتسننات

الأغراض البيداغوجية : التعرف على مميزات نقل الحركة بالمتسننات .

أكتشف و أتعرف

تمثل الصور الموائية أنظمة نقل الحركة الدورانية ، تعرف على هذه الأنظمة هل بإمكانك تقديم مبررات استعمال هذه الأنظمة.





تعتبر المتسّنات من أهم أنظمة نقل الحركة الدورانية من عنصر محرك إلى عنصر مستقبل.

يتم هذا النقل بتشابك الأسنان المنجزة على سطوح العجلات تسمى بـ:

- **الترس** : العجلة المسننة الصغيرة.
- **العجلة المسننة** : العجلة المسننة الكبيرة.
- **التسّن** : تشابك الأسنان.

2. الوظيفة : نقل الحركة الدورانية بالحواجز (مجموعة أسنان) بين أعمدة متقاربة

3. أنواع المتسّنات.

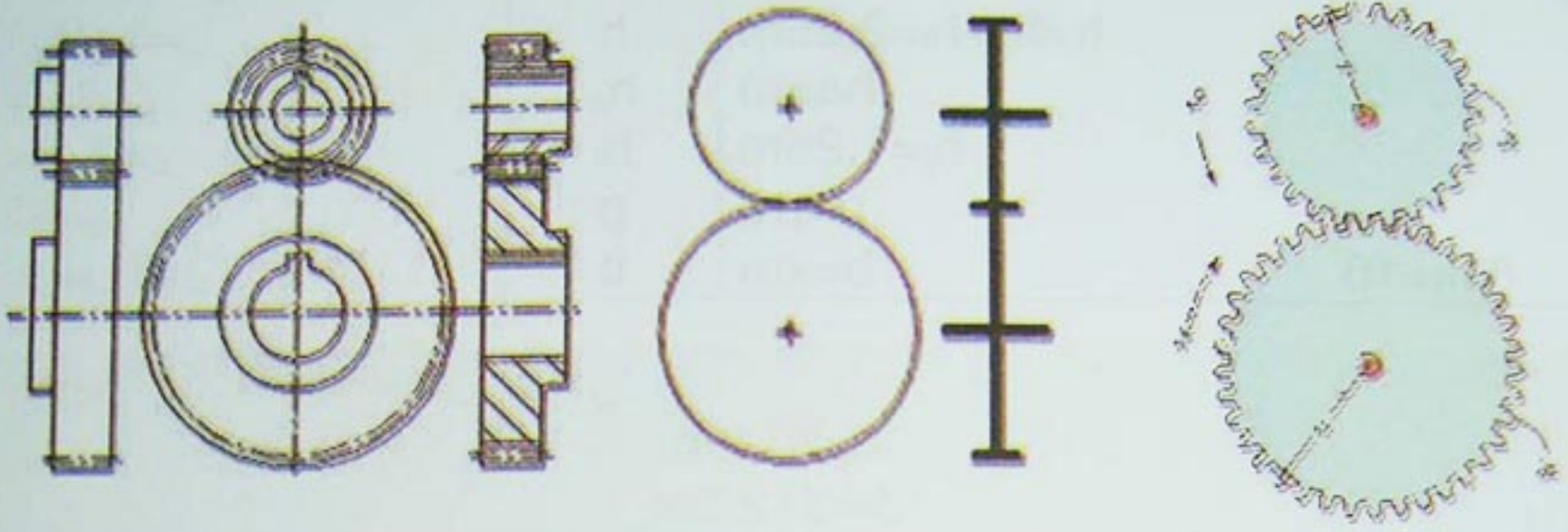
تختلف أنواع المتسّنات حسب وضعية محاور العجلات و من بينها نجد:

أعمدة متوازية	أعمدة متوازية	أعمدة متوازية
متسّنات أسطوانية ذات أسنان لولبية.	متسّنات أسطوانية ذات أسنان قائمة تسنن داخلي.	متسّنات أسطوانية ذات أسنان قائمة تسنن خارجي.
		
متسّنات يسارية (متعامدة)	متسّنات يسارية (متعامدة)	أعمدة متعامدة
عجلة و برغي بلا نهاية.	متسّنات أسطوانية ذات أسنان لولبية.	متسّنات مخروطية
		

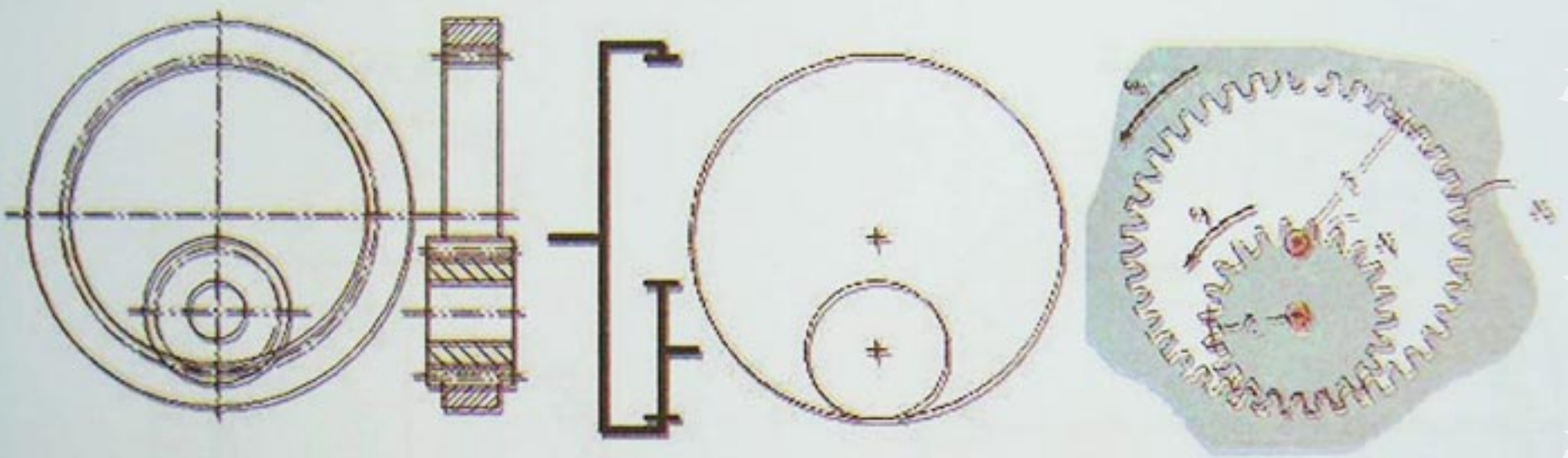
4. المقسّنات الأسطوانية ذات الأسنان القائمة.

تتجز الأسنان على السطوح الخارجية للقطعة الأسطوانية أو داخل جوف اسطوانتي و تكون موازية لمحور الدوران .
تكون الأسطوانات الأساسية مماسية فيما بينها.

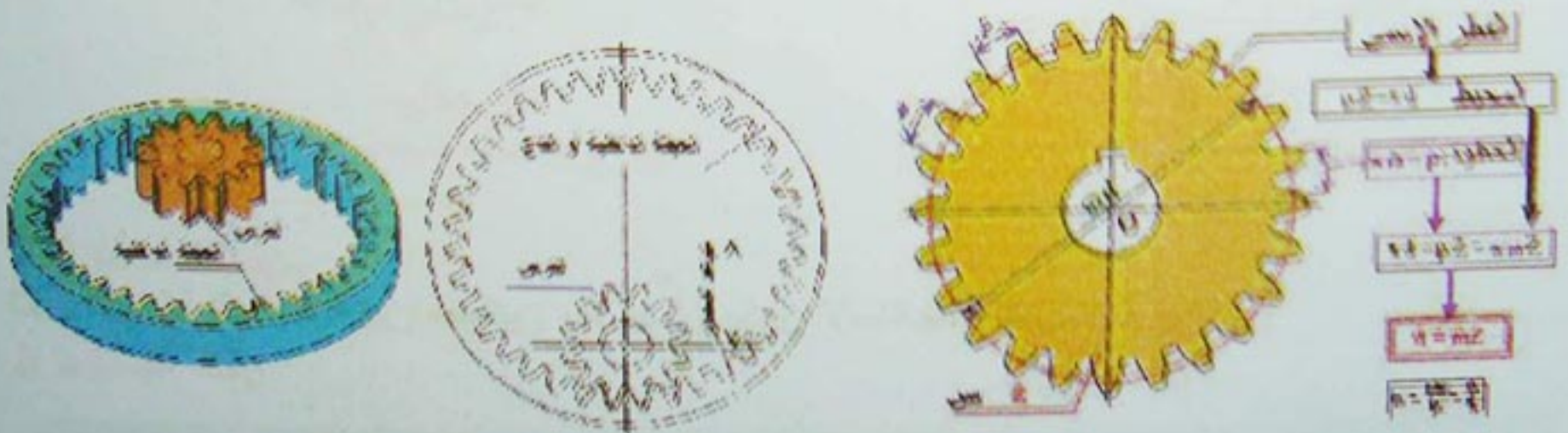
• **تيسن خارجي:**



• **تيسن داخلي:**



1.4 مميزات السن،



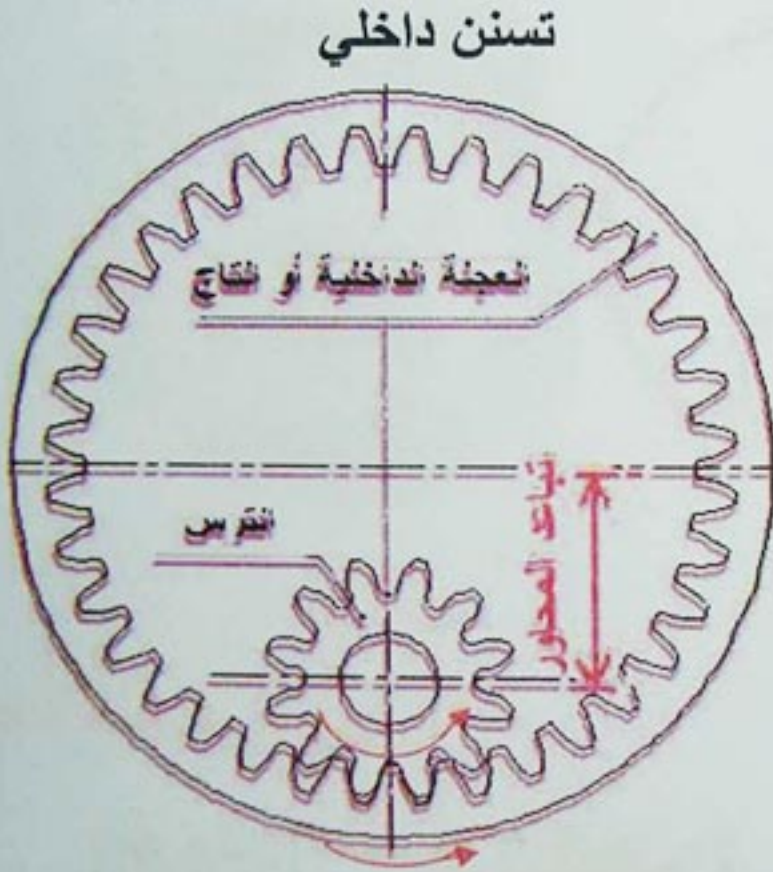
العلاقات	الرمز	التسمية
يحسب بدراسة مقاومة المواد .	m	المديول
يحسب بنسبة النقل.	z	عدد السنان
$d=m.z$	d	القطر الأساسي
$d_a=d+2m$	d_a	القطر الخارجي
$d_f=d-2.5m$	d_f	القطر الداخلي
$h=h_a+h_f=2.25m$	h	ارتفاع السن
$h_a=m$	h_a	تاج السن
$h_f=1.25m$	h_f	جذر السن
$p=pm$	p	الخطوة
$b=km$	b	عرض السن
$6=k=10$		

ملاحظة: بالنسبة للتسنن الداخلي:

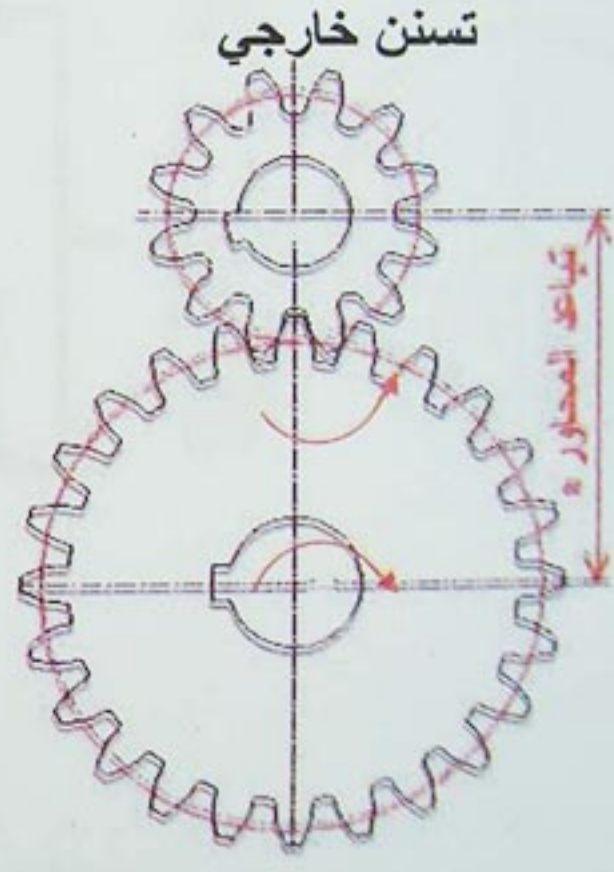
$$d_a = d - 2m$$

$$d_f = d + 2.5m$$

2.4 التباعد المحوري و اتجاه الدوران.



$$a_{1-2} = \frac{d_2 - d_1}{2}$$



$$a_{1-2} = \frac{d_1 + d_2}{2}$$

3.4 شرط التسنن.

لنقل الحركة الدورانية بين عجلتين ، لا بد أن يكون لأسنانهما نفس المديول m

4.4 نسبة النقل.

تعريف: تسمى بنسبة النقل (r)، نسبة سرعة العجلة المستقبلية على السرعة العجلة المحركة.

1.4.4 حالة زوج من العجلات المسننة.

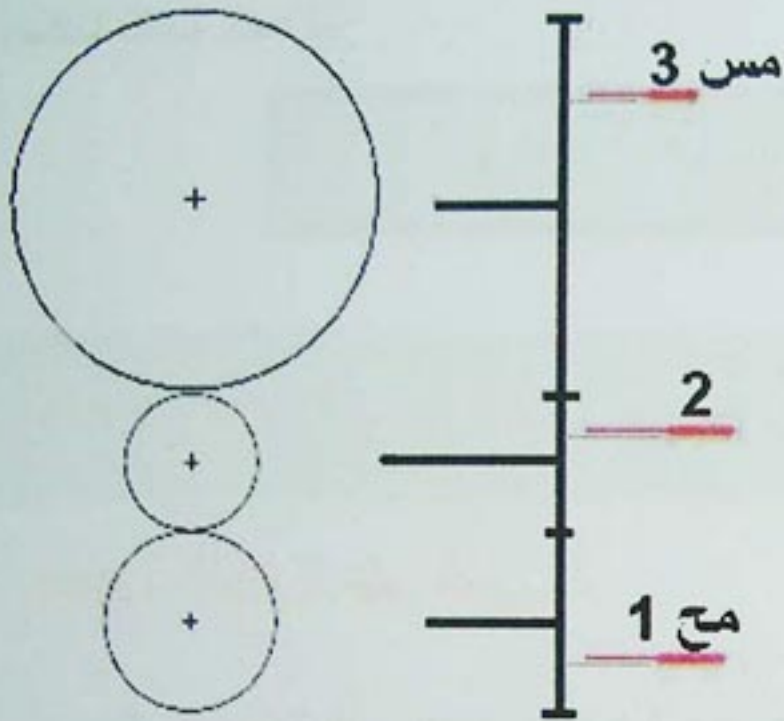
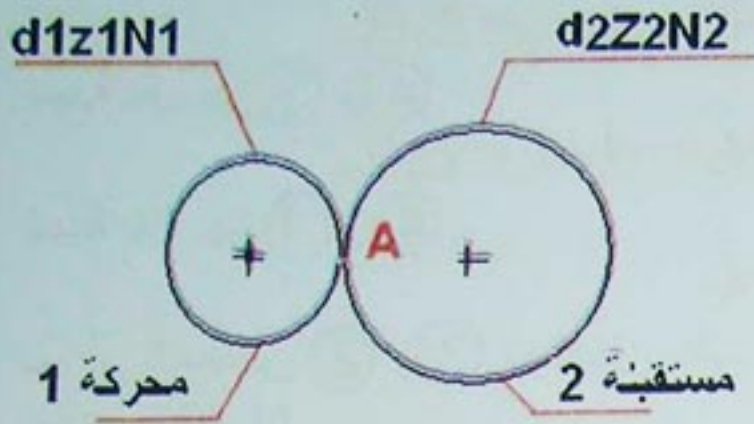
يمثل الشكل المقابل نظام نقل الحركة من الترس ① إلى العجلة ②، في النقطة A (نقطة تلامس الأقطار الأساسية للترس و العجلة المسننة) تكون السرعات الخطية لـ ① و ② متساوية

$$\vec{V}_1 = \vec{V}_2$$

بما أن للعجلات حركة دورانية، إذن
وبما أن $d_1/d_2 = \omega_2/\omega_1 = N_2/N_1$
 $d_1 = mZ_1$ و $d_2 = mZ_2$

تصبح نسبة النقل كالتالي:

$$r_{1,2} = N_2/N_1 = d_1/d_2 = Z_1/Z_2$$



2.4.4 حالة مجموعة متسنيات مترابطة بعضها ببعض.

نسبة نقل بين ① و ②:

$$r_{1,2} = N_2/N_1 = d_1/d_2 = Z_1/Z_2$$

نسبة نقل بين ② و ③:

$$r_{2,3} = N_3/N_2 = d_2/d_3 = Z_2/Z_3$$

تصبح نسبة النقل الإجمالية بين ① و ③:

$$r_{1,3} = N_3/N_1 = (N_2 \cdot d_2/d_3) \cdot (d_1/N_2 \cdot d_2) \\ = N_2 \cdot Z_2 \cdot Z_1 / Z_3 \cdot N_2 \cdot Z_2$$

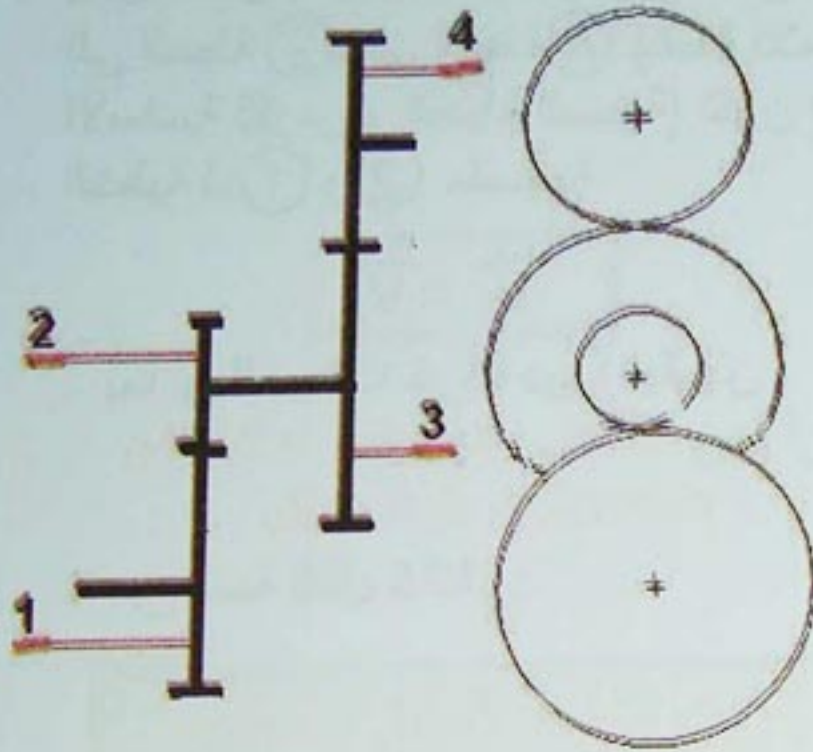
$$r_{1,3} = N_3/N_1 = d_1/d_3 = Z_1/Z_3$$

ملاحظة: العجلة الوسيطة ② لا تؤثر على حساب النقل لكنها تقوم بتغيير اتجاه الحركة

في حالة وجود عدد n من العجلات، تصبح العلاقة:

$$r_{1,n} = N_n/N_1 = d_1/d_n = Z_1/Z_n$$

3.4.4 حالة مجموعة متسنتات مرتبطة زوج بزوج.



نسبة نقل بين ① و ② :

$$r_{1,2} = N_2/N_1 = d_1/d_2 = Z_1/Z_2$$

نسبة نقل بين ③ و ④ :

$$r_{3,4} = N_4/N_3 = d_3/d_4 = Z_3/Z_4$$

نسبة نقل بين ① و ④ :

$$r_{1,4} = N_4/N_1$$

بما أن العجلتين ② و ③ مركبتان على نفس العمود
إذن $N_2 = N_3$

$$r_{1,4} = N_4/N_1 = N_3 \cdot d_3 \cdot d_1 / d_4 \cdot N_2 \cdot d_2$$

$$= N_3 \cdot Z_3 \cdot Z_1 / Z_4 \cdot Z_2$$

$$r_{1,4} = d_3 \cdot d_1 / d_4 \cdot d_2 = Z_3 \cdot Z_1 / Z_4 \cdot Z_2$$

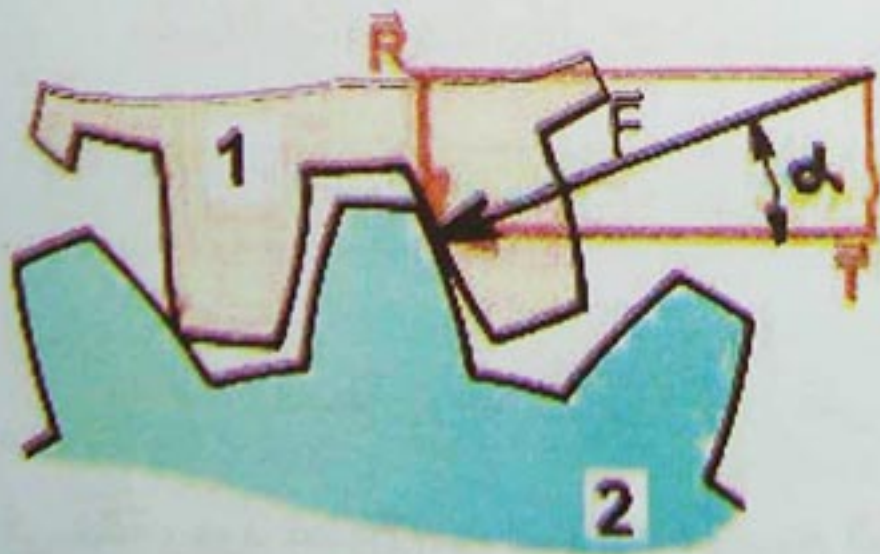
يمكننا كتابة العلاقة:

$$r_{1,4} = r_{1,2} \cdot r_{3,4}$$

ملاحظة: النسبة الإجمالية للنقل هي جداء نسب النقل لأزواج العجلات المسننة المتشابكة.

الجهود المؤثرة على السن.

يتم نقل الحركة الدورانية بضغط أسنان العجلة المحركة ① على أسنان العجلة المستقبلة ② بجهد $F_{1/2}$ مائل بزاوية الضغط α بالنسبة للخط المماسي للدوائر الأساسية.



$$\vec{T} = \vec{F}_{1/2} \cdot \cos \alpha$$

$$\vec{R} = \vec{F}_{1/2} \cdot \sin \alpha$$

\vec{T} : جهد مماسي

R: جهد نصف قطري.

α : زاوية الضغط مقدرة بـ 20°

6.4 حساب المديول.

تتعرض الأسنان إلى جهود ضاغطة و صدمات ، و لمقاومتها تقام دراسة (مقاومة المواد) تحدد الموديول المناسب. يحسب الموديول باستخدام العلاقة التالية التي تخص الأسنان القائمة.

$$m = 2.34 \sqrt{T/k.R_{pe}}$$

m: موديول بوحدة الميلمتر.

T: جهد مماسي بالنيوتن

R_{pe} : مقاومة تطبيقية للمد بالنيوتن على الميليمر المربع.

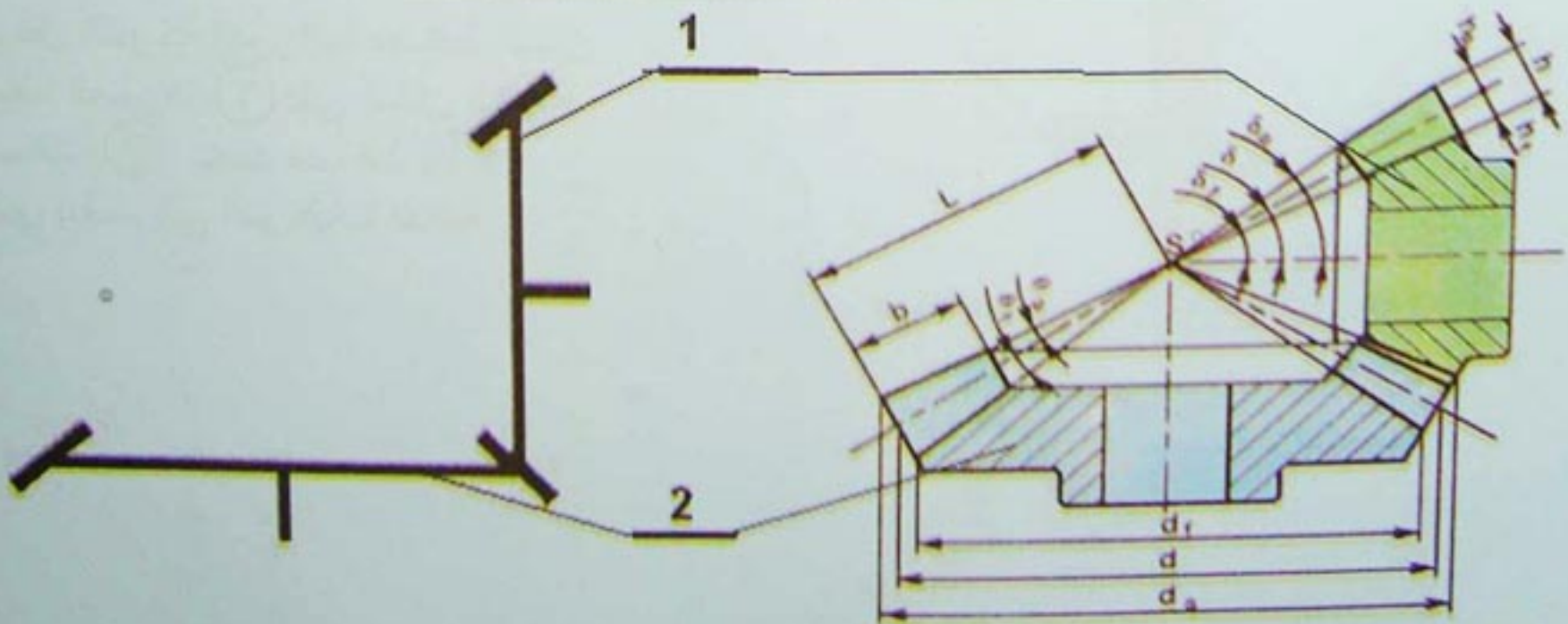
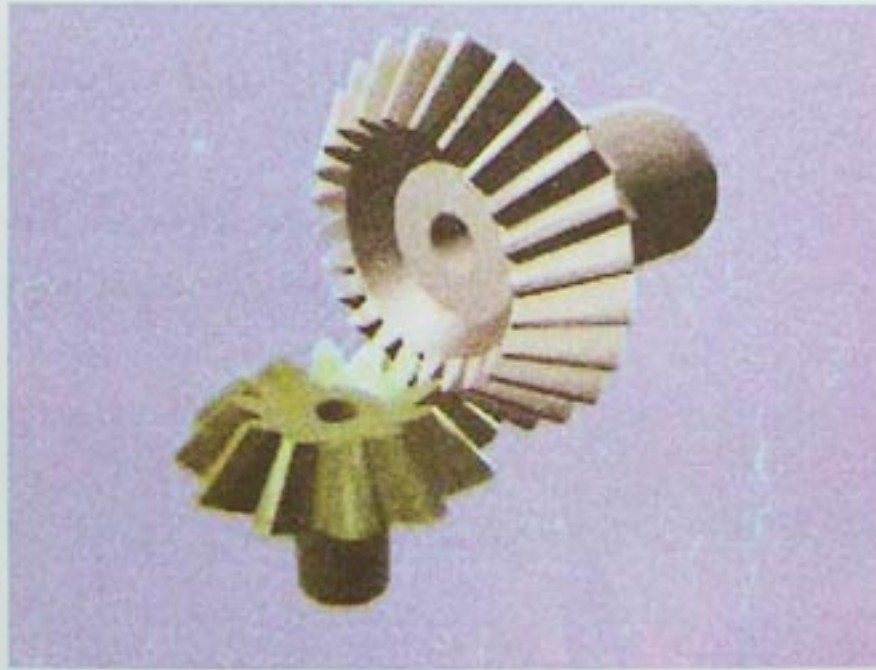
k: معامل عرض السن.

القيم الموحدة للموديول.

2	1.5	1.25	1	0.8	0.5	0.3
10	8	6	5	4	3	2.5

5. المتسنيات المخروطية ذات أسنان قائمة.

تتجز الأسنان على السطح الخارجي لقطعة مخروطية. تكون المخارط الأساسية مماسية فيما بينها و لهما قمة مشتركة.



العلاقات	الرمز	التسمية	
	m	الموديول	
	Z	عدد الأسنان	
	$1/4 \leq b \leq 1/3$	عرض السن	
$2Z.m = 2d$	$1Z.m = 1d$	d	القطر الأساسي
$\frac{Z_2}{Z_1} = 2\delta$ ظل	$\frac{Z_1}{Z_2} = 1\delta$ ظل	δ	الزاوية الأساسية
	$m = h_a$	h_a	تاج السن
	$m \cdot 1.25 = h_f$	h_f	جذر السن
	$m \cdot 2.25 = h$	h	ارتفاع السن
δ_2 تجب $m \cdot 2 + d_2 = d_{a2}$	δ_1 تجب $m \cdot 2 + d_1 = d_{a1}$	d_a	قطر الخارجي
δ_2 تجب $m \cdot 2.5 - d_2 = d_{f2}$	δ_1 تجب $m \cdot 2.5 - d_1 = d_{f1}$	d_f	قطر الداخلي
مع $\frac{d_1}{2} = L$ جب δ_1	ظل $m/L = \theta_a$	θ_a	زاوية النتوء
	ظل $m \cdot 1.25 / L = \theta_f$	θ_f	زاوية الفجوة
$\theta_a + \delta_2 = \delta_{a2}$	$\theta_a + \delta_1 = \delta_{a1}$	δ_a	زاوية الرأس
$\theta_f - \delta_2 = \delta_{f2}$	$\theta_f - \delta_1 = \delta_{f1}$	δ_f	زاوية الجذر

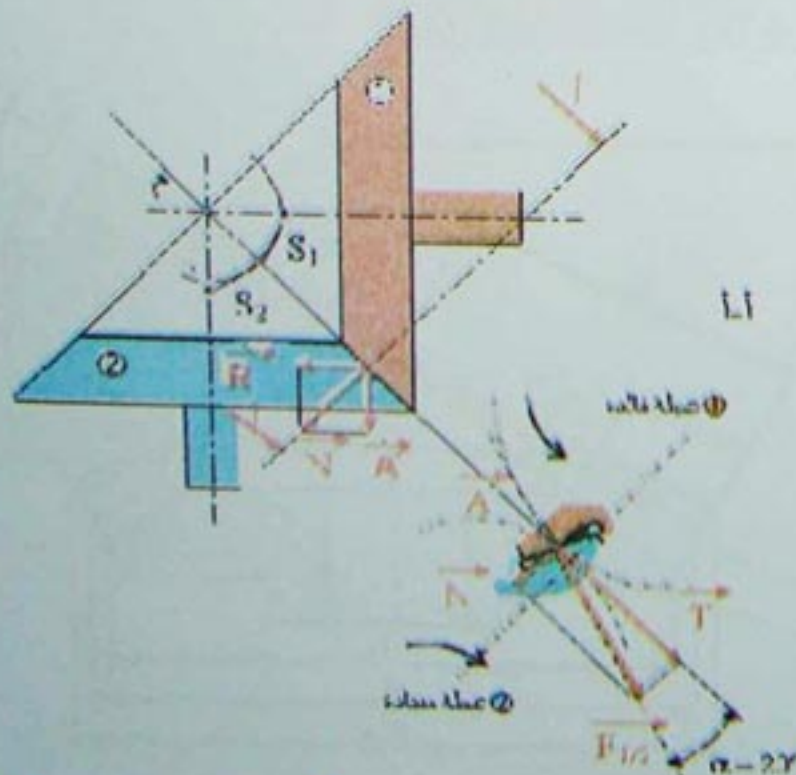
2.5 - شروط التسنين.

- لنقل الحركة الدورانية بين عجلتين ، لا بد أن يكون لهما
- نفس الموديول
 - نفس مولدة مخارطهما الأساسية
 - نفس القمة لمخارطهما الأساسية

3.5- نسبة النقل

تعريف: نسمي بنسبة النقل (r) ، نسبة سرعة العجلة المستقبلية على سرعة العجلة المحركة.

4.5- الجهود المؤثرة على السن .



يتم نقل الحركة الدورانية بضغط أسنان العجلة المحركة ① على أسنان العجلة المستقبلية ② بجهود ضاغطة $F_1/2$ الذي ينقسم إلى المركبات التالية :

أ: جهد مماسي
A: جهد محوري
R: جهد نصف قطري

$$T = F_{1/2} \cos \alpha$$
$$A = F_{1/2} \sin \alpha \cos \delta_1$$
$$R = F_{1/2} \sin \alpha \sin \delta_1$$

5.5 مواد المتسنيات

تنجز المتسنيات من مواد مختلفة حسب مجالات وظروف الاستعمال (السرعة، المزدوجة المنقولة، ظروف الأشتغال...) ونذكر من بينها:
الزهر - الصلب - البرونز - مواد بلاستيكية.

ملاحظة: نظرا لتعرض الأسنان المعدنية لجهود ضاغطة وصدمات أثناء التشغيل؛ تتطلب هذه الأخيرة معالجة سطحية لمقاومة هذه الظواهر.

6 تبريد المتسنيات.

إن تبريد المتسنيات ضروري لضمان تشغيل في ظروف عادية .
• للسرعات الكبيرة يتم التبريد بضخ الزيت بالضغط
• للسرعات الصغيرة يتم التبريد باستعمال الشحوم أو بالتخبط داخل حوض من الزيت

استخلص

- ✓ تستعمل المتسنيات لنقل الحركة الدورانية بين أعمدة متقاربة بالحواجز (تشابك الأسنان)
- ✓ في المتسنيات نسمي العجلة الصغيرة بالترس والكبيرة بالعجلة المسننة
- ✓ شرط التسنن

- متسنيات اسطوانية ذات أسنان قائمة: نفس الموديول
- متسنيات مخروطية ذات أسنان قائمة

- نفس مولدة المخارط الأساسية
- نفس قمة المخارط الأساسية

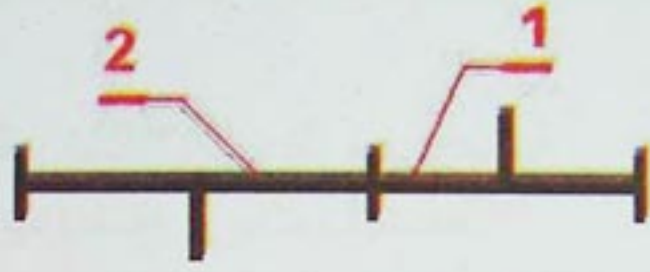
- ✓ تحدد نسبة النقل ب: سرعة العجلة المستقبلية ②
- سرعة العجلة المحركة ①

$$\frac{N_2}{N_1} = \frac{d_1}{d_2} = \frac{Z_1}{Z_2}$$

- ✓ في سلسلة المتسنيات، تحسب النسبة الإجمالية ٢ بجداء النسب المتتالية
- ✓ ينقسم الجهد الضاغط على السن إلى:

- جهد مماسي وجهد نصف قطري في المتسنيات الأسطوانية ذات الأسنان القائمة
- جهد مماسي وجهد نصف قطري في المتسنيات المخروطية ذات أسنان قائمة.

- 1- أعط مثالين لمنتجات تحتوي على متسّنات أسطوانية ذات أسنان قائمة
- 2- أعط مثالين لمنتجات تحتوي على متسّنات مخروطية ذات أسنان قائمة
- 3- متى نستعمل المتسّنات بدلا من نظام البكرات والسيور شبه المنحرفة لنقل الحركة الدورانية.
- 4- لنقل الحركة الدورانية نستعمل متسّنات أسطوانية ذات أسنان قائمة (أنظر الشكل الموالي) إذا علمنا أن المديول $m = 1.5$ والتباعد المحوري $a = 39 \text{ mm}$ ونسبة السرعات $r = 3/10$ أوجد عدد أسنان العجلة المحركة والعجلة المستقبلة.



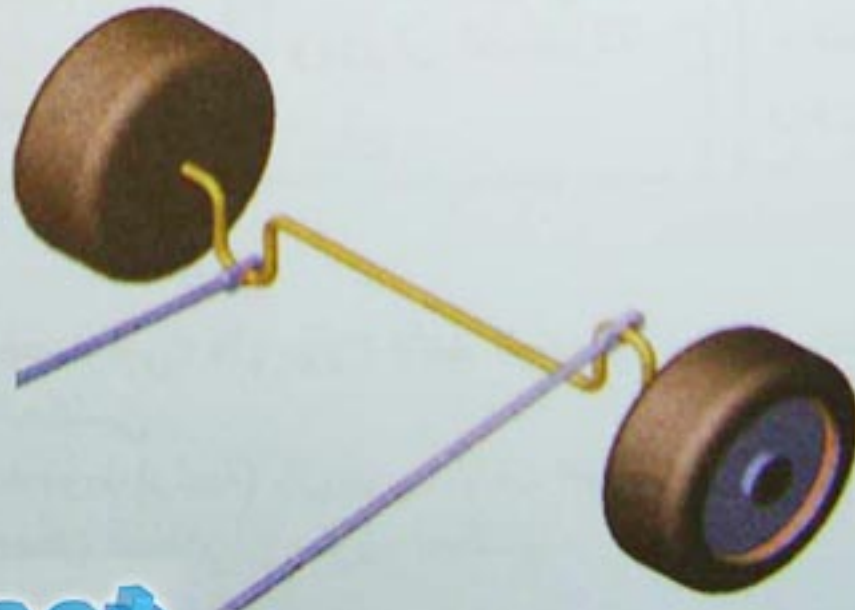
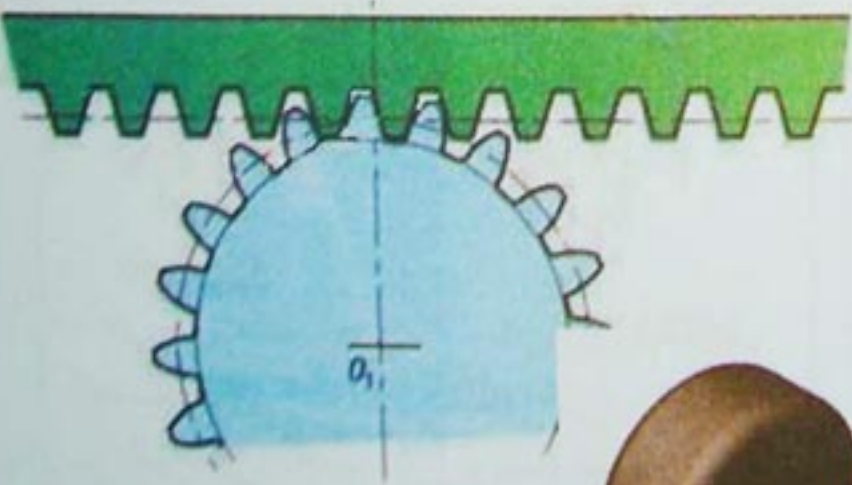
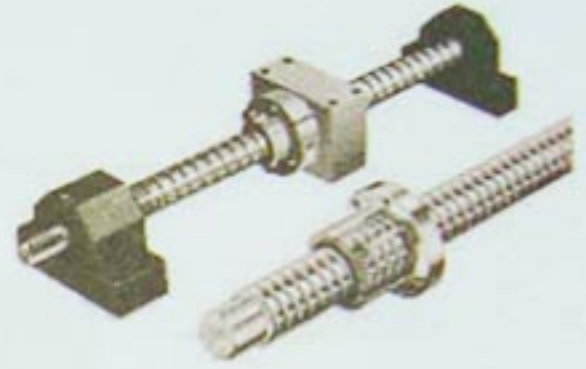
- 5- لنقل الحركة الدورانية نستعمل متسّنات أسطوانية ذات أسنان قائمة بافتراض المعطيات التالية
استطاعة المحرك 1.5 كلواط؛ سرعة دوران المحرك 1500 د/د معامل عرض السن $k=8$
زاوية الضغط $\alpha = 20^\circ$ نسبة النقل $r = 2/1$ مقاومة تطبيقية للمد $R_{pe} = 80 \text{ N/mm}^2$
قطر العجلة المحركة $d = 40 \text{ mm}$ أحسب:
- قطر العجلة المستقبلة وسرعتها.
- المديول المناسب.
- الجهد المؤثر على سن العجلة المستقبلة.

الوحدة 04 : تحويل الحركة

الأغراض البيداغوجية : التعرف على مختلف أنظمة تحويل الحركة.

اكتشف و اتعرف

من خلال الصور المعروضة أمامك منتجات متنوعة ما تعليقك حول طبيعة الحركة المنقولة؟ هل تعرفت على الوسيلة المستعملة للنقل.



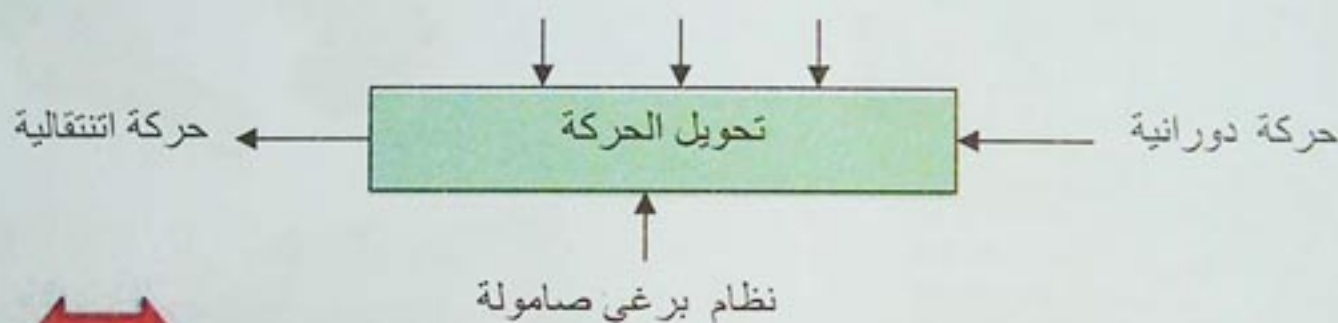
1. تمهيد

توجد أنواع من الأجهزة الميكانيكية في المحيط تستخدم مباشرة الحركة التي يوفرها العنصر المحرك (مثقبة، مخرطة) وأنواع أخرى تستخدم حركة مغايرة للحركة التي يوفرها العنصر المحرك (رافعة سيارة، محرك سيارة) إن تغيير طبيعة الحركة من العنصر المحرك إلى العنصر المستقبل يتم بواسطة أنظمة تحويل الحركة من بين أنظمة التحويل نجد:

- نظام برغي- صامولة
- نظام ساعد ومدورة
- نظام ترس وشبيكة
- نظام الكامات
- نظام لامتراكز.

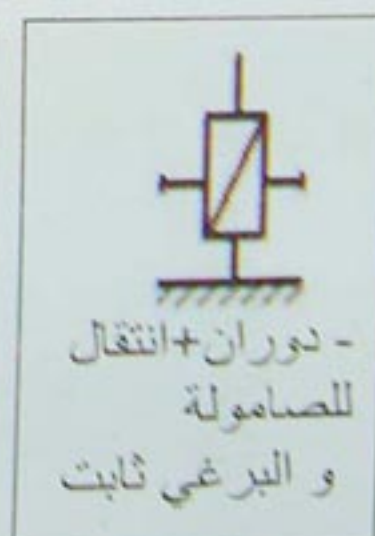
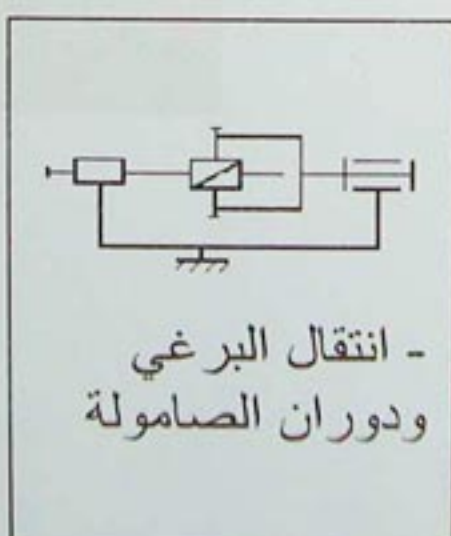
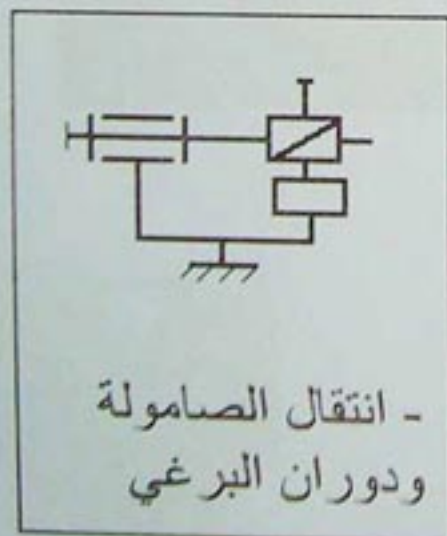
2. نظام برغي صامولة 1.2 الوظيفة

مميزات اللولب نظام غير انعكاسي



2.2 مبدأ التشغيل

- للبرغي حركتين ممكنتين (دوران وانتقال).
- للصامولة حركتين (دوران وانتقال).



2 3 علاقة الحركات

- حالة لولاب واحد (خط لولبي) كل دورة لأحد العنصرين تعطي إنتقال بخطوة واحدة ويعتبر النظام غير انعكاسي
- حالة عدة لوليب (خطوط لولبية) كل دورة لأحد العنصرين تعطي انتقال يقدر بقيمة مجموع الخطوات. يمكن للنظام أن يكون انعكاسيا.

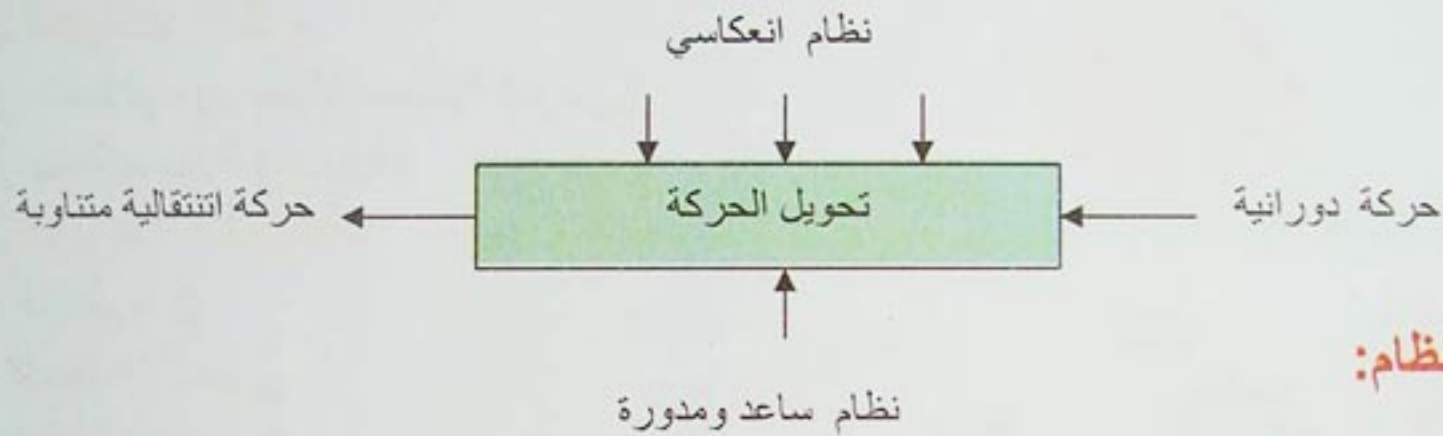
2.4 مردود النظام

في اغلب الأحيان يكون النظام برغي - صامولة غير انعكاسي أي لا يمكن أن يحول الحركة الانتقالية إلى حركة دورانية
يعتبر مردود هذا النظام ضعيفا نظرا للاحتكاك المعتبر الموجود بين السطوح اللولبية ، للتقليل من هذه الظاهرة تضاعف عدد اللوايب مع تشحيم مستمر و حسب الجهود المنقولة، يختار شكل اللوايب
- جهود معتبرة : لولاب شبه منحرف أو لولاب مربع
- جهود ضعيفة: لولاب مثلثي
• لتحسين مردود النظام برغي - صامولة نقوم بتعويض الانزلاق الموجود بين السطوح اللولبية بالتدحرج وذلك باستعمال كريات داخل مجاري لولبية

2.5 مجال استعمال:

يستعمل نظام برغي - صامولة في عدة مجالات (ملزمات، عربات ، آلات التشغيل، رافعات ، سيارات...) وتعتمد التكنولوجيات الحديثة لتحويل الحركة بدقة عالية على النظام بالتدحرج (عربات آلات ذات التحكم العددي...)

3. نظام ساعد ومدورة



3.2 مكونات النظام:

يتكون هذا النظام من المدورة، ساعد المزلاق، الدليل. المدورة موصولة مع عمود الدوران و متمفصلة في A مع الساعد من جهة و من جهة اخرى يتمفصل الساعد في B مع المزلاق الموجه في الانتقال من طرف الدليل يسمح ساعد ومدورة بتحويل:

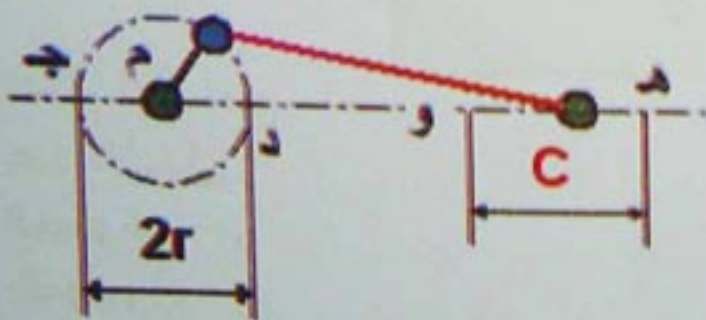
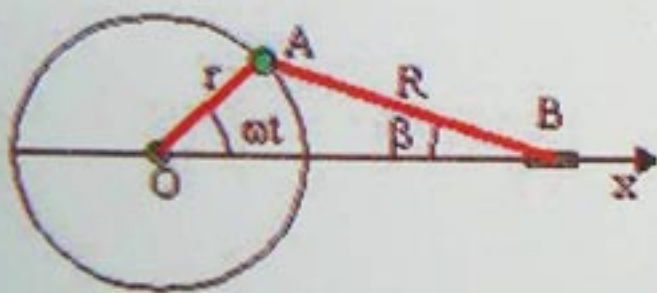
- حركة دائرية مستمرة إلى حركة مستقيمة متناوبة
- حركة مستقيمة متناوبة إلى حركة دائرية مستمرة

3.3 علاقة الحركات

دورة واحدة للمدورة تعطينا انتقال بقيمة مشوارين (ذهاب وإياب)

$$C = 2r \quad d = C \quad \omega = \dot{\theta}$$

مع C مشوار و r نصف القطر
تتعدم السرعة في النقاط (ج ، و)



3. 4 مجال الاستعمال

مجال استعمال هذا النظام واسع ونذكر على سبيل المثال (محرك السيارات، آلات الخياطة، آلات التشغيل، عجلات عربات القطار)

4. نظام ترس وشبيكة

1. 4 الوظيفة

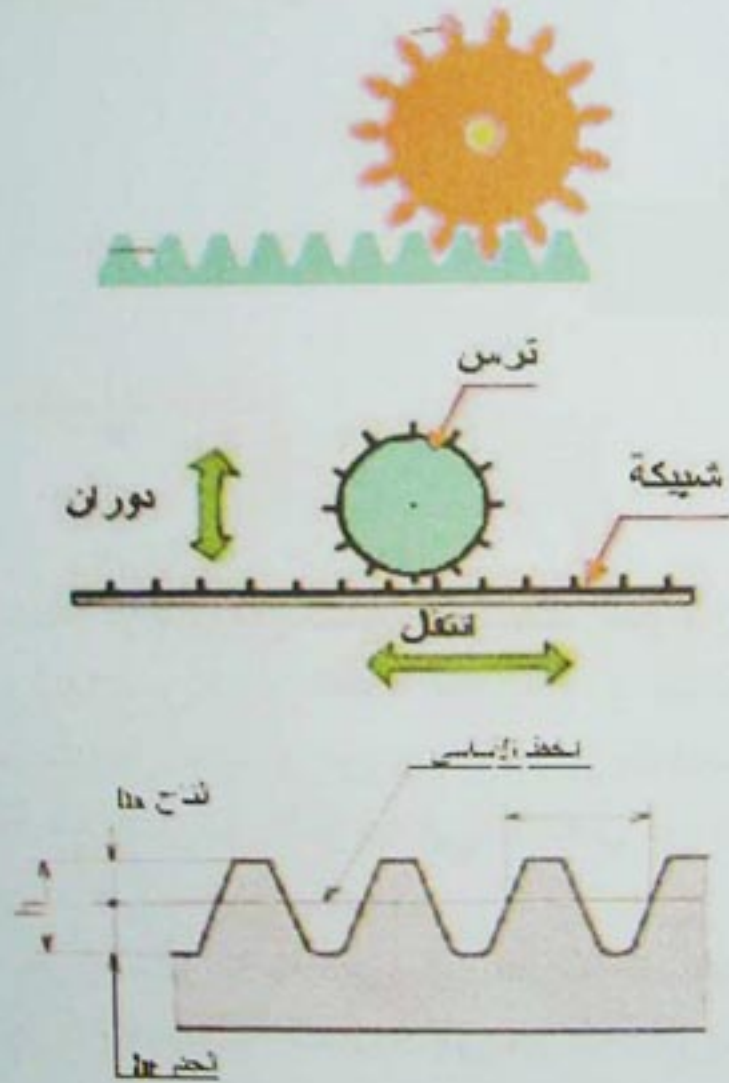


2. 4 مكونات النظام

يتكون النظام من عجلة مسننة (ترس) وعارضة مسننة (شبيكة)

3. 4 مميزات الشبيكة

- الخطوة p
- الخط الأساسي
- ارتفاع السن h
- نتوء السن h_a
- جذر السن h_f



4. 4 علاقة الحركات

* دورة واحدة للترس تناسب إنتقال الشبيكة بالخطوة x عدد الأسنان

$$Z \times P = Z \cdot m \cdot \pi = d \pi$$

- d: القطر الأساسي
- Z: عدد الأسنان
- P: الخطوة
- m: الموديول

4. 5 مجال الاستعمال

نجد هذا النظام في عدة أجهزة (آلات التثقيب، مقارن، جهاز التوجيه في الشاحنات...).

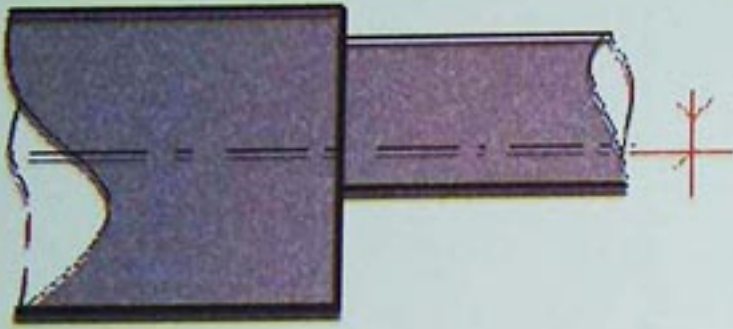
5. نظام التحويل بالكامات واللامتراكز

نظام التحويل بالكامات

تعتبر الكامة جسم ذو شكل كفي مركب ومثبت على عمود دوار وتحول الحركة الدورانية إلى حركة انتقالية متناوبة بتأثيرها على طرف ساق موجه .

نظام لامتراكز

له نفس الوظيفة مثل النظام ساعد ومدورة أي تحويل الحركة الدورانية المستمرة إلى حركة انتقالية متناوبة.



استخلص

✓ لتحويل الحركة الدورانية إلى حركة انتقالية تستعمل عدة أنظمة

- نظام برغي - صامولة

- نظام ساعد ومدورة

- نظام ترس وشبيكة

- نظام الكامات

- نظام لامتراكز

✓ الأنظمة التي لها خاصية التعاكس هي

- نظام ساعد ومدورة

- نظام ترس وشبيكة

- نظام برغي صامولة بالتدحرج

أطبق

1. أعط أمثلة من الوسط المحيطي تجد فيها أنظمة تحويل الحركة (مثال واحد لكل حالة)
2. ما هي قيمة مشوار الحركة الانتقالية في النظام ساعد ومدورة علما أن قطر المدورة يساوي 120 mm وأنها تدور بزاوية 60°
3. ما هو عدد دورات برغي الميكرومتر لينتقل بمسافة 14mm (خطوة ناعمة) علما أن القطر الاسمي للصامولة يقدر بـ M10 (استعن بجدول مميزات اللولبات)

مقاومة المواد

المجال المفاهيمي

3

الكفاءة المستهدفة: القيام بحسابات المقاومة على عارضة خاضعة للتأثيرات البسيطة.



الوحدة 01:

عموميات حول مقاومة المواد

الوحدة 02:

المد البسيط - الانضغاط البسيط

الوحدة 03

القص البسيط

الوحدة 04:

الالتواء البسيط

الوحدة 05:

الانحناء المستوى البسيط

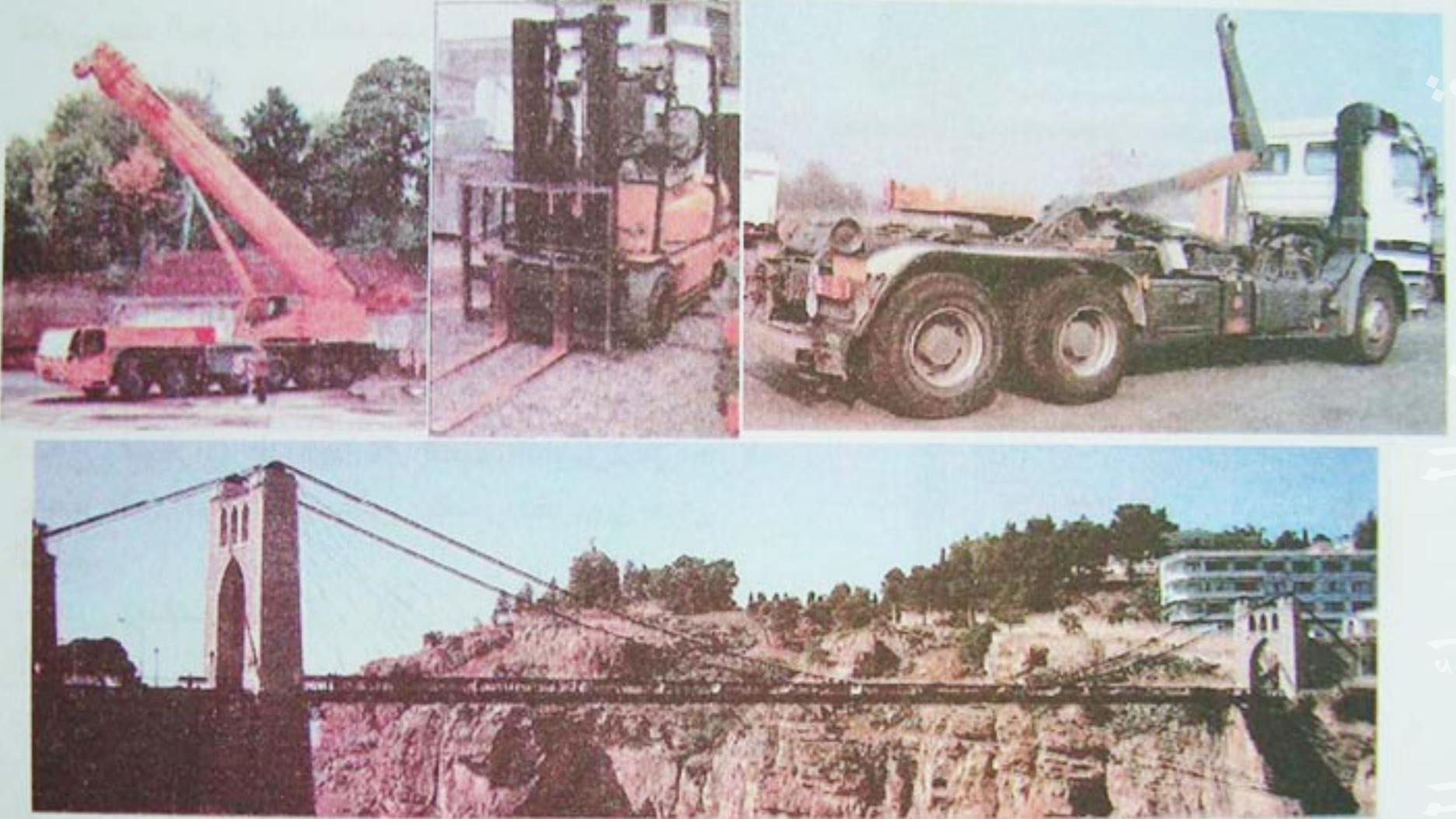
لا شك و أنك تعرف أن المنتجات التي تحيط بنا معرضة أثناء تأدية وظائفها إلى تأثيرات مختلفة قد تتسبب في تشويه عناصرها و بالتالي انكسارها. لذلك تقام دراسات دقيقة تضمن استعمال و استغلال هذه المنتجات بكل أمن. هل يمكنك التعرف على مختلف الجوانب لهذه الدراسات.

الوحدة 01 : عموميات حول مقاومة المواد

الأغراض لبيداغوجية : - التعرف على مبدأ التوازن وحساب المؤثرات
- التعرف على المفاهيم الخاصة لمقاومة المواد.

اكتشف و اتعرف

من خلال الصور المعروضة لمنتجات متنوعة من المحيط، تخضع عناصر هذه المنتجات لمؤثرات مختلفة. ماذا ينتج عن فعل هذه المؤثرات وماذا تقترح لمقاومته ؟



1 تمهيد

تبين التجارب المختلفة أن المنتجات تتحمل حمولات محددة وإذا تعدت قيم معينة، فإن هذه المنتجات تتشوه أو تنكسر وتحدث أضرارا ولذلك تقام دراسات لتحديد هذه الحمولات حتى تضمن استعمالا مؤمنا نسمي هذه الدراسات بدراسة مقاومة المواد.

التعريف: تعتبر مقاومة المواد جزء من العلوم التطبيقية* إنها تتعلق بدراسة تحليلية وتقويمية لمنتجات قصد ضمان المقاومة والأمن .

2. أهداف مقاومة المواد

تهدف مقاومة المواد إلى:

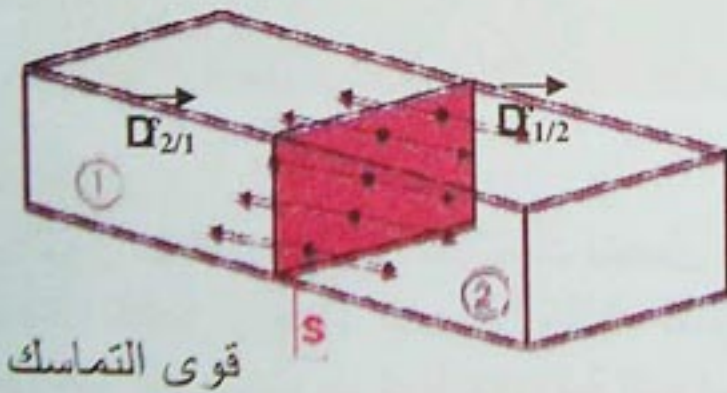
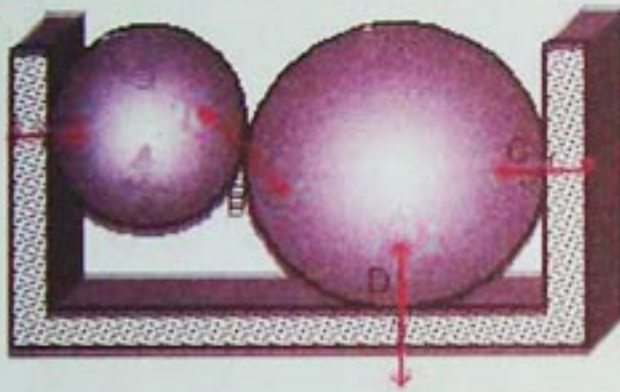
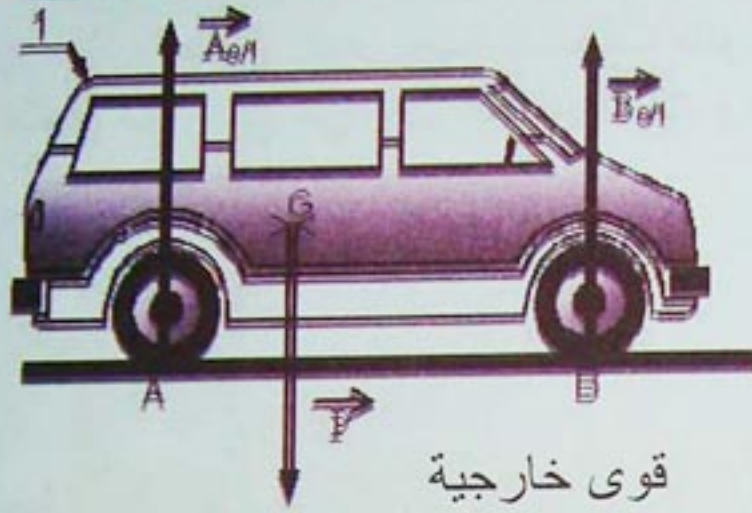
- معرفة المميزات الميكانيكية للمواد المستعملة
- دراسة مقاومة القطع الميكانيكية
- دراسة تشوه القطع الميكانيكية

3. المؤثرات الميكانيكية

تقام دراسة مقاومة المواد انطلاقاً من حمولات متمثلة في مؤثرات ميكانيكية

تعريف:

- نسمي مؤثرة ميكانيكية كل قوة قادرة على
- تحريك جسم (أو نظام مادي)
 - توقيف حركة جسم (أو نظام مادي)
 - تشويه جسم (أو نظام مادي)



1.3 المؤثرات الخارجية

نسمي بالمؤثرات الخارجية كل القوى المؤثرة من طرف المحيط الخارجي على النظام المادي تكون هذه المؤثرات الخارجية

- مؤثرات عن بعد:

يكون التأثير بدون تلامس الأجسام مثل الأثقال، القوى المغناطيسية مثل \vec{P}

- مؤثرات التلامس:

يكون التأثير في نقطة تلامس الأجسام مثل $\vec{B}_{0/1}$ و $\vec{A}_{0/1}$

2.3 المؤثرات الداخلية

نسمي بالمؤثرات الداخلية كل القوى المؤثرة من طرف عنصر من نظام مادي على عنصر آخر من نفس النظام

- تؤثر العناصر ① ، ② ، ③ بعضها على البعض في نقاط التلامس C, B, A بقوى متبادلة لعدم بعضها البعض وهي

$$\vec{D}_{1/3} + \vec{D}_{3/1} = 0, \vec{C}_{1/3} + \vec{C}_{3/1} = 0, \vec{B}_{2/3} + \vec{B}_{3/2} = 0, \vec{A}_{1/2} + \vec{A}_{2/1} = 0$$

تمثل القوى العنصرية $\Delta f_{1/2}$ و $\Delta f_{2/1}$

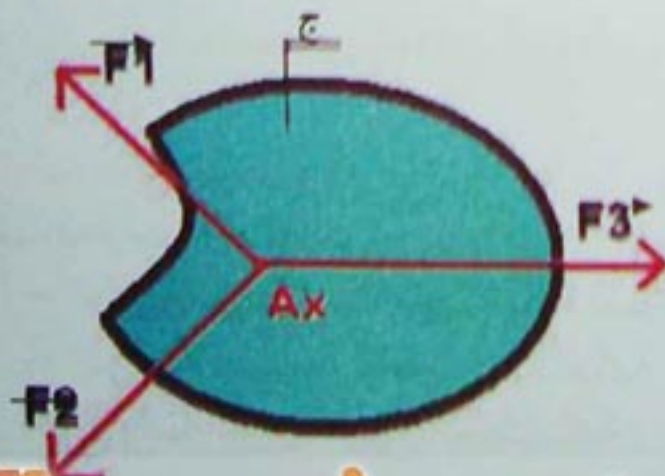
قوى تماسك الجزء ① بالجزء ② على مستوى المقطع S.

$$\sum \Delta f_{1/2} + \sum \Delta f_{2/1} = 0$$

4. توازن جسم خاضع لمجموعة قوى مستوية.

لنفترض جسم (ج) خاضع لمجموعة قوى خارجية مستوية $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \dots, \vec{F}_n$ والنقطة A من المستوي الذي تطبق فيه هذه القوى،

- إذا كانت محصلة هذه القوى الخارجية المطبقة على الجسم تساوي الشعاع المعلوم $\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots + \vec{F}_n = \vec{0}$ فإن الجسم لا ينتقل.



إذا كان العزم معدوماً لمجموعة من القوى الخارجية فإن الجسم لا يتحرك ولا يدور.
 - إذا كان الجسم (ج) خاضعاً لمحصلة معدومة للقوى الخارجية وعزم حاصل معدوم لمجموعة عزوم هذه القوى الخارجية ، فإن الجسم لا يتحرك وبالتالي يكون ساكناً (أي في حالة توازن).

1.4 مبدأ التوازن:

يكون الجسم في حالة توازن عندما يخضع لـ:

- محصلة قوى خارجية معدومة
- محصلة عزوم هذه القوى الخارجية معدومة.

$$\sum \vec{F}_{ext} = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots + \vec{F}_n = \vec{0}$$

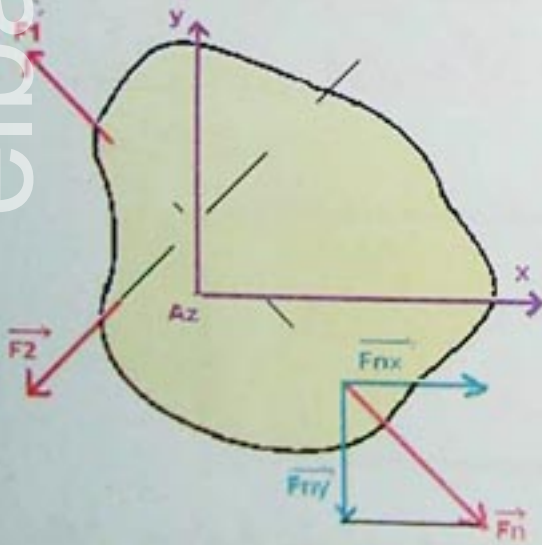
$$\sum M/A \vec{F}_{ext} = M/A \vec{F}_1 + M/A \vec{F}_2 + \dots + M/A \vec{F}_n = \vec{0}$$

2.4 تطبيق مبدأ التوازن.

يخضع الجسم لـ نظام قوى خارجية مستوية $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \dots, \vec{F}_n$ ولتكن النقطة A نقطة كيفية من الجسم.
 - التعبير الشعاعي

$$\sum \vec{F}_{ext} = \vec{0} \Rightarrow \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots + \vec{F}_n = \vec{0}$$

$$\sum M/A \vec{F}_{ext} = M/A \vec{F}_1 + M/A \vec{F}_2 + \dots + M/A \vec{F}_n = \vec{0}$$



باستعمال الإسقاط يتحول التعبير الهندسي إلى تعبير جبري عن طريق معادلتين تمكن من القيام بالحسابات على محور الفواصل (A_x) .
 يكون مجموع مركبات (مساقط) القوى على (A_x) معدوماً.

$$\sum \overline{F_x} = 0 \Rightarrow \overline{F_{1x}} + \overline{F_{2x}} + \dots + \overline{F_{nx}} = 0$$

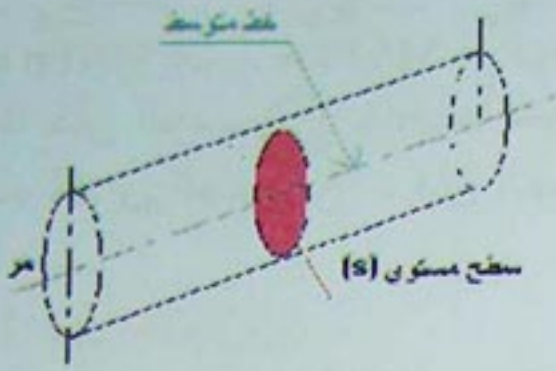
على محور الترتيب (A_y) ، يكون مجموع مركبات (مساقط) القوى على (A_y) معدوماً.

$$\sum \overline{F_y} = 0 \Rightarrow \overline{F_{1y}} + \overline{F_{2y}} + \dots + \overline{F_{ny}} = 0$$

بما أن القوى مستوية فهي تحاول تدوير الجسم على المحور (A_z) العمودي على (A_x, A_y) يصبح عزم القوى ب بالنسبة للنقطة A هو نفس العزم بالنسبة للمحور (A_z) وتتحول العبارة الشعاعية للعزوم إلى عبارة جبرية.

$$\sum M \overline{F_{ext}/A_z} = \sum M \overline{F_{i/A}} = 0 \Rightarrow M \overline{F_{1/A}} + M \overline{F_{2/A}} + \dots + M \overline{F_{n/A}} = 0$$

5. مفهوم العارضة :



عارضة

نسمي عارضة في مقاومة المواد كل جسم مولد بسطح مستوي (S) حيث مركز ثقله يشكل منحنى يدعى **بالخط المتوسط**.

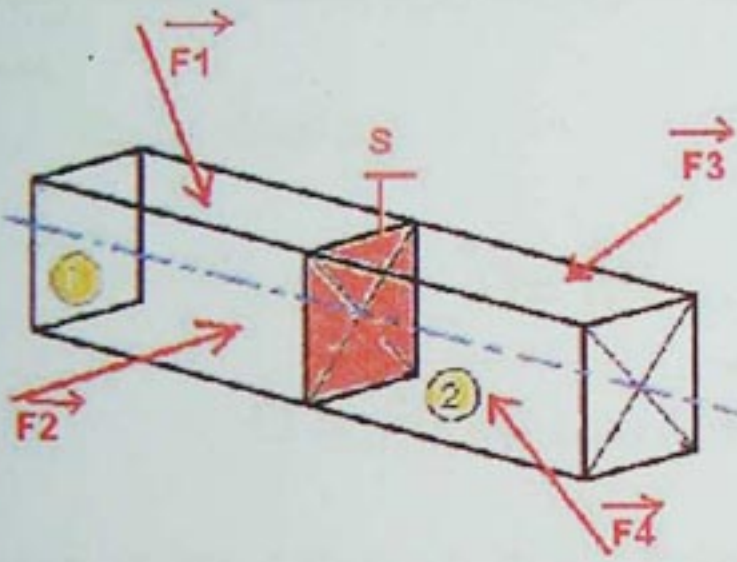
1.5 مميزات العارضة

- الخط المتوسط مستقيم أو مقوس بنصف قطر كبير
- المقطع المستوي القائم ثابت أو متغير تدريجياً
- طول كبير للعارضة بانسبة لقياساتها العرضية
- المقطع القائم هو مقطع مستوي عمودي على الخط المتوسط للعارضة

2.5 فرضيات مقومة المواد

- تكون مادة العارضة متجانسة
- تبقى التشوهات ضعيفة مقارنة بأبعاد العارضة
- توجد القوى الخارجية المؤثرة على العارضة في مستوى تناظرها

6 مفهوم الإجهاد.



لتكن عارضة في حالة توازن تحت تأثير قوى خارجية $\vec{F}_1, \vec{F}_2, \vec{F}_3, \vec{F}_4$ نقوم بقطع وهمي للعارضة إلى جزأين ① و ② يكون الجزء ① في توازن تحت تأثير القوى \vec{F}_1 و \vec{F}_2 وقوى التماسك $\sum \Delta f_{2/1}$. نسمي إجهاد Z في النقطة A لمقطع قائم (S) نهاية النسبة $\Delta f_{2/1} / \Delta S$ عندما تؤول (ΔS) إلى الصفر:

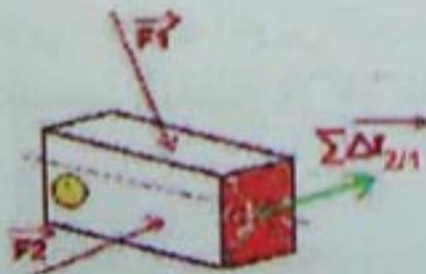
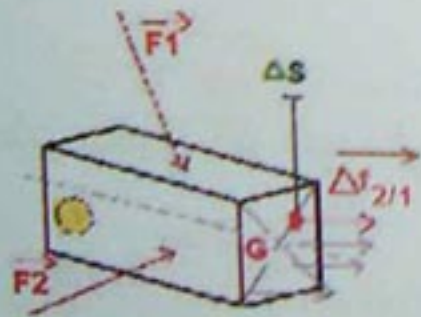
$$\vec{\sigma}_{(A)} = \lim_{\Delta S \rightarrow 0} \frac{\Delta f_{2/1}}{\Delta S}$$

ΔS : مساحة عنصرية

$\Delta f_{2/1}$: قوة تماسك عنصرية

عند اكتمال مساحة المقطع من ΔS إلى (S) تجمع القوى العنصرية إلى محصلة

$$S = \sum \Delta S \text{ و } \vec{F} = \sum \Delta f_{2/1}$$



$$\vec{\sigma} = \frac{\vec{F}}{S}$$

\vec{F} : بوحددة النيوتن

S: بوحددة الملمتر المربع

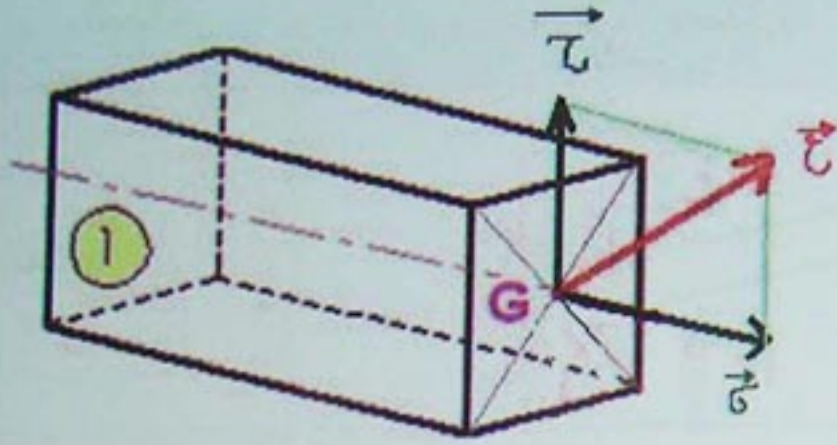
$\vec{\sigma}$: النيوتن على الملمتر المربع

1.7 مركبات الإجهاد

ينقسم الإجهاد ζ إلى:

- إجهاد مماسي τ منطبق على سطح المقطع القائم
- إجهاد ناظمي s عمودي على سطح المقطع القائم

$$\vec{\zeta} = \vec{\tau} + \vec{s}$$



8. عناصر التبسيط على مقطع

التبسيط هو عملية اختزال في مركز ثقل المقطع "G" لمجموعة قوى خارجية المؤثرة الجزء ① للعارضة.

$$\begin{cases} \sum \vec{F}_{ext} = \vec{R} \\ \sum M_{F_{ext}} = M_R \end{cases}$$

تنقسم المحصلة \vec{R} إلى:

- مركبة مماسية للمقطع القائم وتسمى

بالجهد المماسي \vec{T}

- مركبة عمودية على المقطع القائم وتسمى

بالجهد الناظمي \vec{N}

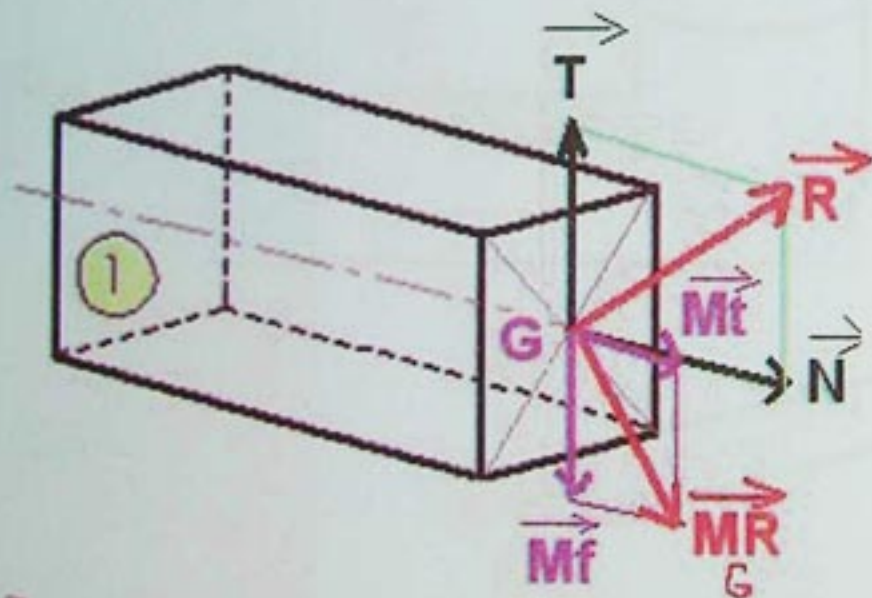
ينقسم العزم الحاصل \vec{M} إلى

- مركبة مماسية للمقطع القائم وتسمى بعزم

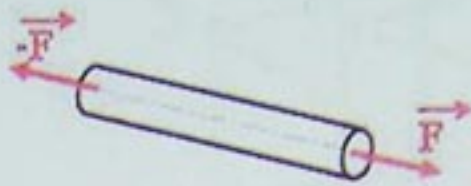
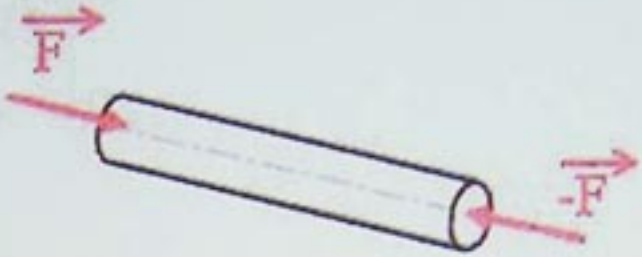

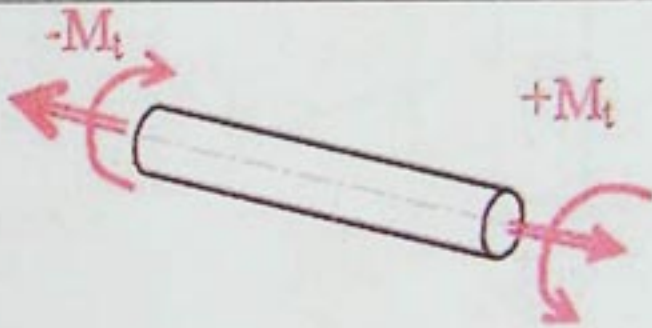
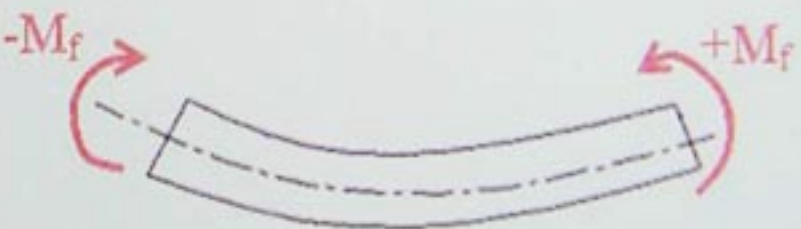
الإنحناء \vec{M}_f

- مركبة عمودية على المقطع القائم وتسمى

بعزم الإلتواء \vec{M}_t



1.8 التأثيرات البسيطة.

المركبات				المثال	الحالة
Mp	Mt	T	N		
0	0	0	1		المد
0	0	0	1		الانضغاط
0	0	1	0		القص
0	1	0	0		الإلتواء
1	0	0	0		الانحناء

elbassair.net

موقع عيون البصائر التعليمي

استخلص

- ✓ تهدف مقاومة المواد إلى :
 - معرفة المميزات الميكانيكية
 - دراسة المقاومة
 - دراسة التشوه
- ✓ المبدأ الأساسي للتوازن :

$$\begin{aligned} \sum \vec{F}_{ext} &= \vec{0} \\ \sum M_{F_{ext}} &= 0 \end{aligned}$$

- ✓ الإجهاد المماسي $\vec{\tau}$ والإجهاد الناظمي \vec{S} هما مركبات الإجهاد $\vec{\sigma}$
- ✓ عناصر التبسيط في مركز ثقل المقطع هي :

- الجهد الناظمي \vec{N}
- الجهد المماسي \vec{T}
- عزم الالتواء \vec{M}_t
- عزم الانحناء M_f

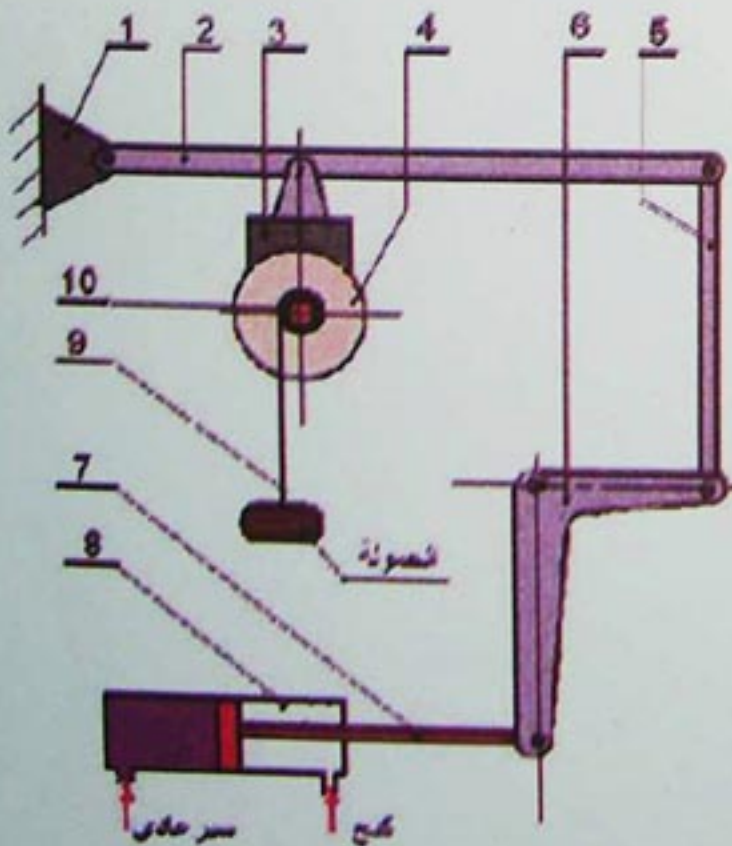
- ✓ نقول على التأثيرة أنها بسيطة إذا كان أحد عناصر التبسيط فقط غير معدوم
- ✓ التأثيرات البسيطة هي :

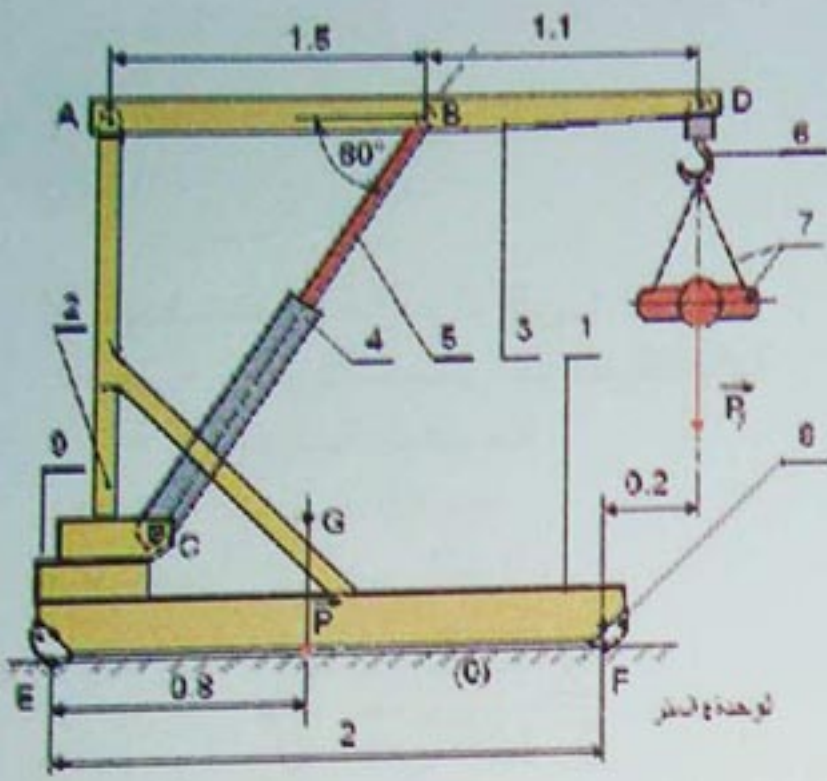
- المد البسيط $(\vec{N} \neq \vec{0})$
- الانضغاط البسيط $(\vec{N} \neq \vec{0})$
- القص البسيط $(\vec{T} \neq \vec{0})$
- الالتواء البسيط $(\vec{M}_t \neq \vec{0})$
- الانحناء المستوي البسيط $(M_f \neq 0)$

اطبق

1. مثل بيانيا ثلاثة أشكال مختلفة للعارضة.
2. أعط مثالين تطبيقيين لكل تأثيرة بسيطة
3. يمثل الرسم المقابل نظام التحكم لرافعة حمولات.

- يتم توقيف دوران الطبل (4) بتغذية الدافعة (7) + (8) التي تجذب العتلة (2) بواسطة (6) و (5).
ما نوع التأثير التي تخضع لها العناصر التالية : (7)، (2)، (5)، (10) و (9) ؟





4. يمثل الشكل المقابل رافعة ورشة مستعملة لنقل حمولات ثقيلة ترفع الحمولة (7) بواسطة السهم (3) عند تغذية الرافعة (4) و(5) نعطي $P_7 = 4000$ ن و $P = 8000$ ن كل القوى موجودة في مستوى التناظر والتلامسات بدون احتكاك

- أدرس توازن الرافعة واستنتج ردود الأفعال في النقاط (E) و (F)
- أدرس توازن السهم (3) واستنتج المؤثرات في (A) و (B).

الوحدة 02 : المد البسيط - الانضغاط البسيط

الأغراض البيداغوجية: التعرف على تأثير المد والانضغاط والتشوه الناتج عنه.
- حساب مقاومة عارضة خاضعة للمد و الانضغاط البسيط.

اكتشاف و التعرف

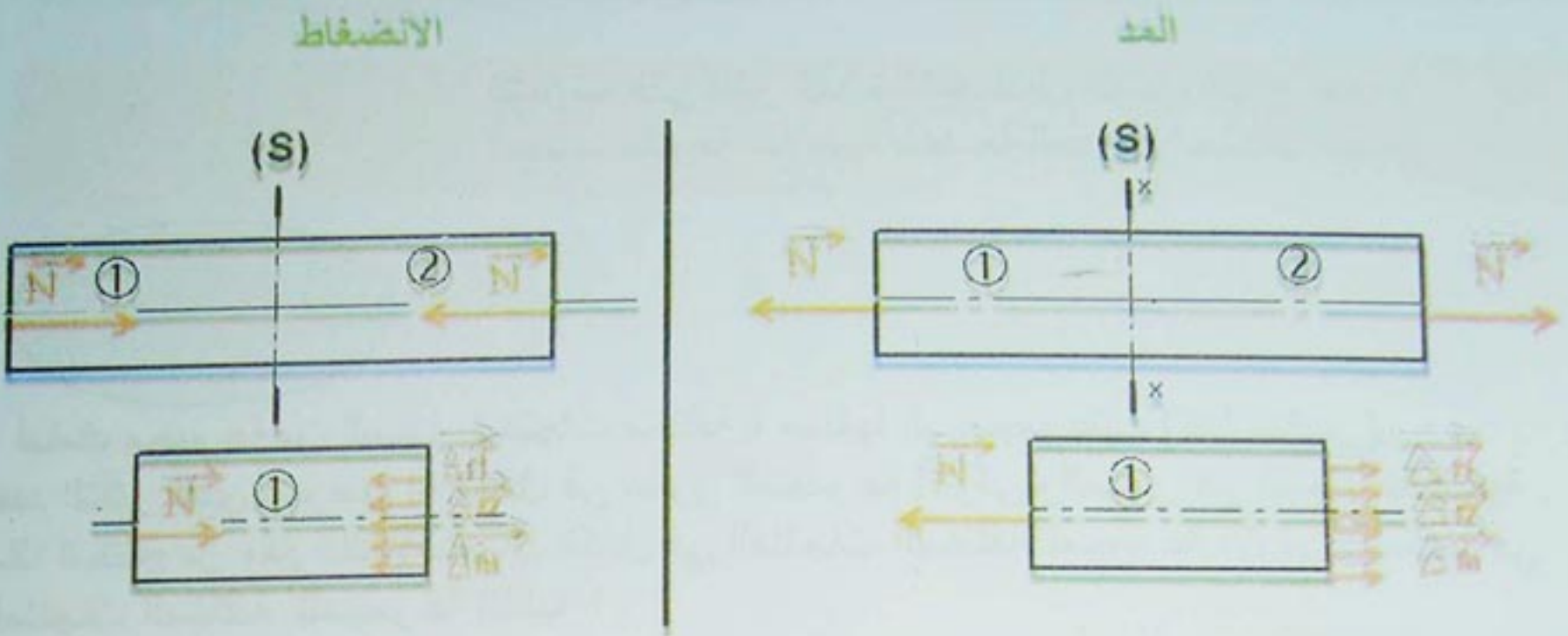
أمامك مجموعة من الصور لمنتجات مختلفة ، صنفها إلى مجموعتين (كابل/مكبس) حدد التأثير الذي يتعرض له الكابل في صور المجموعة الأولى والمكبس في المجموعة الثانية. ماذا تستنتج من مقارنتك لاستعمال الكابل في المنتجات المختلفة للمجموعة الأولى والمكبس في المنتجات المختلفة للمجموعة الثانية؟



1. تعريف: نقول على عارضة تحت تأثير قوتين منعكستين مباشرة أنها خاضعة لـ:
- المد البسيط عندما تؤدي هاتان القوتان إلى تمدها.
- الانضغاط البسيط عندما تؤدي هاتان القوتان إلى تقليصها.



$$\vec{M}_r = 0, \quad \vec{M}_t = 0, \quad T = 0, \quad N \neq 0$$



نفترض العارضة مقطوعة إلى جزئين ① و ② . نقوم بعزل الجزء ① .
 يكون هذا الجزء في حالة توازن تحت تأثير القوة \vec{N} من جهة و مجموع قوى التماسك $\sum \Delta f$ بحيث:

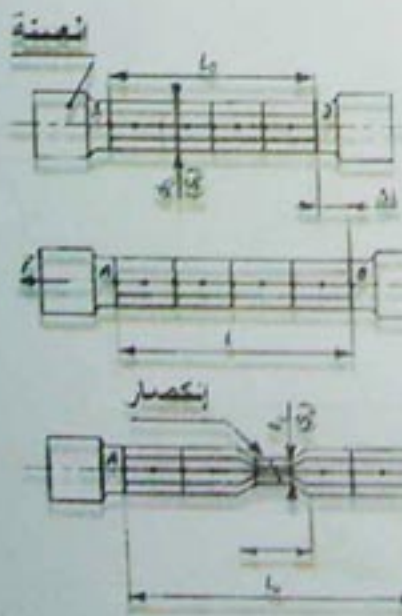
$$\vec{\sum \Delta f} = \vec{\sum \Delta_1 f} + \vec{\sum \Delta_2 f} + \dots + \vec{\sum \Delta_n f}$$

• شرط التوازن:

$$\vec{N} = \vec{\sum \Delta f}$$

وبعد الإسقاط على O_x $\vec{N} = - \sum \Delta f$ $\vec{N} + \sum \Delta F_n$
 أي $S = \Delta s_1 + \Delta s_2 + \dots + \Delta s_n$ و كل Δs يخضع لقوة Δf **بما أن**

و الاجهاد $\zeta = \vec{\sum \Delta f} / \sum \Delta s$ $\zeta = N / S$ و بما أن N قوة ناظرية على المقطع القائم (S)، يصبح الإجهاد ζ مقتصرًا على الاجهاد الناظمي و نرمز له بـ: σ



اجهاد ناظمي (N/mm^2) : σ
 قوة ناظرية (N) : N
 مساحة المقطع (mm^2) : S

$$\sigma = N / S$$

3. التشوهات

لتكن العارضة طولها (L_0) و سطح مقطعها (S_0) تخضع هذه العارضة إلى اختبار المد الذي يبين العلاقة الموجودة القوة الناظرية N (قوة المد) واستطالة العارضة ΔL

عارضة تحت تأثير المد

1.3 منطقة التشوهات المرنة OA.

يبين الاختيار وجود علاقة تناسب بين قوة المد واستطالة العارضة $k = F/\Delta L$ (ثابت: قانون هوك)

$$F = \Delta L / k$$

و بالتالي

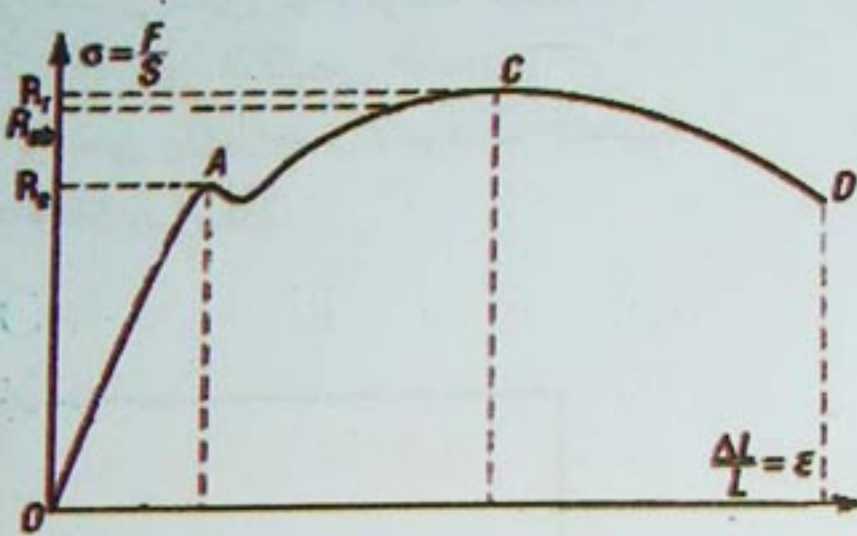
- في النقطة A تسمى قوة المد بقوة حد المرونة F_e ومنه ينتج إجهاد حد المرون σ_e .

$$\sigma_e = F_e / S_0$$

وتنتج منه مقاومة حد المرونة R_e

$$R_e = F_e / S_0$$

المقياس الطولي للمرونة E (مقياس يونغ)



$$\sigma = F/S_0 = N/S \quad \text{و} \quad F = \Delta L/k$$

بما أن

$$\sigma = \Delta L / S_0 k = L_0 \cdot \Delta L / L_0 \cdot S_0 \cdot k = \Delta L / L_0 \cdot L_0 / S_0 \cdot k$$

$$\sigma = \xi \cdot L_0 / S_0 \cdot k \quad \xi = \Delta L / L$$

مع
(ξ : استطالة و حدوية)

تمثل النسبة $L_0/S_0 \cdot k$ ثابت خاص بالمادة و يسمى E



$$\sigma = E \cdot \xi$$

أو

$$E = \sigma / \xi$$

و هو المقياس الطولي للمرونة (مقياس يونغ)

N/mm^2

N/mm^2

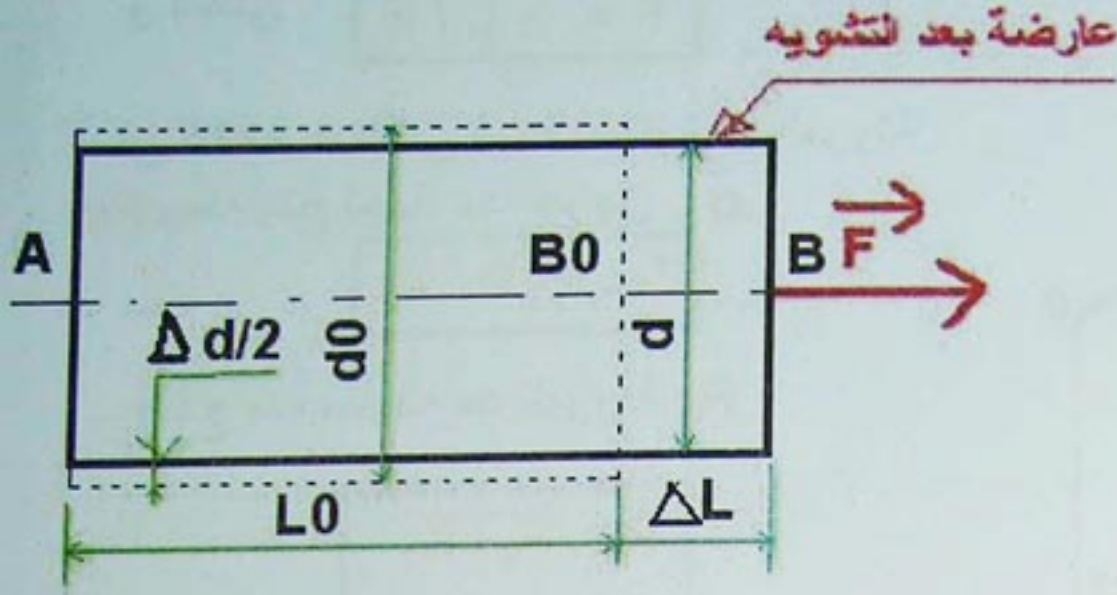
➤ بعض القيم لـ E

28.10 ⁴ N/mm ²	←	17.10 ⁴ N/mm ²	←	- الصلب :
16.10 ⁴ N/mm ²	←	6.10 ⁴ N/mm ²	←	- الزهر :
		12.10 ⁴ N/mm ²	←	- النحاس :
		7.10 ⁴ N/mm ²	←	- الألومينيوم :
		2.10 ⁴ N/mm ²	←	- الخرسانة :
3.10 ⁴ N/mm ²	←	10 ⁴ N/mm ²	←	- الخشب :

ليس هناك علاقة تناسب بين قوة المد \vec{F} و استطالة العارضة ΔL ، العارضة لا ترجع إلى حالتها الأصلية و تبقى مشوهة و إن قوة الإتكسار F_r أقل شدة من القوة القصوى بسبب تقليص مساحة المقطع.

3.3 معامل بواسون μ .

في مجال المرونة ، توجد علاقة التناسب بين التقليص النسبي العرضي $\Delta d/d_0$ والاستطالة النسبية الطولية $\Delta L/L_0$.



$$\Delta d/d = \Delta L/L_0 \cdot \mu$$

4.3 معامل الاستطالة %A .

يعرف المعامل بالعلاقة

$$A\% = \frac{L - L_0}{L_0} \times 100$$

5.3 معامل الانقطاع %Z

يعرف المعامل بالعلاقة

$$Z\% = \frac{S - S_0}{S_0}$$

4. شرط المقاومة.

لأغراض أمنية، يبقى الإجهاد الناظمي تحت قيمة محددة تسمى بالمقاومة التطبيقية للمد أو الانضغاط R_p .

$$S_{Max} = N / S \leq R_p = Re/s$$

مع s : معامل أمن خاص بالتصميم

استخلص

✓ تخضع عارضة لتأثير المد البسيط عندما تكون تحت تأثير قوتين متعاكستين مباشرة وأن هذه القوى تمدها.

✓ تخضع عارضة لتأثير الانضغاط البسيط عندما تكون تحت تأثير قوتين متعاكستين مباشرة و أن هذه القوى تقلصها.

✓ يحسب الإجهاد لناظمي بالعلاقة:

$$\sigma_{Max} = N / S \leq R_p = R_e / s$$

✓ يحسب شرط المقاومة بالعلاقة:

$$\Delta d/d = \Delta L/L_0 \cdot \mu$$

✓ يحسب معامل بواسون بالعلاقة:

$$A\% = \frac{L - L_0}{L_0} \times 100$$

✓ يحسب معامل الاستطالة بالعلاقة:

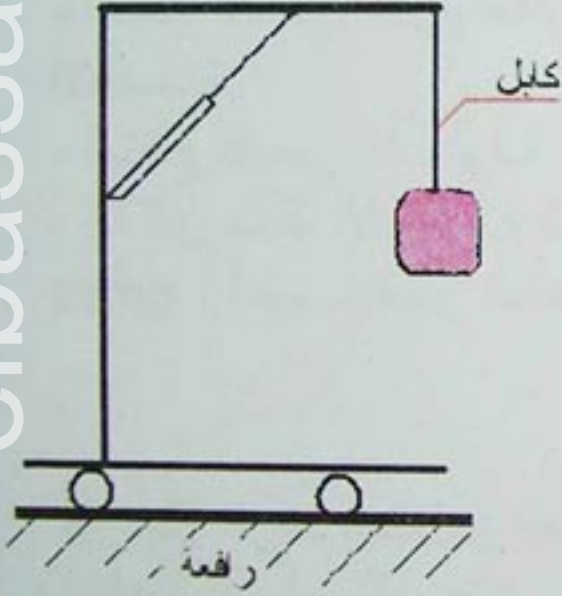
$$Z\% = \frac{S - S_0}{S_0} \times 100$$

✓ يحسب معامل الانقطاع بالعلاقة:

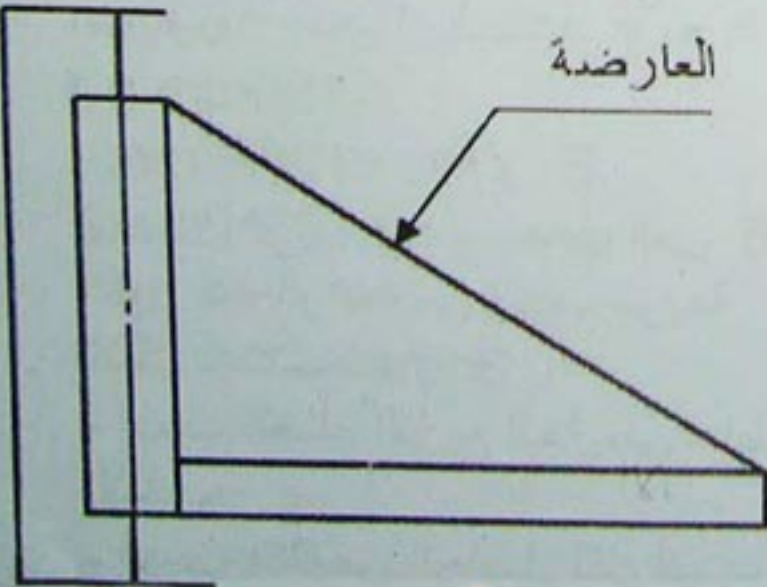
✓ في الإنضغاط و لتفادي الانبعاج لا يمكن أن يتجاوز طول العارضة قياساتها العرضية بين 5 إلى 8 مرات.

أطبق

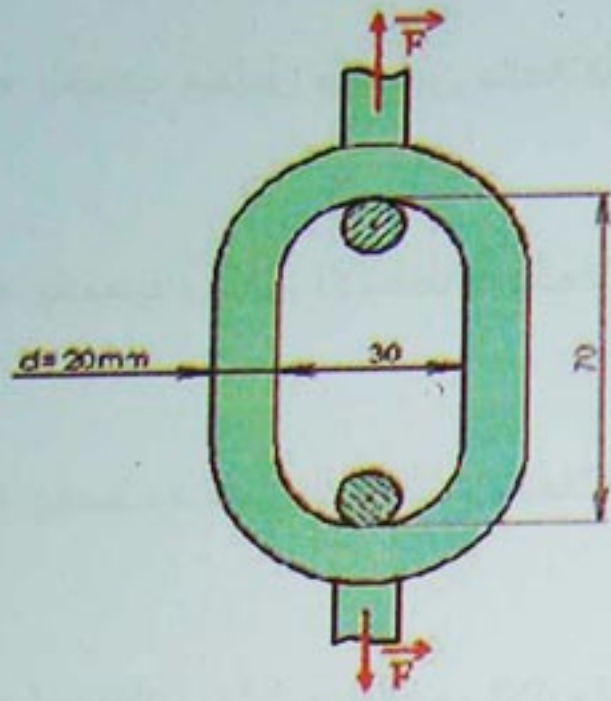
1. يتحمل كابل رافعة جهدا يقدر بـ 5Kn ، علما أن طوله 2m و أنه مصنوع من الصلب بحيث $R_p = 100 \text{ N/mm}^2$ و $E = 2 \cdot 10^2 \text{ N/mm}^2$
- أ- احسب قطر الكابل اللازم لتحمل هذا الجهد.
ب- استنتج إستطالته.



2. عارضة من الصلب طولها 1m تتمدد بـ 0.05mm تحت جهد يقدر بـ 400 da.N نعطي $E = 2 \cdot 10^2 \text{ N/mm}^2$ و سطح مقطعها مربع الشكل.



- احسب ضلع سطح العارضة.
- احسب الإجهاد الناظمي σ .
- أرسم المنحنيات البيانية بدلالة الطول ΔL ، N ، σ .

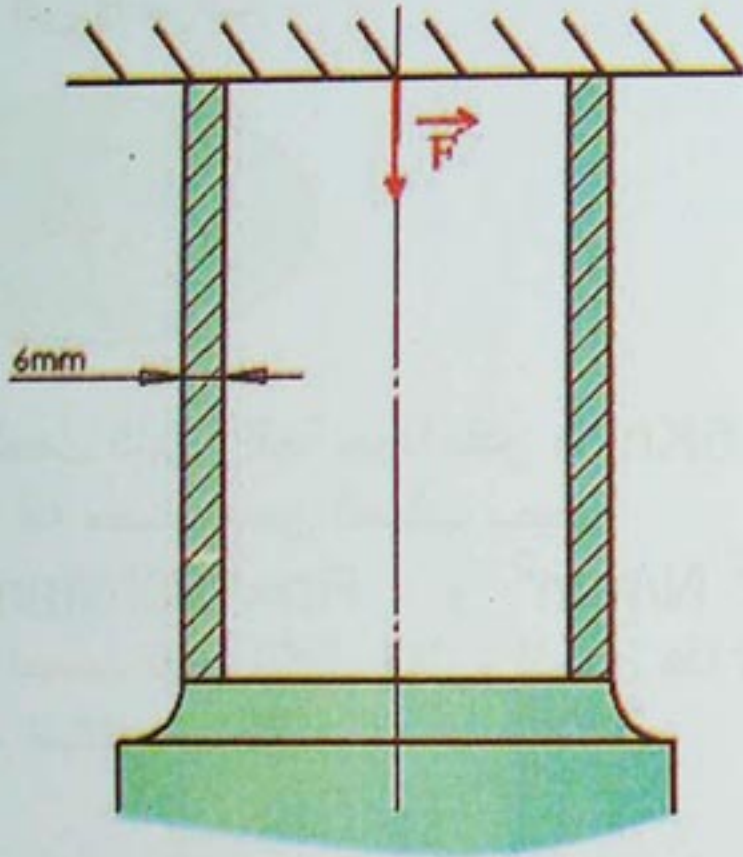


3. يمثل الرسم المقابل حلقة سلسلة مستعملة في الورشات لحمل الأثقال إذا كانت مادتها من الصلب و مقاومتها لحد المرونة

$$R_e = 65 d_a N/mm^2$$

- أحسب القوة القصوى التي تتحملها الحلقة لمقاومة المد.

- أحسب استطالة الحلقة إذا علمنا أن $E = 2.10^5 N/mm^2$ و $s=5$



4. تتحمل اسطوانة مجوفة لرافعة محطة غسل السيارات حمولة تقدر بـ $12.104N$ علما أن مادتها من الصلب $E=2.105N/mm^2$ و طولها $2m$ و أن مقاومة حد المرونة

$Re=300N/mm^2$ و معامل الأمن $s=10$.

- أحسب السطح اللازم لمقاومة تأثير الانضغاط.

- استنتج تقليص الأسطوانة

- إذا كان سمك الأسطوانة المجوفة يقدر بـ $6mm$ ، أحسب القطر الداخلي و الخارجي.

5. يمثل الرسم المقابل رافعة سيارة

سياحية تشتغل بنظام برغي صامولة .

للبرغي خطوتين متساويتين متعاكستين

تقدر بـ قوة الدفع $F_1=F_2 =$

$16320n$. نعلم أن $أب = أد = بـج = ب$

$د = 150mm$ ،

$Re = 100N/mm$ و E

$2.105N/mm^2$ و معامل المن $s=5$

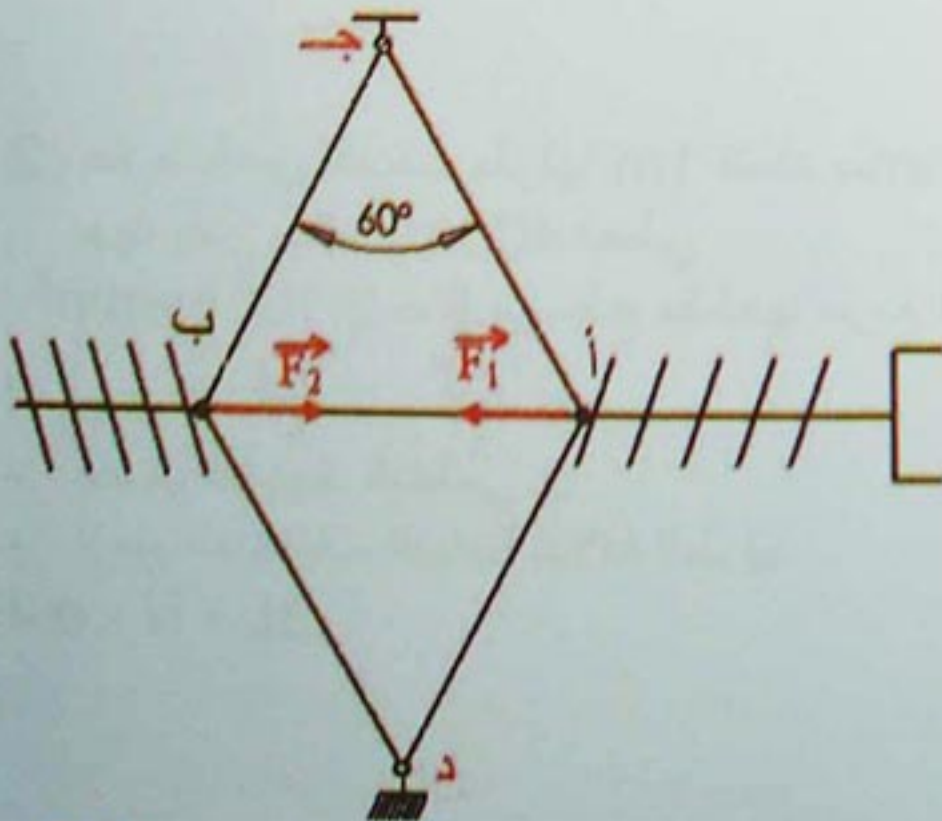
تتكون هذه الرافعة من أنابيب مربعة

الشكل ذات سمك $3mm$.

- احسب الضلع المربع الخارجي لمقطع

الأنابيب .

- احسب التقليص الحاصل لكل أنبوب .



الوحدة 03 : القص البسيط

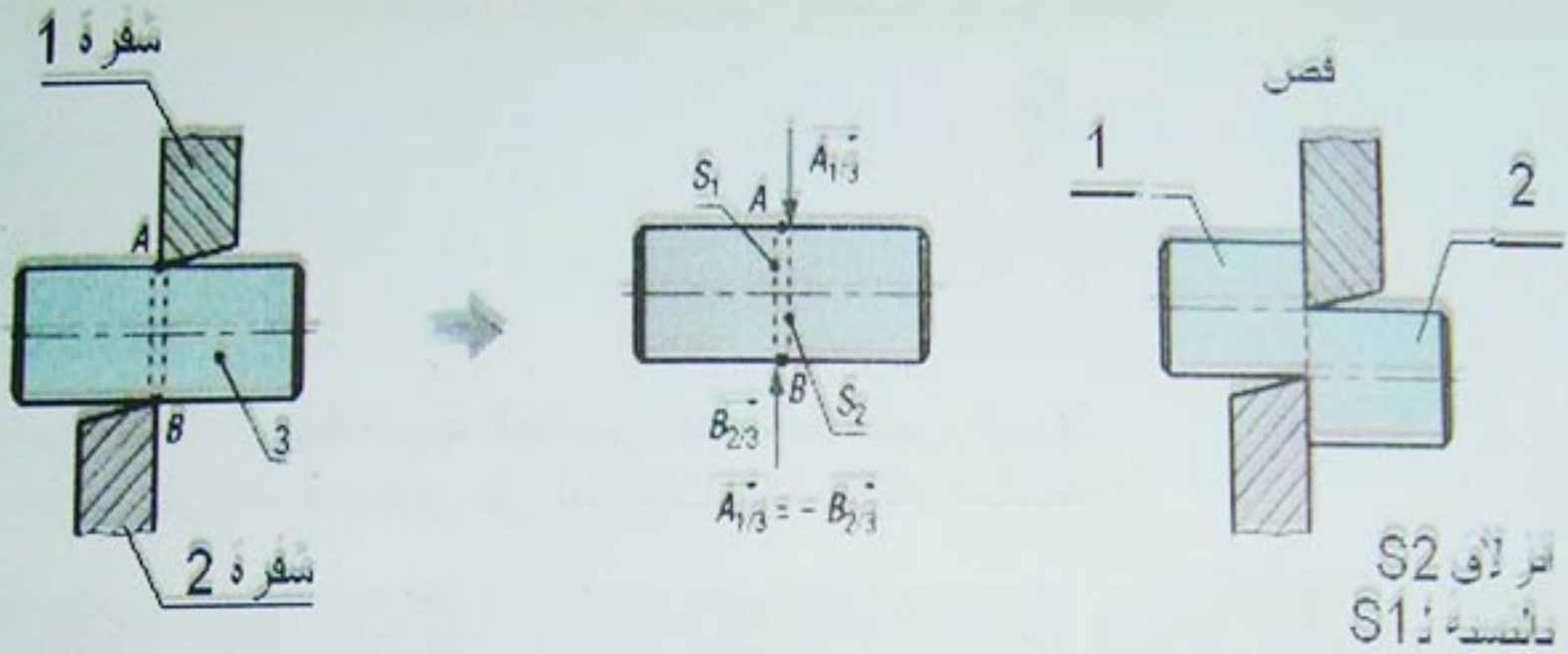
الأعراض لبيدالتوجية التعرف على تأثير القص البسيط والتشوه الناتج عنه - حساب مقومة عارضة خاضعة للقص البسيط

اكتشف و التعرف

أمامك صور من منتجات مختلفة، حدد العناصر الخاضعة للقص البسيط. بعد مقارنتك لاستعمال هذه العناصر في المنتجات، ماذا يمكنك استنتاجه؟



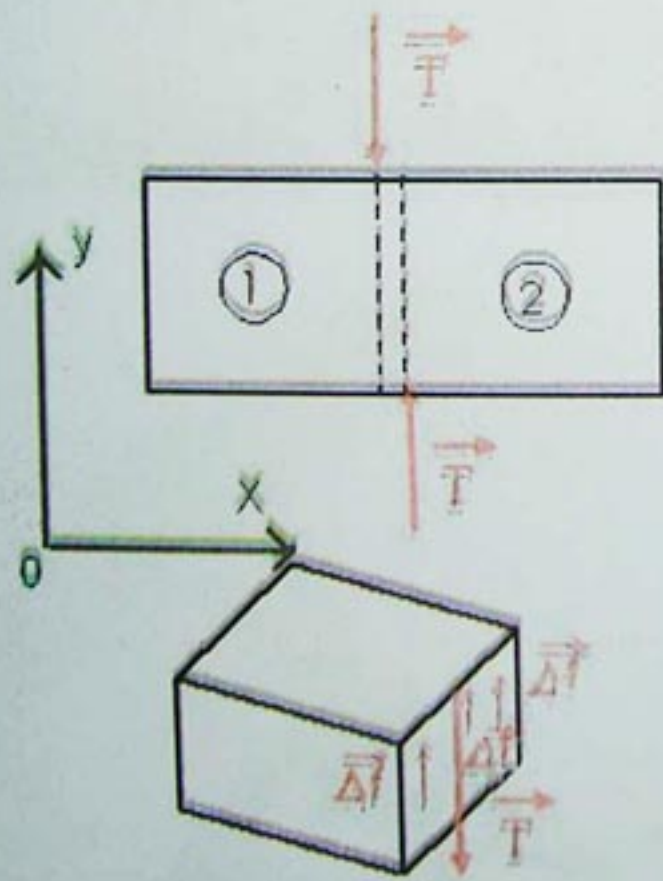
تعريف: نقول على عارضة تحت تأثير قوتين متعاكستين أنها معرضة لـ: **القص البسيط** عندما تؤدي هاتان القوتان إلى **الزلاق** الجزء 1 على الجزء 2.



$$\vec{M}_f = \vec{0}, \quad \vec{M}_t = \vec{0}, \quad \vec{T} \neq \vec{0}, \quad \vec{N} = \vec{0}$$

$$\zeta = \Delta f / s$$

1. إجهاد القص



نفترض العارضة مقطوعة إلى جزئين ① و ②
 نقوم بعزل الجزء ①. يكون هذا الجزء في حالة
 توازن تحت تأثير القوة \vec{T} من جهة و مجموع قوى
 التماسك $\sum \Delta f$ بحيث $\sum \Delta f = \Delta f_1 + \Delta f_2 + \dots + \Delta f_n$
 شروط التوازن $T = -\sum \Delta f \leftarrow T + \sum \Delta f = 0$
 و بعد الإسقاط على oy نتحصل على $T = \sum \Delta f$
 بما أن $S = \Delta s_1 + \Delta s_2 + \dots + \Delta s_n$
 أي $S = \sum \Delta s$ و كل Δs بخضع لقوة Δf يصبح
 الإجهاد $\vec{\zeta} = \sum \Delta f / \Delta s \leftarrow \vec{\zeta} = \vec{T} / S$ و بما أن
 \vec{T} قوة مماسية على المقطع القائم (S) يصبح الإجهاد
 مقتصرًا على الإجهاد المماسي و نرسم ب τ

$$\tau = T / S$$

τ : إجهاد مماسي (N/mm^2)

T: قوة مماسية (N)

S: سطح المقطع (mm^2)

2. التشوهات.

تأخذ القطعة (العارضة) بين فكين ①، ② الذين ينزلقان الواحد على الآخر في اختبار القص و عندما تزداد شدة القوى \vec{T} ، يصبح المقطع ab في $a'b'$ و يبين لنا اختبار القص العلاقة التي تربط القوة المماسية \vec{T} (قوة القص) و قيمة الإنزلاق Δx .

منطقة التشوهات المرنة.

يبين لنا الاختبار وجود علاقة تناسب بين قوة القص و قيمة الانزلاق Δy .
 ثابت = $T / \Delta y$ (قانون هول) و بتالي

في النقطة ① نسمي قوة القص بقوة حد $\vec{F} = k \cdot \Delta y$

المرونة \vec{F}_e و منه ينتج إجهاد حد المرونة ζ_e .

$$\zeta_e = \vec{F}_e / S_0$$

و ينتج منه مقاومة حد المرونة للانزلاق R_{eg} .

$$\vec{R}_{eg} = \vec{F}_e / S_0$$

المقياس العرضي للمرونة G (مقياس كولومب)

في منطقة المرونة تبين التجربة أن الزاوية γ صغيرة جداً، إذا $\gamma = \tan \gamma = \Delta y / \Delta x$.

$$\vec{F} = k / \Delta y \quad \text{و} \quad \tau = F / S = T / S \Rightarrow \tau = k \Delta y / S = \Delta x \cdot k \Delta y / \Delta x \cdot S$$

$$\tau = k \cdot \Delta x / S = \gamma \cdot k \Delta x / S \quad \text{مع} \quad \tau = k \cdot \Delta x / S \quad \text{ثابت خاص بالمادة و يسمى } G$$

$$\zeta = \gamma \cdot G$$

N/mm^2 N/mm^2

$$G = \zeta / \gamma$$

و هو المقياس العرضي للمرونة G (مقياس كولومب)
 - بعض القيم لـ G

- الصلب $8 \cdot 10^4 \text{ N/mm}^2$
- الزهر $4 \cdot 10^4 \text{ N/mm}^2$
- النحاس $4.8 \cdot 10^4 \text{ N/mm}^2$
- الألومينيوم $3.2 \cdot 10^4 \text{ N/mm}^2$

منطقة التشوهات اللدنة

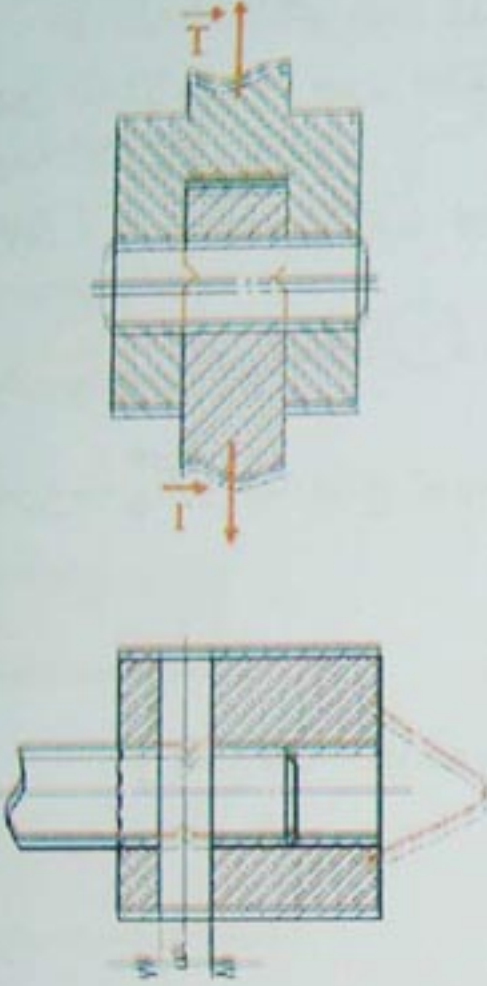
$$\zeta = F_{maxi} / S$$

3. شرط المقاومة

لا سباب أمنية، يبقى الإجهاد المماسي تحت قيمة محددة تسمى بالمقاومة التطبيقية للإنزلاق R_{pg}

$$\zeta_{Maxi} = T/S = R_{pg} = R_{eg}/S$$

مع S معامل أمن خاص بالتصميم.



4. الحالات الخاصة

➤ تركيب بركاب.

$$S = p d^2/4 \text{ مع } R_{pg} = T/2S$$

➤ الخويرة.

$$S = a \times b \text{ مع } R_{pg} = T/S$$

➤ التزيز

$$S = p d^2/4 \text{ مع } R_{pg} = T/2S$$

➤ اللولبة.

$$S = d \cdot p \cdot l \text{ مع } R_{pg} = T/S$$

➤ برشمة

$$S = p d^2/4 \text{ مع } R_{pg} = T/S$$

علاقة بين ζ و σ .

$R_{eg} = 0.5 R_e$ ← أصلاب لينة - أمزجة ألومينيوم

$R_{eg} = 0.7 R_e$ ← - أصلاب نصف صلدة

$R_{eg} = 0. R_e$ ← - أصلاب قاسية أزهار

استخلص

✓ تخضع عارضة لتأثير القص البسيط عندما تطبق عليها قوتين متعاكستين وأن هذه القوى تحدث انزلاقاً لجزء بالنسبة للجزء الآخر

$$\zeta = T/S = G \cdot \gamma$$

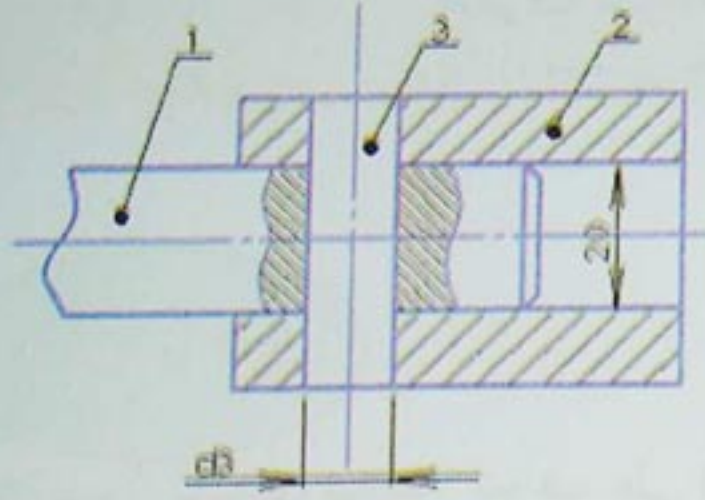
✓ يحسب الإجهاد المماسي بالعلاقة

$$\zeta_{Maxi} \cdot T/S = R_{pg} = R_{eg}/S$$

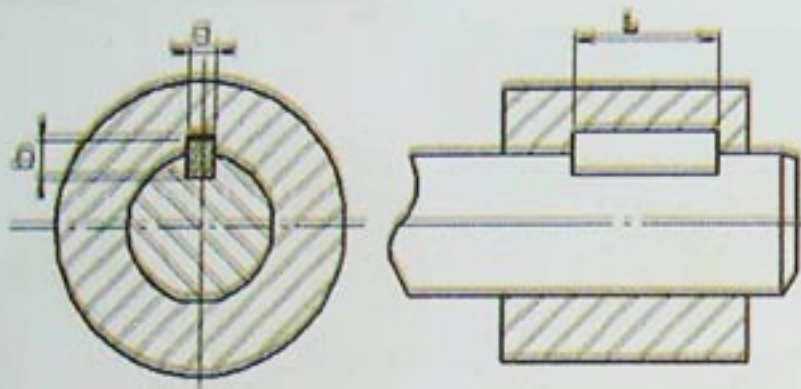
✓ يحسب شرط المقاومة بالعلاقة

✓ العناصر المعرضة للقص المستعملة بكثرة:

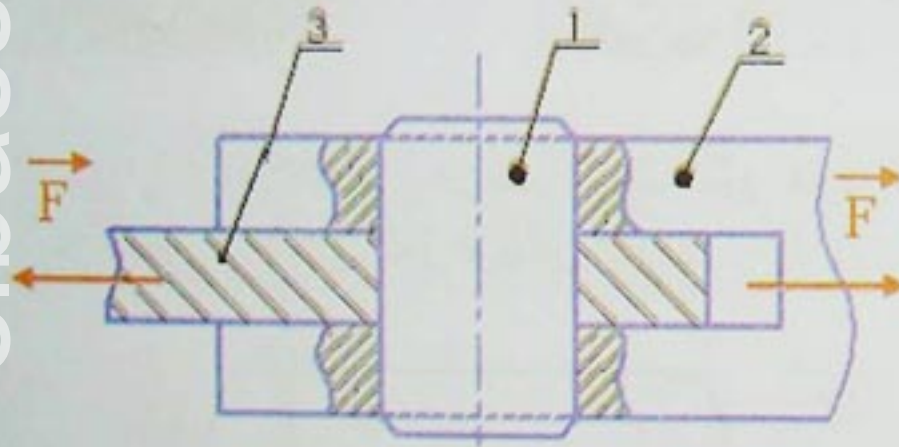
المحاور، المرزات، البرشيم، الخوابير، الصفائح، اللولبات و اللحامات.



1. لنقل الحركة الدورانية بين العمود ① والجلبة ② ، نستعمل مرزة أسطوانية ③ إذا كان قطر العمود ① يساوي 20mm و المزدوجة المنقولة تقدر بـ 40Nm .
- أحسب قطر المرزة d_3 علما أن $R_{eq} = 500 \text{ N/mm}^2$ و معامل الأمن $s=5$.



2. تنقل العجلة مسننة إسطالة 60 kw لعمود بسرعة 1500tr/mn. إذا كان قطر العمود يساوي 30 مم و قياسات الخبور $l=30\text{mm}$ و $a=8\text{mm}$, $b=7\text{mm}$ أحسب الاجهاد المماسي الذي يتحمله الخبور.

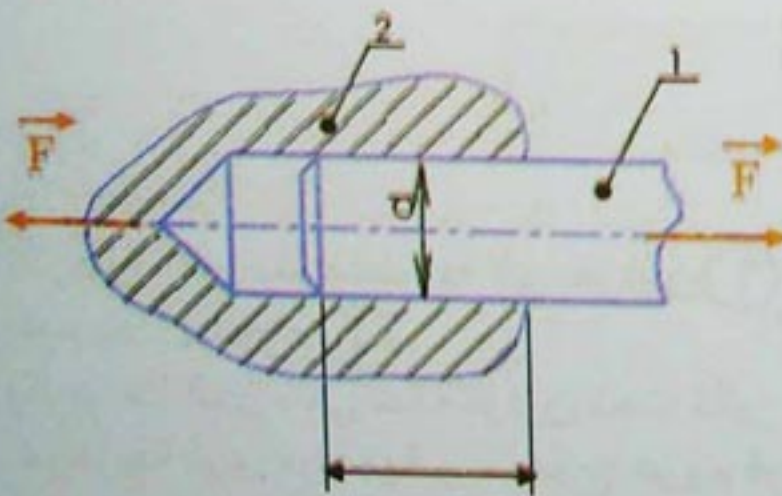


3. يضمن المفصل الركابي الممثل في الرسم المقابل الوصلة المتمحورة بين ② و ③ بواسطة المحور ① المنجز من الصلب ذو مقاومة تطبيقية للانزلاق تقدر بـ 30 N/mm^2 و قطره $d_1=80\text{mm}$ يتأثر بجهد يقدر بـ 2500N تحقق بأن المحور يتحمل هذا الجهد.

4. يمثل الرسم القابل تجميع قطعتين ① ② بالغراء .

نعلم أن القطر $d=30\text{mm}$ و القوة $F=26000\text{N}$ و المقاومة التطبيقية للانزلاق للغراء تقدر بـ 18N/mm^2 .

- أحسب طول الأسطوانة ① الملتصقة داخل الجوف ② لمقاومة قص شريط الغراء.

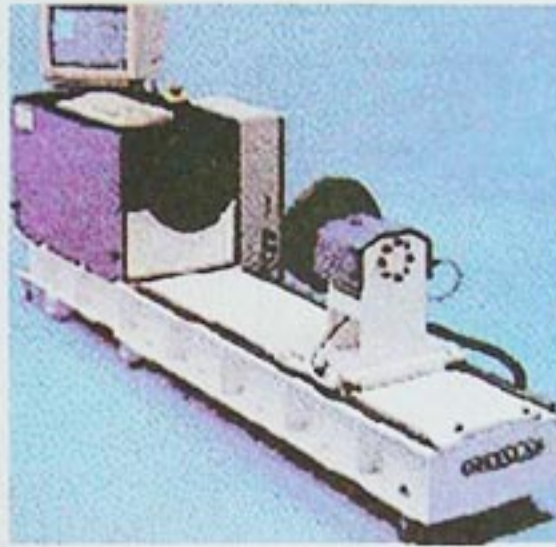
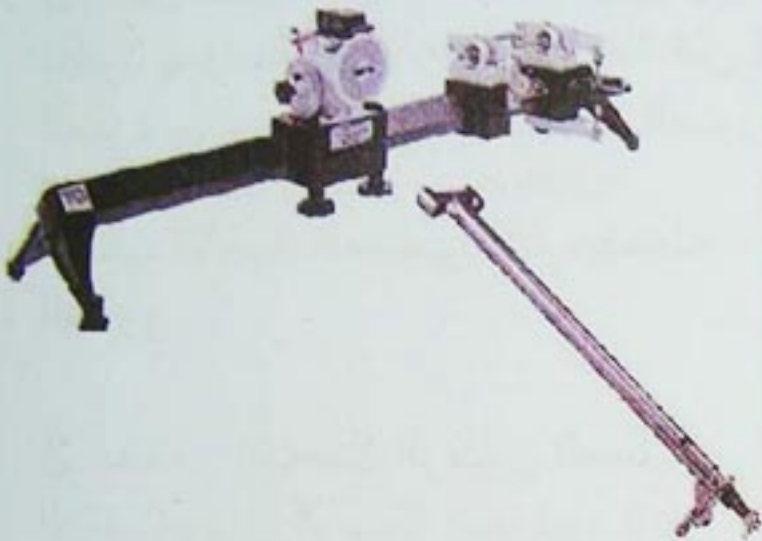


الوحدة 04 : الالتواء البسيط

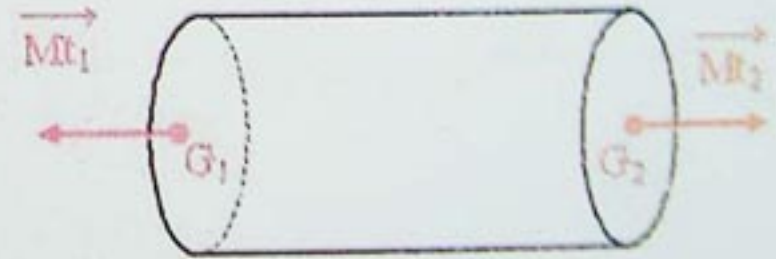
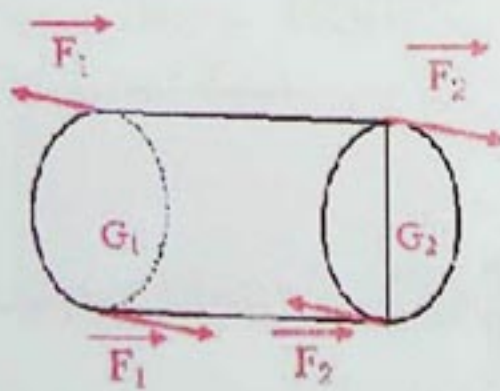
الأغراض البيداغوجية : - التعرف على تأثير الالتواء والتشوه الناتج عنه .
- إنشاء منحني خاص بعزوم الالتواء .

اكتشف و اتعرف

أمامك صور منتجات مختلفة. تعرف على العناصر المعرضة للالتواء ثم قم بمقارنة قياسات ومواد هذه العناصر ، ماذا تستنتج ؟



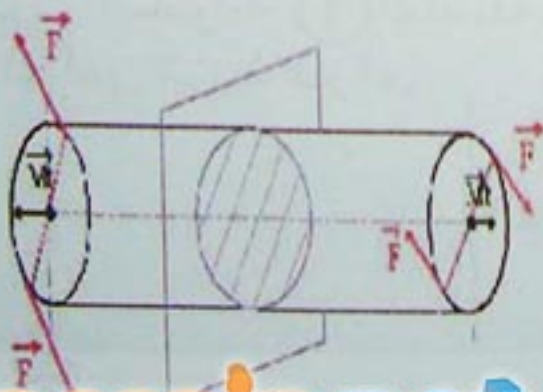
تعريف: نقول على عارضة تحت تأثير مزدوجتين متعاكستين أنها خاضعة للالتواء البسيط عندما تؤدي هاتان المزدوجتان إلى التوائها .



$$\vec{M}_f = \vec{0}, \quad \vec{M}_t \neq \vec{0}, \quad \vec{T} = \vec{0}, \quad \vec{N} = \vec{0}$$

1. إجهاد الالتواء.

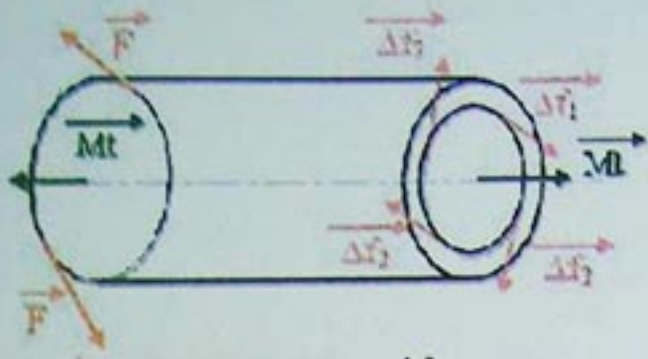
نفترض العارضة مقطوعة إلى جزئيين ① و ② .
نقوم بعزل الجزء ① .
يكون هذا الجزء في حالة توازن تحت تأثير مزدوجة قوى من جهة و مجموع عزوم قوى التماسك (قوى عنصرية مماسية) من جهة أخرى. بما أن كل القوى المطبقة على العارضة مماسية،



نستلزم أن الإجهاد الناتج هو أيضاً مماسي.

في الالتواء البسيط نطبق هذه العلاقة على كل سطح

عنصري ΔS بحيث يطبق عليه جهد مماسي عنصري Δf .
إذا $Mt + \sum \varphi \Delta f = 0$ مع φ هي المسافة بين السطح العنصري و مركز المقطع القائم.

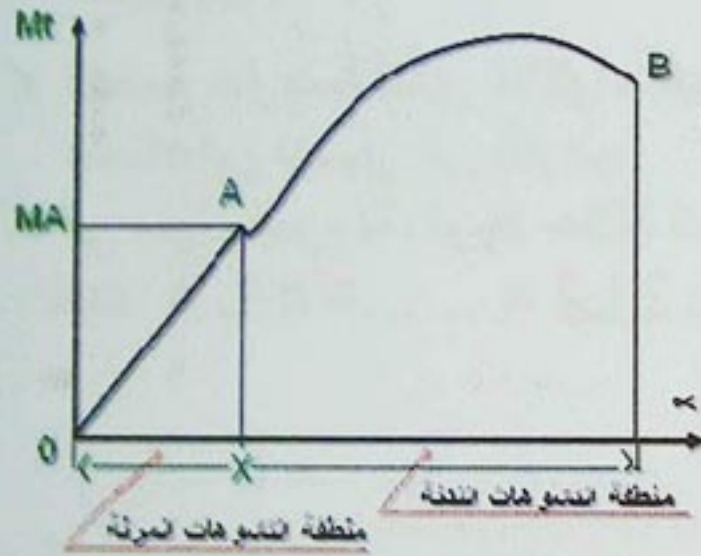
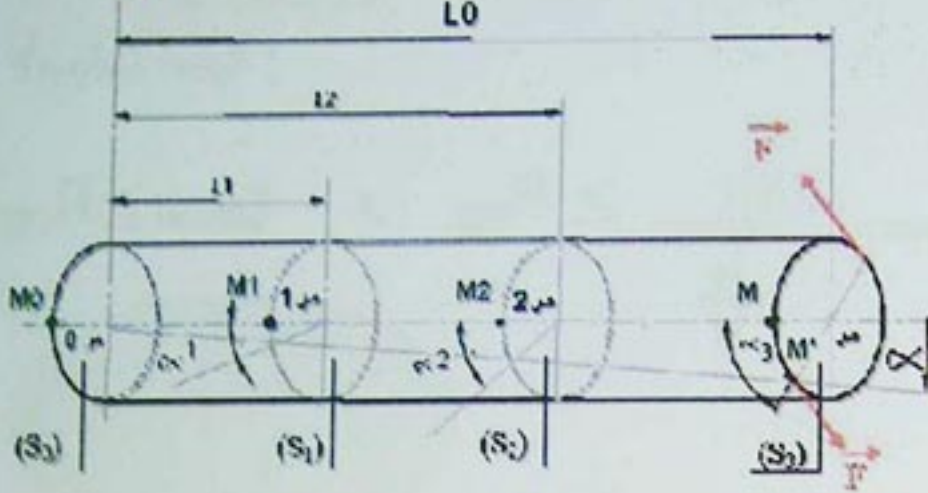


$$\zeta = T/S \quad \text{و} \quad Mt = \sum \varphi \Delta f$$

3. التشوهات.

لتكن عارضة مندمجة من جهة عند تطبيق مزدوجة قوى على الطرف الثاني، تبين التجربة أن زاوية الالتواء α لها علاقة تناسب مع الطول L في مجال المرونة. إذا تكتب العلاقة:

ثابت $\alpha_1/L_1 = \alpha_2/L_2 = \dots = \alpha/L =$
و يدعى هذا الثابت بالزاوية الوحودية للالتواء و نرمر له ب θ .



$$\theta = a/L$$

Rd/mm rd mm

في حالة التوازن $\vec{Mt} + \sum \varphi \vec{\Delta f} = \vec{0}$ و $\zeta = \Delta f / \Delta s$ و $\zeta = G\theta\varphi$

$$\Delta f = G\theta\varphi \cdot \Delta s \quad \leftarrow \quad \Delta f = \zeta \Delta s$$

$$Mt = \sum \varphi^2 G\theta \cdot \Delta s \quad \leftarrow \quad Mt = \sum \varphi G\theta\varphi \cdot \Delta s$$

بما أن $G\theta$ ثابت $Mt = G\theta \sum \varphi^2 \cdot \Delta s$ تسمى القيمة $\sum \varphi^2 \cdot \Delta s$ بالعزم التربيعي القطبي و نرمر إليه ب I_0 إذا $Mt = G\theta I_0$

$$\theta = \frac{Mt}{GI_0}$$

Rd/mm N/mm² mm⁴

بما أن $\zeta = G\theta\varphi$ و $G\theta = Mt/I_0$ و $\zeta = Mt\varphi/I_0$

$$\zeta = \frac{Mt}{I_0/\varphi}$$

أو

يصبح الإجهاد أقصى لما يأخذ φ قيمة مسافة أبعد ليف بالنسبة لمحور العارضة (أي $\varphi=V$).

$$\zeta_{\text{Maxi}} = \frac{Mt}{\frac{I_0}{V}}$$

و تسمى النسبة I_0/V بمقياس الالتواء

4. شرط المقاومة.
لأسباب أمنية :

$$\zeta_{\text{Maxi}} \geq R_{pg} \quad \text{و} \quad \frac{Mt}{\frac{I_0}{V}} \geq R_{pg} \quad \leftarrow \quad \frac{Mt}{R_{pg}} \leq I_0/V$$

إستخلص

- ✓ تخضع عارضة لتأثير الالتواء البسيط عند ما تطبق عليها مزدوجتي قوى متساويتين و متعاكستين تؤديان إلى التوائها.
 - ✓ في مجال المرونة، توجد علاقة تناسب بين زاوية الالتواء α و طول العارضة L .
- ثابت $\alpha/L = \alpha_1/L_1 = \alpha_2/L_2 = \dots = \alpha/L$ و يسمى بالتشوه الوحدوي و يرمز له بـ θ

$$\theta = \alpha/L$$

- ✓ الإجهاد المماسي هو جداء الزاوية الوحدوية للالتواء و المقياس G و العزم التربيعي I_0 .

$$\zeta = G\theta L$$

- ✓ الزاوية الوحدوية θ هي نسبة عزم الالتواء بجداء المقياس G مع العزم التربيعي I_0 .

$$\theta = Mt/GI_0$$

- ✓ لحساب شرط المقاومة نستعمل العلاقات:

$$\zeta_{\text{Maxi}} = \frac{Mt}{\frac{I_0}{V}}$$

مع $\frac{I_0}{V}$ معامل الالتواء.

1. يتعرض عمود اسطواني للالتواء بعزم يقدر بـ 60 m.N علماً أنه منجز من الصلب
 $R_{pg}=50\text{N/mm}^2$ و $G=8.10^4 \text{ N/mm}^2$.
 - احسب القطر الأدنى الذي يتحمله العمود لمقاومة الالتواء.
 - احسب زاوية الالتواء بالدرجات إذا علمنا أن طوله يساوي 40 cm .
 - ارسم منحنيات عزم الالتواء و الزاوية α بدلالة الطول.

2. يتشوه عمود اسطواني ذو قطر 20mm بزاوية $\alpha = 30^\circ$ على طول 300 mm مع العلم أنه من
 الصلب $G=8.10^4 \text{ N/mm}^2$.
 - احسب عزم الالتواء الذي يخضع له العمود.
 - احسب الإجهاد المماسي الأقصى.
 - ارسم منحنيات الخاصة عزم بالعزوم و الزاوية α بدلالة الطول.

3. ينقل عمود محرك كهربائي استطاعة تقدر بـ 10kw بسرعة دوران تقدر بـ 750tr/mn ، علماً أن
 مادته من الصلب ذو مقاومة تطبيقية للانزلاق 40N/mm^2 .
 - احسب قطر العمود.

4. يمثل الرسم المقابل عارضة التواء لنظام تخفيض الصدمات و الاهتزازات لهيكل سيارة.
 نعطي طول الذراع $CD=400\text{mm}$ و يخضع لقوة $F=3000\text{N}$.
 - احسب قطر العارضة علماً أن إجهادها المماسي المؤثر عليها يقدر بـ 400N/mm^2 .
 - احسب طول العارضة اللازم عند دوران الذراع بزاوية 18° .

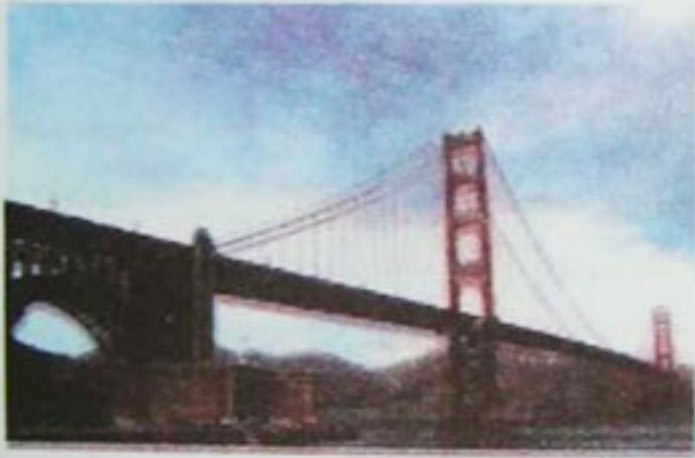


الوحدة 05 : الانحناء المستوي البسيط

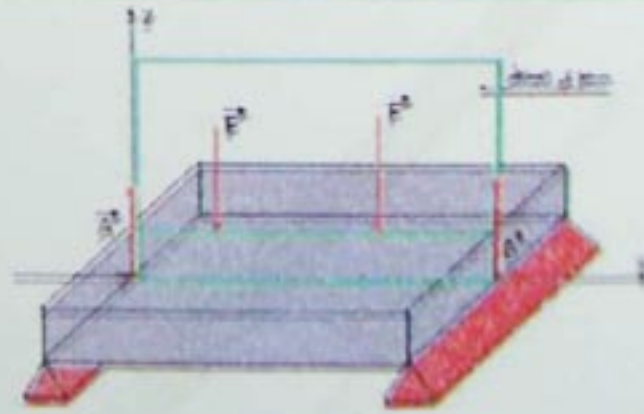
الأغراض البيداغوجية : - التعرف على تأثير الانحناء والتشوه الناتج عنه .
- إنشاء منحنيات خاصة بالجهود القاطعة وعزوم الانحناء

أكتشف و اتعرف

من خلال تحليلك للصور الموائية استخرج العناصر المعرضة للانحناء.
بعد قيامك بنمذجة المؤثرات الخارجية على هذه العناصر.
ما تعليقك على التشوهات الناتجة عن هذه المؤثرات، ما شكل العناصر في حالة التشوه

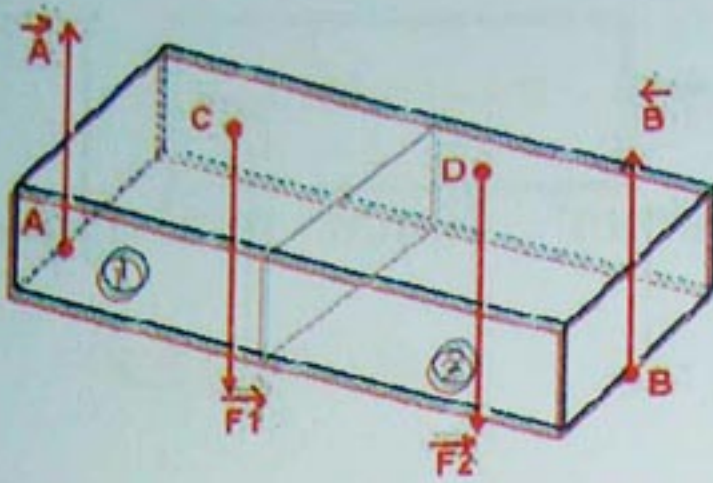


1 - تعريف : نقول على عارضة تحت تأثير مجموعة قوى موجودة في مستوى تناظرها أنها خاضعة للانحناء المستوي البسيط عندما تؤدي هذه القوى إلى انحنائها.

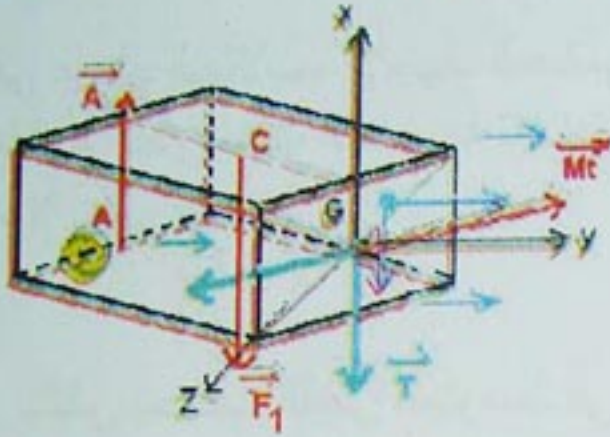


$$\vec{M}_1 \neq \vec{0}, \quad \vec{M}_1 = \vec{0}, \quad \vec{T} \neq \vec{0}, \quad \vec{N} = \vec{0}$$

1. اجهادات الانحناء البسيط



نفترض العارضة مقطوعة إلى جزئين ① و ② نقوم بعزل الجزء ①، يكون هذا الجزء في حالة توازن تحت تأثير مجموعة قوى \vec{A} ، \vec{F}_1 من جهة وقوى التماسك من جهة أخرى (محصلتها \vec{T}) في الانحناء المستوى البسيط للألياف الموجودة في المستوى الأفقي المار بمركز المقطع القائم طول ثابت (ألياف حيادية). الألياف الأخرى تستطيل أو تنقص حسب وضعيتها بالنسبة للألياف الحيادية.



- يتولد عن الانحناء المستوى البسيط إجهادين:

- الإجهادات الناعمة $\vec{\sigma}$
- الإجهادات المماسية $\vec{\tau}$

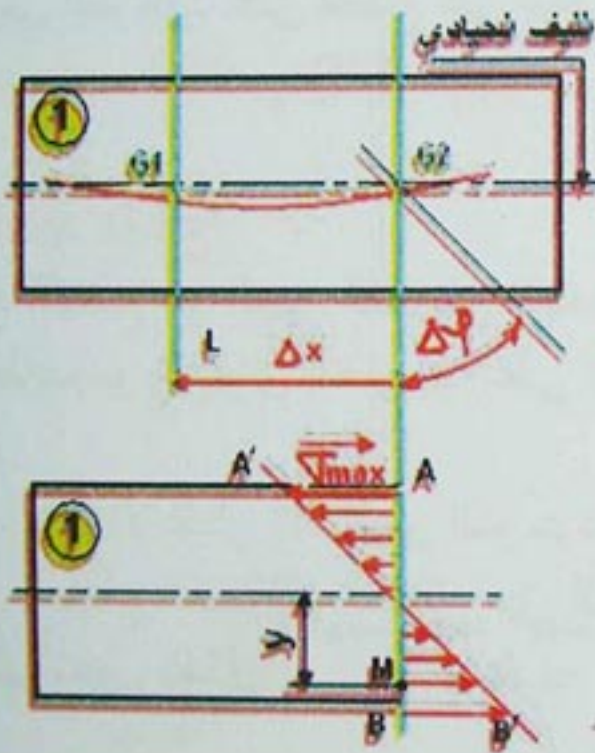
محصلة قوى التماسك 2 \ 1

1.2 إجهادات ناظرية.

1.1.2 التشوهات .

عندما تنحني العارضة، يدور المقطع المستوى القائم بزاوية $\Delta\phi$ حول المحور (G_2Z) ، في مرحلة المرونة تبين التجربة وجود علاقة تناسب بين $\Delta\phi$ و Δx .

$\Delta\phi / \Delta x = \theta$ ثابتة تسمى الزاوية الوردية للإحناء و نرسم لها ب θ .



$$\theta = \Delta\phi / \Delta x$$

$$R_d / \text{mm} \quad r_d \quad \text{mm}$$

2.1.2 توزيع الإجهادات الناعمة على المقطع.

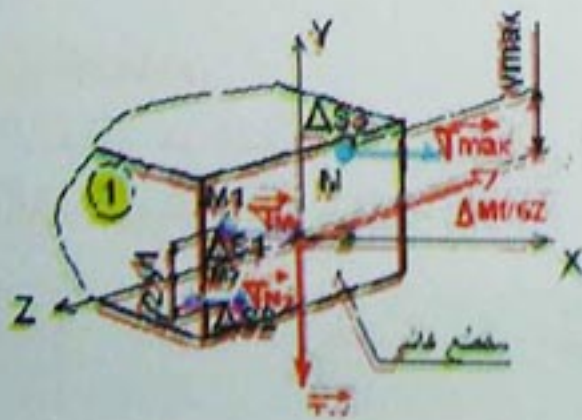
بما أن $\text{tg}\Delta\phi = \Delta\phi$ و $\text{tg}\Delta\phi = AA'/y$

$$\Delta L = \epsilon L \quad \text{و} \quad AA' = \Delta L$$

$$\Delta\phi = \Delta L / y = \epsilon L / y$$

إذا كان $\sigma = E \cdot \epsilon$ و $\epsilon = \sigma / E$ و $\theta = \Delta\phi / L$

$$\sigma = y \cdot E \cdot \theta \quad \theta = \epsilon / y = \sigma / yE$$



حساب الإجهاد الناعمة الأقصى.

$$\sigma = ky \quad \text{مع} \quad M_f = \sum \sigma \Delta s \cdot y \quad M_f = \sum \Delta f \cdot y$$

$$I_{Gz} = \sum y^2 \Delta s \quad \text{مع} \quad M_f = k \sum y^2 \Delta s \quad M_f = \sum ky \cdot \Delta s \cdot y$$

$$y = Y \quad \text{في الحالة القصوى} \quad \sigma = y \cdot M_f / I_0 \quad M_f = \sigma / y \cdot I_{Gz}$$

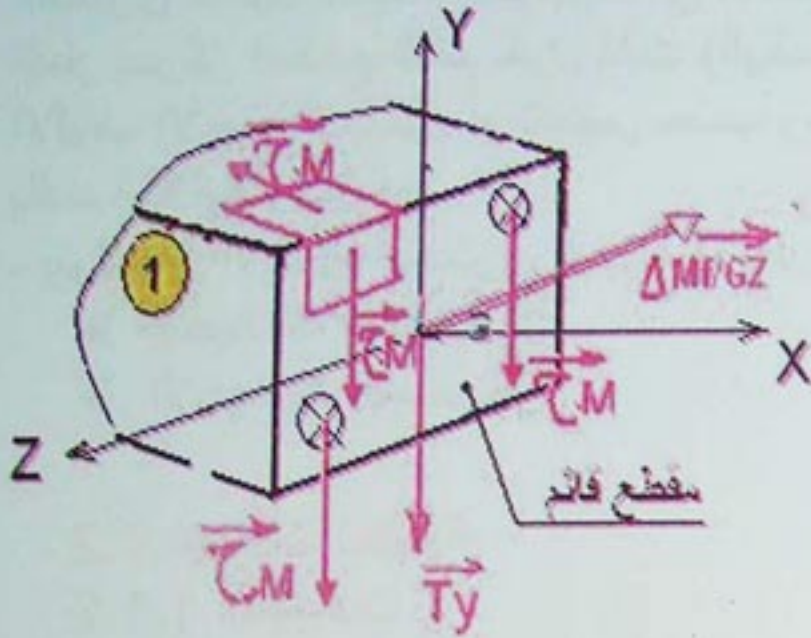
مقياس الانحناء.

$$\frac{I_0}{Y}$$

$$\sigma_{Maxi} = \frac{Mf}{I_0} \cdot Y$$

N/mm² N.mm² mm⁴ mm

2.2 إجهاد مماسي.



في معظم الحالات، الإجهاد المماسي في مقاطع العارضات الخاضعة للانحناء يكون ضعيفا ولا يمثل أي خطر.

و نكتفي بحساب القص المتوسط في مقطع قائم. تقتصر الحسابات إلا على الإجهاد المماسي العرضي ζ_m بينما يمثل ζ_m الإجهاد المماسي الطولي الموجود على مقطع غير معني بالدراسة.

$$\zeta_{moy} = T/S$$

3. الجهد القاطع.

الجهد القاطع هو الجهد المماسي المتمثل في إسقاط مجموع القوى الخارجية على المقطع القائم.

نأخذ بعين الاعتبار إلا القوى الموجودة على يسار المقطع القائم (S) المختار بين النقاط C و D على سبيل المثال.

$$T = A + F_1$$

4. عزم الانحناء.

عزم الانحناء هو إسقاط على المقطع القائم (S) مجموع عزوم القوى الخارجية الموجودة على يساره.

$$Mf/G = MA/G + MF_1/G$$

ملاحظة: الاتجاه الموجب المتفق عليه للجهود القاطعة و عزوم الانحناء يكون نحو الأسفل.

5. مثال تطبيقي لحساب و تمثيل T و M_f .

ترتكز العارضة الممثلة في الرسم المقابل على ركيزتين A و B و تتحمل مؤثرتين F_1 و F_2

نعطي: $A = F_1 = 200 \text{ N}$

$B = F_2 = 300 \text{ N}$

1.5 حساب الجهود القاطعة T

منطقة AC: $0 \leq x \leq 1.5$

$$T = -A \rightarrow T = -200 \text{ N}$$

منطقة CD: $1.5 \leq x \leq 6$

$$T = -A + F_1 \rightarrow T = 0$$

منطقة DB: $6 \leq x \leq 7$

$$T = -A + F_1 + F_2 \rightarrow T = +300 \text{ N}$$

2.5 حساب عزوم الانحناء.

منطقة AC: $0 \leq x \leq 1.5$

$$M_f = A \cdot x \quad (\text{خط مستقيم})$$

$$x=0 \rightarrow M_f = 0$$

$$x=1.5 \rightarrow M_f = 200 \cdot 1.5 = 300 \text{ m.N}$$

منطقة CD: $1.5 \leq x \leq 6$

$$M_f = Ax - F_1(x-1.5)$$

$$x=1.5 \rightarrow M_f = 300 \text{ m.N}$$

$$x=6 \rightarrow M_f = 300 \text{ m.N}$$

منطقة DB: $6 \leq x \leq 7$

$$M_f = Ax - F_1(x-1.5) - F_2(x-6)$$

$$x=6 \rightarrow M_f = 300 \text{ m.N}$$

$$x=7 \rightarrow M_f = 0$$

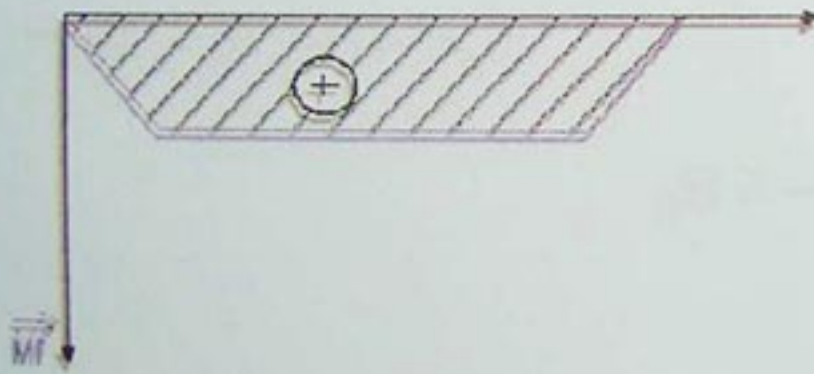
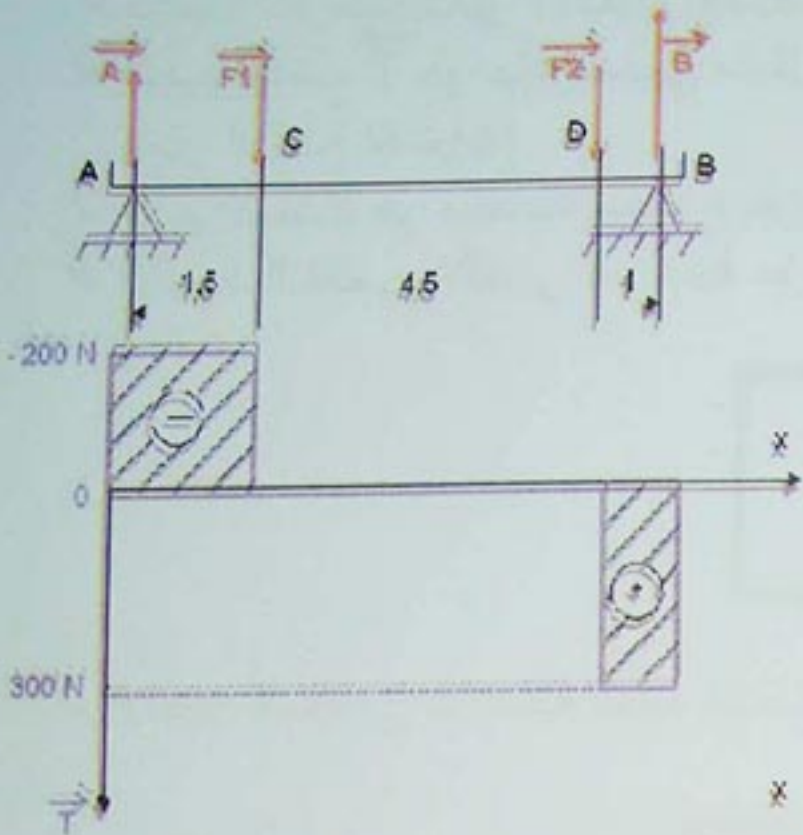
6. شرط المقاومة.

لا سباب أمنية:

$$\sigma_{\text{Maxi}} = \frac{M_f}{I_0} \leq R_p \quad (R_p = R_e/s)$$

$$\frac{I_0}{Y}$$

$$\zeta_{\text{Maxi}} = \frac{T_{\text{Maxi}}}{S} \leq R_{pg}$$



أستخلص

- ✓ تخضع عارضة لتأثير الانحناء البسيط عندما تنحني تحت تأثير مجموعة قوى.
- ✓ الجهد القاطع \vec{T} هو جهد مماسي متمثل في محصلة مجموع القوى الخارجية الموجودة على يسار المقطع القائم (s).
- ✓ عزم الانحناء هو محصلة مجموع عزوم القوى الخارجية الموجودة على يسار المقطع القائم (s).
- ✓ الإجهاد الناظمي الأقصى هو نسبة عزم الانحناء على مقياس الانحناء.

$$\sigma_{\text{Maxi}} = \frac{Mf}{\frac{I_0}{V}}$$

- ✓ الاجهاد المماسي هو نسبة الجهد القاطع على سطح العارضة.

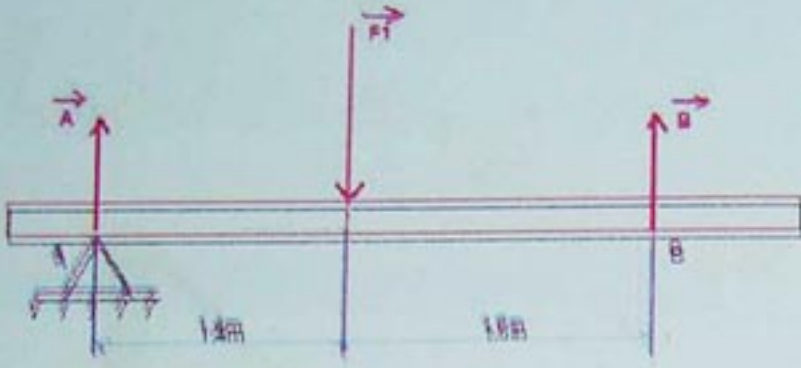
$$\zeta_{\text{Maxi}} = \frac{T_{\text{Maxi}}}{S}$$

- ✓ $\frac{I_0}{V}$ هو مقياس الانحناء.

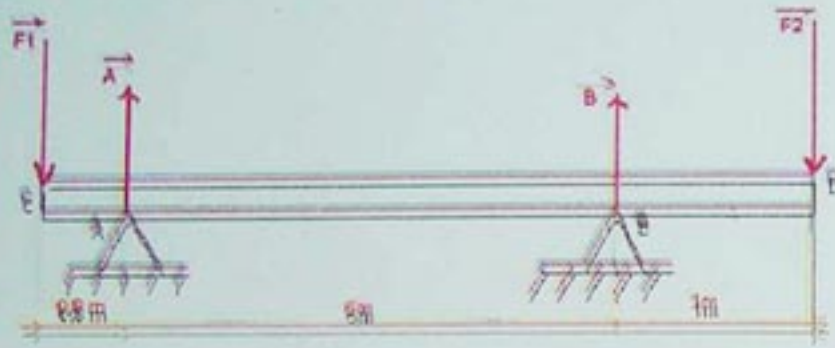
- ✓ يمثل شرط المقاومة في :

$$\sigma_{\text{Maxi}} = \frac{Mf}{\frac{I_0}{V}} \leq R_p$$

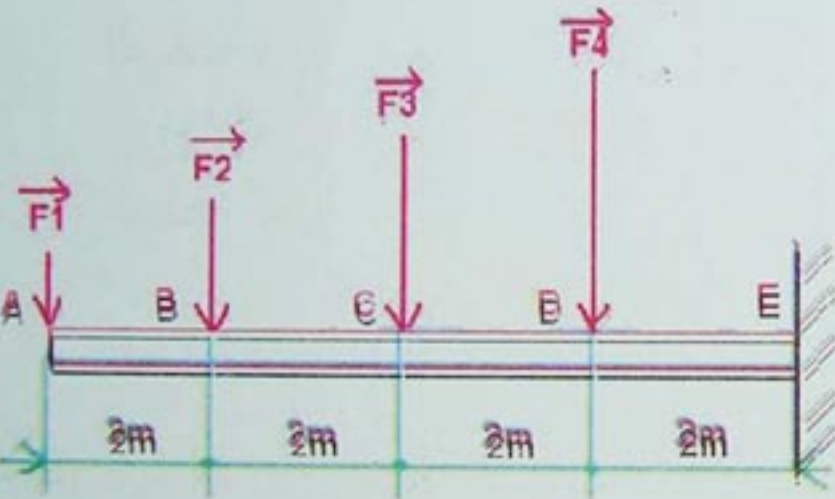
$$\zeta_{\text{Maxi}} = \frac{T_{\text{MAXI}}}{S} \leq R_{pg}$$



1. تستند عارضة موشورية الشكل على ركيزتين A و B و تتحمل في C حمولة تقدر بـ 400N .
- احسب ردود الفعل في A و B .
- احسب الجهود القاطعة و ارسم منحناها البياني.

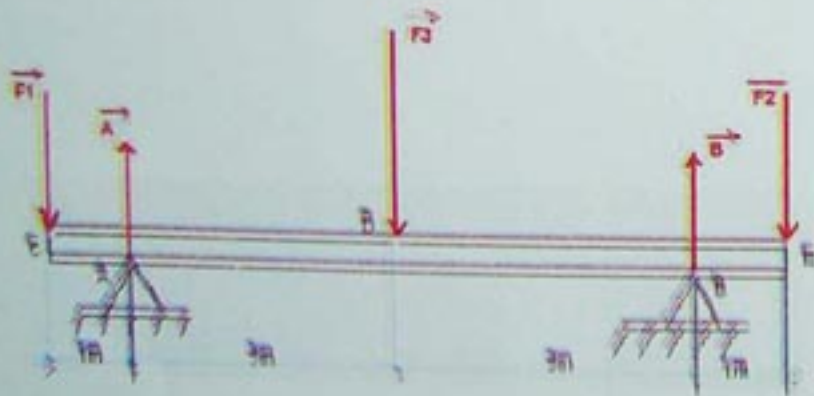


2. يمثل الرسم المقابل عارضة موضوعة على ركيزتين A و B و تتحمل قوتين F_1 و F_2 في C و D إذا علمنا أن $F_1=350N$ و $F_2=380N$.
- احسب ردود الفعل في A و B .
- احسب الجهود القاطعة و ارسم منحناها البياني.
- احسب عزوم الانحناء و ارسم منحناها البياني.



3. يمثل الشكل المقابل عارضة مندمجة في جدار تحت تأثير 4 قوى بحيث: $F_1=1/2F_2=?$ $F_3=1/4F_4$

- ارسم منحنى الجهود القاطعة T
- ارسم منحنى عزوم الانحناء M_f
- احسب الاجهاد الناظمي الاقصى إذا علمنا أن العارضة موشورية الشكل و مقطعها مربع و ضلعه 100mm .



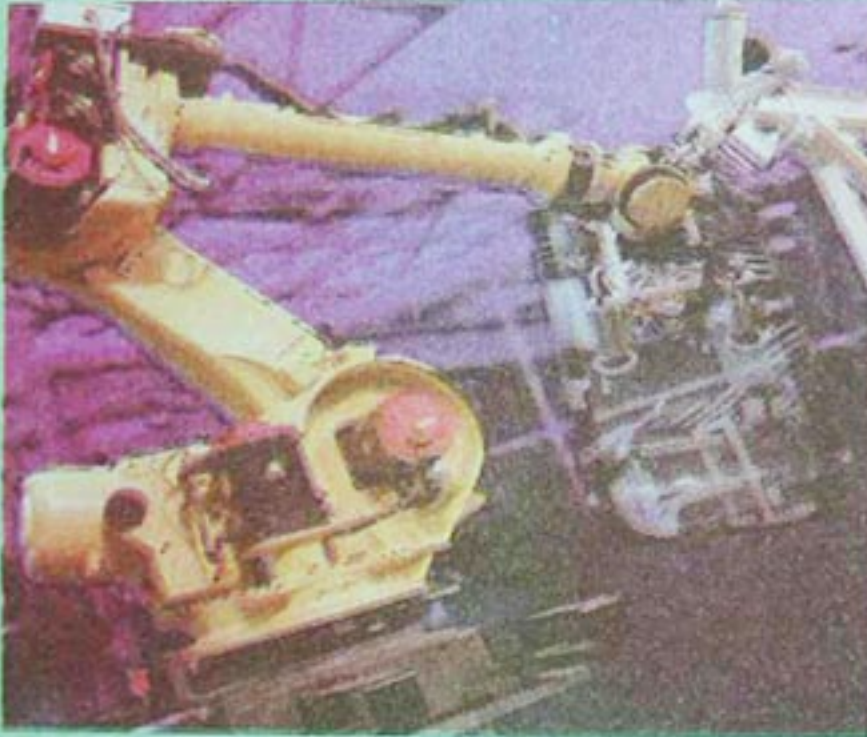
4. تستند العارضة الممثلة في الشكل المقابل على ركيزتين A و B و تتحمل 3 قوى F_1 ، F_2 و F_3 بحيث $F_1=F_2=F_3/2=150N$.
- احسب الجهود القاطعة T و ارسم منحناها البياني.
- احسب عزوم الانحناء M_f و ارسم منحناها البياني.
- احسب قطر العارضة إذا كان الاجهاد الناظمي الأقصى يقدر بـ $S_{Maxi} = 60N/mm^2$

تحضير الإنتاج

المجال المفاهيمي

الكفاءة المستهدفة: تحضير صنع لعنصر من منتج

4



الوحدة 01:

مكونات الإنتاج

الوحدة 02:

وسائل الإنتاج

الوحدة 03:

القياس و المراقبة

الوحدة 04:

أدوات التحضير

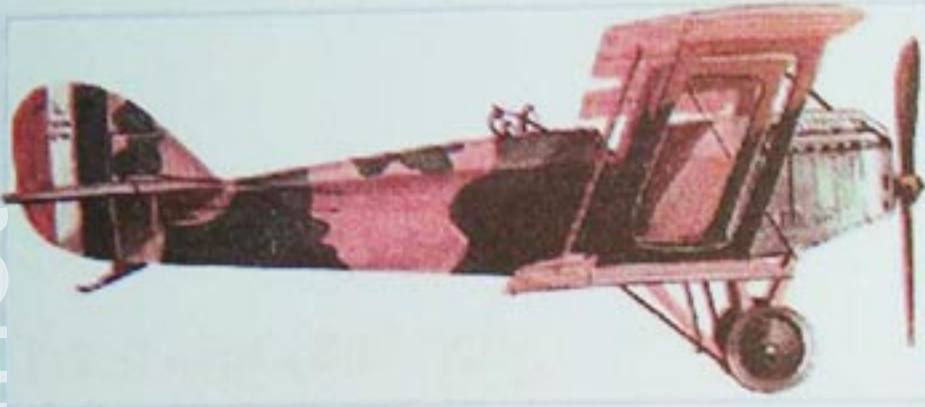
كل المنتجات التي تستعملها تم صنعها داخل مؤسسة إنتاجية، فان صنعها يتطلب دراسة تحضيرية تشمل المنهجية، الوسائل و التنظيم. هل يمكنك التعرف على مركبات هذه الدراسة.

الوحدة 01 :مكونات الإنتاج.

الأغراض لبيداغوجية : - معرفة المفاهيم العامة الانتاج.
- التعرف على عوامل تحسين الانتاج.

أكتشف و أتعرف

أمامك صور من مؤسسات إنتاجية لنفس المنتج (الطائرة و الباخرة).
قم بمقارنة نمطي الإنتاج لهذه المؤسسات.



1. مفاهيم عامة حول الإنتاج.

- يعتبر الإنتاج من الدعائم الأساسية للاقتصاد و تكمن فعاليته في :
- الطرق المعتمدة بوضع سيرورات الصنع و تحديد الوسائل اللازمة .
 - التسير الذي يركز على التخطيط و التنظيم و الترتيب.
 - الصنع الذي يتطلب متابعة و مراقبة.

1.1 وظيفة إنتاج.

- تقوم وظيفة إنتاج بتحويل :
- المواد الأولية إلى منتجات .
 - أو العمل إلى خدمات.
- وذلك:
- بأفضل كلفة الإنتاج.
 - بأفضل نوعية.
 - في أفضل الأجال.

وظيفة إنتاج

تصميم تقني للمنتجات

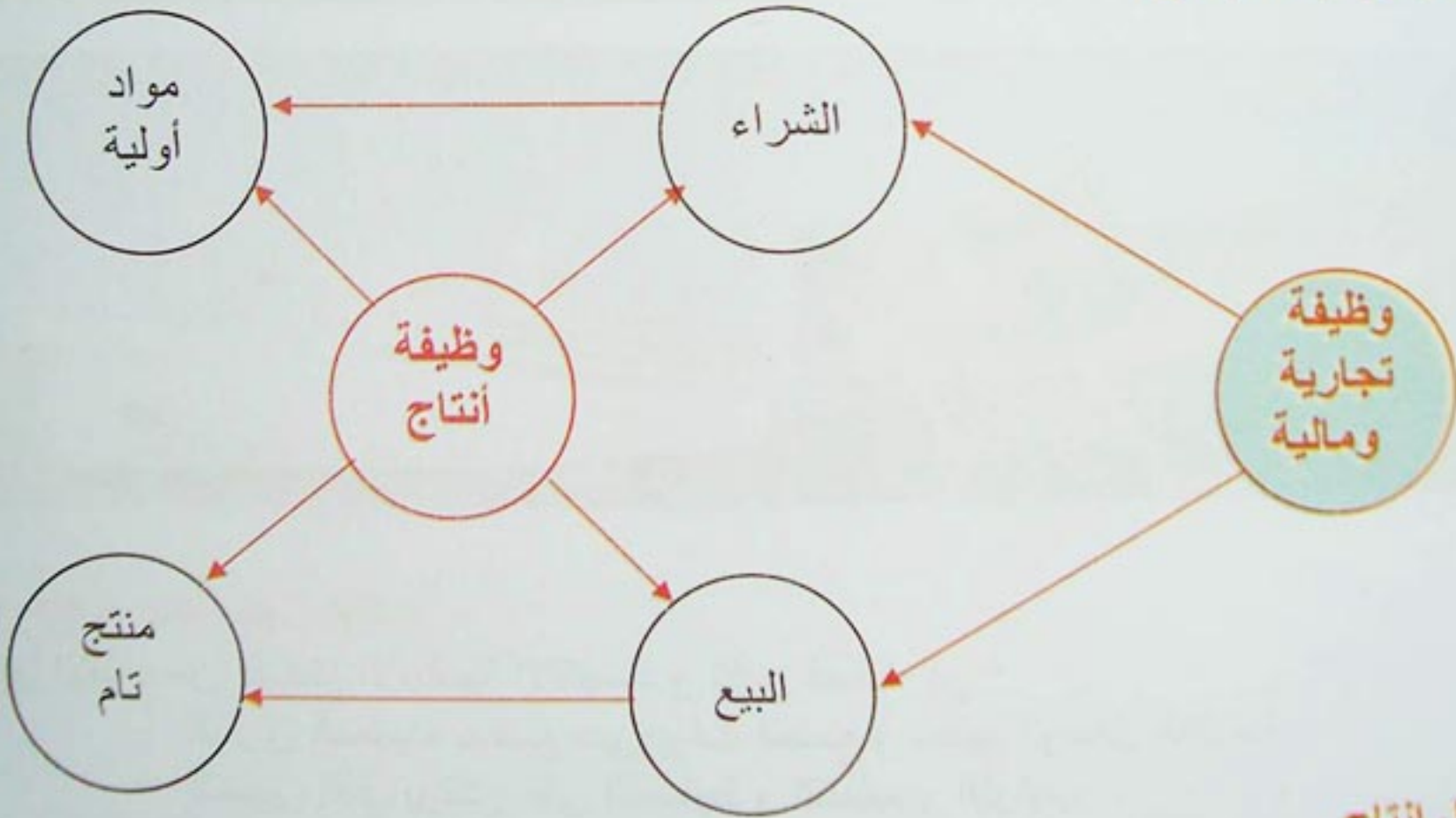
إعداد طرق الصنع

تسيير الصنع

تفعيل وسائل الإنتاج

مراقبة النوعية

2.1.1 محيط وظيفة الإنتاج.



2.1 مراحل إنتاج.

بتطلب منتج جديد :

- مخطط إنتاج.
 - تسيير الوسائل البشرية و المادية.
 - تصميم و مراقبة مختلف العمليات.
- يبرز المخطط الموالي العلاقات الموجودة بين مختلف المراحل.



س.1.3 سيرورات الإنتاج.

- أهم معايير التي تحدد سيرورة الإنتاج هي:
- كمية المنتجات المصنوعة ووتيرة تكرار إنتاجها.
 - بنية المنتج.
 - طبيعة مادة العمل.
- يوجد صنفين لسيرورة الإنتاج.

➤ سيرورة إنتاج متواصل.

يكون الإنتاج بصفة متواصلة بحيث تخضع مادة العمل إلى تغيرات جذرية تنتج عنها مشتقات.

أمثلة:

- مصنع تصفية البترول و إنتاج مشتقاته.
- مصنع الحليب و مشتقاته.
- محطات إنتاج الطاقة.

➤ سيرورة إنتاج منقطع.

يتم تحويل مواد العمل إلى قطع مختلفة بصفة تعاقبية ثم تجميعها للحصول على منتجات.

أمثلة:

- مصنع السيارات .
- مصنع الألبسة.
- مصنع الأجهزة الكهرومنزلية



4.1. عوامل تحسين تنافسية المؤسسات الإنتاجية.

من بين عوامل تحسين التنافسية نجد:

- تآلية أدوات الإنتاج التي تساهم في تحسين سيرورة الإنتاج نوعية المنتجات المصنوعة و تخفيض تكاليف الإنتاج.
- تحسين ظروف عمل المستخدمين (الصحية و الأمنية).
- رفع الإنتاج بتقليل عوائقه و رفع ليونة أنظمة الإنتاج.
- ضمان وفرة المنتجات و وسائل إنتاجها.
- تحسين نجاعة المنتجات بالمحافظة على النوعية عبر الزمن.
- تطوير التجديد بتحسين المنتجات الموجودة أو اختراع منتجات جديدة.

5.1. التوحيد .

➤ هدف التوحيد.

يهدف التوحيد إلى :

- ربح الوقت في الإنتاج.

- تخفيض تكلفة الإنتاج.

- ضمان الليونة في وسائل الإنتاج.

لتحقيق هذه الأهداف، يتم تجميع المنتجات (أدوات، حوامل الأدوات، قطع، حوامل القطع،... إلخ.) داخل عائلات ومنحها رموز للتعرف عليها بسهولة.

➤ وسائل الإنتاج الموحدة.

من بين وسائل الإنتاج الموحدة نجد:

- الأدوات.

- وسائل الإنتاج الموحدة.

- قطع.

- حوامل القطع.

- البرامج

➤ تجميع القطع داخل عائلات.

يتم تجميع القطع حسب:

- الشكل.

- القياسات.

- المادة.

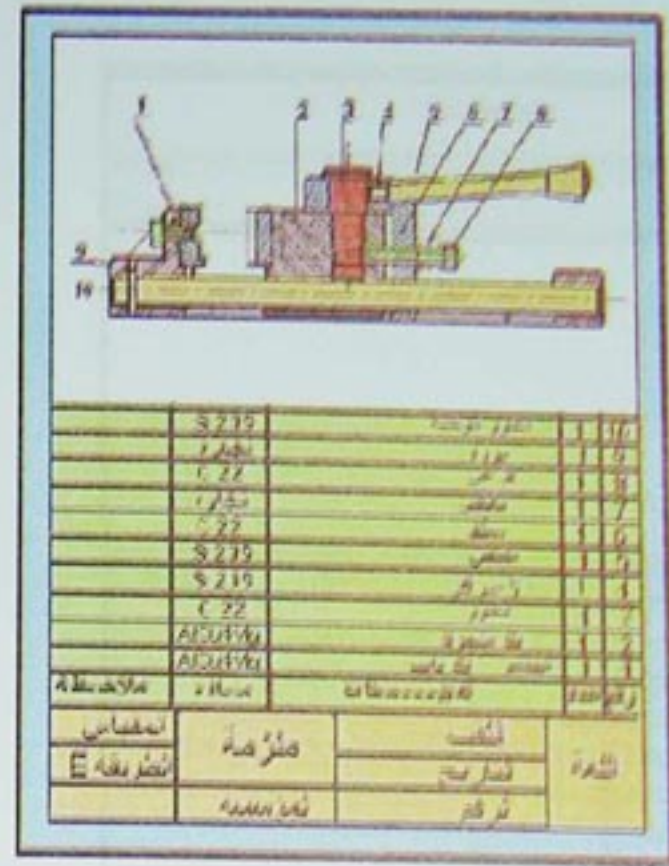
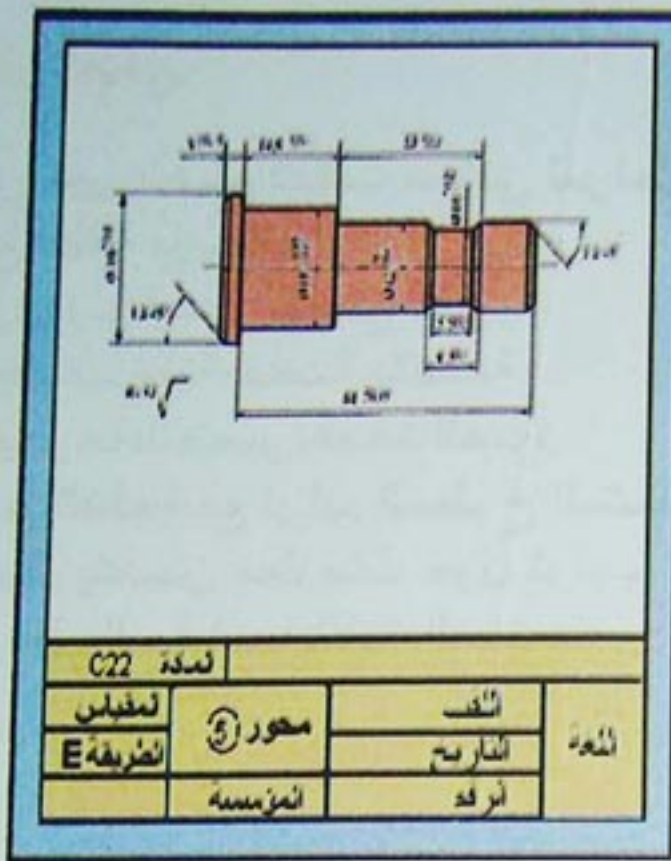
- طريقة الحصول.

2. ملف تقني للصنع.

تعتبر سيرورة الصنع تسلسل المرحل الضرورية لتفعيل إجراء صنع منتج باستخدام وسائل معنية. تدون هذه السيرورة في مجموعة وثائق مسمات بـ **ملف تقني للصنع**. يحتوي الملف التقني للصنع على مجموعة وثائق قاعدية:

1.2. الرسم التعريفي للمنتج التام.

يمثل رسم قطعة من منتج توضح فيه السطوح الوظيفية من حيث الشكل الهندسي، القياسات البعدية و الهندسية، حالة السطوح، المادة و تختلف المعالجات الضرورية. يعتبر الرسم التعريفي للمنتج التام الوثيقة المرجعية للصنع.



3.2. تعاريف خاصة بالصنع.

➤ وتيرة الإنتاج.

هي الكمية المنتجة خلال مدة زمنية معينة . تكون هذه الكمية حسب طبيعة المنتجات (سيارات ، مدحرجات ، أواني ... الخ) مثال 500 قطعة شهريا . تحدد هذه الوتيرة حسب طلبات الزبائن ، طبيعة الإنتاج و حظيرة وسائل الإنتاج. تصنف الوتيرة إلى :

- سلسلة وحدوية
- سلسلة متوسطة
- سلسلة كبيرة

➤ حظيرة الآلات.

هي مجموعة الآلات المصنفة و المرتبة لإنتاج و بوتيرة معينة و من بين أنواع الحظيرات نجد:

- حظيرة آلات متعددة الوظائف
- حظيرة آلات متخصصة
- حظيرة آلات ذات التحكم العددي

➤ منصب العمل.

هو آلة مجهزة لإنجاز مجموعة من العمليات على عدد من القطع.

➤ المرحلة.

هي مجموعة عمليات بسيطة منجزة على منصب عمل واحد و ترقم بالعشرات (10،20،30).

➤ العملية.

هي تشغيل سطح أو عدة سطوح دون فك القطعة من حاملها و بتفعيل حركة نسبية بين القطعة و الأداة يمكن إنجازها بتمريرة واحدة أو عدة تمريرات و ترقم بالوحدات (1،2،3).

- الاستقرار.

هي عملية تشغيل بسيطة تنزع المادة الإضافية.

- نصف الانتهاء.

هي عملية تشغيل بسيطة تصحح العيوب الناتجة عن الاستقرار و تمهد للانتهاء.

- الإنهاء.

هي عملية تشغيل بسيطة تحقق المواصفات التي يتطلبها الرسم التعريفي للمنتج التام.

منهجية التحضير

- الرسم التعريفي للمنتج التام
- رسم الخام
- دفتر الشروط

تحليل المعطيات التقنية

- برنامج الصنع (السلسلة، الوتيرة، الأجل....).
- حظيرة الآلات.
- أدوات القطع و أجهزة المراقبة.
- الوسائل البشرية.

- وضع معلم متعامد و متجانس.
- ترقيم السطوح الخامة و المشغلة.

تحليل الرسم التعريفي للمنتج التام

إنشاء مخطط الإجابات

- الأبعاد المتصلة بالخام.
- إحصاء و ترتيب الإجابات (البعديّة، الهندسية، التكنولوجية و الاقتصادية)

تحديد السطوح المشتركة

- تحديد اشتراك السطوح المشغلة.

ترتيب مراحل الصنع

- انجاز سير الصنع.
- تحديد الوضعية السكونية الأولى للتشغيل.

تحرير المشروع التمهيدي لدراسة صنع

- ترتيب المراحل و العمليات.
- تحديد الوضعية السكونية للقطعة في مرحلة تشغيل.
- اختيار الآلة و أدوات القطع و أجهزة المراقبة.

إعداد عقد مرحل

- إنشاء رسم المرحلة.
- تحديد عناصر القطع.
- ترتيب العمليات.
- اختيار الآلة و أدوات القطع و أجهزة المراقبة.

أستخلص

✓ تقوم وظيفة إنتاج بتحويل المواد الأولية إلى منتجات أو العمل إلى خدمات.
✓ تتمثل مراحل الإنتاج في :

- دراسة السوق.
- التصميم.
- الإنجاز.

✓ المعايير التي تحدد سيرورة الإنتاج هي:

- كمية المنتجات المصنوعة و وتيرة تكرار انتاجها.
- بنية المنتج.
- طبيعة مادة العمل.

✓ تصنف سيرورات الإنتاج إلى:

- سيرورة إنتاج متواصل.
- سيرورة إنتاج متقطع.

✓ يهدف التوحيد إلى:

- ربح الوقت في الإنتاج.
- تخفيض تكلفة الإنتاج.
- ضمان الليونة في وسائل الإنتاج.

✓ يحتوي الملف التقني للصنع على:

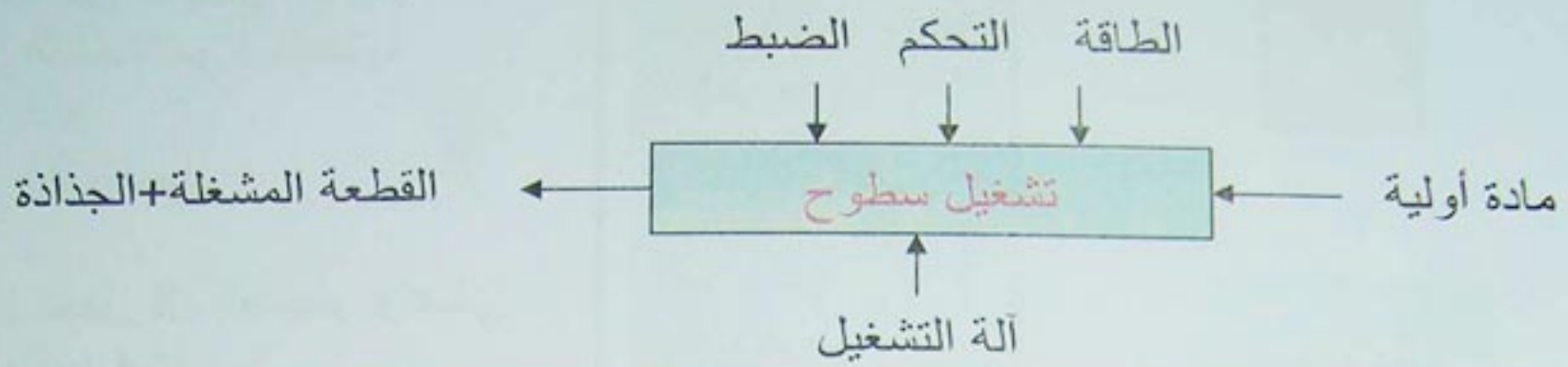
- الرسم التجميعي.
- الرسم التعريفي لمنتج تام.
- سير الصنع.
- مشروع تمهيدي لدراسة صنع.
- عقد المرحلة.

اطبق

1. أعط ثلاث أمثلة تبرز فيها وظيفة إنتاج باستعمال العلبه A-0.
2. صنف مجموعة المنتجات التالية وفق سيرورة إنتاج متواصل أو متقطع.
باخرة – زيت المائدة – بدلات رياضية – عجانن غذائية – الطاقة النووية – كمبيوتر.
3. أذكر بعض العوامل الأساسية المؤثرة على تنافسية المؤسسات الإنتاجية.
4. ما هي إنعكاسات التوحيد على الإنتاج.
5. قارن وثائق الملف التقني للصنع التالية من حيث الاستغلال
 - وثيقة سير الصنع.
 - وثيقة عقد المرحلة.
 - وثيق المشروع التمهيدي لدراسة الصنع.

1. وظيفة تشغيل.

تعتبر آلات التشغيل أنظمة ميكانيكية صممت لصنع قطع ميكانيكية حسب الاحتياج. يتم صنع هذه القطع بتوليد عدة سطوح ناتجة عن مزج حركات الأداة و القطعة.



تعريف:

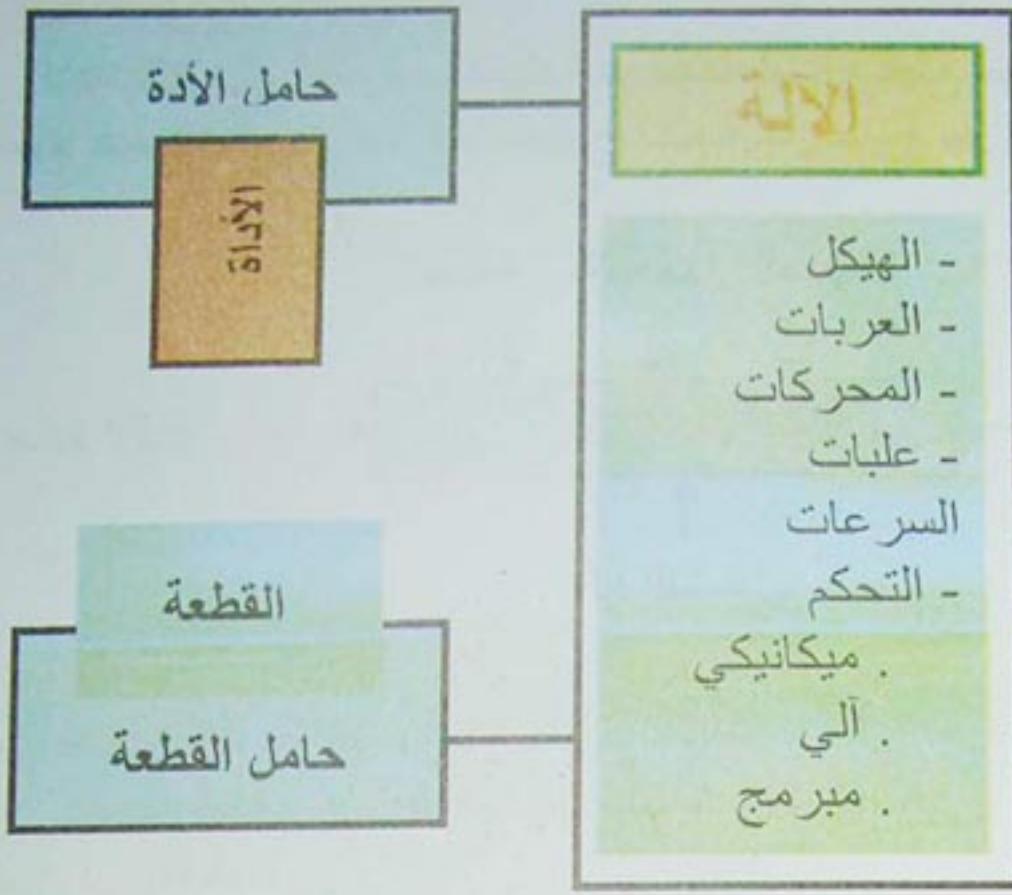
- صنع القطعة هو توليد مجموع السطوح التي تعرفها.
 - تشغيل قطعة هو صنعها بنزع المادة.
- و يكون نزع المادة بـ:
- القطع بواسطة أداة حادة.
 - بالسحج بواسطة أدوات كاشطة.

وظيفة التشغيل: هي توليد السطوح المحددة لحجم قطعة بنزع المادة طبقا لرسمها التعريفي.

2. توليد السطوح.

يتم توليد سطح بنزع المادة بمزج حركة القطع M_c و حركة التغذية M_f . ينتج عن هاتين الحركتين انتقال نسبي للأداة بالنسبة للقطعة و حسب طراز آلة التشغيل، تنتقل هاتين الحركتين إلى القطعة أو الأداة.

الوظيفة	توليد السطوح	
هي مزج حركة القطع M_c المعطاة للقطعة (حركة دورانية) وحركة التغذية M_f المعطاة للأداة (حركة إنتقالية) تولد سطوح أسطوانية، مستوية، مخروطية و لولبية..... إلخ.		الخراطة
هي مزج حركة القطع M_c المعطاة للأداة (حركة دورانية) وحركة التغذية M_f المعطاة للقطعة (حركة إنتقالية) تولد سطوح مستوية، أسطوانية..... إلخ.		التفريز
هي مزج حركة القطع M_c المعطاة للأداة (حركة دورانية) وحركة التغذية M_f المعطاة للأداة (حركة إنتقالية) تولد سطوح أسطوانية داخلية (ثقب).		التثقيب



3. آلات التشغيل. 1.3 محيط الآلة.

للقيام بأي تشغيل، يستوجب تفعيل العلاقات بين العناصر التالية:
 ➤ القطعة المراد تشغيلها.
 ➤ أداة.
 ➤ آلة التشغيل.

- **الآلة:** تحمل كل العناصر وتعطي مختلف الحركات.

- **القطعة:** حجم من المادة محدد بسطوح يمكن للبعض أن تبقى خامّة و البعض الآخر تشغل.

- **حامل القطعة:** هو العنصر الوسيطي بين القطعة و الآلة. **يحمل و يثبت القطعة.**

- **الأداة:** هو العنصر الأساسي المستعمل لقطع المادة.

- **حامل الأداة:** هو العنصر الوسيطي بين الأداة و الآلة. **يحمل و يثبت الأداة.**

2.3 تصنيف الآلات.

➤ تصنيف حسب حركة القطع.

- حركة دائرية مستمرة:

تستعمل عدة آلات و منها المخارط، المفارز، المثاقب، آلات التصحيح، آلات التجويف لهذه الآلات مردود جيد بسبب استمرارية القطع. إنها تشغل سطوح مختلفة (مستوية، أسطوانية، مخروطية و لولبية... إلخ).
 - حركة مستقيمة متناوبة.

تستعمل عدة آلات و منها آلات التخليق، آلات النقر، آلات تحت المسننات. تقوم هذه الآلات بانجاز التسطيفات بما فيها الخاصة منها.

➤ تصنيف حسب القدرة الإنتاجية.

- آلات قاعدية (إنجاز سطوح مختلفة بقدرة إنتاجية محدودة).

- آلات إنتاجية (تستعمل لإنجاز عمليات التشغيل بقدرة إنتاجية معتبرة).

آلات خاصة (تستعمل لأغراض خاصة و تمتاز بدقة عالية).

➤ عوامل اختيار آلات التشغيل.

يتم اختيار آلة التشغيل المناسبة و الأكثر ملائمة للعمل المراد انجازه بمراعاة مميزات سطح القطعة المتمثلة في :

- الشكل (مستوي، دوراني، خاص).
- الأبعاد (كبيرة، صغيرة، دقيقة،... إلخ).
- الخشونة (حالة السطوح).
- وضعية السطح على القطعة (داخلي، خارجي،... إلخ).

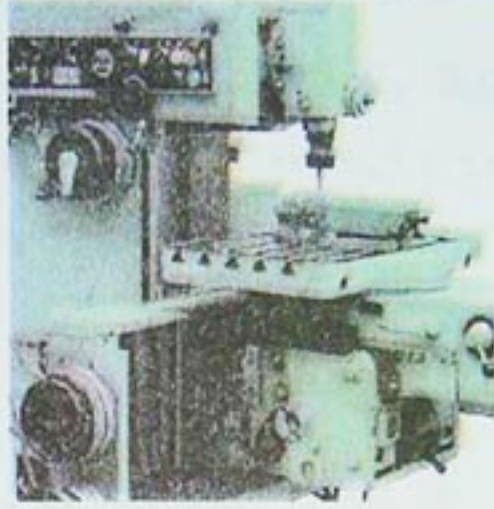
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الخراط بصف منفردة. - عمل وحدوي. - نوعية بعدية 7 	<p>مخرطة متوازية TP</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - تشغيل قطع ضخمة و ثقيلة. - عمل بسلسلة صغيرة و وحدوية. - نوعية بعدية 7 و 8. 	<p>مخرطة شاقولية TV</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الخراط. - عمل بسلسلة صغيرة إلى متوسطة. - نوعية بعدية 7 و 8 	<p>مخرطة نصف آلية TSA</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الخراط الخاصة. - عمل بسلسلة صغيرة إلى متوسطة. - نوعية بعدية 7 ، 8 و كبيرة. 	<p>مخرطة ناسخة TR</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الخراط بصفة متتالية. - عمل بسلسلة صغيرة إلى متوسطة. - نوعية بعدية 8 و 9 	<p>مخرطة برجية Révolver</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - قطع معقدة - عمل بسلسلة صغيرة إلى متوسطة. - نوعية بعدية 6 و 7. 	<p>مخرطة ذات تحكم عددي TCN</p> 

مفرزة متعددة الأغراض FU



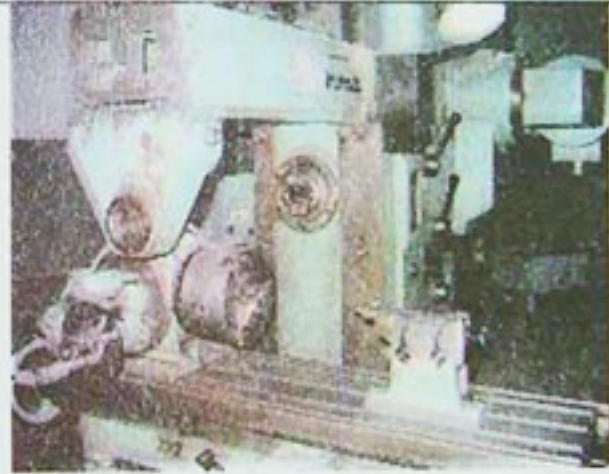
- تستعمل ل:
- مختلف عمليات التفريز.
- عمل وحدوي و بسلسلة صغيرة جيدا.
- نوعية بعدية 7 و 8.

مفرزة شاقولية FV



- تستعمل ل:
- مختلف عمليات التفريز.
- عمل بسلسلة صغيرة إلى كبيرة.
- نوعية بعدية 7 و 8.

مفرزة أفقية FH



- تستعمل ل:
- مختلف عمليات التفريز.
- عمل بسلسلة صغيرة إلى متوسطة.
- نوعية بعدية 7 و 8.

مفرزة ثنائية الرؤوس DUPLEX



- تستعمل ل:
- مختلف عمليات التفريز متزامنة.
- عمل بسلسلة صغيرة إلى كبيرة.
- نوعية بعدية 7 و 8.

مفرزة ذات تحكم عددي FCN



- تستعمل ل:
- قطع معقدة.
- عمل بسلسلة صغيرة إلى كبيرة.
- نوعية بعدية 6 و 7.

<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الثقب و التجويف. - عمل بسلسلة صغيرة إلى كبيرة. - نوعية بعدية 7،8 و 11. 	<p>مثقبة ذات تحكم عددي PCN</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الثقب ، التجويف و اللولبة. - عمل بسلسلة صغيرة و متوسطة - نوعية بعدية 7،8 و 11. 	<p>مثقبة نصف قطرية PR</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الثقب. - عمل وحدوي بسلسلة صغيرة و متوسطة. - نوعية بعدية 7،8 و 11. 	<p>مثقبة ذات قائم PC</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الثقب ، التجويف و اللولبة. - عمل بسلسلة صغيرة و متوسطة. - نوعية بعدية 7،8 و 11. 	<p>مثقبة متعدد الرؤوس PBM</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات الثقب ، التجويف و اللولبة. - عمل بسلسلة متوسطة و كبيرة. - نوعية بعدية 7،8 و 11. 	<p>مثقبة متعددة الأعمدة PMB</p> 

آلة التصحيح المستوية RP



- تستعمل ل:
- تصحيح السطوح المستوية.
 - عمل وحدوي بسلسلة صغيرة ،متوسطة وكبيرة.
 - نوعية بعدية 5 و6.

آلة التصحيح الأسطوانية RCU



- تستعمل ل:
- تصحيح السطوح الأسطوانية و المخروطية (داخلية و خارجية)
 - عمل وحدوي و بسلسلة صغيرة ،متوسطة وكبيرة.
 - نوعية بعدية 5 و6.

آلة التجويف الأفقية



- تستعمل ل:
- مختلف عماليات التجويف بالمجوف وبأداة التجويف.
 - عمل بسلسلة صغيرة و متوسطة.
 - نوعية بعدية 6 ، 7 و 8 .

آلة التجويف CNC



- تستعمل ل:
- مختلف عماليات التجويف بالمجوف وبأداة التجويف.
 - عمل بسلسلة صغيرة و متوسطة.
 - نوعية بعدية 6 ، 7 و 8 .

<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - مختلف عمليات التولب الخارجي و الداخلي. - عمل بسلسلة متوسطة و كبيرة. - نوعية بعدية 8 و 9 . 	<p>آلة التولب</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - لتشغيل أشكال خارجية و داخلية معقدة. - عمل بسلسلة متوسطة و كبيرة. - توجد آلات شاقولية آلات خاصة. - نوعية بعدية 6 و 7 . 	<p>آلة التخليق أفقية</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - لتشغيل أشكال داخلية (مجاري). - عمل وحدوي و بسلسلة صغيرة. - نوعية بعدية 8 و 9 . 	<p>آلة النقر</p> 
<p>➤ تستعمل ل:</p> <ul style="list-style-type: none"> - نحت أسنان على قطع أسطوانية و مخروطية. - عمل بسلسلة صغيرة و متوسطة. - توجد آلات أخرى تستعمل أداة الترس أو فريزة الأم و فريزة مديول. - نوعية بعدية 7 و 8 . 	<p>آلة نحت المتسفات بأداة ترس.</p> 

4. حوامل القطع.

هي عناصر وسيطية تضمن العلاقة بين القطعة و الآلة ،فإنها تستعمل لتثبيت القطع في وضعية التشغيل و لا تسمح لها بالاهتزازات و التشوهات كما تسهل من تدخلات العامل .
تصف حوامل حسب شكل القطع و أهمية سلسلة الصنع إلى حوامل موحدة و حوامل خاصة.

1.4 الحوامل الموحدة.

تعتبر من التجهيزات العادية التابعة للآلة و من بينها:
➤ الملزمة.

تستعمل الملزمة لمسك قطع ذات أشكال موشورية على العموم. أثناء التثبيت يحافظ فعل الفكوك على وضعية التشغيل. يتم تثبيت القطع بتحكم ميكانيكي، هوائي، هيدروليكي. تتنوع الملزمات حسب تنوع شكل القطع و طبيعة التشغيل.



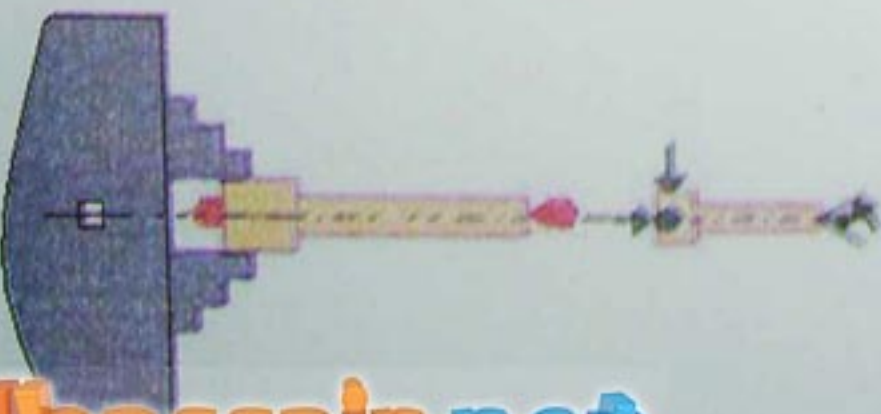
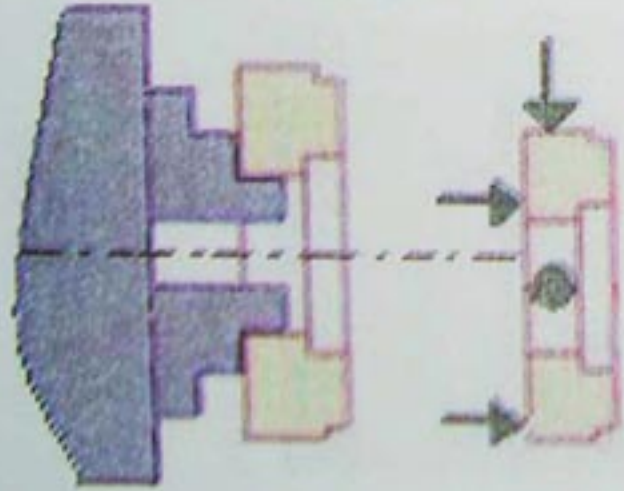
➤ الممسك.

يستعمل الممسك لتثبيت قطع ذات أشكال أسطوانية على العموم. يضمن تثبيت القطع في وضعية التشغيل بواسطة فكوك (ثلاثة أو أربعة) تكون هذه الفكوك صلبة أو لينة و ذلك حسب متطلبات التشغيل (مادة القطعة، استقرار...إنهاء) يتم ممسك القطعة خارجيا و داخليا.



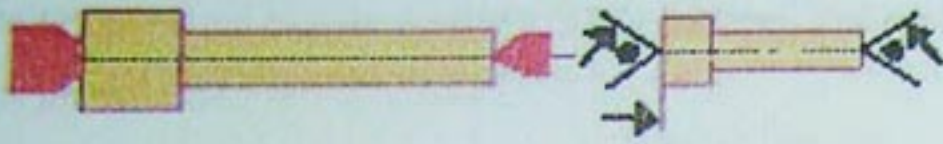
➤ تركيب في الهواء و تركيب مختلط

التركيب في الهواء خاص بالقطع الأسطوانية القصيرة (L, D) حيث تركيب مباشرة داخل الممسك لأنها ليست معرضة للانحناء أو التشوه. أما بالنسبة للقطع الطويلة (L, D) و المعرضة للتشويه (الانحناء) يستعمل تركيبا مختلطاً (ممسك من جهة و ذنبة من جهة أخرى).



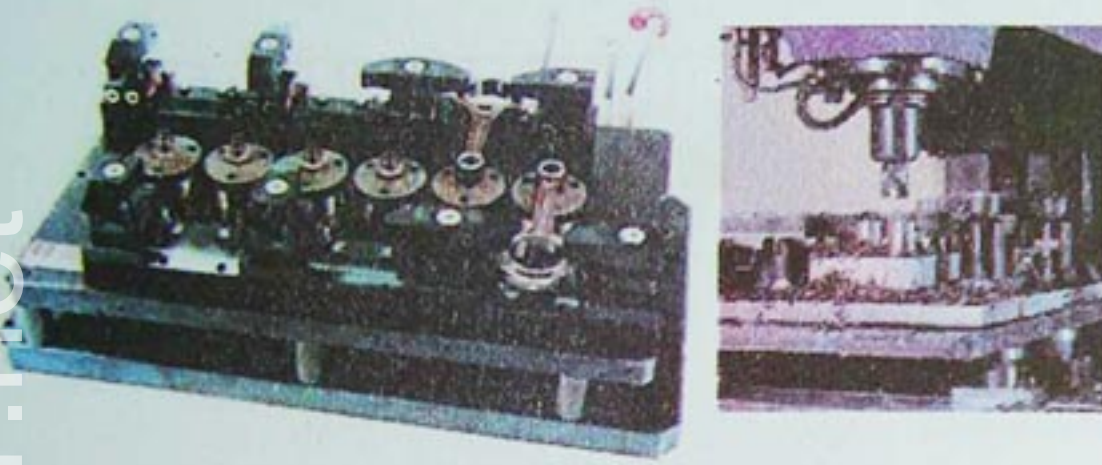
➤ تركيب بين الذنبتين.

يضمن تثبيت القطعة في وضعية التشغيل بواسطة ذنبتين التي تحقق تطابق محور الدوران مع محور القطعة. يستعمل التركيب للقطع الطويلة نسبيا و تفادي استعادها.



➤ تركيب بالقمط.

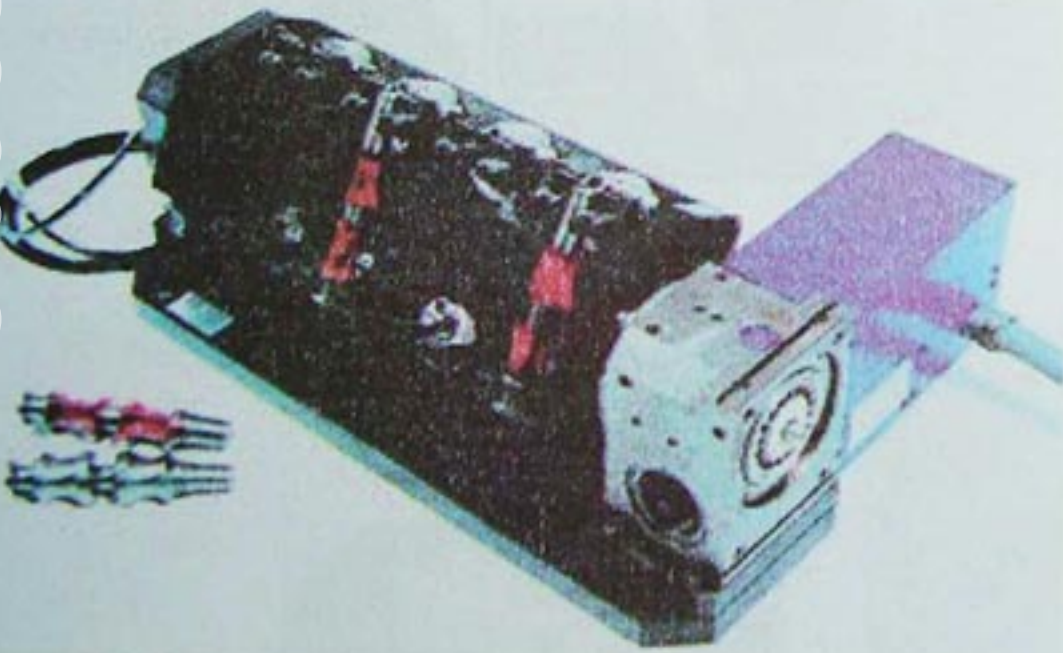
يضمن تثبيت القطع في وضعية التشغيل بإشتراك سطوح و مجاري طاولة الآلة و القامطات. يستعمل في حالة قطع معقدة الشكل و عند التشغيل بالسلسلة.



2.4 الحوامل الخاصة .

تتمثل الحوامل الخاصة في تركيبات التشغيل المستعملة عامة عند العمل بالسلسلة.

توجد أنواع مصممة خصيصا لمراحل تشغيل محددة (تركيب الخراطة، تركيب التفريز، تركيب الثقب...) لرفع الليونة في وسائل الإنتاج، تستعمل حاليا و بكثرة حوامل القطع الموديولية كونها تتكيف مع مختلف مراحل التشغيل.



ملاحظة: توجد تركيبات خاصة أخرى.

تعتبر من لواحق للآلات و منها الصينية الدائرية و المقسم الموجهة للتشغيلات الخاصة.

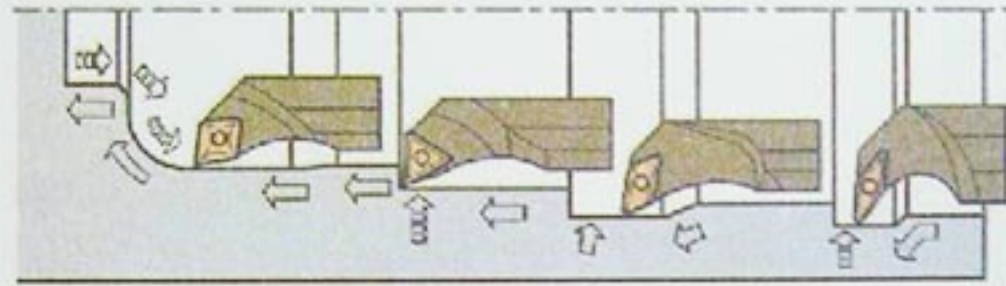
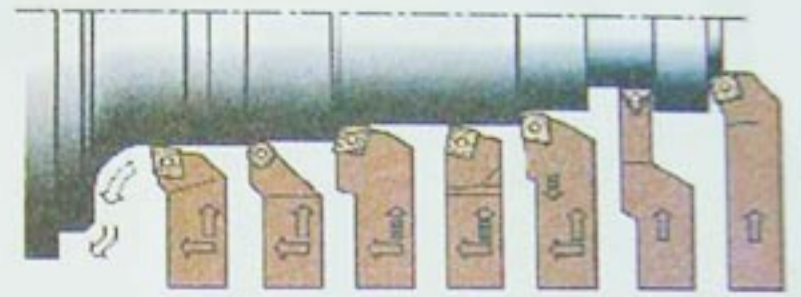
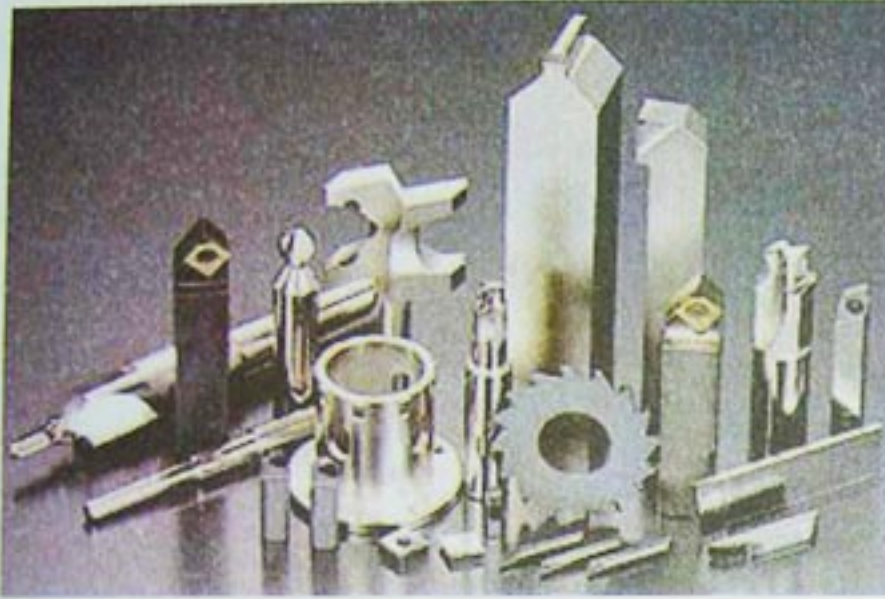
5. أدوات القطع و حواملها.

تعتبر حوامل أدوات القطع عناصر وسيطية تضمن العلاقة بين الأداة و الآلة. تستعمل لتثبيت أدوات القطع في وضعية تلائم متطلبات عملية التشغيل (وضعية التشغيل، ضبط الأداة،). تتكون الأدوات من جسم مصنوع من الصلب السريع و جزء قاطع من مادة مختارة حسب طبيعة التشغيل و من بين هذه المواد نجد:

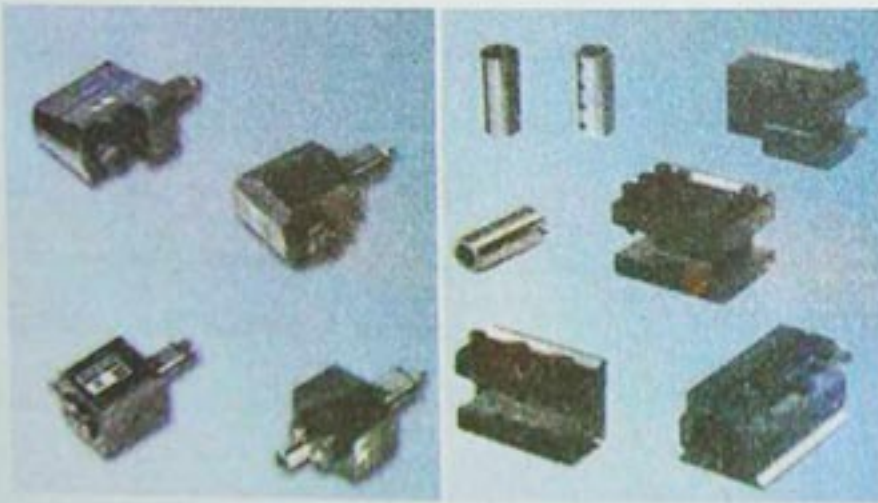
- الصلب السريع.
- الكربيد المعدني.
- مواد كاشطة.

الخرائط.

➤ أدوات القطع.



➤ حوامل أدوات القطع.



➤ حوامل القطع.



التفريز.

➤ أدوات القطع.



➤ حوامل أدوات القطع



التنقيب.

➤ أدوات القطع و حواملها.





ملاحظة: يمكن تجهيز الآلات بحوامل أدوات قطع خاصة لإنجاز عمليات خاصة في العمل
الوحدوي.

- رأس للتجويف
- رأس للنقر
- رأس للتولب.



6. شروط القطع.

تعتمد العوامل المرتبطة بتكوين الجذاذة و نزع المادة أساسا
على اختيار شروط القطع المتمثلة في:

- سرعة القطع V_c
- التغذية f
- الإختراق a
- تغيير عناصر القطع حسب:
- القطعة المراد تشغيلها (مادة، شكل، مواصفات تقنية و هندسية).
- الأداة (مادة، شكل).
- ظروف العمل (استقرار، إنهاء، عمليات خاصة، تبريد).

1.6 عناصر القطع.

➤ سرعة القطع V_c

هي المسافة المقطوعة خلال دقيقة واحدة لنقطة من السطح المشغل أو الأداة وحدتها
المتر على الدقيقة m/mn .

هي قيمة تجريبية تستخرج من الجدول.

➤ التغذية f

هي المسافة المقطوعة في دورة واحدة لنقطة من الأداة أو القطعة وحدتها المليمتر على الدورة mm/t_r (خراطة، تثقيب).

➤ التغذية z

هي المسافة المقطوعة من طرف سن واحدة المليمتر على السن mm/d (تفريز). هي قيمة تجريبية تستخرج من الجدول.

➤ الاختراق a

هي قيمة سمك المادة المراد نزعها في التمريرة الواحدة وحدتها المليمتر mm . يختار الاختراق حسب:

- مادة أداة القطع
- مادة القطع المشغلة
- ظروف العمل (استقرار، نصف إنهاء، إنهاء).

خراطة

الاختراق a	التغذية f	سرعة القطع Vc		Rr	مادة مشغلة
		أداة من الكربيد المعدني	أداة من الصلب السريع		
0.2 إلى 1	0.1 إلى 0.2	270 إلى 280	60 إلى 65	400 >	صلب لين
1 إلى 4	0.2 إلى 0.4	180 إلى 270	45 إلى 60		
4 إلى 8	0.4 إلى 0.8	130 إلى 180	30 إلى 45		
0.2 إلى 1	0.1 إلى 0.2	190 إلى 200	45 إلى 50	600	صلب نصف صلد
1 إلى 4	0.2 إلى 0.4	130 إلى 190	30 إلى 46	إلى	
4 إلى 8	0.4 إلى 0.8	90 إلى 130	25 إلى 30	750	
0.2 إلى 1	0.1 إلى 0.2	160 إلى 170	22 إلى 28	900	صلب صلد
1 إلى 4	0.2 إلى 0.4	115 إلى 160	17 إلى 22	إلى	
4 إلى 8	0.4 إلى 0.8	75 إلى 115	14 إلى 17	1100	
0.2 إلى 1	0.1 إلى 0.2	180 إلى 190		900	زهر غرافتي رقائقي
1 إلى 4	0.2 إلى 0.4	140 إلى 180	35 إلى 45		
4 إلى 8	0.4 إلى 0.8	100 إلى 140	20 إلى 35		
0.2 إلى 1	0.1 إلى 0.2		700 إلى 800	صلادة HB	مزيج الألمونيوم (الباكس)
1 إلى 4	0.2 إلى 0.4		650 إلى 700	90 إلى	
4 إلى 8	0.4 إلى 0.8		600 إلى 650	160	
0.2 إلى 1	0.1 إلى 0.2	395	110 إلى 130	صلادة HB	البرونز (الصفير)
1 إلى 4	0.2 إلى 0.4	395	80 إلى 110	60 إلى	
4 إلى 8	0.4 إلى 0.8	365	70 إلى 80	100	
0.04 إلى 0.5			50 إلى 300		اللدائن

ملاحظة: يمكن تخفيض سرعة القطع في العمليات في الخراطة.

العمليات	سرعة القطع
خراطة	Vc
ثقب	• Vc
تقطيع	• Vc
لولبة بدخول عمودي	1/3 Vc
لولبة بدخول مائل	2/3 Vc
توجيه بمجوف	• Vc

تقرير					
بفريزة ذات حدين قاطعين					
الاختراق a	التغذية f	سرعة القطع Vc		Rr	مادة مشغلة
		أداة من الكربيد المعدني	أداة من الصلب السريع		
0.5 إلى 4	0.12	150 إلى 190	32 إلى 45	600 >	صلب لين
0.5 إلى 4	0.10	125 إلى 150	25 إلى 32	600 إلى 800	صلب نصف صلد
0.25 إلى 2	0.08	100 إلى 125	15 إلى 25	800 إلى 1100	صلب صلد
0.5 إلى 4	0.25	80 إلى 100	20 إلى 30	200	زهر غرافتي ورقائقي
0.5 إلى 4	0.35	130 إلى 300	300 إلى 60		مزيج الألمونيوم (الباكس)
0.5 إلى 3	0.20	150 إلى 300	30 إلى 70		البرونز (الصفير)
0.5 إلى 2	0.2 إلى 0.75		50 إلى 200		اللداين

قطر الثقب					سرعة القطع Vc	مادة مشغلة
30 إلى 21	20 إلى 13	8 إلى 12	5 إلى 7	2 إلى 4		
تغذية f						
0.32 إلى 0.4	0.26 إلى 0.3	0.17 إلى 0.25	0.12 إلى 0.16	0.08 إلى 0.12	28 إلى 30	صلب لين Rm<450N/mm ²
0.25 إلى 0.30	0.15 إلى 0.20	0.12 إلى 0.15	0.10 إلى 0.12	0.05 إلى 0.08	20	صلب نصف صلد 900>Rm>650
0.35 إلى 0.4	0.26 إلى 0.35	0.17 إلى 0.25	0.12 إلى 0.16	0.08 إلى 0.12	40	زهر غرافتي رقائقي
0.4	0.3	0.25	0.16	0.12	60 إلى 200	مزيج الألمونيوم (الباكس)
0.4	0.3	0.25	0.16	0.12	40 إلى 100	البرونز(الصفير)
0.2	0.17	0.16	0.14	0.1	15 إلى 35	اللدائن

➤ سرعة الدوران N

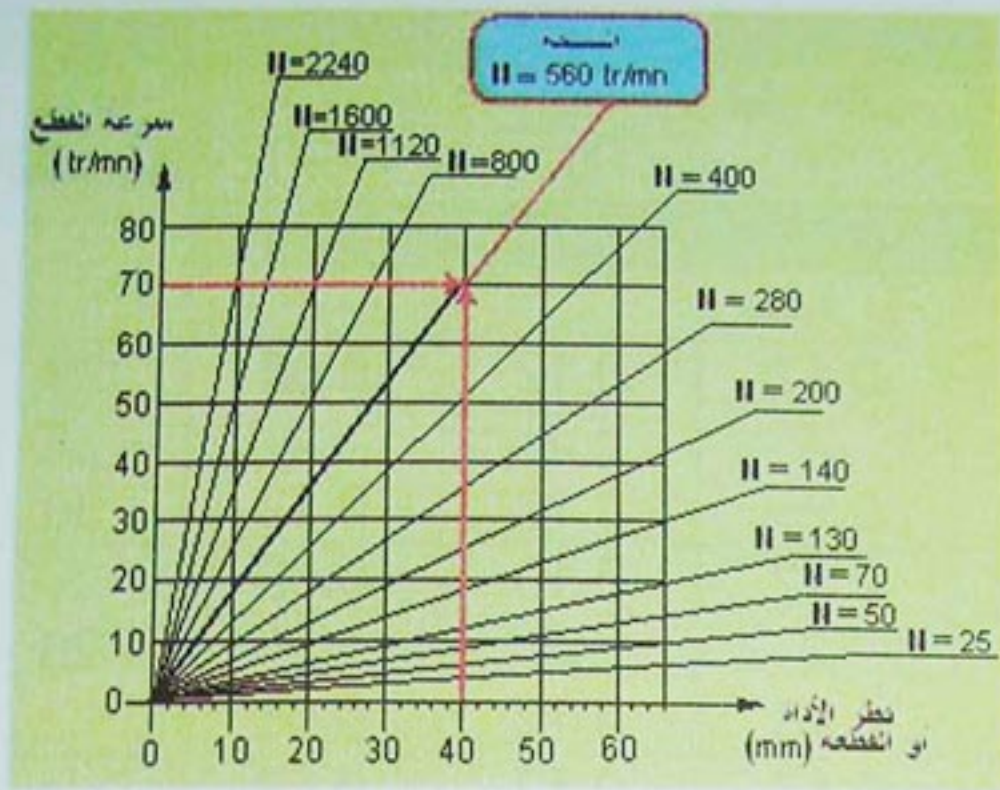
تمثل سرعة الدوران عدد الدورات المقطوعة للأداة أو للقطعة خلال الدقيقة الواحدة و تحدد بالطريقة الحسابية أو تستخرج من المنحنيات البيانية و هي التي تضبط على الآلة.

$$N = \frac{Vc}{\pi D}$$

D: قطر الأداة أو القطعة بالمتر (m).

Vc: سرعة الدوران بالمتر على الدقيقة (m/mn).

N: سرعة الدوران بالدورة على الدقيقة (tr/mn).



سرعة التغذية Vf

هي المسافة المقطوعة خلال الدقيقة الواحدة من طرف الأداة أو القطعة و وحدتها بالمليمتر على الدقيقة وفق العبارات التالية:

$$V_f = N.f$$

أو

$$V_f = N.f_z.Z$$

f: تغذية بوحدة مم/ذورة.

Fz: تغذية بوحدة مم/سن.

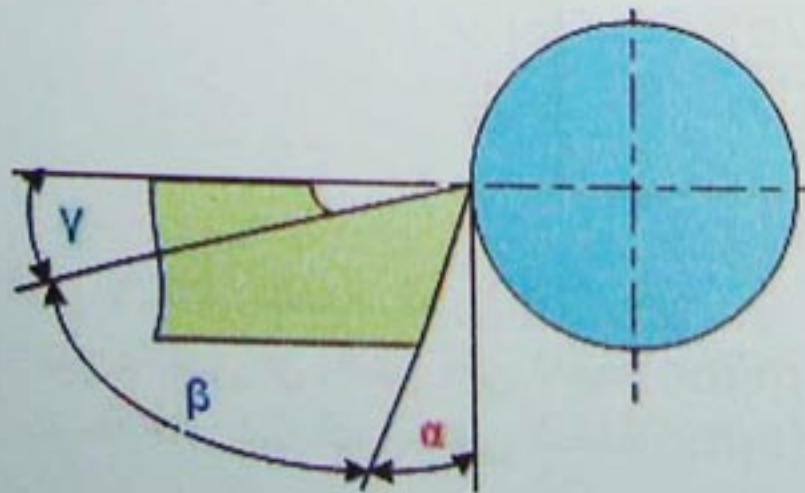
Z: عدد أسنان الأداة.

اختيار أداة القطع

للأداة مميزات هندسية تمكنها من قطع الجذاذة بصفة مستمرة تتغير هذه المميزات الهندسية حسب طبيعة المادة المراد تشغيلها و مادة الأداة المستعملة. لكي تشغل الأداة في ظروف جيدة، يجب الأخذ بعين الاعتبار.

- متانة الأداة.
- الشحذ الجيد للأداة.
- وضعية الأداة و ضبطها بالنسبة للقطعة.
- شروط القطع.

زوايا الأداة



- لأداة القطع ثلاث زوايا أساسية α ، β ، γ .
 - زاوية التجريد α : تمنع احتكاك سطح التجريد بسطح القطعة.
 - زاوية الإسفين β : تسهل عملية القطع.
 - زاوية القطع: تسهل انسياب الجذاذة.
- $$90^\circ = \gamma + \beta + \alpha$$

جدول زوايا حسب مادة التشغيل

أداة من الكر بيد المعدني		أداة من الصلب السريع		المواد المشغلة
γ	α	γ	α	
10	4	10	6	زهر عرافتي
20	4	30	6	صلب عادي
10	4	18	6	صلب قابل للمعالجة الحرارية
10	4	10	5	مزيج النحاس
25	6	40	8	مزيج الألومنيوم
/	/	- 5	10	اللداين

أستخلص

- ✓ وظيفة التشغيل هي توليد السطوح المحددة لحجم قطعة باحترام معطيات رسمها التعريفي.
- ✓ للقيام بتشغيل معين يجب توفير: - الآلة.
- القطعة.
- الأداة و حاملها.
- ✓ يتم توليد السطوح بمزج حركات بين القطعة و الأداة.
- ✓ يتم التشغيل إما بنزع المادة أو بالسحج.
- ✓ تصنف الآلات حسب: - حركة القطعة.
- القدرة الإنتاجية.
- ✓ يوجد نوعان من حوامل القطع.
- حوامل موحدة (ملزمة، ممسك.....)
- حوامل خاصة (تركيب التشغيل، حامل مديولي).
- ✓ تشغل الآلات القاعدية في الأعمال الوجدوية أو بالسلسلة الصغيرة.
- ✓ تشغل الآلات الإنتاجية في الأعمال بالسلسلة الكبيرة.
- ✓ تتمثل عناصر القطع في: - سرعة القطع V_c
- التغذية f
- الإختراق a

تحسب سرعة الدوران بالعلاقة:

$$N = V_c / \pi D$$

أو

يكن استخراجها من المنحنى البياني.

تحسب سرعة التغذية بالعلاقات التالية:

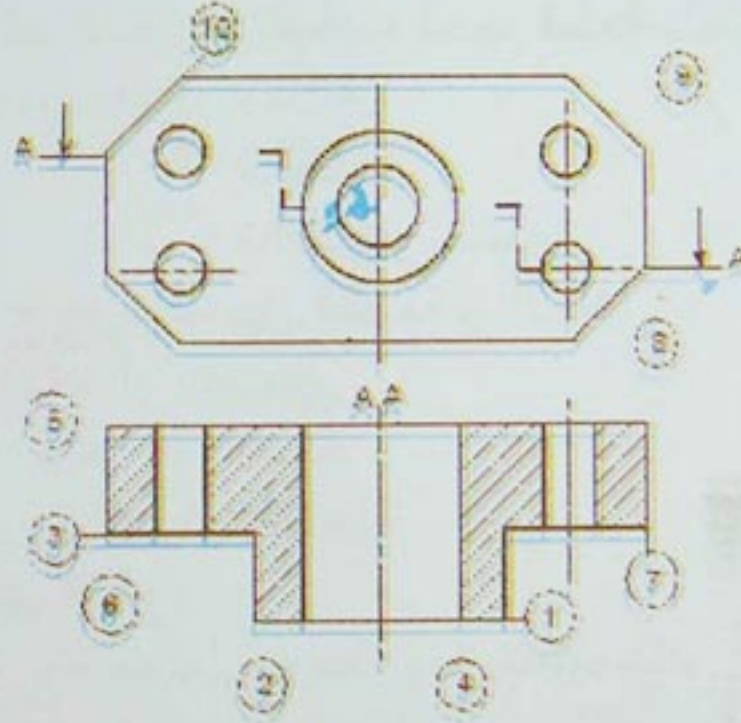
$$V_f = N.f$$

أو

$$V_f = N.f.z.Z$$

1. ما هي العناصر الأساسية المكونة لآلة التشغيل؟
2. أذكر خمس عمليات التشغيل يمكن إنجازها على المخرطة.
3. أذكر خمس عمليات التشغيل يمكن إنجازها على المفرزة.
4. متى نستعمل آلة التصحيح؟ و ما هي الأداة المستعملة في التشغيل؟
5. ما هي الآلات التي يمكن استعمالها لإنجاز ثقب، تجويف؟
6. ما هي الآلات التي يستعمل فيها الملزمة، الممسك لحمل القطعة؟
7. متى يستعمل تركيب التشغيل؟ أعط أمثلة لهذه التركيبات؟
8. اذكر العوامل الأساسية لاختيار آلة التشغيل.
9. نريد تشغيل قطعة من مادة EN-GJL200 بسلسلة متوسطة بنوعية بعدية 7، كما يبينه الرسم الموالي:

تتجز القطعة انطلاقاً من خام موشوري 30X40X120



تتجز السطوح ① ② ③ ④ ⑤ في الخراطة بخشونة 1.6.

و السطوح ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩ في التفريز بخشونة 3.2.

و السطح ⑪ في التنقيب بخشونة 6.3.

- ما هي الآلة المستعملة في الخراطة، التفريز و التنقيب؟

- ما هي الأدوات المختارة لتشغيل هذه السطوح؟

- أذكر حوامل الأدوات و حوامل القطع المناسبة لإنجاز هذا التشغيل.

- ما هو حامل القطعة الذي تقترحه في حالة تشغيل السطح ⑤ في التفريز؟

- نريد إنجاز الثقوب ⑪ بقطر يساوي 13 mm بمنقب من صلب السريع، أحسب سرعة دوران الأداة N و سرعة التغذية Vf.

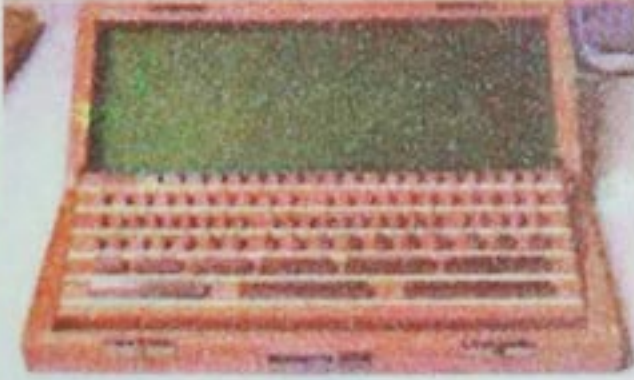
- يتم تشغيل السطوح ⑩ بفريزة ذات حدين قاطعين من الكربيد المعدني قطرها 40mm و عدد أسنانها Z=6، أحسب سرعة الدوران N الدنيا و سرعة التغذية Vf.

الوحدة 03 : القياس و المراقبة

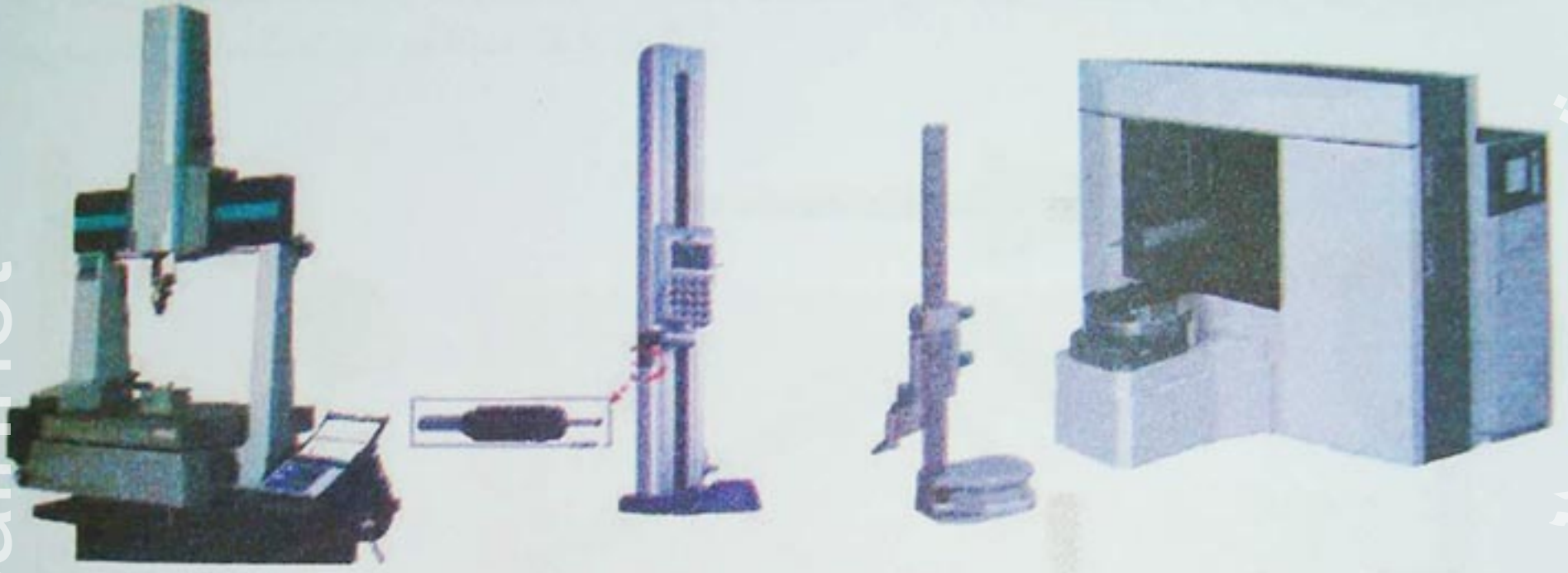
الأغراض ليبدأ غوجية : - التعرف على أدوات القياس و المراقبة.
- القيام بقياس الأبعاد و مراقبتها.

اكتشف و أتعرف

من خلال مشاهدتك للصور الموائية، لا بد و أنك لاحظت أن الأجهزة المصورة تؤدي نفس الوظيفة.
تعرف على هذه الوظيفة، ما فائدة القيام بها؟



لا يوجد أية وسيلة إنتاج تسمح بالحصول على قطع ذات أبعاد صحيحة و حالات السطح كاملة الدقة و ذلك راجع لعدة أسباب و نذكر منها على سبيل المثال دقة الآلة، الحد القاطع، العامل،..... الخ هذا الذي أدى إلى إنجاز قطع بأبعاد ذات سماحات.
إن هدف علم القياس هو **مراقبة أو مقارنة** أبعاد و سطوح هذه القطع و ذلك لضمان احترامها للشروط الوظيفية.
لذا يضع علم القياس كل الوسائل الميكانيكية، الضوئية، الهوائية، الكهربائية، للقيام بمراقبة جيدة و دقيقة،



نكتفي في هذا الكتاب بعلم القياس الميكانيكي.
ما عدى الكتل المعيارية المنجزة بدقة عالية جدا و التي تعتبر نظريا صحيحة و مرجعية.
فإن باقي الأجهزة المستعملة للقياس و المراقبة تتفاوت دقتها و تكون بطبيعة الحال أكبر من دقة القطع المراد مراقبتها

تتعلق دقة القياس بدقة الجهاز المستعمل

➤ أخطاء القياس

- إن القياس لا يخلو من أخطاء و أسبابها و مصادرها مختلفة و من بينها نجد :
- أخطاء ناتجة عن الجهاز: أخطاء الصنع و التصميم و كذا المواد المستعملة لصنع الجهاز.
- أخطاء ناتجة عن المستعمل: قراءة سيئة، سوء استعمال الجهاز من طرف المستعمل.
- الوسط المحيط: تأثير درجة الحرارة للوسط المحيط على القياس في حالات خاصة.

➤ المعايرة

يعتبر علم القياس عاملا أساسيا في ميدان التقييس، فمن بين المهام الأساسية له، نجد المعايرة.
تقوم المعايرة بمراقبة أجهزة القياس بصفة عامة و ضبط مرجعيتها.

➤ وحدة القياس

الوحدة الأساسية لقياس الأطوال هي المتر (m) وفي الهندسة الميكانيكية تستعمل وحدة المليمتر (mm) لقياس الأطوال و الدرجة لقياس الزوايا.

2. أجهزة القياس المباشر.

يسمح هذا القياس بالحصول مباشرة على قيمة البعد و الزاوية (مسطرة مدرجة، قدم القياس، ميكرومتر، منقلة الزوايا).

1.2 مسطرة القياس.

➤ الوصف

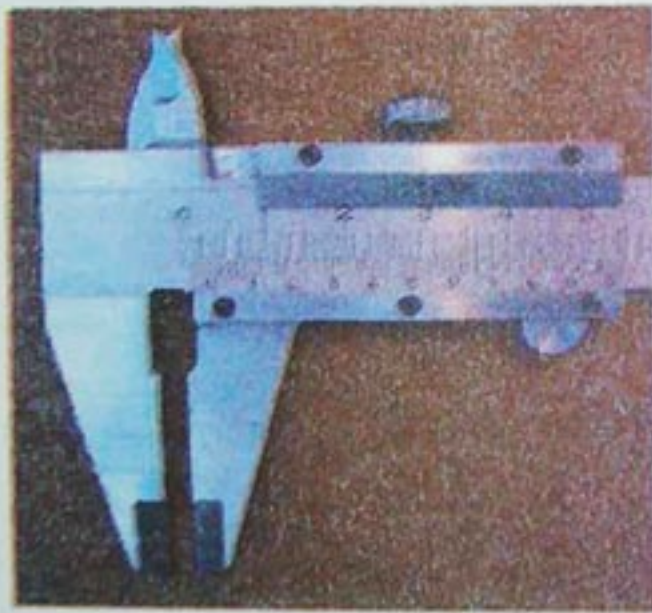
مسطرة القياس عبارة عن شريط لين من الصلب المقاوم للتآكل يتراوح طوله من 0.2م إلى 2م و مدرج بالميليمترات و نصف الميليمترات. لا تتعدى دقة قياس المسطرة 0.5 مم.

➤ مبدأ القراءة.

نضع تدريجة الصفر على الطرف الأول للقطعة ثم نقرأ التدريجة المناسبة عند الطرف الآخر.

➤ الاستعمال

تستعمل المسطرة لقياس و مراقبة قطع خاصة و قطع في عمليات الاستقراب.



2.2 قدم القياس.

➤ الوصف

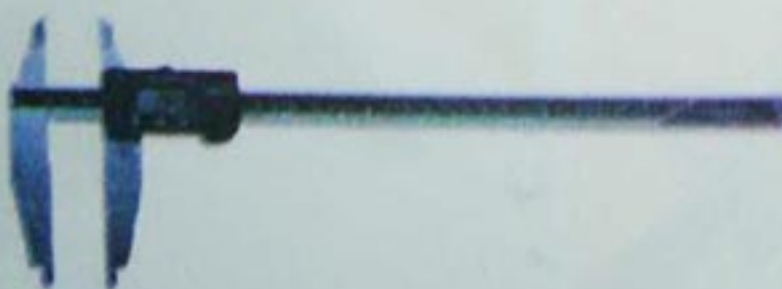
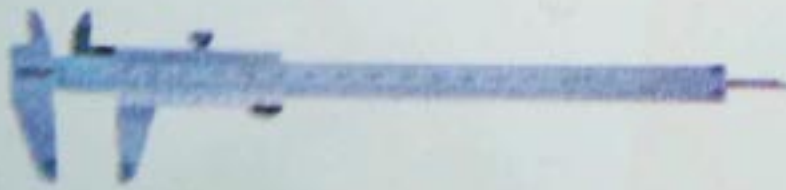
قدم القياس هو جهاز يتكون من مسطرة مدرجة بالميليمترات لها فك على طرفها (فك الثابت) و مزلاق مدرج (فرنسية) له فك هو الآخر (فك متحرك) و برغي الضغط لتثبيت المزلاق في وضعية معينة.

تتراوح دقة القياس من 0.1 إلى 0.02 مم. و يوجد ثلاثة أنواع للفرنسية مصنعة حسب دقة القياس وهي:

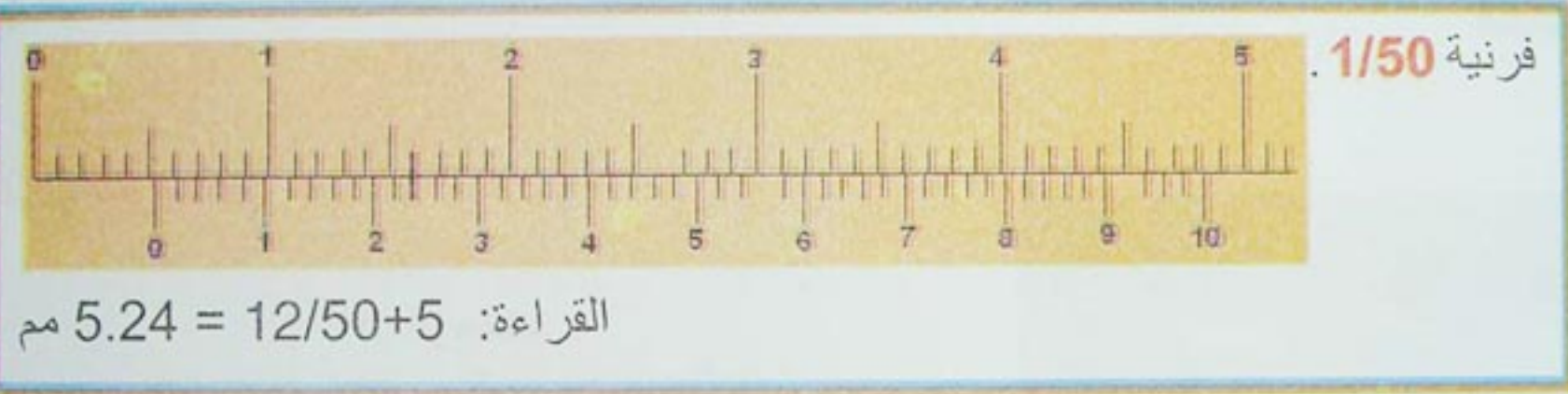
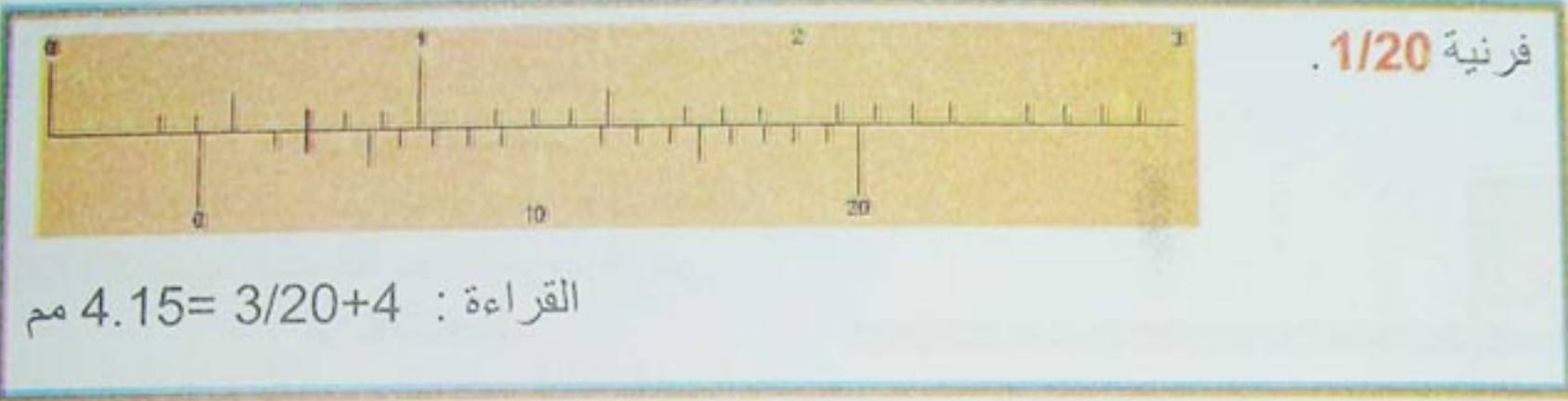
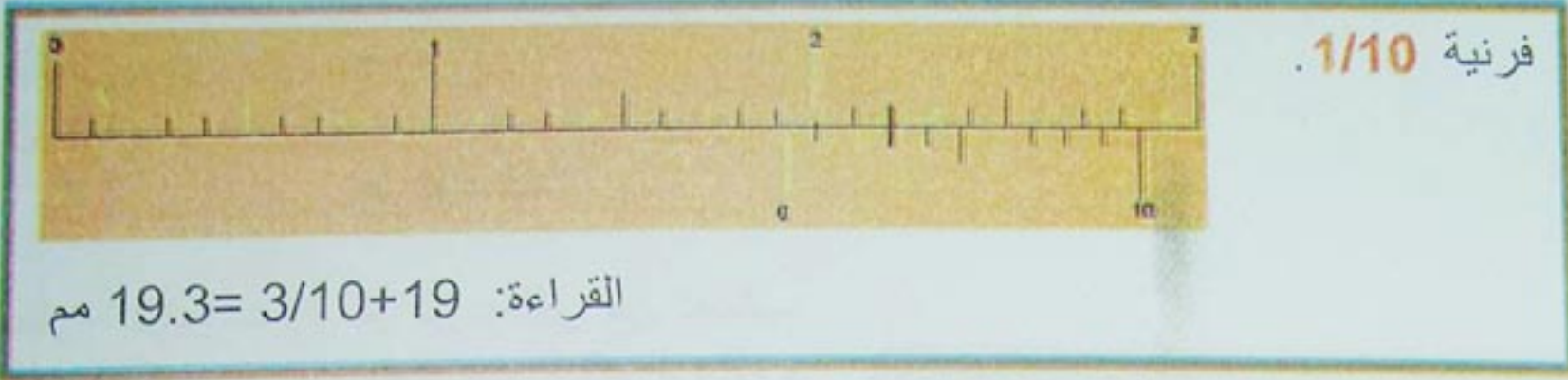
- قدم قياس فرنسية 1/10
- قدم قياس فرنسية 1/20
- قدم قياس فرنسية 1/50

➤ مبدأ القراءة

نقرأ قيمة البعد المقاس بالميليمتر على المسطرة و بأجزاء الميليمتر على الفرنسية. نوضع القطعة بين الفكين ثم نقرأ عدد الميليمترات الموجودة مباشرة قبل صفر الفرنسية و يضاف إليه بعد ذلك نسبة تدريجة الفرنسية المنطبقة مع تدريجة المسطرة على عدد تدريجات الفرنسية.



➤ أمثلة للقراءة



➤ الإستعمال

يستعمل هذا الجهاز لقياس أبعاد خارجية و داخلية لقطع موشورية و أسطوانية بأساليب متنوعة للقراءة (قراءة مباشرة على المسطرة و الفرنسية، قراءة بنظام الكتروني و قراءة بالمؤشر). و توجد أنواع أخرى تستعمل لقياسات خاصة و منها قدم العمق (لقياس العمق) و قدم مديول (لقياس سمك سن عجلة مسننة).



قدم مديول

قدم القياس

3.2 الميكرومتر.

الوصف

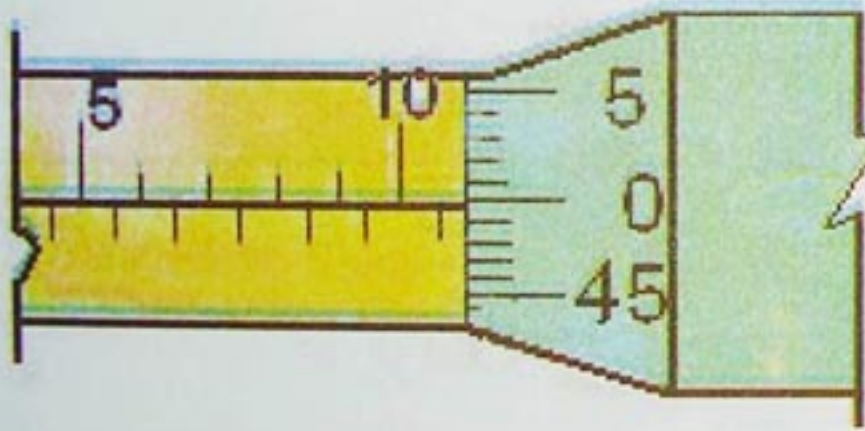
الميكرومتر هو جهاز قياس يشتغل بنظام برغي- صامولة و يتكون من جسم مرفوق بملمس ثابت مدرج بالميليمترات و نصف الميليمترات و من طبل مدرج مرتبط ببرغي ميكرومتر (خطوة 0.5مم) يسمح بانتقال الملسم المتحرك و من محدد المزدوجة مستعمل لتفادي التشويه على مستوى تلامس القطعة مع ملامس الجهاز. تتراوح دقة القياس من 1/100 إلى 1/1000 مم.

مبدأ القراءة

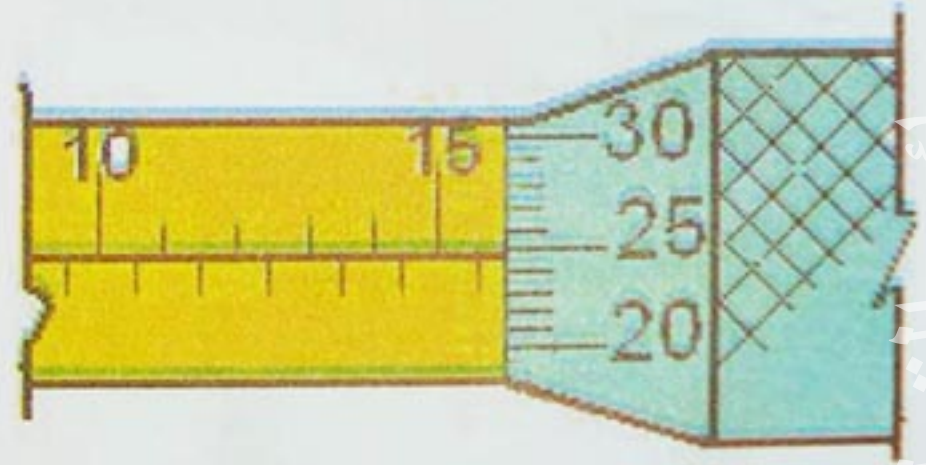
تقرأ قيمة البعد المقاس بالميليمتر و نصف الميليمتر على الغمد المدرج و اجزاء الميليمتر على الطبل المدرج.

توضع القطعة بين الملمسين ثم يقرأ عدد الميليمترات و نصف الميليمترات إن وجد على الغمد و يضاف إليه تدريجة الطبل المنطبقة مع الخط الأفقي للغمد المقسومة على مئة .

أمثلة للقراءة :



11mm



15.75mm = 0.25 + 0.5 + 15

الاستعمال

يستعمل هذا الجهاز لقياس أبعاد خارجية و داخلية لقطع موشورية و اسطوانية. و توجد أنواع أخرى تستعمل لقياسات خاصة و منها (ميكرومتر العمق).



ميكرومتر القياس الداخلي

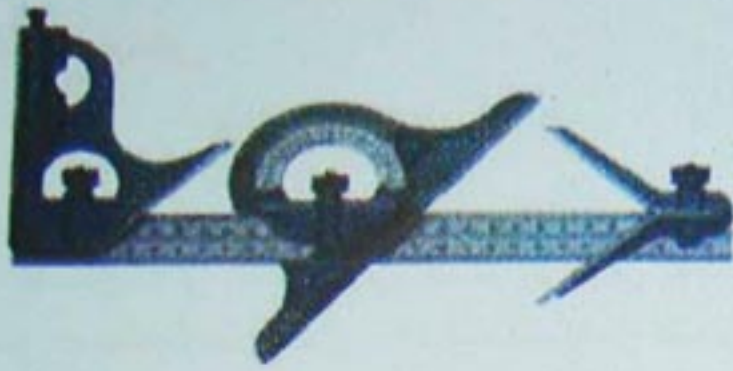


ميكرومتر القياس الخارجي



ميكرومتر العمق

4.2 منقلة الزوايا



➤ الوصف

منقلة الزاوية هي جهاز قياس يتكون من منقلة مدرجة من 0 إلى 180° و مسطرة ذات مؤشر متمفصلة عليها.

➤ مبدأ القراءة

لقياس الزاوية نطابق ضلعيها مع سطح المسطرة و السطح القاعدي للمنقلة و نقرأ قيمة الزاوية عند تطابق مؤشر المسطرة مع تدريجة المنقلة.

دقة القياس هي درجة واحدة 1°.



➤ الاستعمال

يستعمل هذا الجهاز لقياس زوايا قطع خامدة و في حالة تشغيل استقرابي.

توجد منقلات دقيقة لقياس الزوايا و من بينها منقلة الزوايا ذات فرنية (فرنسية) (1/12).

دقة القياس 1/12 = 5'.



منقلات الزوايا

3. أجهزة القياس الغير مباشر.

تسمح بقياس و مراقبة أبعاد قطع ميكانيكية بالمقارنة.

1.3 المقارن.

➤ الوصف

المقارن جهاز قياس بالمقارنة و يتكون من إطار دائري مدرج (100 تدريجة) يحتوي على مؤشر و عداد الميليمترات و مجس على الحامل.

دقة القياس هي 0.01 مم

إننتقال المجس بميليمتر واحد يناسب دورة واحدة لمؤشر الإطار المدرج.

➤ مبدأ القراءة

القياس الغير المباشر (قياس بالمقارنة).

تحديد قيمة بعد قطعة بالنسبة لبعد سند معياري.



مقارن ميكانيكي

مقارن الكتروني

➤ الاستعمال

يستعمل هذا القياس بالمقارنة لتحديد الأبعاد الخطية و مراقبة الأشكال الهندسية (تعامد، توازي، استواء..).
توجد أنواع مختلفة من المقارنات و منها :
- مقارن ميكانيكي
- مقارن صوتي
- مقارن هوائي
- مقارن الكتروني.

4. أجهزة المراقبة.

تمكننا أجهزة المراقبة من تحديد بدون قياس القطع المقبولة و القطع المرفوضة وذلك حسب مجال مسموح به.

توجد أجهزة مراقبة متنوعة و منها أجهزة لـ:

➤ مراقبة بعدية

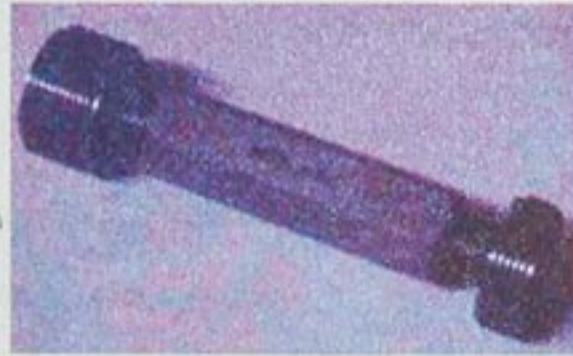
- المساند المعيارية
- المعايير المختلفة (داخلية و خارجية)

➤ مراقبة هندسية

- المقارنات

➤ مراقبة الخشونة

- معايير مامسية
- جهاز قياس الخشونة.



مساند معيارية و معايير

5. أنظمة المراقبة المدعمة بالإعلام الآلي.

1.5 القياس بالإحداثيات

يتمحور بمراقبة الأبعاد و الأشكال الهندسية لقطع مختلفة بقياسات متتالية لنقاطها. يتم القياس بانتقال مجس حسب نظام إحداثيات المرتبط بالآلة أو بالقطعة. لهذا النوع من القياس دقة عالية وذلك باستعمال آلة ثلاثية الأبعاد و التحكم فيها يتم عن طريق الحاسوب المرفق ببرمجية معالجة المعطيات. تتكون الآلة الثلاثية الأبعاد من:

➤ مجس الكتروني

الذي ينتقل على ثلاثة مزلقات متعامدة فيما بينها حسب ثلاثة محاور مس، مع، مص (مسطرات).

➤ مرجع الاستواء

(محور مص) من الرخام أين تثبت عليه القطعة للمراقبة.

➤ حاسوب.

مرفوق ببرمجية لمعالجة المعلومات المنقولة من المسطرات.

➤ طابعة.

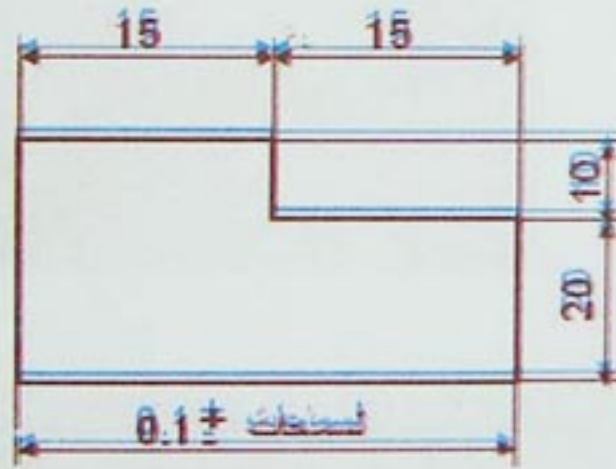
لإصدار الوثائق.

أستخلص

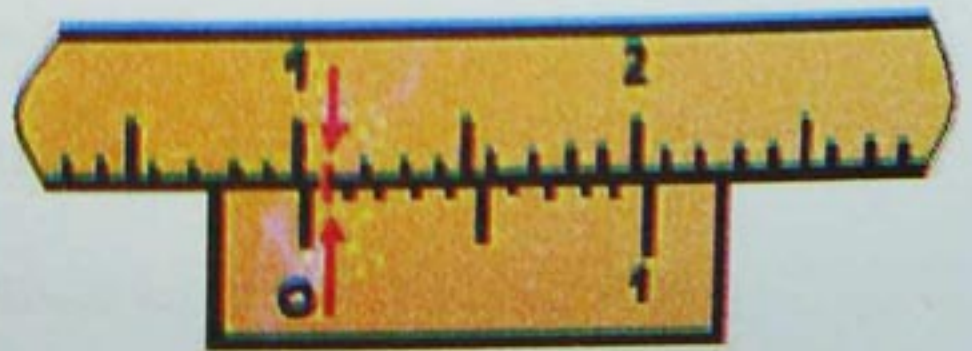
- ✓ هدف علم القياس هو مراقبة و مقارنة أبعاد قطعة لضمان احترامها للشروط الوظيفية.
- ✓ تتعلق دقة القياس بدقة الجهاز المستعمل.
- ✓ تنتج أخطاء القياس من الجهاز أو المستعمل أو المحيط.
- ✓ دقة مسطرة القياس هي 0.5 مم أو 1 مم.
- ✓ دقة قدم القياس هي $1/10$ ، $1/20$ ، $1/50$ مم.
- ✓ دقة الميكرومتر هي $1/100$
- ✓ دقة المقارن هي $1/100$
- ✓ دقة منقلة الزاوية تتراوح من 1° على $1/12$
- ✓ تخص المقارنة الدقة البعدية و الهندسية و حالة السطوح.
- ✓ تستعمل المعايير لمراقبة عدد كبير من القطع.

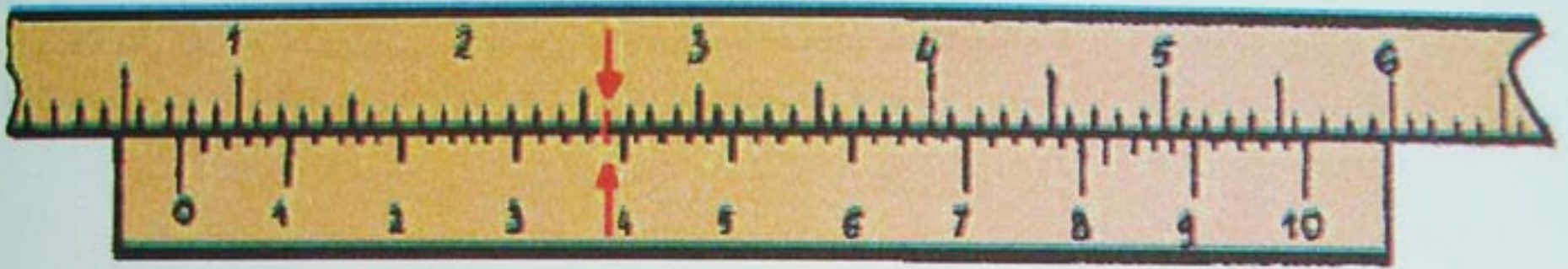
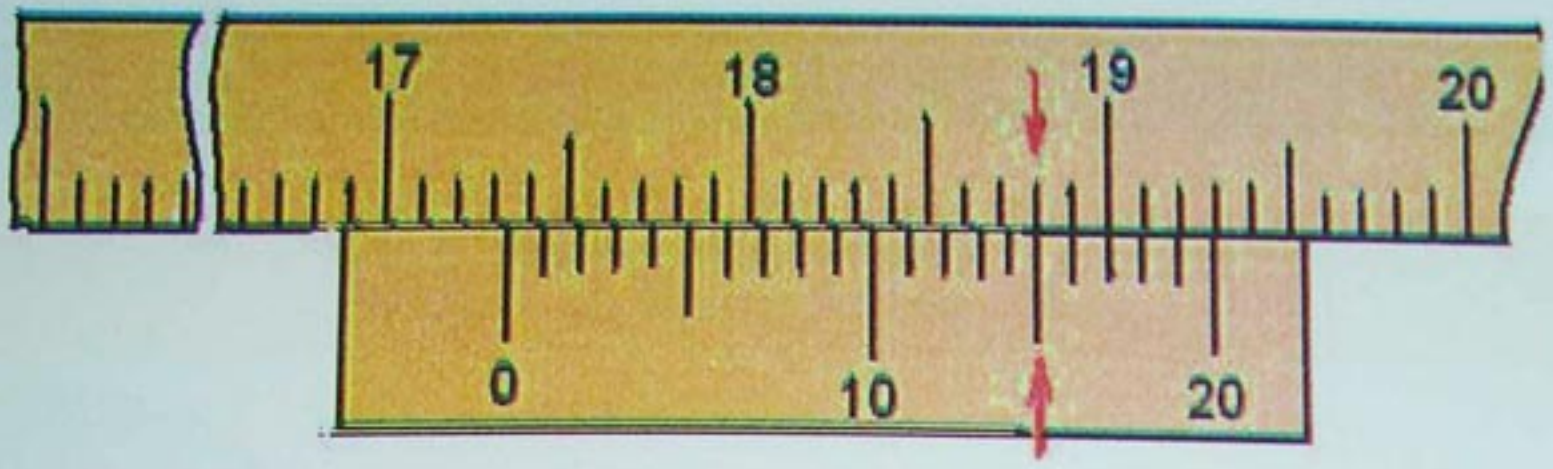
أطبق

1. ما هو الجهاز المستعمل لقياس أبعاد هذه القطعة؟ برر إجابتك.

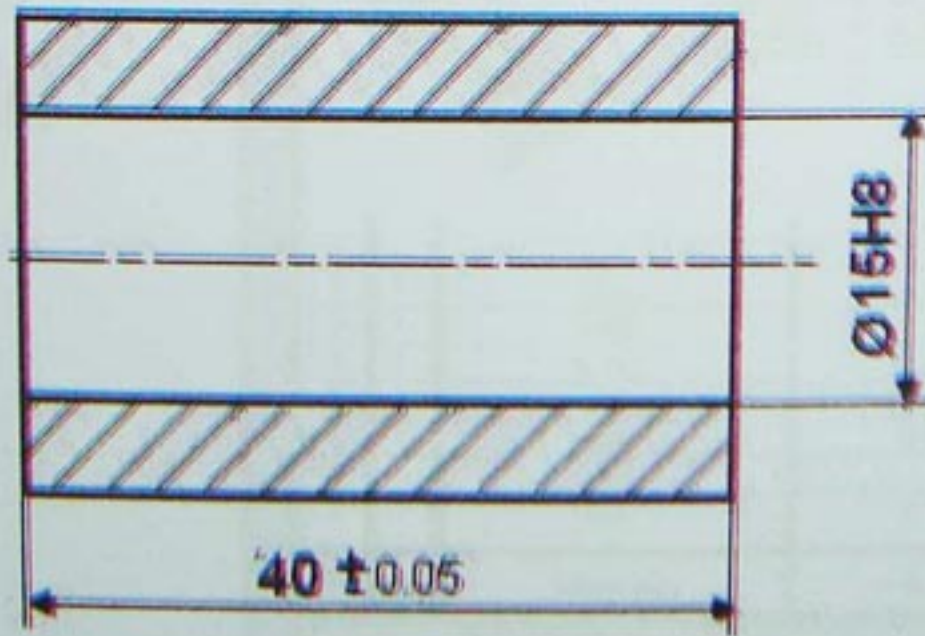


2. حدد القياسات من خلال القراءة للأمتلة التالية:





4. ما هي أجهزة القياس التي تستعملها لمراقبة قياسات هذه القطعة؟ وما هي المناسبة أكثر علماً أن هذه القطعة منجزة بسلسلة كبيرة برر إجابتك.

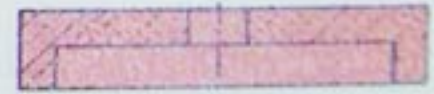
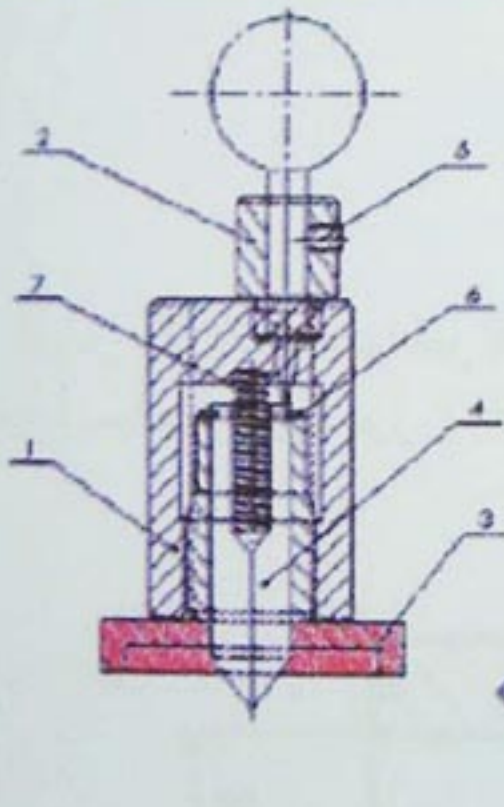


الوحدة 04 : أدوات التحضير

- الأغراض لببداغوجية : - وضع قطعة في وضعية سكونية.
- اكتشاف و معرفة منهجية تحضير الصنع.

أكتشف و أتعرف

حتى نتمكن من صنع مختلف العناصر المكونة لمنتج يجب القيام بالتحضير لهذا الصنع .
 يتلزم هذا التحضير أدوات و منهجية .
 انطلاقا من الرسم التعريفي لعنصر من منتج و معطيات تقنية .
 كيف تتصور هذه المنهجية و ما هي الأدوات المناسبة لها .

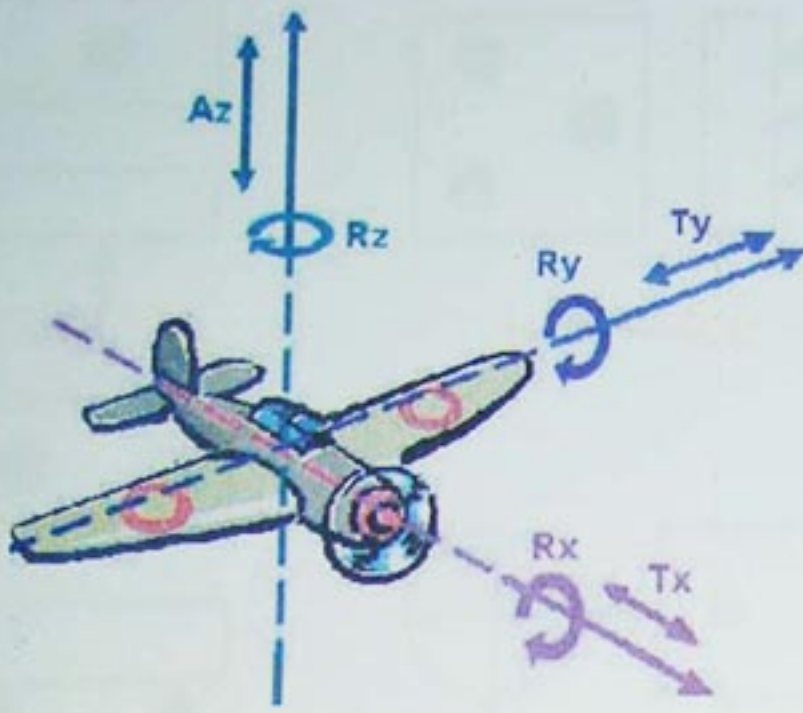


رقم عدد	تعيينات	مادة	ملاحظات
1	حامل	C38	
2	برغي	C38	
3	موجه	C38	
4	شفتة	C38	
5	برغي	C38	
6	حافة		
7	ذات		

رقم	تلف	مرف	مقاي
1	تلف	مرف	مقاي
2	تلف	مرف	مقاي
3	تلف	مرف	مقاي
4	تلف	مرف	مقاي
5	تلف	مرف	مقاي
6	تلف	مرف	مقاي
7	تلف	مرف	مقاي

1. تمهيد.

2. الترميز الهندسي 1.2 درجات الحرية.



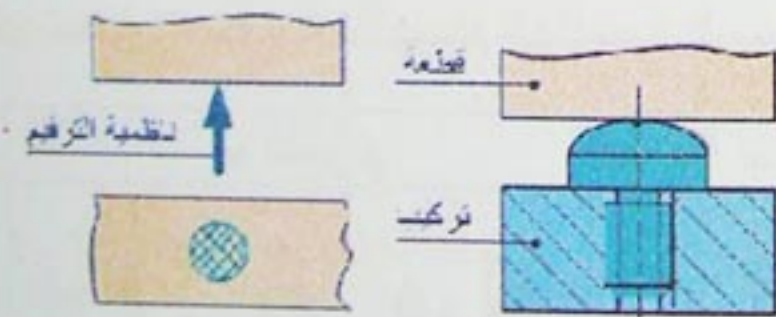
أي جسم متحرك في الفضاء يملك ست (06) حركات حسب المحاور الثلاثة (oz, oy, ox)
- ثلاث (3) حركات انتقالية Tx, Ty, Tz
- ثلاث (3) حركات دورانية Rx, Ry, Rz
نرمز لكل حركة من هذه الحركات الستة بدرجة واحدة للحرية، إذا نقول أن لجسم في الفضاء ست (06) درجات للحرية.

تعريف: درجة الحرية للجسم ① بالنسبة للجسم ② هي الحركة النسبية (انتقال أو دوران) بين الجسمين



كلما ألقينا درجة واحدة للحرية بين جسمين، أنشأنا بالتوازي درجة واحدة للوصلة- وإذا ألقينا كل درجات الحرية - نقول أن للجسم ① ست درجات الوصلة بالنسبة للجسم ② - وفي هذه الحالة يمكن للجسم ① أخذ إلا وضعية واحدة بالنسبة للجسم ② وتسمى هذه الوضعية **بالوضعية السكونية**

2.2 نواظم الترقيم



نظريا، تلغى درجة حرية بتلامس نقطي.
نرمز لكل تلامس نقطي نظري بشعاع ناظمي على السطح المعني، يسمى هذا **الشعاع بناظمية الترقيم**

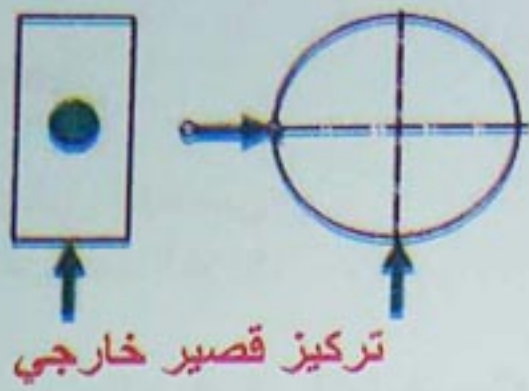
- يمكن تمثيل الرمز بإسقاط في حالة الضرورة ويمثل بنفس الطريقة ظاهرا كان أم مخفيا.
➤ مبدأ الاستعمال

نعين لكل سطح عددا من نواظم الترقيم حسب درجات الحرية المملغات.

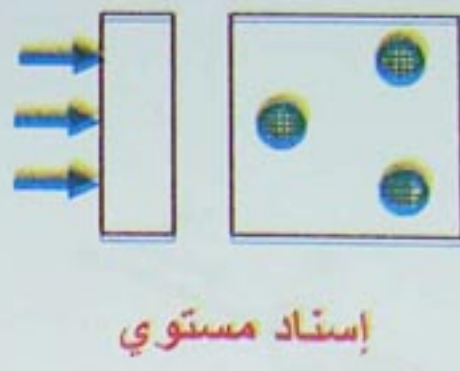
- تمثل الرموز في المساقط في الوضعية المناسبة
- ترقيم هذه النواظم في كل مسقط من 1 إلى 6
- يستحسن تحديد عددها حسب أبعاد الصنع وأهمية مساحة السطح

➤ توزيع نواظم الترقيم

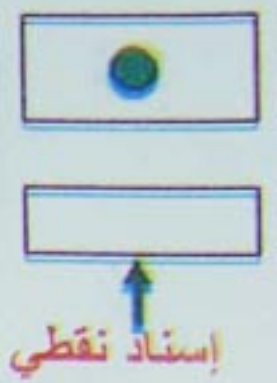
توزع نواظم الترقيم على السطوح حسب عدد درجات الحرية المملغة.



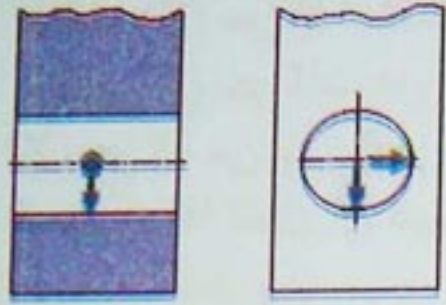
تركيز قصير خارجي



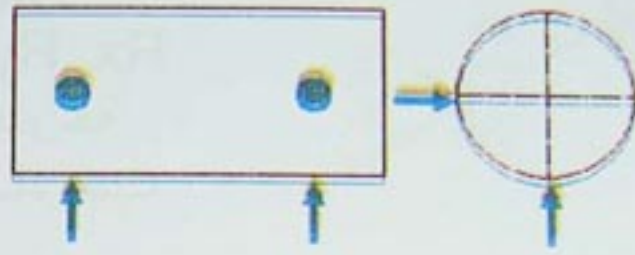
إسناد مستوي



إسناد نقطي



تركيز قصير داخلي



تركيز طويل



إسناد خطي

قواعد توزيع النواظم

حتى نتحقق من أن كل ناظرية من نواظم الترقيم تساهم في إلغاء درجة حرية، يجب معرفة بعض القواعد:

- لا توضع ناظرية على سطح إلغاء درجة حرية ملغاة مسبقا بناظرية أخرى
- عدم وضع أكثر من ثلاث (3) نواظم متوازية
- في حالة ثلاث (3) نواظم، لا يجب أن تكون نقاط التلامس على استقامة واحدة
- عدم وضع أكثر من ثلاث (3) نواظم في مستوى واحد
- تفرض الوضعية السكونية توزيع النواظم الستة على ثلاثة (3) مستويات متعامدة فيما بينها (قطع موشورية)
- يطبق التمرکز الطويل أو القصير على القطع الأسطوانية والمخروطية

الوضعية السكونية للأجسام الهندسية البسيطة

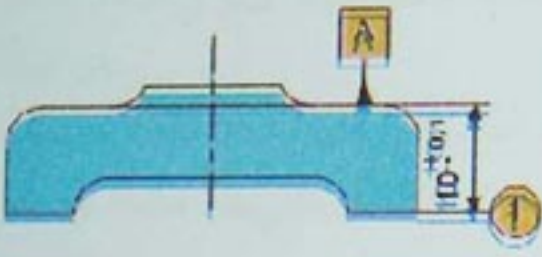
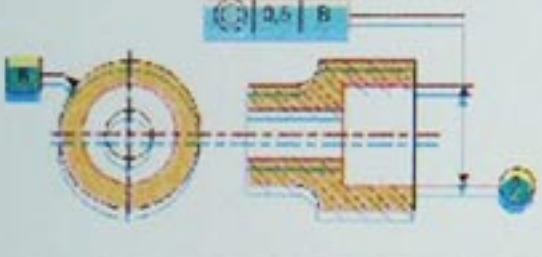
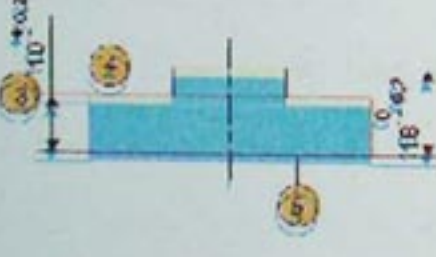
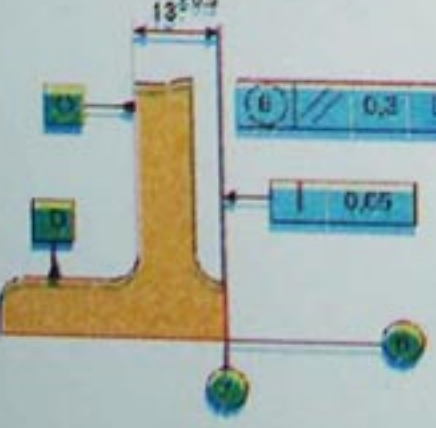
اسطوانة طويلة	اسطوانة قصيرة	موشورم
<p>توزيع النواظم</p> <p>- إرتكاز طويل 4 نواظم 1, 2, 3, 4</p> <p>- إسناد نقطي ناظرية واحدة 5</p>	<p>توزيع النواظم</p> <p>- إسناد مستوي 3 نواظم 1, 2, 3</p> <p>- إرتكاز قصير ناظرية 4, 5</p>	<p>توزيع النواظم</p> <p>- إسناد مستوي 3 نواظم 1, 2, 3</p> <p>- إسناد خطي ناظرية 4, 5</p> <p>- إسناد نقطي ناظرية واحدة 6</p>

3. إجبارات التشغيل

عند القيام بتحليل صنع لعنصر من منتج، نجد عوامل تفرض علينا تسلسل زمني منطقي لعمليات التشغيل. نسمي هذه العوامل إجبارات التشغيل. تنقسم هذه الإجبارات إلى:

- إجبارات بعدية
 - إجبارات هندسية
 - إجبارات تكنولوجية
 - إجبارات اقتصادية
- مفروضة باحترام الأشكال والوضعيات المسجلة على الرسم التعريفي
- مفروضة بوسائل الصنع
- متعلقة بتخفيض تكاليف الصنع

1.3 إجبارات بعدية وهندسية

رسم توضيحي	ترتيب العمليات	الإجبارة
	لتشغيل السطح ① فإن العلاقة البعدية تفرض السطح A كمرجع ① ← A	الاتصال بالخام
	لتشغيل السطح ② فلإن العلاقة الهندسية تفرض السطح B كمرجع ② ← B	
	لتشغيل السطح ⑤ فإن العلاقة البعدية تفرض السطح ③ كمرجع لتشغيل السطح ④ فإن العلاقة البعدية تفرض السطح ⑤ كمرجع يشغل السطح ⑤ ثم ④ 18 10 ④ ← ⑤ ← ③	علاقة بعدية بين سطحين
	دقة السماحات البعدية أو الهندسية تفرض ترتيبا للسطوح المشغلة العلاقة الهندسية التي تربط ⑥ بالسطح D أدق من العلاقة البعدية التي تربط ⑦ بالسطح C يشغل السطح ⑥ قبل السطح ⑦ انطلاقا من المرجع ⑦ ← ⑥ ← D	علاقات التعامد والتوازي

ملاحظة: تخص الإجبارات كل السماحات البعدية والهندسية

2.3- إجبارات تكنولوجية

هي إجبارات تفرض تسبيق عملية على أخرى لعوامل قد تحدث:

- تشوهات للقطعة بسبب الفراغات أو تلاقي السطوح.
- انحراف الأداة.
- فساد السطوح الهشة.
- زوائد الجذاذة.

3.3- إجبارات اقتصادية

تتعلق الإجبارات الاقتصادية بتخفيض تكاليف التشغيل على مستوى العمليات كتخفيض مدة التشغيل لجميع السطوح على سبيل المثال أو تخفيض سرعة تآكل الأداة بتشغيل مسبق (شطف) خاصة عند وجود سطوح خامة

4. أبعاد الصنع

أبعاد الصنع C_p هي أبعاد تشغيل تسمح بتحقيق المواصفات البعدية والهندسية المسجلة على الرسم التعريفي .

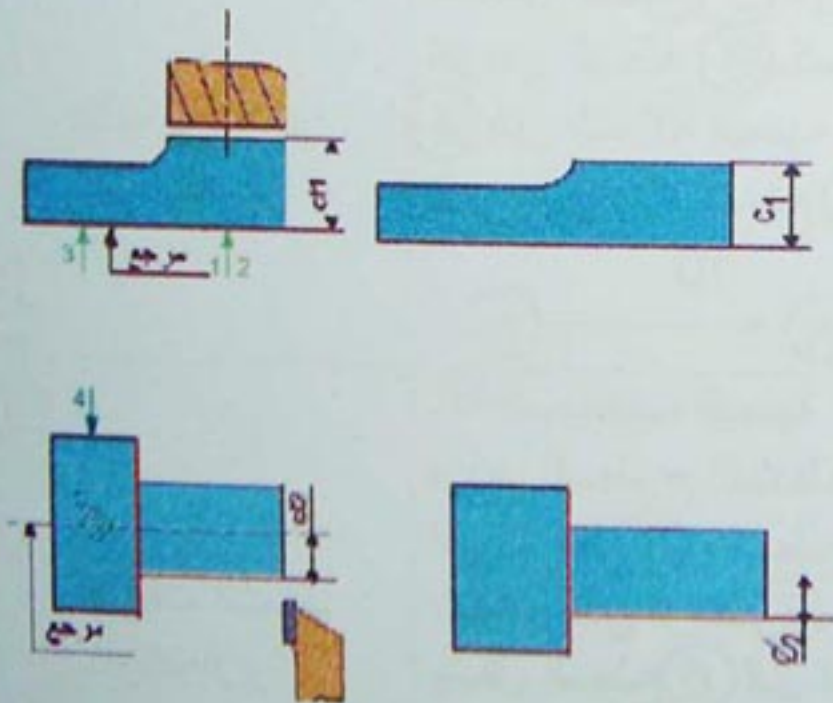
توجد مواصفات تتحقق بصفة مباشرة. في هذه الحالة الأبعاد الوظيفية هي أبعاد الصنع المواصفات التي لم تتحقق بصفة مباشرة تعوض بمواصفات أخرى عن طريق تحويل بعدي أو هندسي.

تسجل أبعاد الصنع على عقد المرحلة وتتحقق في وضعية سكونية معينة .

تتنوع أبعاد الصنع حسب :

➤ المرجعية السكونية

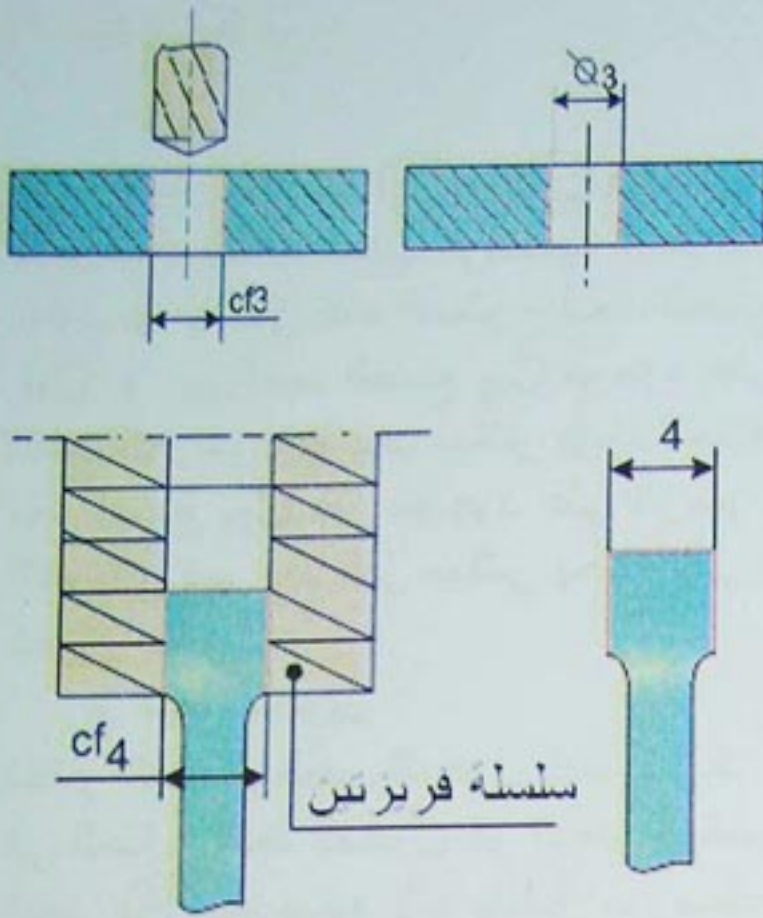
بعد الصنع هو البعد الموجود بين سطح مشغل و سطح ارتكاز مرجعي تضبط على الآلة وضعية الأداة بالنسبة لسطح ارتكاز مرجعي



المرجعية

السطح

➤ أشكال وابعاد الأدوات وتباعدها

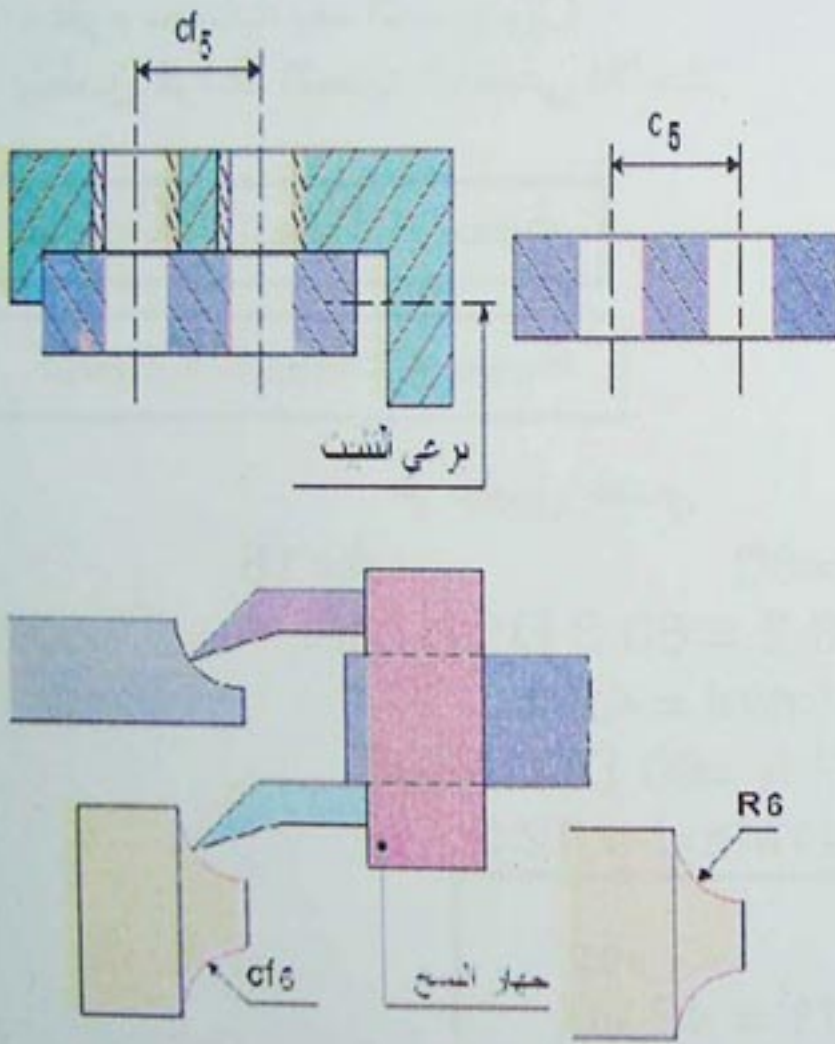


تفتيش

تفتيش

يتحقق بعد الصنع عن طريق شكل وأبعاد الأداة وبضبط التباعد الثابت بين أدوات القطع.

➤ دقة أجهزة التشغيل المستعملة



تركيب

نسخ

يرتبط بعد الصنع بالبعد الذي ينقله جهاز التشغيل (تركيب التشغيل، جهاز نسخ...)

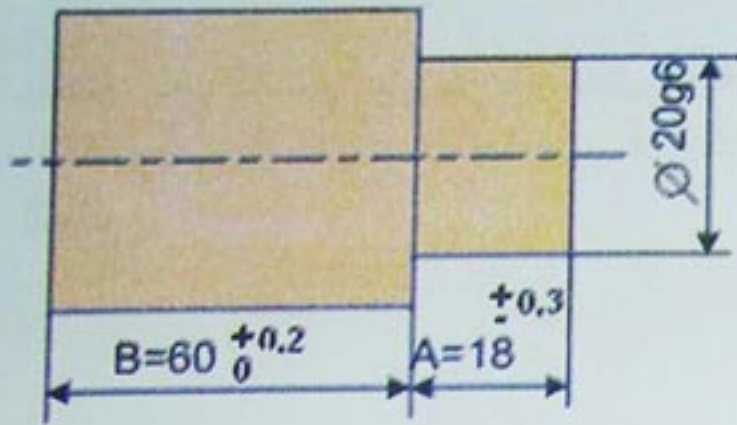
5. تحويل الأبعاد.

أبعاد الصنع هي أبعاد ضرورية للتشغيل و تحدد مباشرة (أبعاد مباشرة) أو عن طريق تحويل بعدي أو هندسي (أبعاد غير مباشرة) انطلاقاً من الموصفات البعدية و الهندسية الموجودة على الرسم التعريفي.

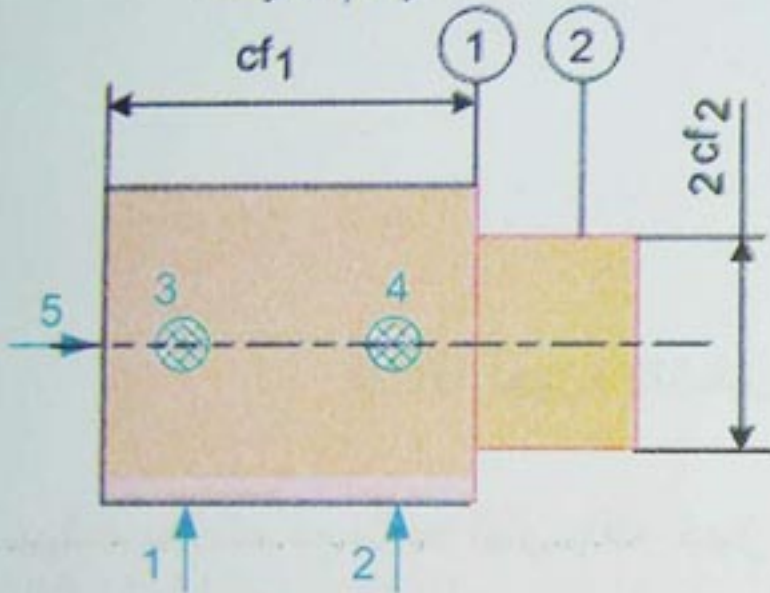
تعريف: تحويل الأبعاد هو وسيلة حساب تسمح بتحديد أبعاد ضرورية للصنع.

يخضع حساب أبعاد الصنع إلى قواعد الجمع الشعاعي مثل ما هو مطبق في حساب الأبعاد الوظيفية.

رسم تعريفي



رسم المرحلة



نريد إنجاز سطحين ① و ② في الخراطة، يتطلب تحديد الوضعية السكونية المناسب لإنجاز هذه السطوح أبعاد الصنع C_{f1} و C_{f2} بعد الصنع C_{f2} موجود على السم التعريفي فهو بعد مباشر يؤخذ كما هو. بعد الصنع C_{f1} غير موجود على الرسم التعريفي فهو بعد غير مباشر يحتاج إلى تحويل بعدي.

مبدأ التحويل

نختار البعد الوظيفي المحول كبعد شرط. في المثال، البعد المحول هو البعد (A) يعتبر البعد (B) بعد صنع لأنه ينطلق من سطح استناد مرجعي.

- ننجز سلسلة الأبعاد.

- نقوم بحساب بعد الصنع C_{f1}

بتطبيق قواعد التحديد الوظيفي للأبعاد:

$$A_{Maxi} = B_{Maxi} \ominus C_{f1mini}$$

$$A_{mini} = B_{mini} \ominus C_{f1mini}$$

تطبيق عددي

$$B=60 \quad A=18$$

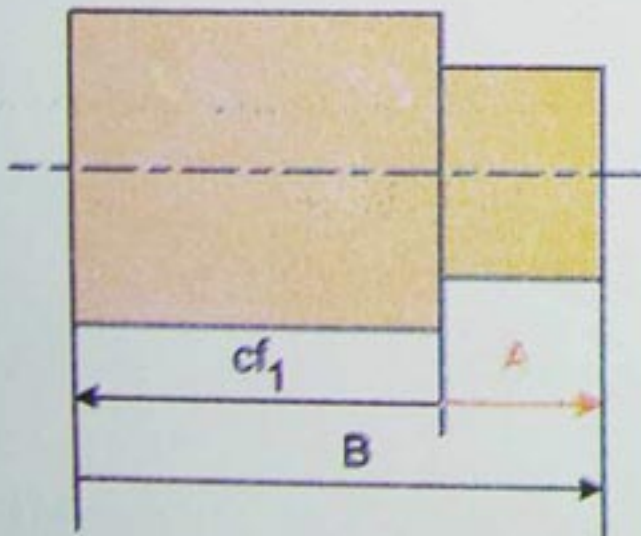
$$18.2 = 60.3 \ominus C_{f1mini}$$

$$C_{f1mini} = 42.1$$

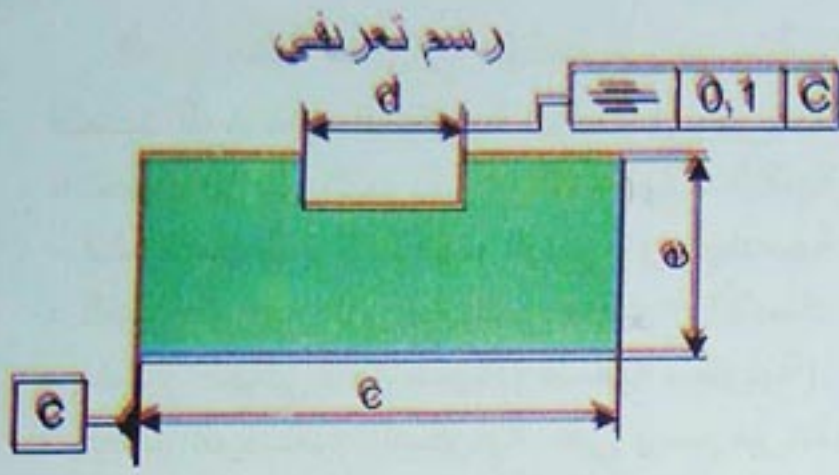
$$17.8 = 60 \ominus C_{f1Maxi}$$

$$C_{f1Maxi} = 42.2$$

$$C_{f1} = 42 \begin{matrix} +0.2 \\ +0.1 \end{matrix}$$



2.5 تحويل هندسي

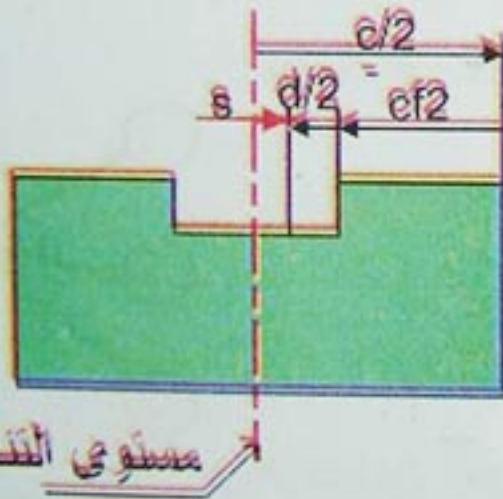
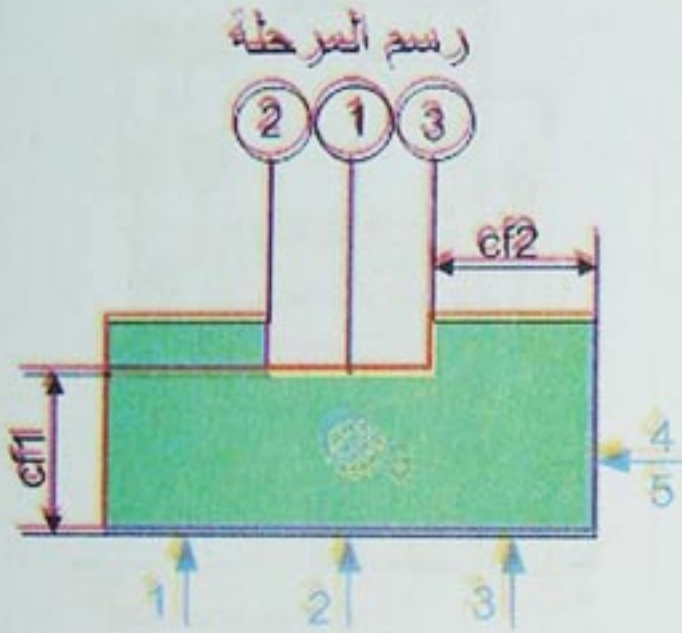


$$\begin{aligned} C &= 6060.02 \\ D &= 1460.02 \\ E &= 2260.05 \end{aligned}$$

نريد إنجاز السطوح ① ② ③ في التفريز.
يتطلب تحديد الوضعية السكونية المناسب،
لإنجاز هذه السطوح أبعاد الصنع C_{f1} و C_{f2} .
بعد الصنع C_{f1} موجود على الرسم التعريفي
فهو بعد مباشر يؤخذ كما هو.
بعد الصنع C_{f2} غير موجود على الرسم
التعريفي فهو بعد غير مباشر يحتاج إلى تحويل
هندسي يتعلق بالتناظر ذو مجال سماح
 $S=0.1$ و يكتب $S=0$.

مبدأ تحويل

- نختار بعد الشرط المتمثل في نصف مجال
السماح الهندسي للتناظر.
- تتكون السلسلة من أنصاف الأبعاد المرفوعة
بأنصاف السماحات.
- ننجز سلسلة الأبعاد.
- نقوم بحساب بعد الصنع C_{f2} بتطبيق قواعد
التحديد الوظيفي للأبعاد.



$$\frac{S_{Maxi}}{2} = \frac{C_{Maxi}}{2} - \left(\frac{D_{mini}}{2} + C_{f2mini} \right)$$

$$\frac{S_{mini}}{2} = \frac{C_{mini}}{2} - \left(\frac{D_{Maxi}}{2} + C_{f2Maxi} \right)$$

تطبيق عددي

$$\begin{aligned} 0.05 &= 30.01 - (6.99 + C_{f2mini}) \\ C_{f2mini} &= 22.97 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} -0.05 &= 29.99 - (7.01 + C_{f2Maxi}) \\ C_{f2Maxi} &= 23.03 \end{aligned}$$

$$C_{f2} = 23 \quad 0.03$$

ملاحظات: - يجب أن يكون مجال السماح بعد الشرط مساويا لمجموع مجالات السماح لمركبات
السلسلة.

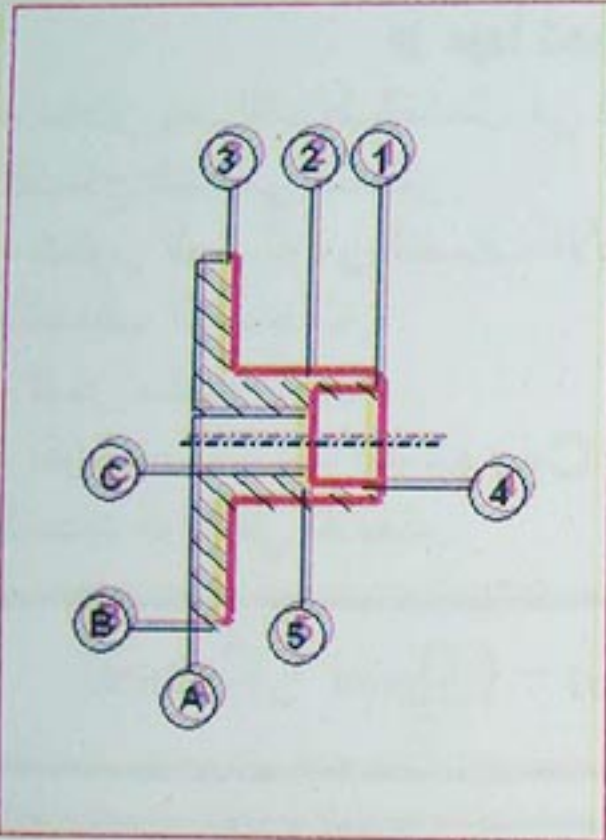
- لا يمكن لبعد الشرط أن يكون بعد صنع.

6. وضعية سكنوية لقطعة في مرحلة تشغيل.

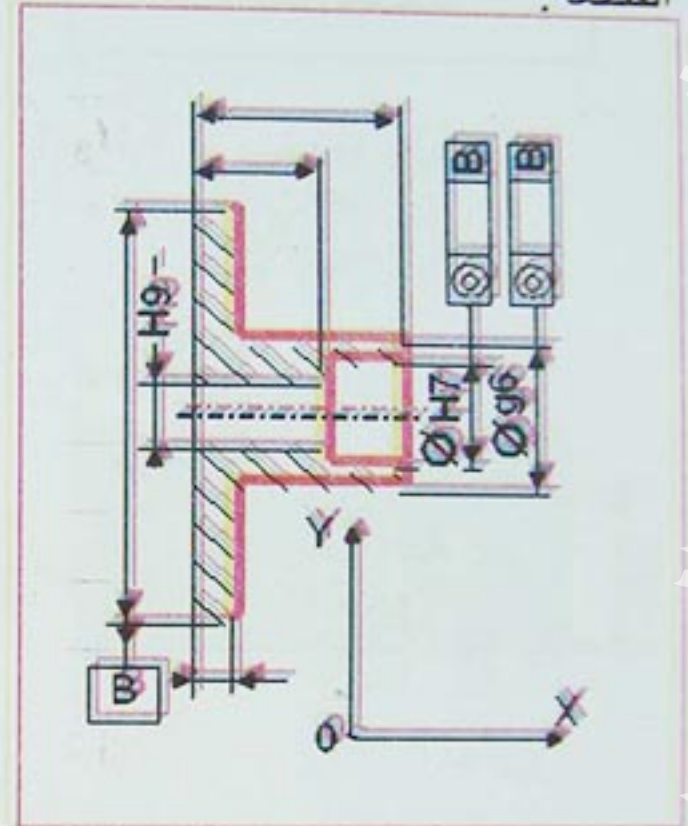
- لتحديد الوضعية السكنوية لقطعة في مرحلة التشغيل، يجب إتباع المراحل التالية:
- تحليل الرسم التعريفي و المعطيات التقنية.
 - إنشاء مخطط العلاقات البعدية و الهندسية.
 - القيام بتوزيع النواظم على سطوح الإسناد المرجعية.
 - اختيار نهائي للمرجعية (وضعية سكنوية).
- تحديد الوضعية السكنوية على رسم مرحلة التشغيل و حساب تحويل الأبعاد إذا اقتضى الأمر.

مثال أول.

نريد تشغيل السطوح ① ② ③ ④ ⑤ في مرحلة واحدة للخراطة. انطلاقاً من الرسم التعريفي للقطعة و المعطيات التقنية، حدد الوضعية السكنوية المناسبة لتشغيل هذه القطعة.

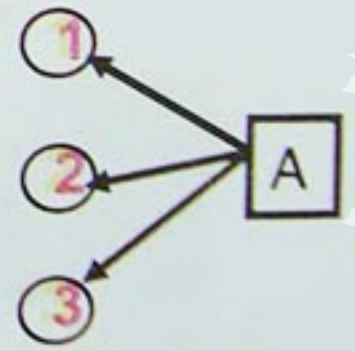
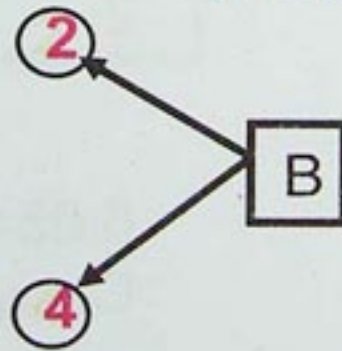


- معطيات تقنية:
- قطعة مقولبة بالقواعة.
 - مادة $AlCu4Mg$ وتيرة الإنتاج: سلسلة متوسطة.
 - السمك الإضافي: 2 مم.
 - آلة التشغيل: آلة الخراطة نصف آلية.



إنشاء مخطط العلاقات

C



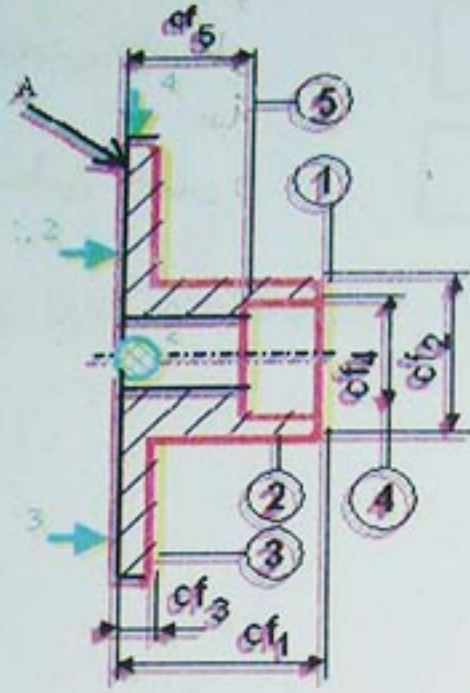
توزيع النواظم

السطوح	قابلية المرجعية	شكل السطح	النواظم الممنوحة	استنادات
A	نعم	مستوى	3	استناد مستوي
B	نعم	اسطواناني	2	تركيب قصير
B	لا	X	X	X
1	لا	X	X	X
2	لا	X	X	X
3	لا	X	X	X
4	لا	X	X	X
5	لا	X	X	X

➤ اختيار نهائي للمرجعية

- A - استناد مستوي على
- B - تركيز قصير على

➤ الوضعية السكنوية



➤ مثال الثاني

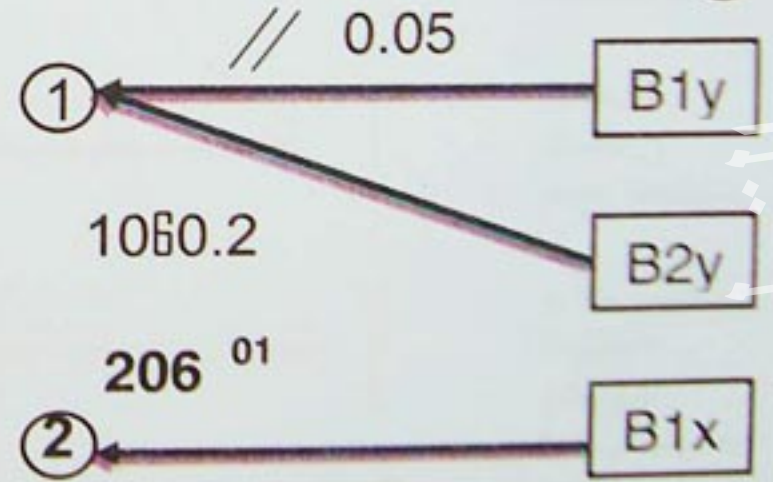
نريد تشغيل السطوح ① ② و ③ وفق سير الصنع التالي.

المرحلة	العمليات	الآلة
10	مراقبة	المراقبة
20	① و ②	FV
30	③	PC

انطلاقاً من الرسم التعريفي و المعطيات التقنية، حدد الوضعية السكنوية المناسبة لتشغيل السطوح ① و ②.

B2x

Bz



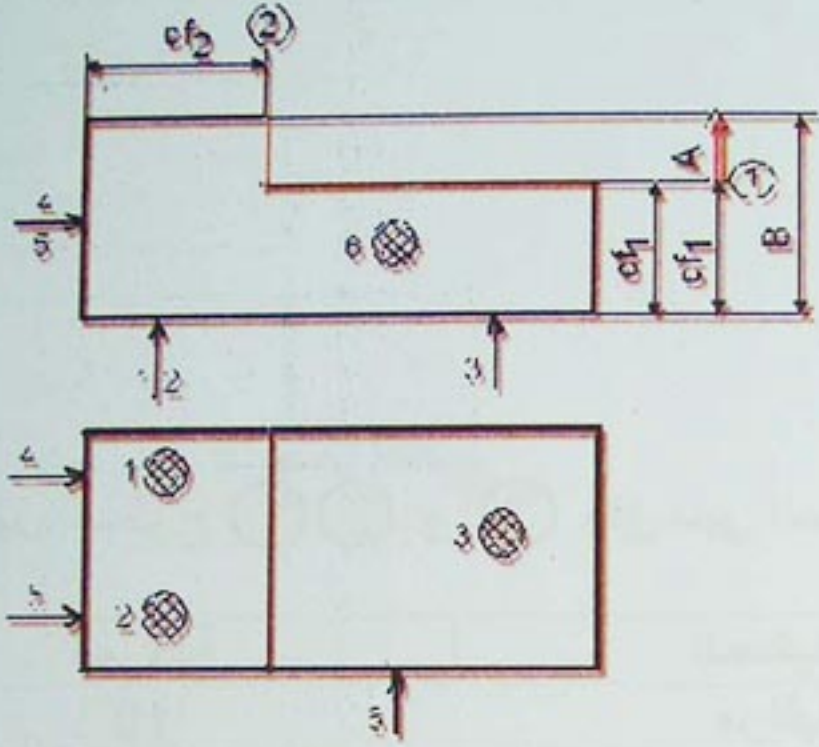
➤ توزيع النواظم

السطوح	قابلية المرجعية	شكل السطح	النواظم الممنوحة	إستنادات
B	نعم	مستوي	3	أستناد مستوي
B	لا	X	X	X
B	نعم	مستوي	2	إستناد خطي
B	لا	X	X	X
B	نعم	مستوي	1	إستناد نقطي
1	لا	X	X	X
2	لا	X	X	X

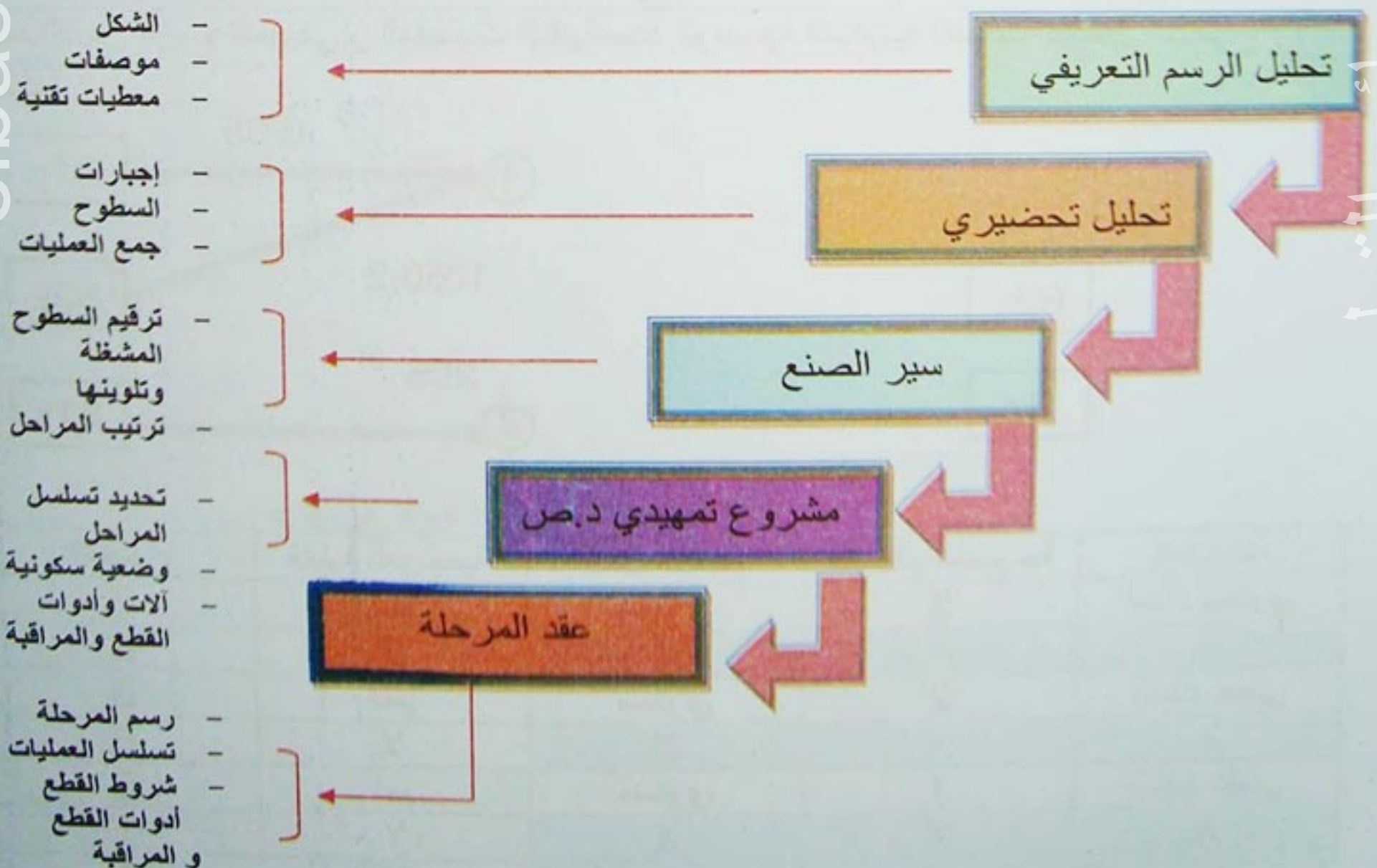
➤ اختيار نهائي للمرجعية

B1y	- إسناد مستوي على
B1x	- إسناد خطي على
Bz	- إسناد نقطي على

➤ الوضعية السكونية

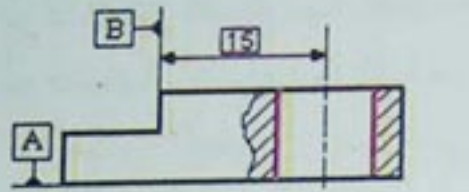


منهجية التحضير

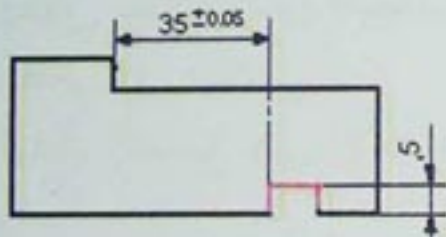
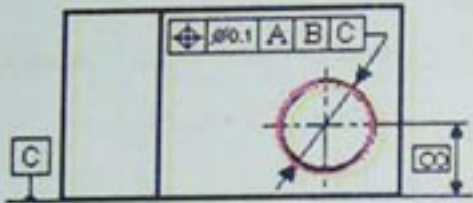


- ✓ للجسم في الفضاء 06 درجات الحرية (3 حركات إنتقالية و3 حركات دورانية)
- ✓ لتثبيت جسم يجب إلغاء 6 درجات الحرية.
- ✓ كل تأثير نقطي يدعى ناظمية الترقيم ويمثل بشعاع ناظمي للسطح المعني
- ✓ الوضعية السكونية لقطعة موشورية تستدعي 6 نواظم
- ✓ الوضعية السكونية لقطعة أسطوانية تستدعي 5 نواظم
- ✓ الإرتكاز الطويل يستدعي 4 نواظم
- ✓ الإرتكاز القصير يستدعي ناظمتين
- ✓ تنقسم إجبارات التشغيل إلى :
 - إجبارات بعدية وهندسية
 - إجبارات تكنولوجية
 - إجبارات اقتصادية
- ✓ يمكن تحقيق للمواصفات بصفة مباشرة أو غير مباشرة وفي هذه الحالة نلجأ إلى تحويل بعدي أو هندسي
- ✓ أبعاد الصنع هي الأبعاد :
 - الموجودة بين السطح المشغل وسطح إرتكاز مربعي
 - المحققة عن طريق شكل الأداة أو أبعادها
 - التي ينقلها جهاز التشغيل
- ✓ منهجية تحديد الوضعية السكونية
 - تحليل الرسم التعريفي والمعطيات التقنية
 - إنشاء مخطط العلاقات
 - توزيع النواظم
 - اختيار المرجعية النهائية
 - تحديد الوضعية السكونية على رسم المرحلة
- ✓ مراحل منهجية تحضير صنع
 - تحليل الرسم التعريفي
 - تحليل تحضير
 - سير الصنع
 - مشروع تمهيدي لدراسة الصنع
 - عقد المرحلة

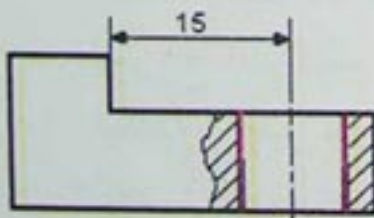
1. هل بإمكاننا وضع اقل من 3 نواظم متوازية؟ برر إجابتك
2. ماذا يحدث لو وزعنا نواظم الترقيم على سطحين لقطعة موشورية؟ برر إجابتك
3. لماذا نلجأ إلى تحويل الأبعاد؟



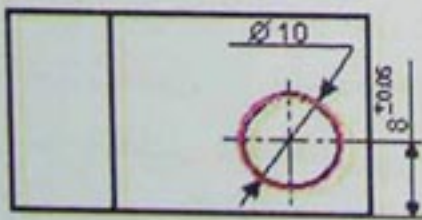
4. حدد الوضعية السكونية لإنجاز التجويف على القطعة الموائية



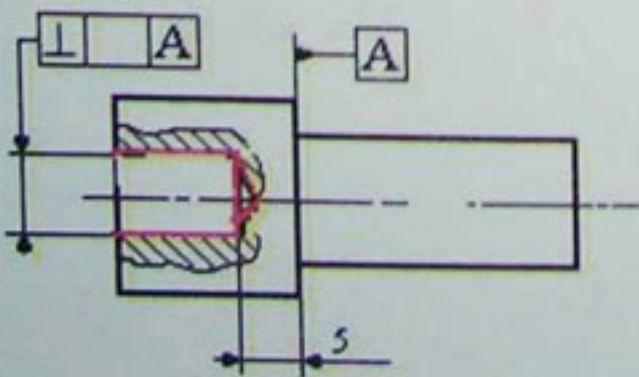
5. حدد الوضعية السكونية لإنجاز المجرى على القطعة الموائية



6. حدد الوضعية السكونية لإنجاز على الثقب على القطعة الموائية



7. حدد الوضعية السكونية لإنجاز الثقب.



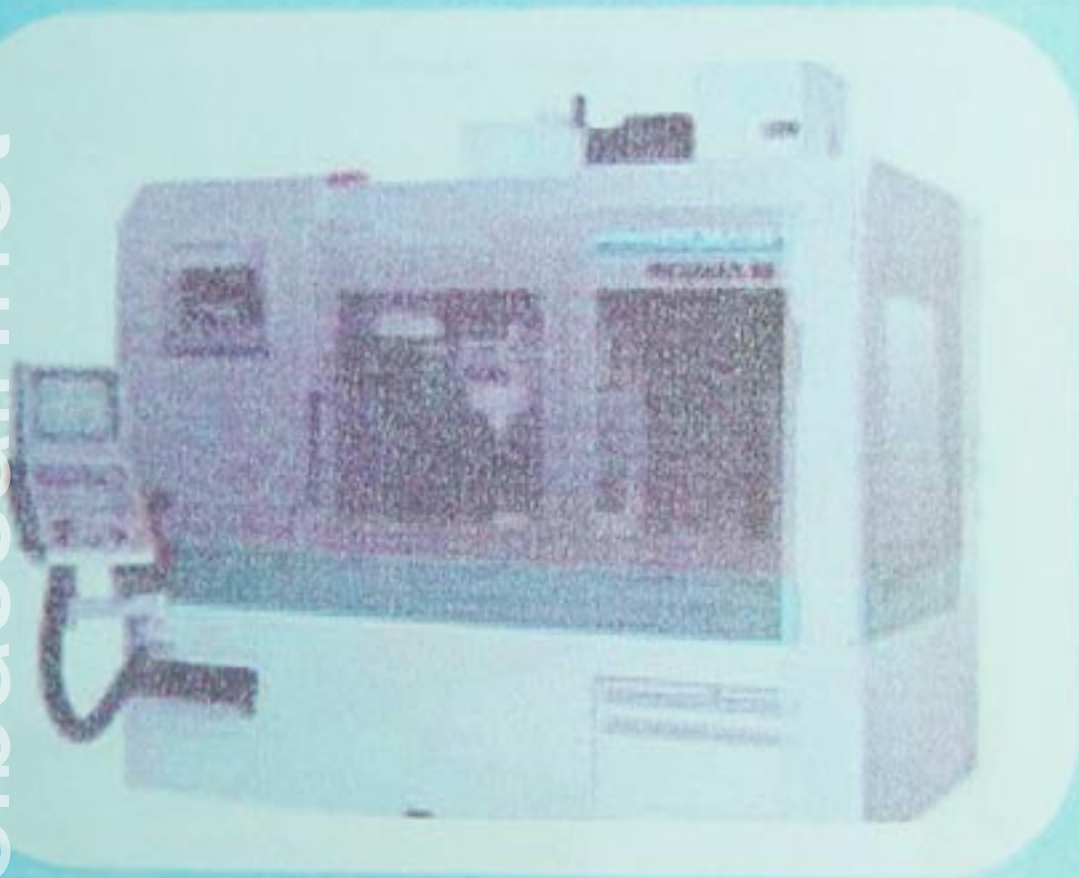
التحكم العددي

المجال المفاهيمي

الكفاءة المستهدفة تفعيل برنامج تشغيل على آلات التحكم العددي

5

الوحدة 01:
البرمجة على آلة ذات التحكم العددي.
الوحدة 02:
محاكاة الصنع



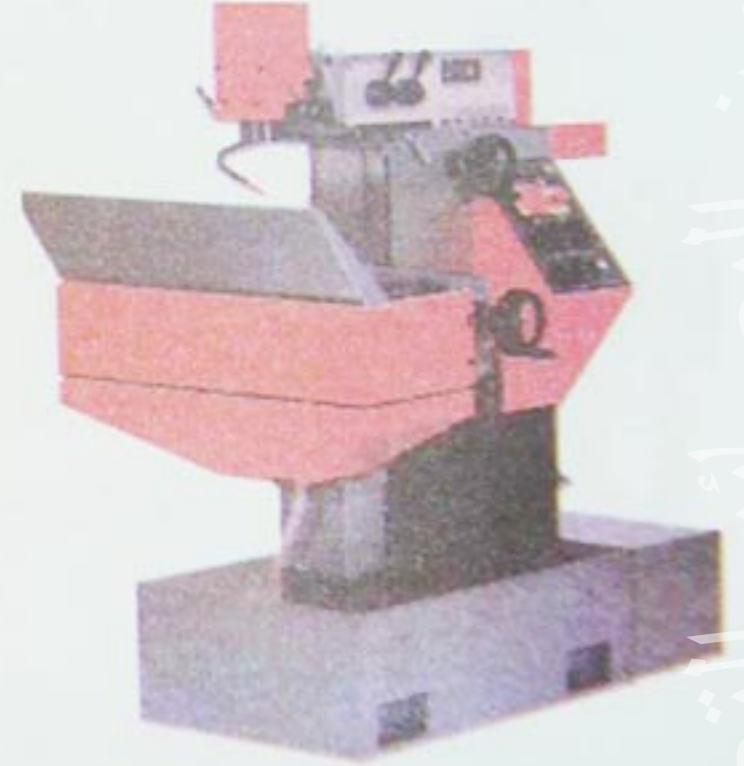
إن تنافسية المنتجات تفرض علينا إدخال تكنولوجيا حديثة متطورة على وسائل الإنتاج (آلات تشغيل) و ذلك للرفع من الدقة و سرعة الإنجاز و لتخفيض التكاليف . تعرف على هذه التكنولوجيا الحديثة وعلاقتها مع وسيلة الإنتاج .

الوحدة 01 : البرمجة على آلات ذات التحكم العددي

- الأغراض لبيداغوجية : التعرف على آلة ذات التحكم العددي .
- اعداد برنامج تشغيل على آلة ذات التحكم العددي .

اكتشف و اتعرف

من خلال الصور المعروضة ، قم بمقارنة وسيلتي الإنتاج و كيفية تحضير الصنع عليهما .



1. تمهيد

لتلبية حاجيات المجتمع بمنتجات متنوعة تنافسية ، أدخلت تكنولوجيايات متطورة على وسائل الانتاج حيث أصبح التحكم فيها عن بعد بلغة رقمية .
يسمح التحكم العددي بقيادة أعضاء متحركة لآلة في وضعيات محددة عن طريق تعليمات رقمية .

2. الآلات ذات التحكم العددي

1.2. تقديم الآلة



تشتغل آلة ذات التحكم العددي انطلاقا من برنامج يتضمن مجموعة تعليمات. تعرف الحركات النسبية للأدوات و القطعة . تتكون الآلة ذات التحكم العددي من جزء قيادي و جزء عملي.

* الجزء القيادي (تحكم)

يسمى بمدير التحكم العددي (DCN) و يتضمن ثلاث وظائف رئيسية :
- إدخال البرنامج يدويا عن طريق لوحة المفاتيح المركبة على الآلة و آليا بواسطة البرمجية و مشاهدته.
- العلاقة بين ملتقطات الوضعية و مختلف محركات الآلة .
- معالجة المعلومات والحسابات عن طريق ذاكرة مركزية .

* الجزء العملي

يتكون الجزء العملي من آلة قاعدية مجهزة بمنفذات تضمن :
- دوران العمود .
- انتقال العربات أو الطاومات .
- مراقبة و وضعيات العربات أو الطاومات
- مخزن أدوات القطع .
- مخزن القطع المراد تشغيلها .
- التبريد .

2.2. تصنيف آلات ذات التحكم العددي

تصنف آلات ذات التحكم العددي أساسا حسب :

* أسلوب سير الآلة

- اشتغال بدارة مفتوحة : ضمان التنقلات دون مراقبتها
- اشتغال بدار مغلقة : ضمان التنقلات و مراقبتها
- اشتغال بتحكم مكيف : تكيف شروط التشغيل للمحافظة على الدقة و النوعية الملموسة .

* عدد المحاور

تقدر إمكانيات تشغيل الآلة بعدد محاور العمل و من بين الآلات نجد :
- آلة ذات محورين : آلة الخراطة
- آلة ذات 3 محاور : آلة التفريز

* أسلوب التشغيل

- تحكم عددي بتنقل نقطة بنقطة: تحدد وضعية الأداة أو القطعة بتنقلات غير متزامنة .
- تحكم عددي بتنقل موازي للمحاور: تكون التنقلات موازية لمحاور الآلة و متزامنة مع حركات القطع .
- تحكم عددي بتنقل تحويطي: يتحكم مدير التحكم العددي (DCN) في كل التنقلات الخطية المستقيمة و الدائرية .

2. 3. أنظمة التحكم العددي

تتفاوت فعالية نظام التحكم العددي من نظام إلى آخر و لكل منشئ نظامه الخاص و من بين الأنظمة الشائعة نذكر :

- FAGOR (اسبانيا) - NUM (فرنسا) - FANUC (اليابان)
- HEDENHAIN (ألمانيا) - PHILIPS (هولندا)

2. 4. ميادين الاستعمال

تستعمل آلات ذات التحكم العددي لإنجاز قطع بسلسلة متوسطة إلى كبيرة و تستلزم تدخلات قليلة للتعامل خلال التشغيل (مراقبة ، تغيير القطع ، تغيير الأدوات) .

يُنصب عمل التقني على الخصوص في برمجة و وضع الأدوات بعد ضبطها؛ تركيب القطعة (مع تركيب التشغيل المحتمل) و مراقبة دارة التشغيل بالمحاكاة لتشغيل قطع مختلفة و معقدة .

3. الورشات اللينة

تتعلق اللبونة في التصنيع بقدرات تكيف المؤسسات مع تطورات سوق الإنتاج و الاستهلاك . تصنف مستويات اللبونة في مجال الصنع (التشغيل) وفق أنظمة الإنتاج التالية :

3. 1. مركز التشغيل

هو عبارة عن آلة تشغيل ذات تحكم عددي تمتاز بتشعب وظائفها و بدقتها و قدرة تطبيق برامج صنع محضرة .



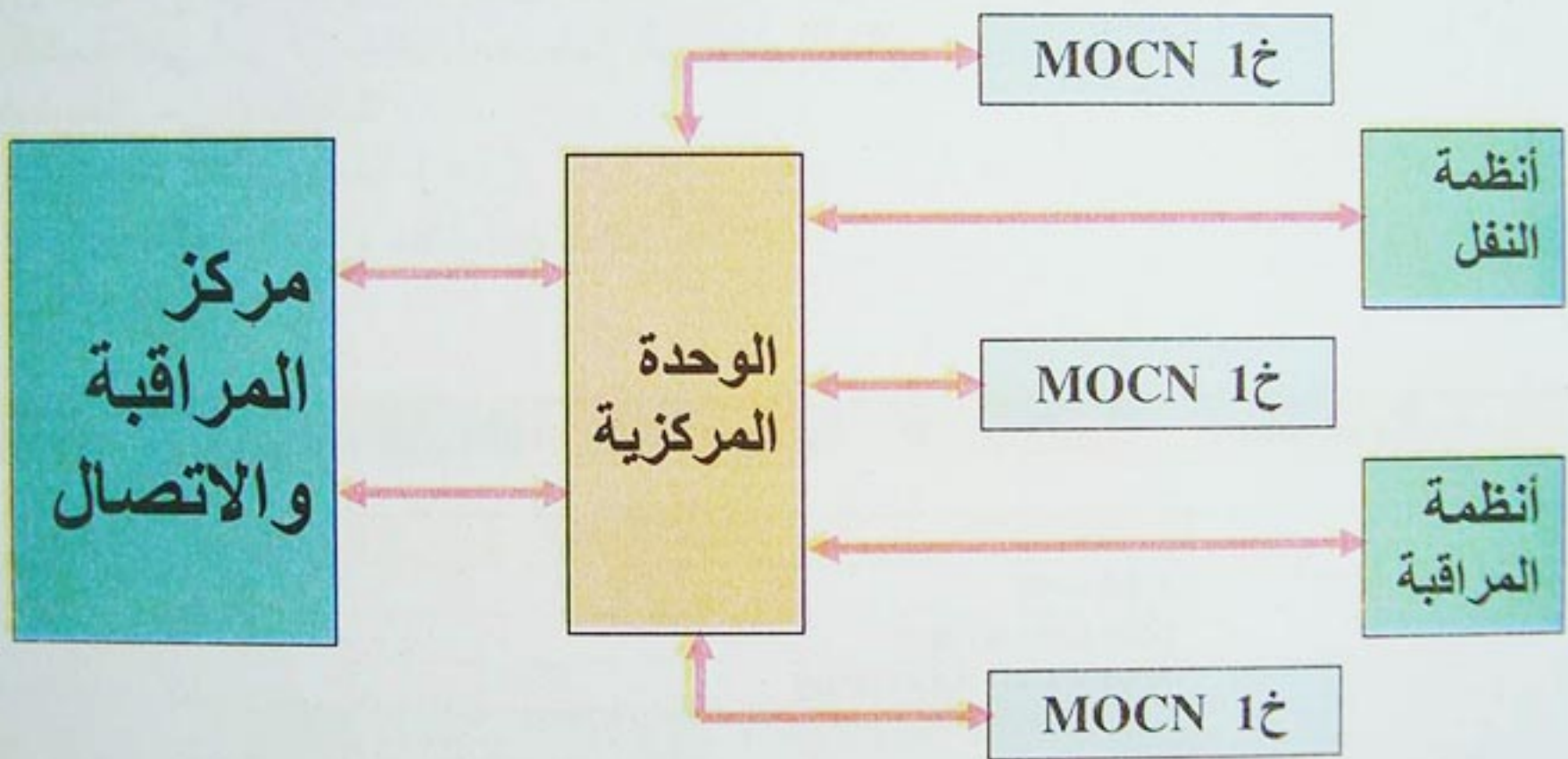
3. 2. الخلية اللينة



- تسمح الليونة في الخلية بـ:
- إمكانية برمجة الآلات و تحضير الأدوات في وقت لا يؤثر على زمن الإنتاج .
- متابعة الإنتاج و التحكم في سيره .
- معالجة سريعة للطلبات.
- للخلية اللينة إيجابيات نذكر منها :
- تآلية وظيفة نقل قطع للتشغيل.
- رفع مردودية الإنتاج .

3. 3. الورشة اللينة

هي نظام مركب من عدة خلايا لبنة آلية حيث يسير التحكم في الآلات والنقل و المراقبة بنظام معلوماتي (حاسوب) .



تمتاز الورشة اللينة بـ :

- تحكم مشترك لآلات ذات التحكم العددي .
 - تخفيض أزمنة التحويل والانتظار للقطع .
 - إمكانية تنفيذ برامج متنوعة .
 - تحويل و نقل القطع أليا داخل الورشة .
4. البرمجة

4. 1. تعريف البرمجة : البرمجة هي لغة الآلة تحتوي على برنامج متكون من أسطر متتالية لمعلومات . تتكون هذه الأسطر من كلمات حرفية و رقمية (AlphanumŽrique) التي تترجم و تحول إلى تعليمات و أوامر تنفذها الآلة .

4. 2. لغة البرمجة

تعتمد البرمجة على نظامين أساسيين

- نظام ISO (International Standard Organisation)

- نظام EIA (Electronic Industrie Association)

4. 3. أنماط البرمجة

يصدر المبرمج برامج تشغيل و يدرجها بإحدى الطرق التالية:

- مباشرة على لوحة المفاتيح للآلة .

- بواسطة اللواحق (الحاسوب ، القرص المرن ، خط الشبكة RS 232

- بواسطة البرمجيات CFAO يرسل البرنامج من الوحدة المركزية للحاسوب عن طريق الشبكة

و هذا انطلاقاً من التصميم الذي أنشئ بالبرمجية .

- بالأسلوب الحوارى (Mode conversationnel) باستعمال مباشرة لوحة مفاتيح الآلة .

- بالأسلوب الهندسى للجانبية (Programmation Géométrique du Profil) ترسم بيانيا

جانبية القطعة مباشرة على شاشة الآلة بالنسبة للمعلم ثم يترجم هذا الرسم و يحول إلى أوامر .

4. 4. بنية البرمجة

يتكون البرنامج من مجموعة أسطر متتالية متكونة من كلمات حرفية و رقمية .

تدل الكلمة على أمر أو معطيات موجهة إلى نظام التحكم .

يوجد نوعان من الالكلمات

• كلمات تحمل وظيفة (أمر)

• كلمات تحمل بعد (معطيات)

تتألف الكلمة من :

معطيات رقمية

إشارة جبرية (+ ، -)

العنوان (حروف ، رموز)

البرنامج
N10 G90
N20 G96 S1000
N30 T1 D1 M03 M08
N40 G00 X-22 Y0 Z-5
N50 G01 X90 Y0 Z-5 F0.5
N60 G01 X90 Y80 Z-5 F0.5
N70 G01 X-24 Y80 Z-5 F0.5
N80 G00 X-100 Y-60 Z-5 F0.5
N90 M09
N100 M30

مثال :

السطر

N40 G00 X-22 Y0 Z-5

رقم السطر N40

كلمة تحمل بعد X - 22

كلمة تحمل وظيفة G00

الوظائف التحضيرية في الخراطة

الوظائف	التعيين	الوظائف	التعيين
G00	انتقال سريع	G53	برمجة بالنسبة لصفر الآلة
G01	استكمال خطي	G54	فارق المبدأ المطلق
G02	استكمال دائري على اليمين	G55	فارق المبدأ المطلق
G03	استكمال دائري على اليمين	G56	فارق المبدأ المطلق
G04	توقيت /توقيف السطر	G57	فارق المبدأ المطلق
G05	تكوير عند الزوايا	G58	فارق المبدأ الإضافي
G06	مركز الدائرة بإحداثيات مطلقة	G59	فارق المبدأ الإضافي
G07	الزاوية الحادة	G60	الدورة الثابتة للثقب/القلوطة(التسوية)
G08	دائرة بتماس للمسار المسبق	G61	الدورة الثابتة للثقب/القلوطة(خرط قائم)
G09	دائرة معرفة بثلاث نقاط	G62	الدورة الثابتة لمجرى الخوبرة(خرط قائم)
G10	إلغاء صورة تناظرية	G63	الدورة الثابتة لمجرى الخوبرة (تسوية)
G11	صورة تناظرية بالنسبة للمحور X	G66	الدورة الثابتة بمتابعة الجانبية
G12	صورة تناظرية بالنسبة للمحور Y	G68	الدورة الثابتة بمتابعة الجانبية وفق المحور X
G13	صورة تناظرية بالنسبة للمحور Z	G69	الدورة الثابتة بمتابعة الجانبية وفق المحور Z
G14	صورة تناظرية/توجيه مبرمج	G70	البرمجة بالبوصة
G15	محور C	G71	البرمجة بالمليمتر
G16	اختيار مستوى أساسي بتعيين اتجاهين	G72	عامل السلم العام و الخاص
G17	مستوى أساسي X-Y و طولي Z	G74	البحث عن مرجع الآلة
G18	مستوى أساسي Z-X و طولي Y	G75	انتقال بواسطة المجس نحو التماس
G19	مستوى أساسي Y-Z و طولي X	G76	انتقال بواسطة المجس حتى انعدام التلامس
G20	تحديد منطقة العمل الدنيا	G77	التقارن الإلكتروني للمحاور
G21	تحديد منطقة العمل القصوى	G78	إلغاء التقارن الإلكتروني للمحاور
G22	تثبيت أو إلغاء منطقة العمل	G81	دورة ثابتة للخرط للمقطع القائم
G28	اختيار عمود الدوران الثاني	G82	دورة ثابتة للخرط القائم للمقطع قائم
G29	اختيار عمود الدوران الأساسي	G83	دورة ثابتة للثقب
G32	التغذية F كدالة عكسية للزمن	G84	دورة ثابتة للخرط لمقطع مكور
G33	اللولبة الإلكترونية	G86	دورة ثابتة للخرط لمقطع مكور
G36	التكوير عند الزوايا	G87	دورة ثابتة للولبة الجبهية
G37	الدخول المماسي	G88	دورة ثابتة للمجاري وفق المحور X
G38	الخروج المماسي	G89	دورة ثابتة للمجاري وفق المحور Z
G39	التشطيف	G90	البرمجة المطلقة
G40	إلغاء تكملة نصف القطر	G91	البرمجة النسبية
G41	تكملة نصف القطر للقلم اليساري	G92	الاختيار المسبق للإحداثيات/ تحديد سرعة الظرف
G42	تكملة نصف القطر للقلم اليميني	G93	الاختيار المسبق للمبدأ القطبي
G50	التكوير عند الزوايا المراقبة	G94	التغذية بالمليمتر (البوصة) في الدقيقة
G51	التحليل بالأسبقية	G95	التغذية بالمليمتر (البوصة) في الدورة
G52	الانتقال إلى غاية المصدر الميكانيكي	G96	سرعة القطع ثابتة
		G97	سرعة دوران الظرف دورة/دقيقة

الوظائف التحضيرية في التفريز

الوظائف	التعيين	الوظائف	التعيين
G00	تموضع سريع	G53	برمجة بالنسبة لصفر الآلة
G01	استكمال خطي	G54	فارق المبدأ المطلق
G02	استكمال دائري على اليمين	G55	فارق المبدأ المطلق
G03	استكمال دائري على اليمين	G56	فارق المبدأ المطلق
G04	توقيت /توقيف المسطر	G57	فارق المبدأ المطلق
G05	تكوير عند الزوايا	G58	فارق المبدأ النسبي
G06	مركز الدائرة بإحداثيات مطلقة	G59	فارق المبدأ النسبي
G07	الزاوية الحادة	G60	تشغيل مجموعة قطع على خط مستقيم
G08	دائرة بتماس للمسار المسبق	G61	تشغيل مجموعة قطع تشكل متوازي أضلاع
G09	دائرة معرفة بثلاث نقاط	G62	تشغيل مجموعة قطع
G10	إلغاء صورة تناظرية	G63	تشغيل مجموعة قطع تشكل دائرة
G11	صورة تناظرية بالنسبة للمحور X	G64	تشغيل مجموعة قطع تشكل قوس
G12	صورة تناظرية بالنسبة للمحور Y	G65	تشغيل مبرمج بحبل القوس
G13	صورة تناظرية بالنسبة للمحور Z	G66	الدورة الثابتة للجيب مع جزر
G14	صورة تناظرية/توجيه مبرمج	G67	استقراب الجيب مع جزر
G15	اختيار المحور الأساسي	G68	إنهاء الجيب مع جزر
G16	اختيار مستوى ساسي بتعيين اتجاهين	G69	الدورة الثابتة للثقب بخطوة متغيرة
G17	مستوى أساسي X-Y	G70	البرمجة بالبوصة
G18	مستوى أساسي Z-X	G71	البرمجة بالمليمتر
G19	مستوى أساسي Y-Z	G72	عامل السلم العام و الخاص
G20	تحديد منطقة العمل الدنيا	G73	دوران نظام الإحداثيات
G21	تحديد منطقة العمل القصوى	G74	البحث عن مرجع الآلة
G22	تثبيت أو إلغاء منطقة العمل	G75	الانتقال مع المجس إلى غاية التماس
G23	تنشيط النسخ	G76	الانتقال مع المجس إلى غاية
G24	تنشيط الترقيم	G77	الازدواج الإلكتروني للمحاور
G25	إلغاء تنشيط النسخ/الترقيم	G78	إلغاء الازدواج
G26	معيرة مجس النسخ	G79	تغيير عوامل الدورة
G27	تعريف جانبية النسخ	G80	إلغاء الدورة الثابتة
G28	اختيار عمود الدوران الثاني	G81	الدورة الثابتة للثقب
G29	اختيار عمود الدوران الأساسي	G82	الدورة الثابتة للثقب بالتوقيت
G28/29	تعطيل المحور	G83	الدورة الثابتة للثقب بخطوة ثابتة
G30	التغذية F كدالة عكسية للزمن	G84	دورة ثابتة للولبة الداخلية
G31	اللولبة الإلكترونية	G85	دورة ثابتة للتجويف الدقيق
G32	التكوير عند الزوايا	G86	دورة ثابتة للتجويف
G33	الدخول العماسي	G87	دورة ثابتة للجيب المستطيل
G34	الخروج العماسي	G88	دورة ثابتة للجيب الدائري
G35	التشطيف	G89	دورة ثابتة للجيب
G36	إلغاء تكملة نصف القطر	G90	البرمجة المطلقة
G37	تكملة نصف القطر للقلم اليساري	G91	البرمجة النسبية
G38	تكملة نصف القطر للقلم اليميني	G92	الاختيار المسبق للإحداثيات/ تحديد سرعة الظرف
G39	تكملة طول القلم	G93	الاختيار المسبق للمبدأ القطبي
G40	إلغاء تكملة طول القلم	G94	التغذية بالمليمتر (البوصة) في الدقيقة
G41	المراقبة العماسية	G95	التغذية بالمليمتر (البوصة) في الدورة
G42	انتقال القلم بالنسبة لإحداثيات القلم	G96	سرعة ثابتة للسطح القطع
G43	تحويل (T-C-P) مركز القلم النقطة	G97	سرعة ثابتة لمركز القلم
G44	التكوير عند الزوايا المراقبة	G98	الرجوع إلى المستوى الأصلي عند نهاية الدورة
G45	التحليل بالأسبقية	G99	الرجوع إلى المستوى المرجعي عند نهاية الدورة
G46	الانتقال إلى غاية المصدر	G49	معرفة المستوى المائل

الوظائف التكميلية في الخراطة

الوظائف	التعيين
M00	توقيف البرنامج
M01	توقيف مشروط للبرنامج
M02	انتهاء البرنامج
M03	دوران الظرف باتجاه اليمين
M04	دوران الظرف باتجاه اليسار
M05	توقيف الظرف
M08	رش سائل التبريد
M09	توقيف سائل التبريد
M19	توقيف إشارة الظرف
M30	انتهاء البرنامج مع الرجوع إلى السطر الأول
M41	تغيير سلسلة السرعة
M42	تغيير سلسلة السرعة
M43	تغيير سلسلة السرعة
M44	تغيير سلسلة السرعة
M45	ظرف أو قلم مساعد

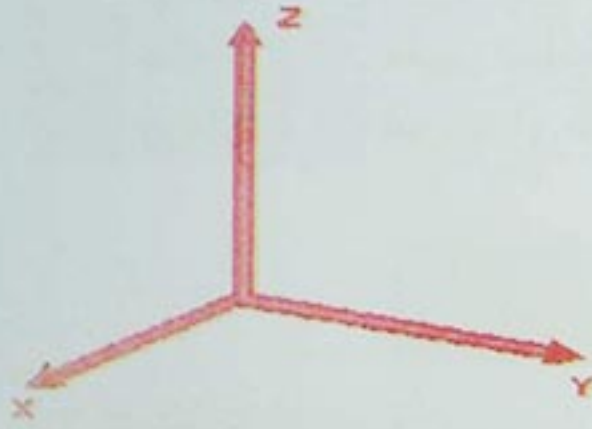
الوظائف التكميلية في التفريز

الوظائف	التعيين
M00	توقيف البرنامج
M01	توقيف مشروط للبرنامج
M02	انتهاء البرنامج
M03	دوران الظرف باتجاه اليمين
M04	دوران الظرف باتجاه اليسار
M05	توقيف الظرف
M06	شفرة تغيير القلم
M08	رش سائل التبريد
M09	توقيف سائل التبريد
M19	توقيف إشارة الظرف
M30	انتهاء البرنامج مع الرجوع إلى السطر الأول
M41	تغيير سلسلة السرعة
M42	تغيير سلسلة السرعة
M43	تغيير سلسلة السرعة
M44	تغيير سلسلة السرعة
M45	ظرف أو قلم مساعد

قائمة عناوين الحروف

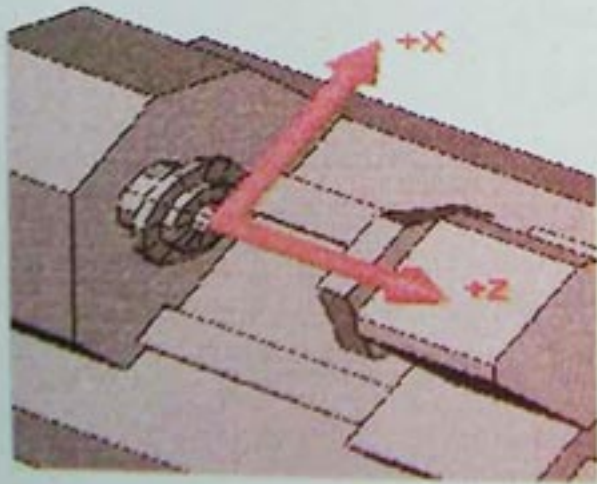
العناوين	الحروف
رقم سطر البرنامج	N
X انتقال أولي حسب	X
Y انتقال أولي حسب	Y
Z انتقال أولي حسب	Z
وظائف تحضيرية	G
البعد الأمني لخروج الأداة بعد كل تمريرة	D
وظائف تكميلية	M
نصف القطر	R
رقم الأداة	T
سرعات عمود الدوران	S
سرعات التغذية	F

4.6. إعداد البرنامج في النظام ISO لإعداد برنامج ، يجب مراعاة ما يلي :



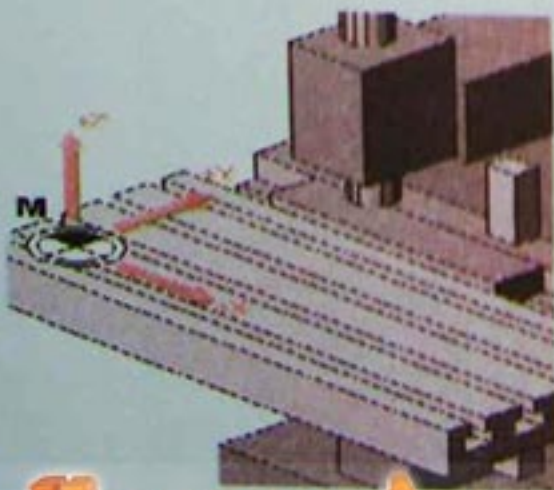
* نظام المحاور:

معلم متعامد و متجانس ذو ثلاثة محاور . نظام الإحداثيات ديكارتي ذو اتجاه مباشر له صلة بالقطعة . بموجب اتجاه محاور المعلم، نقوم بتوجيه الانتقال رقميا :



* نظام المحاور في الخراطة (محورين)

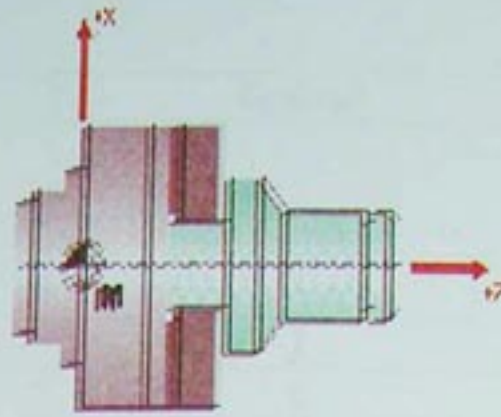
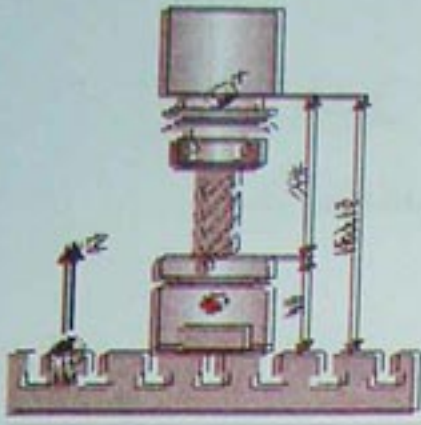
يتكون نظام المحاور من محورين X Z - المحور Z: هو محور عمود الدوران ويناسب الانتقال الطولي لحامل الأداة . - المحور X: هو محور متعامد للمحور Z ويناسب الانتقال نصف قطري لحامل الأداة .



* نظام المحاور في التفريز (3 محاور)

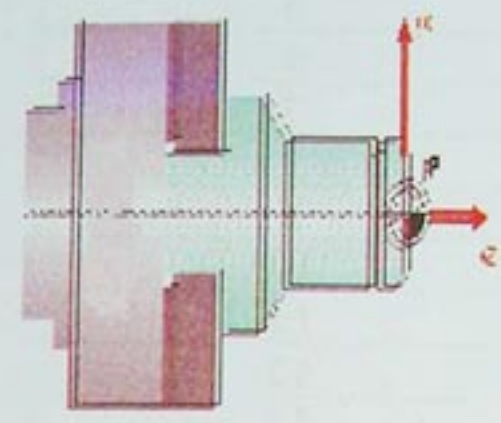
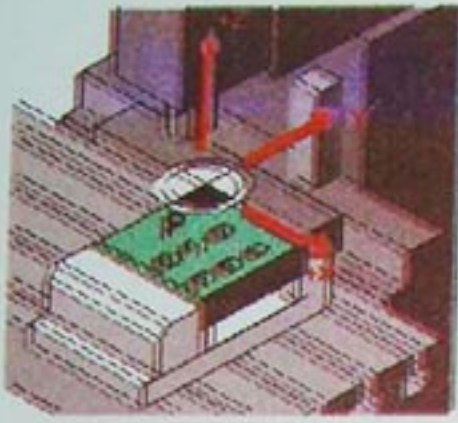
يتكون نظام المحاور من 3 محاور X Z و Z . - المحور Z: هو محور عمود الدوران ويناسب الانتقال الشاقولي للطاولة . - المحور X: هو محور متعامد للمحور Z ويناسب الانتقال الكبر - المحور Y: هو محور متعامد لـ X Z

7.4. مراجع البرمجة



* مبدأ الآلة (صفر الآلة):

هو نقطة محددة على كل محور من طرف الصانع و تسمح بتحديد المبدأ المطلق للآلة وتعتبر مرجعا للتنقلات.



* مبدأ القطعة (صفر القطعة):

يعرف مبدأ القطعة بنقطة تختار عليها وبالإمكان التوضع من خلالها . فهي محددة من طرف المبرمج .

* مبدأ البرنامج

هو مبدأ المعلم المرجعي الذي يسمح بإعداد البرنامج . يكون في أغلب الأحيان مبدأ انطلاق تحديد أبعاد الرسم .

ملاحظة : يستحسن مطابقة صفر القطعة مع صفر البرنامج .

8.4. تحديد الأبعاد

لتحديد الأبعاد ، يمكننا استعمال طريقتين للبرمجة :

- برمجة مطلقة G90

كل الأبعاد محددة انطلاقا من مبدأ البرنامج .

- برمجة نسبية G91

تحدد الأبعاد بطريقة متسلسلة

5. مثال لبرمجة في الخراطة

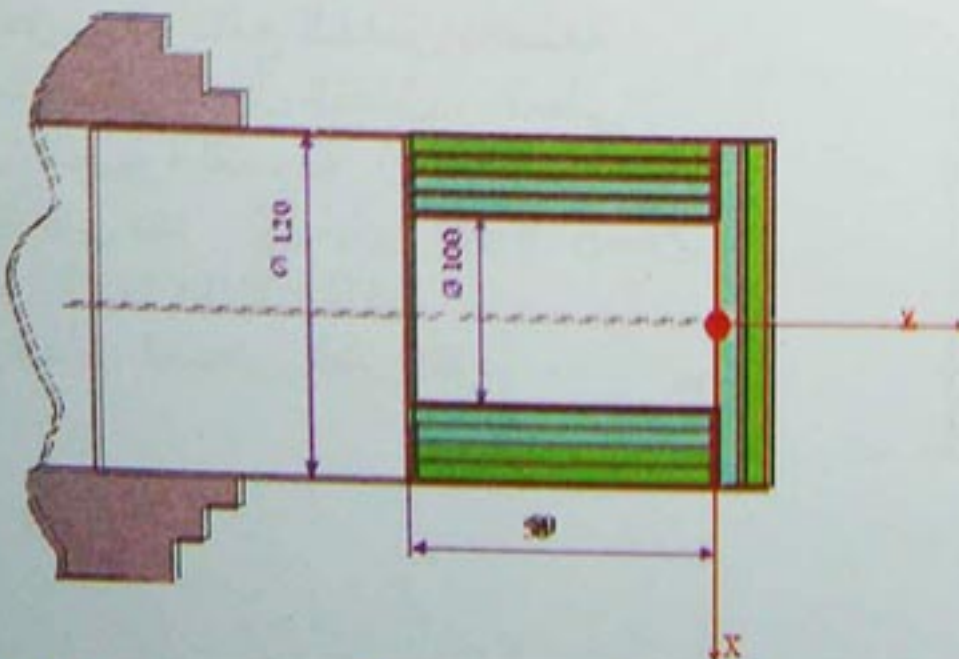
نريد إنجاز تسوية و خراط طول قم بتحرير البرنامج الخاص بالقطعة الممثلة على الشكل الموالي:
نعطي:

عمق التمريرة للتسوية: 2 مم

عمق التمريرة للخراط : 2.5 مم

الاداة على بعد $x=140$ و $z=50$

الخام : $80 \times 120 \Phi$



البرنامج	الوضعية	التعليق
N10 T1 D1		شروط القطع
N20 G96 S150 M04		
N30 G92 S2000		
N40 G95 F0.5 M08		
N50 G00 X122 Z2	1	تموضع
N60 G01 X-1 Z2	2	
N70 G00 X-1 Z4	3	عملية التسوية
N80 G00 X122 Z4	4	
N90 G01 X122 Z0	5	
N100 G01 X-1 Z0	6	
N110 G00 X-1 Z2	7	
N120 G00 X115 Z2	8	
N130 G01 X115 Z-50	9	عملية الخراط
N140 G01 X120 Z-50	10	
N150 G00 X120 Z2	11	
N160 G01 X110 Z2	12	
N170 G01 X110 Z-50	13	
N180 G01 X115 Z-50	14	
N190 G00 X115 Z2	15	
N200 G01 X105 Z2	16	
N210 G01 X105 Z-50	17	
N220 G01 X110 Z-50	18	
N230 G00 X110 Z2	19	
N240 G01 X100 Z2	20	
N250 G01 X100 Z-50	21	
N260 G01 X124 Z-50	22	
N270 G00 X140 Z50	23	عودة الأداة
N280 M09		نهاية البرنامج
N290 M30		

6_ مثال لبرمجة في التفريز

نريد إنجاز تفريز جانبي

قم بتحرير البرنامج الخاص بالقطعة

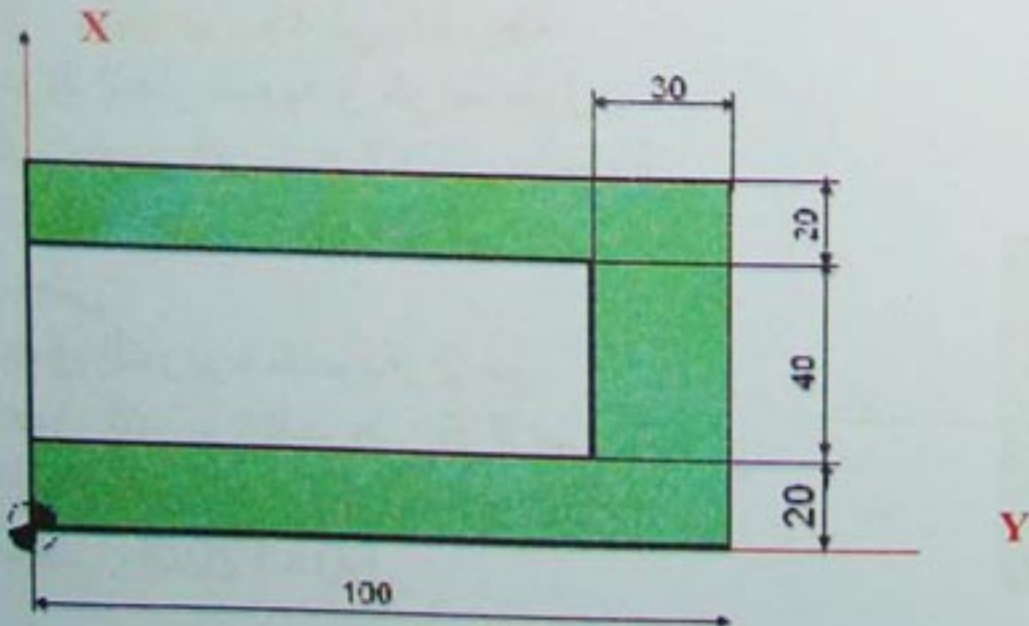
الممثلة على الشكل المقابل ، نعطي :

عمق التمريرة للتسوية: 5 مم

الأداة على بعد $Z=-5$ $Y=0$ $X=-22$

الخام : $40 \times 80 \times 100$

فريزة ذات قطيعتين قطر 40



البرنامج	الوضعية	التعليق
N10 G90		
N20 G96 S1000		
N30 T1 D1 M03 M08		
N40 G00 X-22 Y0 Z-5	1	التموضع
N50 G01 X90 Y0 Z-5 F0.5	2	تفريز
N60 G01 X90 Y80 Z-5 F0.5	3	
N70 G01 X-24 Y80 Z-5 F0.5	4	التموضع
N80 G00 X-100 Y-60 Z-5 F0.5	5	
N90 M09		
N100 M30		

استخلص

- ✓ الآلة ذات التحكم العددي وسيلة إنتاج نتحكم فيها عن بعد بلغة رقمية .
- ✓ تتكون آلة ذات التحكم العددي من جزء قيادي (التحكم) و جزء عملي .
- ✓ تصنف آلات ذات التحكم العددي أساسا :
 - أسلوب سير الآلة
 - عدد محاور الآلة
 - أسلوب التشغيل
- ✓ تتطلب آلة ذات التحكم العددي تدخلات قليلة خلال التشغيل .
- ✓ مركز التشغيل هو آلة ذات التحكم العددي تمتاز بتشعب وظائفها و بدقتها و ذلك بالتجهيزات التي تتبعها .
- ✓ الخلية اللينة هو نظام متكون من عدة مراكز التشغيل (2 أو 3) متشابهة (أو لا) مرتبطة بجهاز لتحويل القطع .
- ✓ الورشة اللينة هي نظام متكون من عدة آلات ذات التحكم العددي أو خلايا لينة (5 إلى 15) مرتبطة فيمل بينها بأجهزة تحويل القطع .
- ✓ البرمجة هي لغة الآلة تحتوي على برنامج متكون من أسطر متتالية .
- ✓ تتكون الأسطر من كلمات حرفية و رقمية (AlphanumZrique) .
- ✓ تترجم و تحول هذه الكلمات إلى تعليمات و أوامر تنفذها الآلة .
- ✓ النظامان الأساسيان المعتمدان في البرمجة هما ISO و EIA ز
- ✓ من بين الوظائف الأساسية المستعملة في نظام ISO نجد :
 - الوظائف التحضيرية
 - الوظائف التكميلية
 - وظائف أخرى (أنظر إلى قائمة عناوين الحروف)
- ✓ في الآلات ذات التحكم العددي ، نعتمد على ثلاثة مبادئ أساسية :
 - مبدأ الآلة
 - مبدأ القطعة
 - مبدأ البرنامج

1 - من ماذا تتكون آلة ذات التحكم العددي؟ أعط دور هذه المكونات و العلاقة الموجودة بينها .

2 - قم بمقارنة الآلة القاعدية مع آلة ذات التحكم العددي .

3 - أعط بنية البرنامج .

4 - تمرين خاص بالخرائط

قم بتحرير برنامج لإنجاز تسوية في الخراطة بالبرمجة المطلقة (مبدأ القطعة)

المعطيات :

- سرعة الدوران 2000 د/د

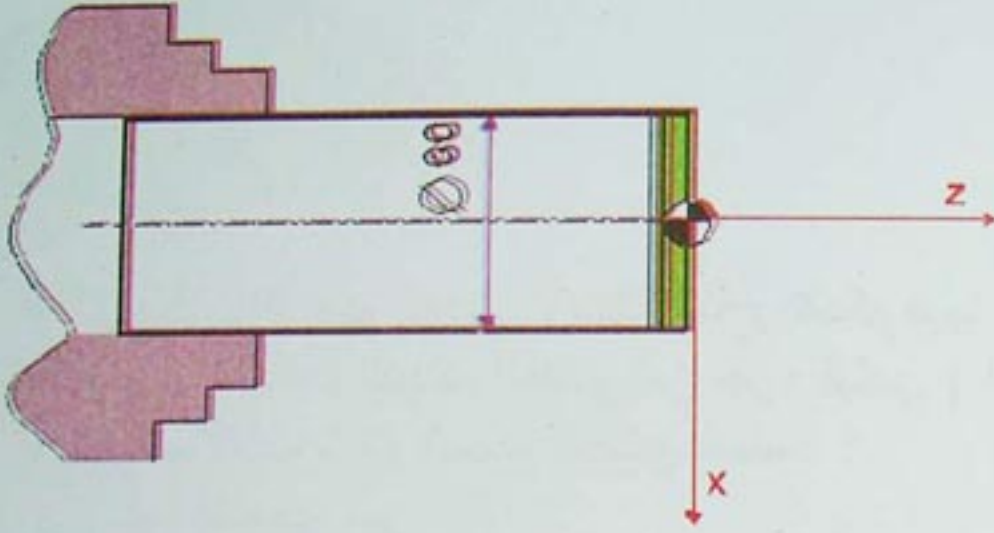
- التمريرة الأولى 2 مم

- التمريرة الثانية 1 مم

الأداة على بعد $Z=50$ $x=100$

القطعة من مادة Al Mg 10

أبعاد الخام $\Phi 60 \times 100$



5 - تمرين خاص بالتثقيب

قم بتحرير برنامج لإنجاز الثقب الثلاثة بالبرمجة المطلقة (مبدأ برنامج)

المعطيات :

إحداثيات نقطة الانطلاق :

$X=0$ $Y=0$ $Z=60$

قطر الثقوب 8 مم

سرعة دوران الأداة 800 د/د

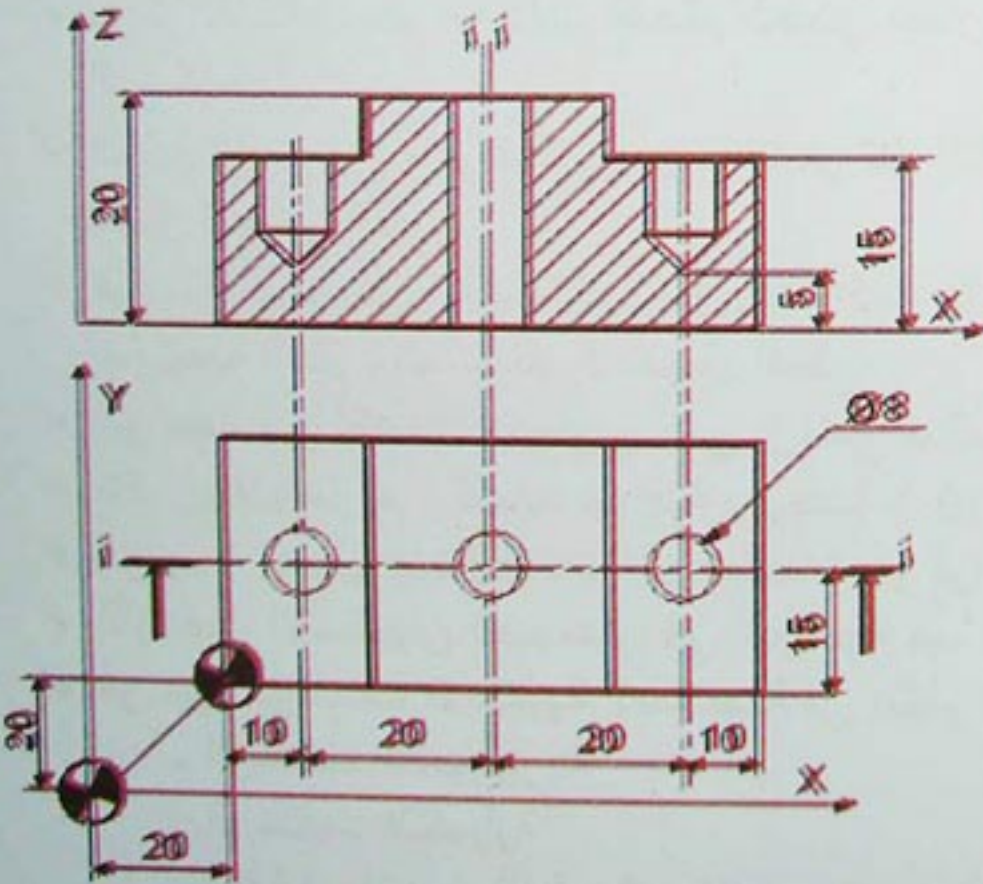
استعمال التبريد

دوران الأداة حسب عقارب الساعة

وضعية الأداة قبل التثقيب فوق القطعة

ب 5 مم و تخرج ب 3 مم للثقب النافذ .

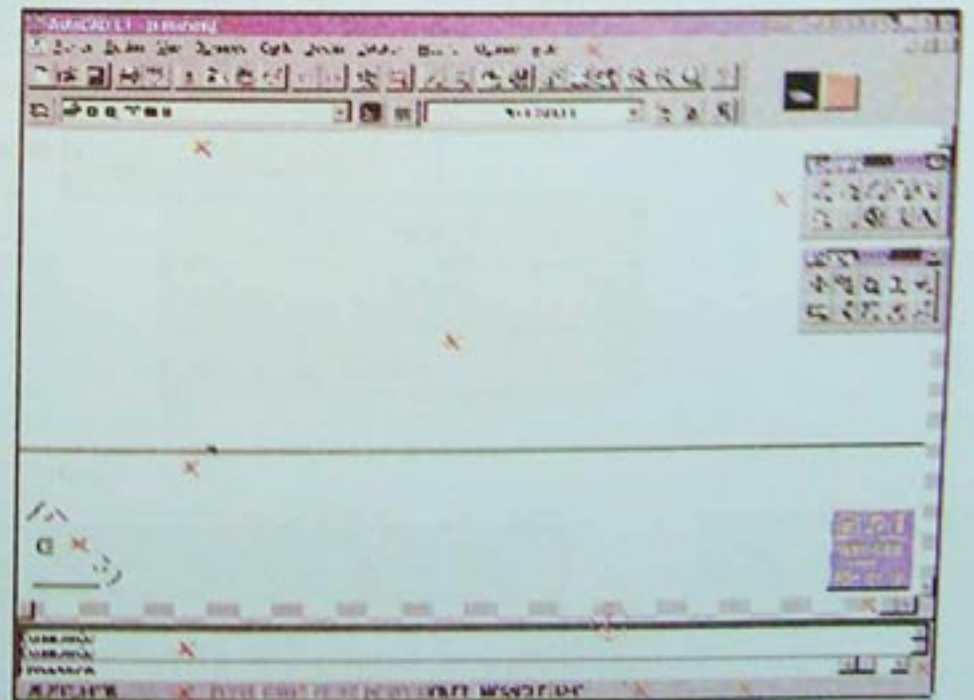
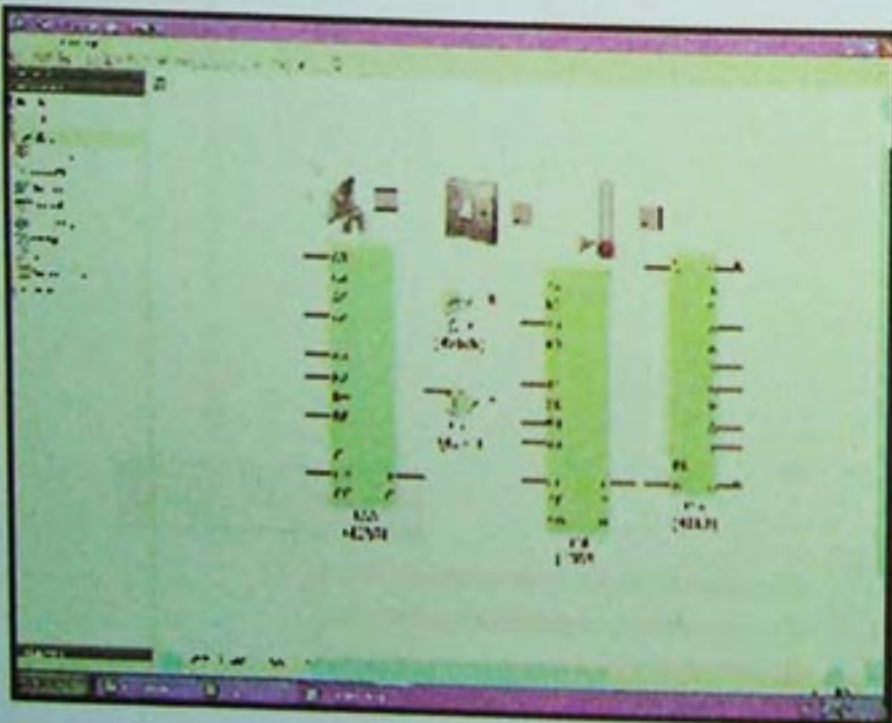
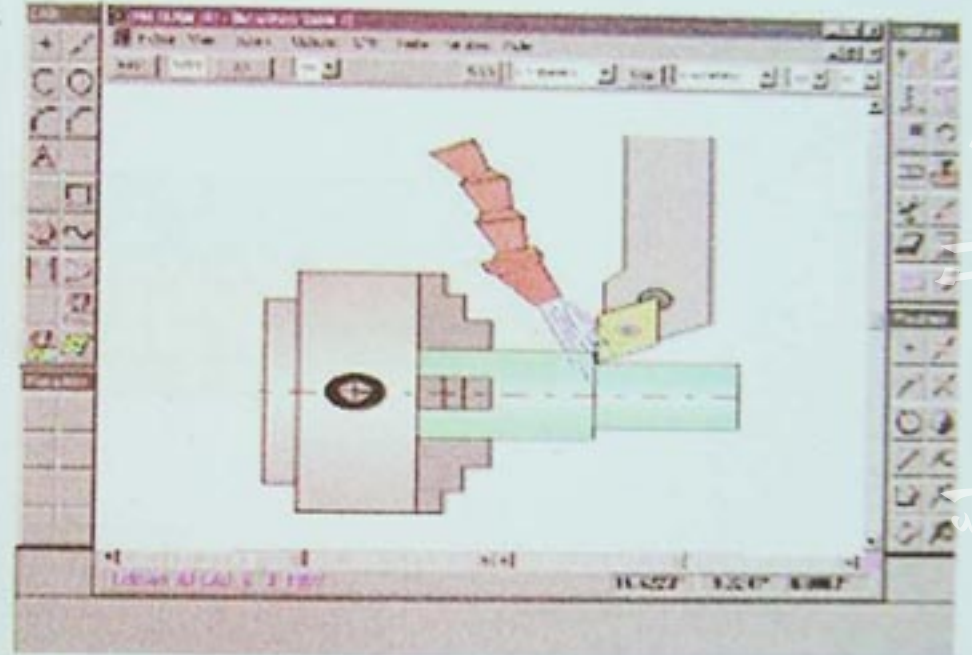
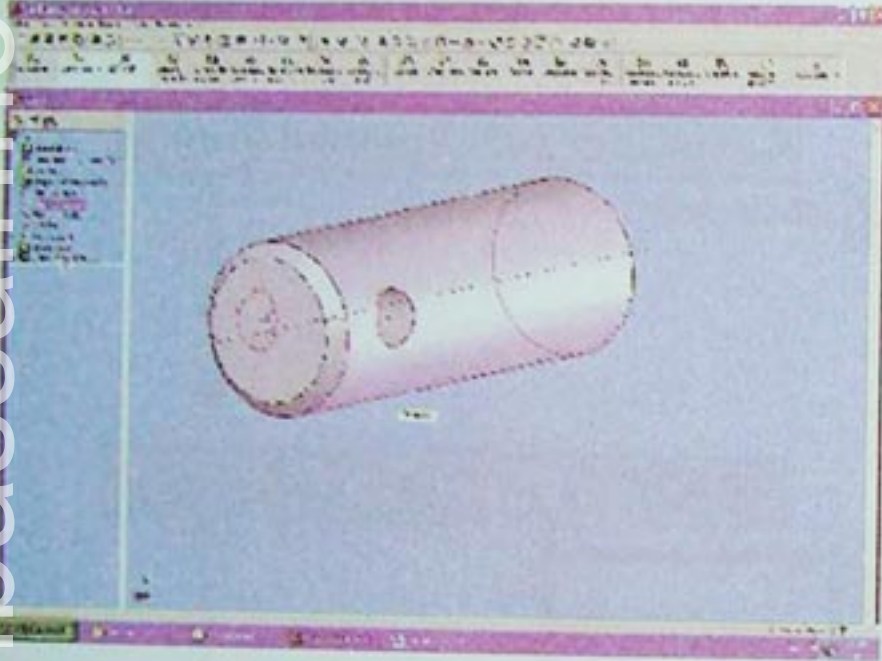
التغذية 200 مم/د



اغراض البيداغوجية: إستغلال البرمجية CFAO لآنشاء رسومات وبرامج صنع مع محاكاة التشغيل.

اكتشف و اتعرف

من خلال صور البرمجيات المعروضة و المستعملة بكثرة في مجال التكنولوجيا ؛ هل يمكنك التعرف على دور كل واحدة منها و مجال استعمالها ؟ هل تعرفت على برمجية التصميم و الصنع المدعمن بالإعلام الآلي ؟



1 - تمهيد

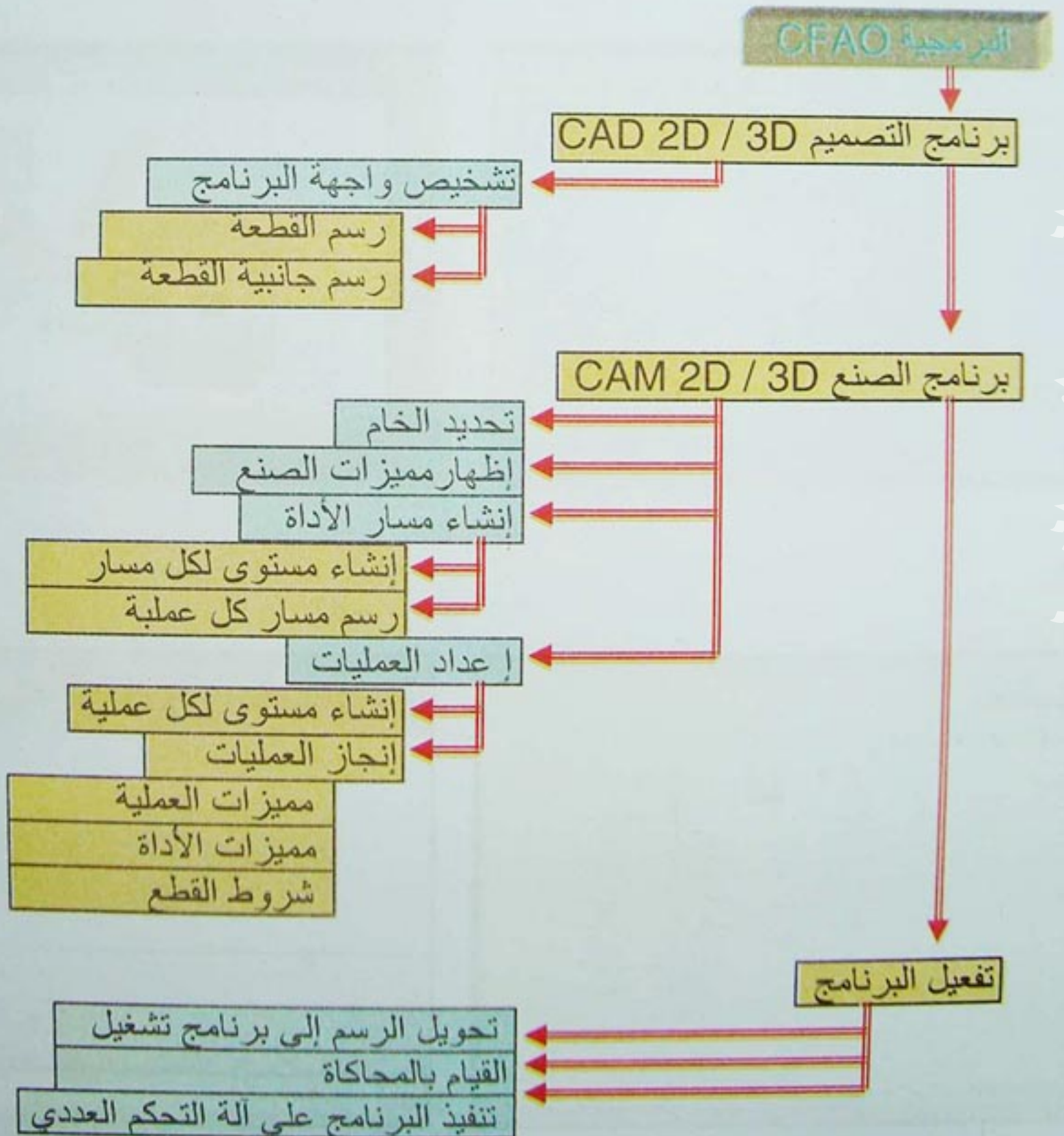
جعلت تكنولوجيايات الإعلام و الاتصال من الكمبيوتر أداة تقدم خدمات بنوعية رفيعة و بشكل سريع في ميادين عديدة و بالأخص في ميدان الصناعة حيث أصبحت تتطور نوعية و تجليات المنتجات مع تخفيض التكاليف بفضل الدراسات و التجارب المسبقة كالتصميم و المحاكاة .
إن التصميم و الرسم و الصنع من المجالات التي أصبحت تعتمد على جهاز الإعلام الآلي كوسيلة لإنجاز مختلف التطبيقات بواسطة برمجيات مخصصة لهذا الغرض . من بين البرمجيات المستعملة توجد برمجيات التصميم و الصنع المدعمن بالإعلام الآلي CFAO .

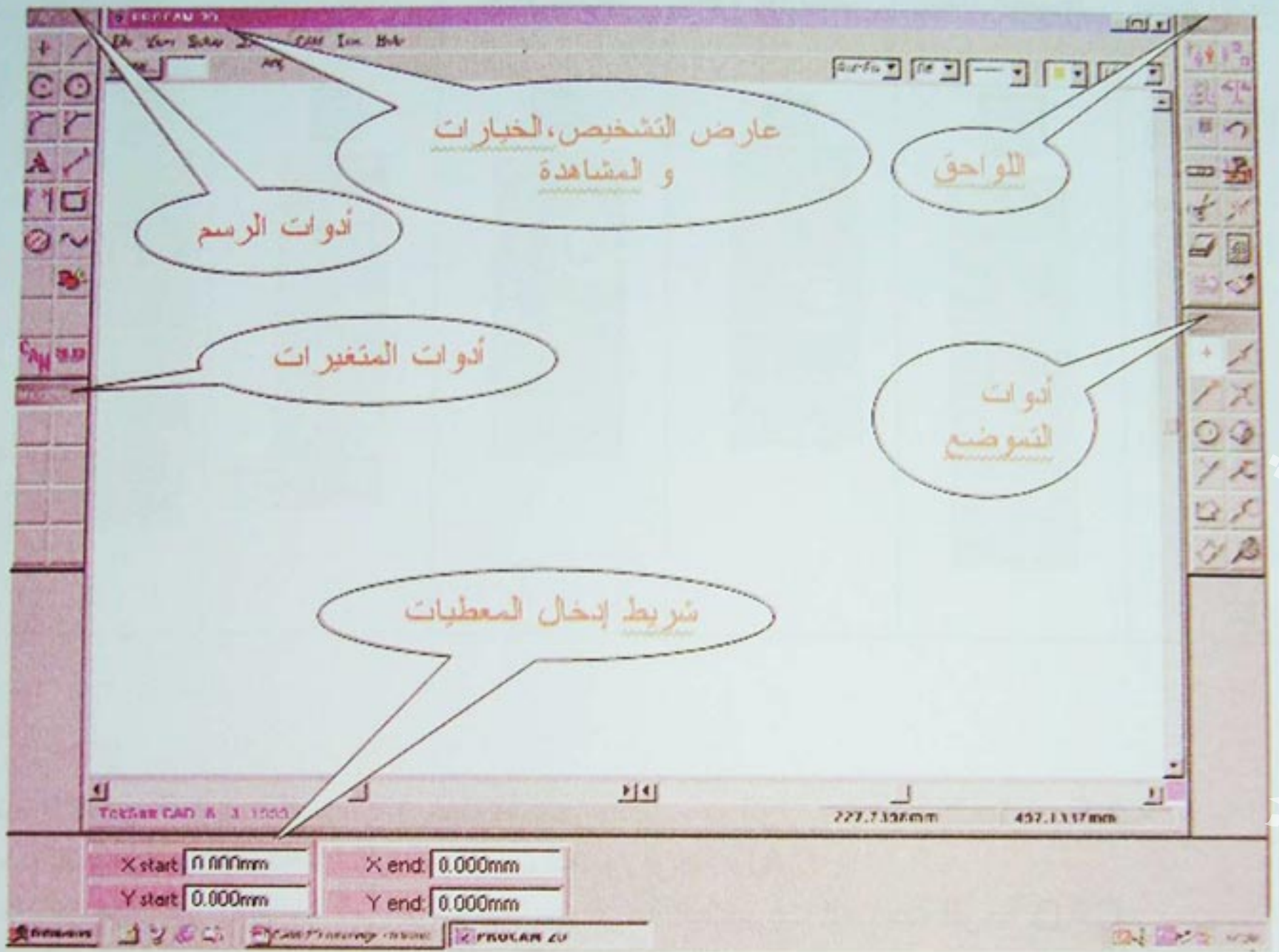
2 - تقديم البرمجية CFAO

تحتوي البرمجية CFAO على :

- برنامج للتصميم CAD 2D و 3D : يسمح برسم الأشكال المراد إنجازها .
- برنامج للصنع CAM 2D و 3D : يسمح بإنشاء برامج تشغيل لقطع و محاكاة صنعها ثم إرسالها للتنفيذ على آلة التحكم العددي بواسطة نظام الشبكة RS232 .

1.2 - مراحل تطبيق البرمجية CFAO





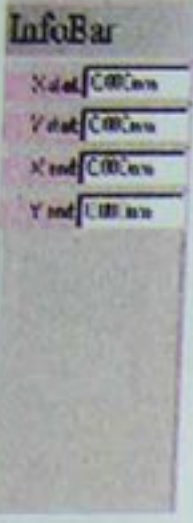






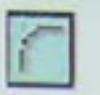
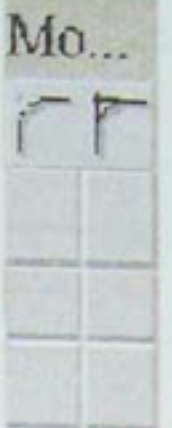

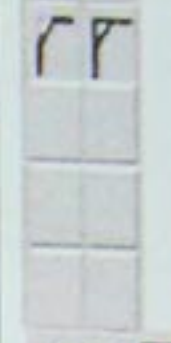
- عارضات التحكم

أدوات التموضع

أدوات إنشاء الرسم





أدوات المتغيرات

تحديد الأبعاد	إنشاء الخطوط	إنشاء المربعات	إنشاء الدوائر	إنشاء حذبة	إنشاء شطفة
 <p>InfoBar X start [000mm] Y start [000mm] X end [000mm] Y end [000mm]</p>	 <p>Mo...</p> 	 <p>Mo...</p> 	 <p>Mo...</p> 	 <p>Mo...</p>  <p>Rayon [000mm]</p>	 <p>Mo...</p>  <p>Angle [000mm] Longueur [000mm]</p>

مبدأ إنشاء الرسم بواسطة CAD

- لإنشاء الأشكال الهندسية البسيطة (خطوط ، مربعات ، دوائر ...) نقوم بالعمليات التالية :
- الضغط على إيقونة الشكل المراد إنشائه من لوحة CAD .
- الضغط على الإيقونة المرغوب فيها من لوحة المتغيرات المناسبة للوحة CAD .
- تحديد نقطة البداية بالنقر على الزر الأيسر للفأرة .
- تحديد نقطة النهاية بالنقر على الزر الأيسر للفأرة للحصول على الشكل .

ملاحظات :

- في حالة إنشاء شطف أو حذبات يجب اختيار الكيانات المراد تشطيفها أو تحديدها باستعمال إيقونة الاختيار  من لوحة الترميز ثم النقر بالزر الأيسر على إحدى الكيانات مع إدخال الأبعاد (طول ، زاوية ، نصف قطر ...) في شريط المعطيات . يتم الحصول على الشكل بالنقر المزدوج لزر الفأرة الأيسر .
- في حالة إنشاء الرسومات بتحديد الأبعاد يمكن استعمال إيقونة المفاتيح  من لوحة الترميز التي تسمح بإدخال الإحداثيات على شريط المعطيات . يتم الحصول على الشكل بالنقر على الموافقة OK .
- يمكن استعمال إيقونات من لوحة اللوحات للقيام بعمليات اعتيادية (حذف ، قص ، جمع ، تلوين ، تناظر ، إعادة ...)

3.2 - لوحة النظام CAM (Computer Assisting Milling) - واجهة النظام CAM



- عرضات التحكم

أدوات التفريز

إسكان بطني		مسار حثلي
مسار مقوس		مسار دائري
حركة سرعة		تعديل
تحقق		تحويل
تحديد مسار الأداة		تحويل
تحويل وتواري		تعينات
تحويل رسم إلى برمجة		رسم دائري الأبعاد
تحويل إلى CAD		

أدوات الخراطة

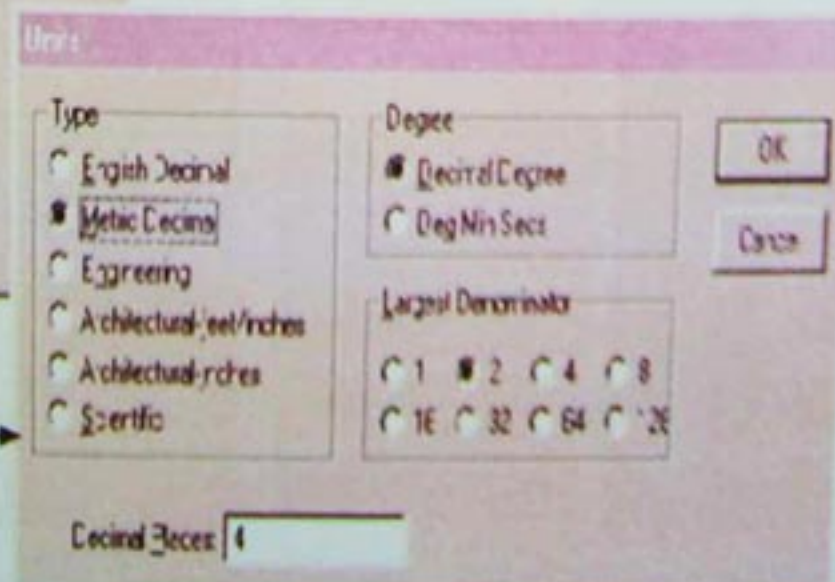
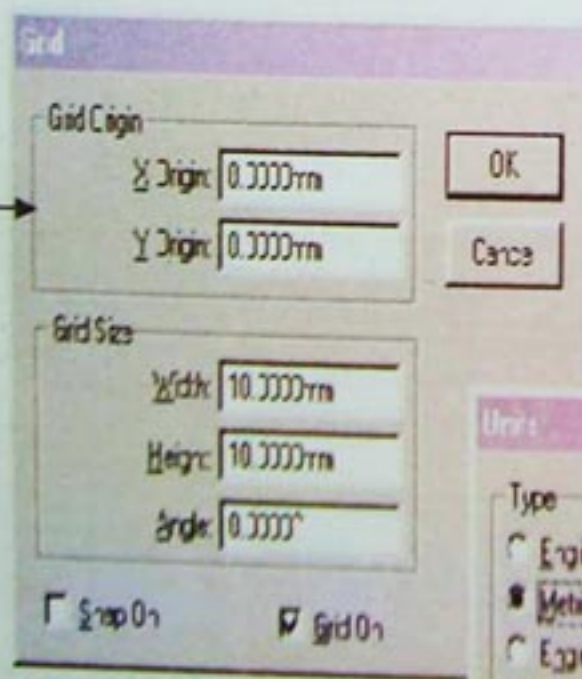
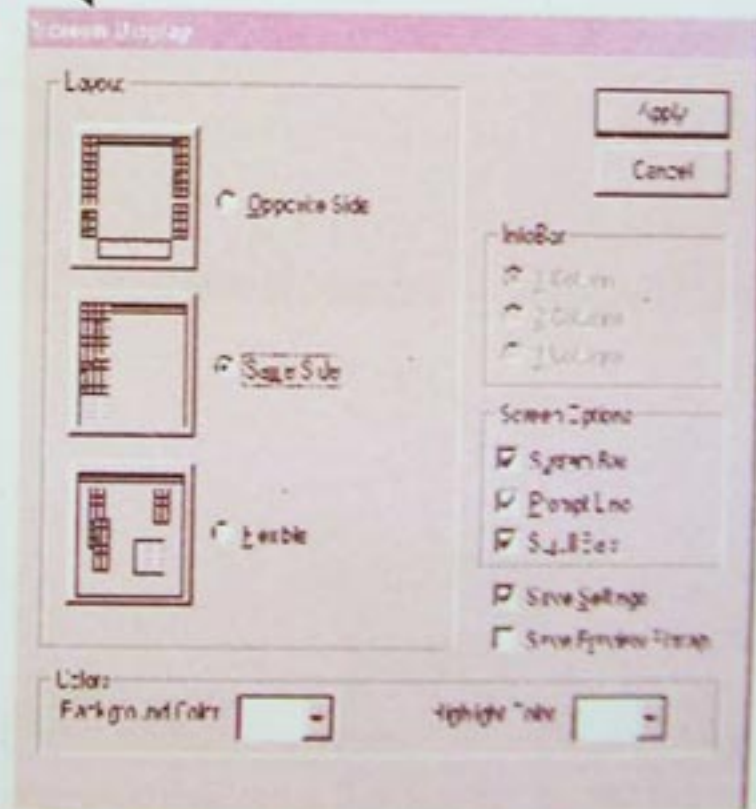
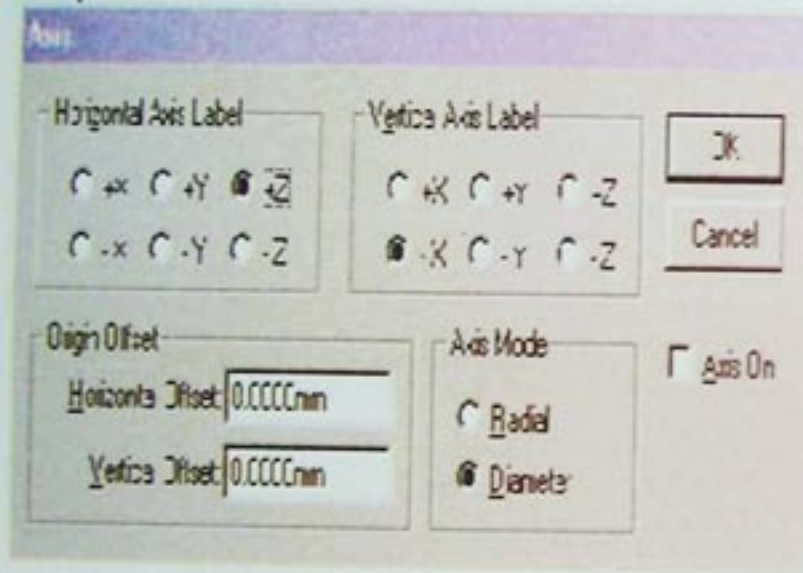
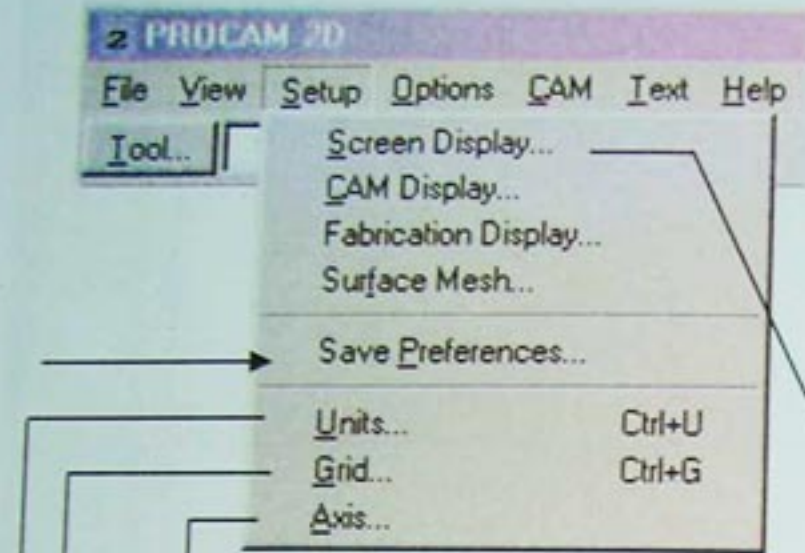
مسار دائري		مسار حثلي
حركة سرعة		بحار محري
تحقق		توند
تحديد مسار الأداة		تعديل
إسقاط		حرف
أحجام		نق
تحويل رسم إلى برمجة		تقطع
تحويل إلى CAD		تعينات
		رسم دائري الأبعاد

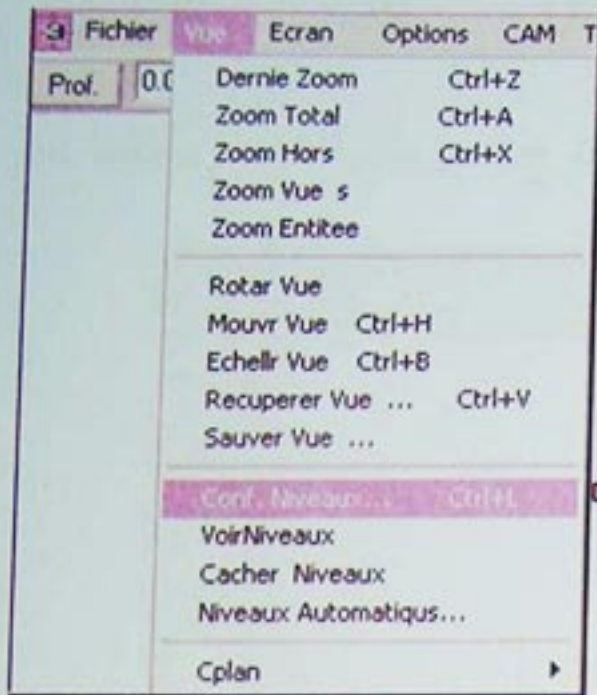
3 - أسلوب عملي لإنجاز محاكاة تشغيل في الخراطة

يتطلب استعمال البرمجية CFAO لصنع قطعة ترتيب عمليات متسلسلة و مرور من نظام الرسم CAD إلى نظام التشغيل CAM .
يحصل هذا المرور بالتأرجح من نظام إلى آخر على مستوى واجهة البرمجية بالضغط على أيقونة 3D أو CAM . لإنجاز محاكاة تشغيل في الخراطة تتبع المراحل التالية :

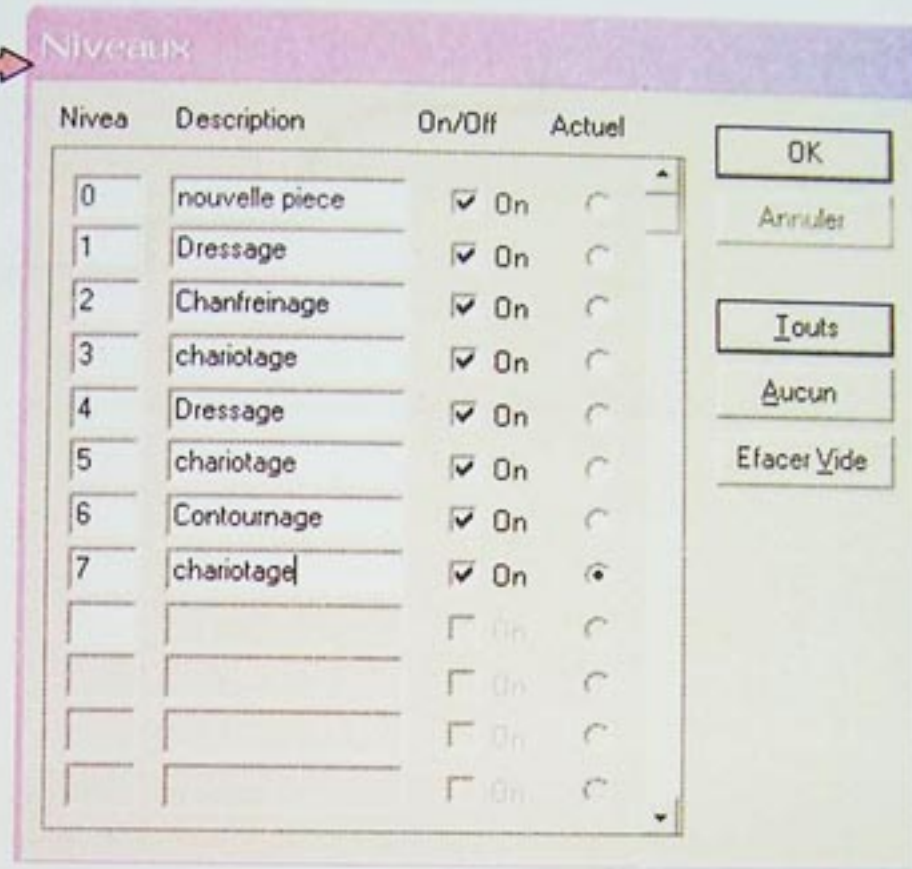
• تشخيص الواجهة

يتم تشخيص الواجهة بضبط مميزات الشاشة (تنظيم عارضات التحكم ، لون ، شبكة) المحاور والوحدات انطلاقا من عارضة الشاشة ثم القيام بحفظ هذه المميزات .





انطلاقا من رسم تعريفي لقطعة ترسم جانبيتها
وفق المراحل التالية :
- إنشاء مستوى لكل جانبية أو عملية .
ترتيب العمليات و كتابتها داخل نافذة المستويات



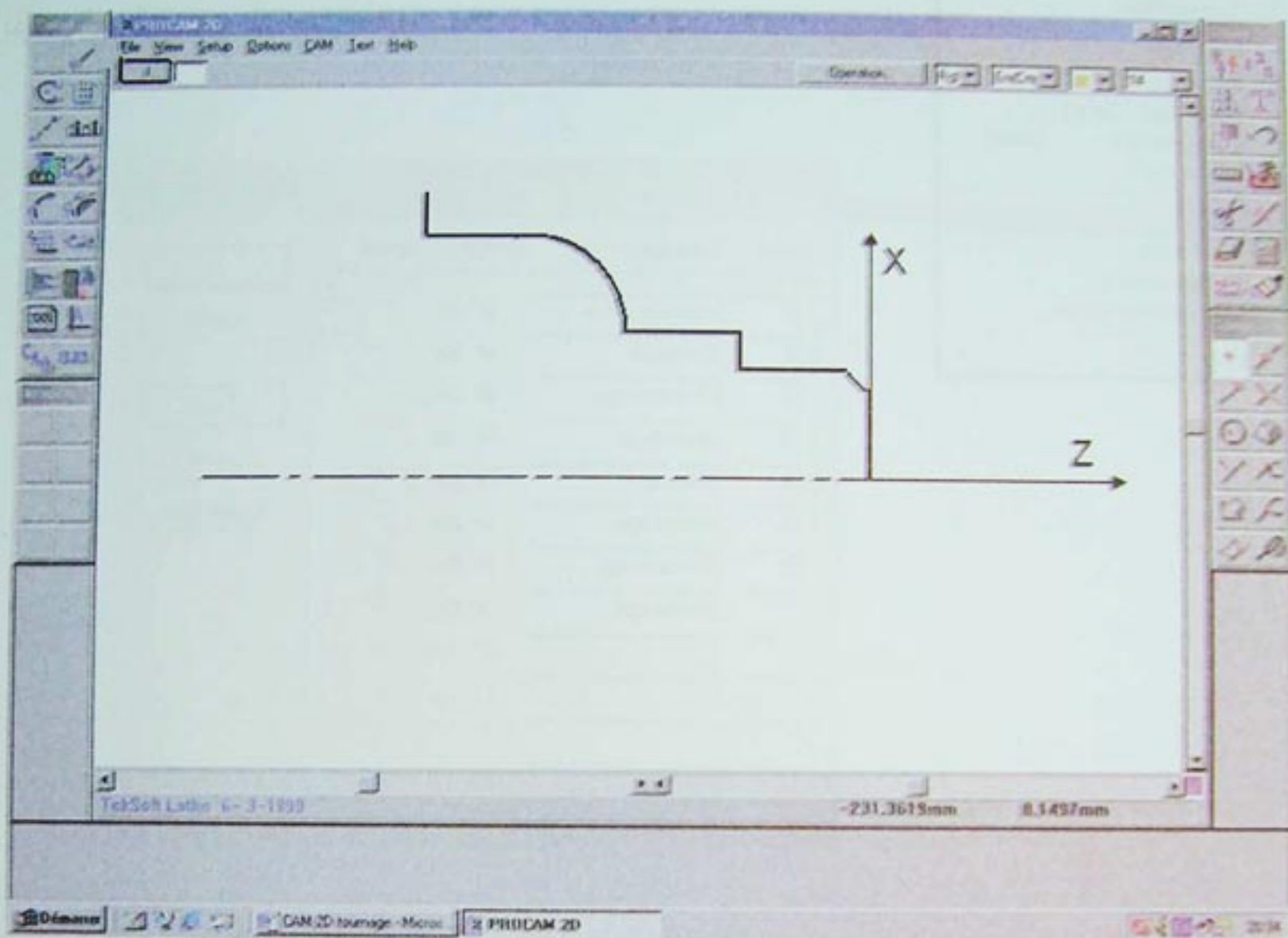
- رسم جانبية القطعة

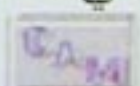
يتم إنشاء الجانبية بالضغظ على الأيقونات المناسبة للشكل من لوحة الإنشاء و يكون تحديد كل جانبية بإدخال الأحداثيات بصفة متتالية على شريط المعطيات بعد الضغظ على أيقونة المفاتيح .

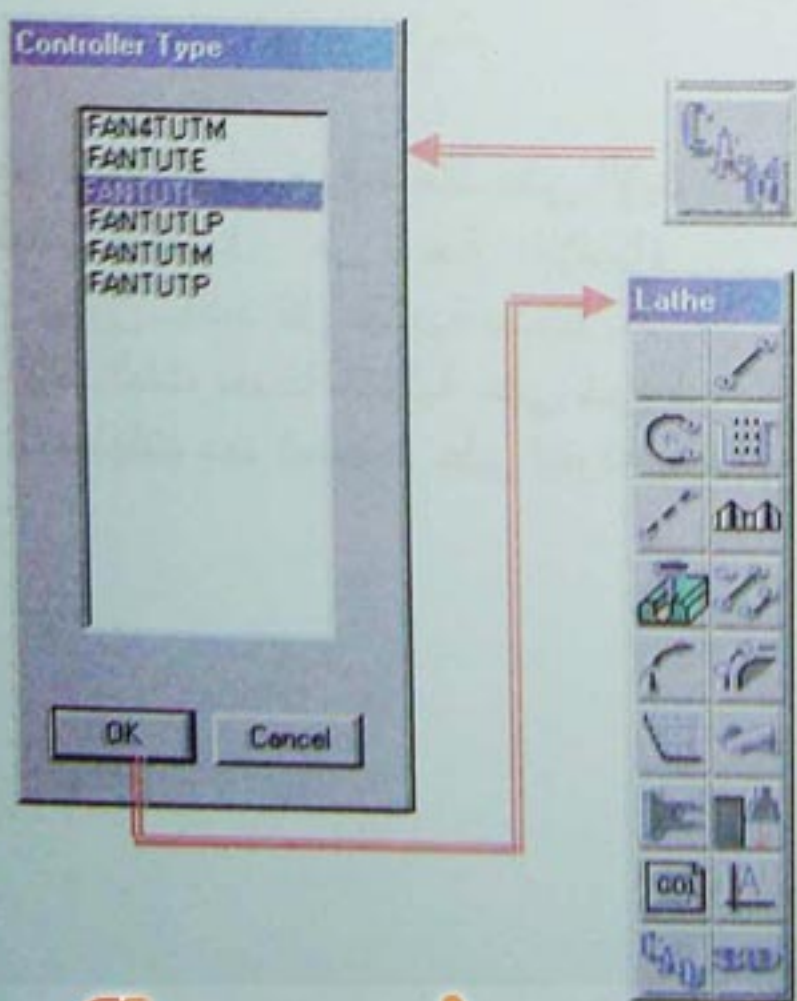


8	7	6	5	4	3	2	1	
- 135	- 135	- 110	- 80	- 30	- 30	- 10	0	Z
75	70	70	40	40	30	30	20	X

بعد إدخال الإحداثيات يصبح شكل المنحني كالتالي

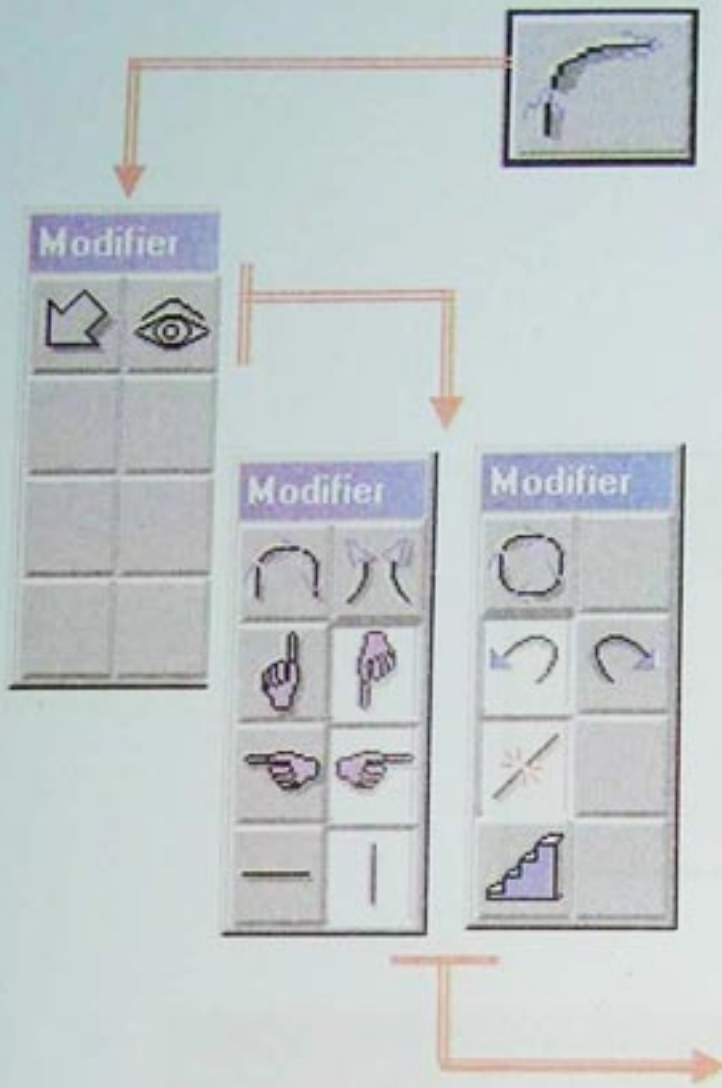


- تطبيق برنامج الصنع CAM
بعد إنشاء رسم الجانبية ندخل في نظام
الصنع بالضغط على أيقونة 
بعد إظهار نافذة أسلوب التشغيل نقوم
باختيار آلة الخراطة .
النقر على زر موافق OK يظهر
شريط أدوات عمليات التشغيل .



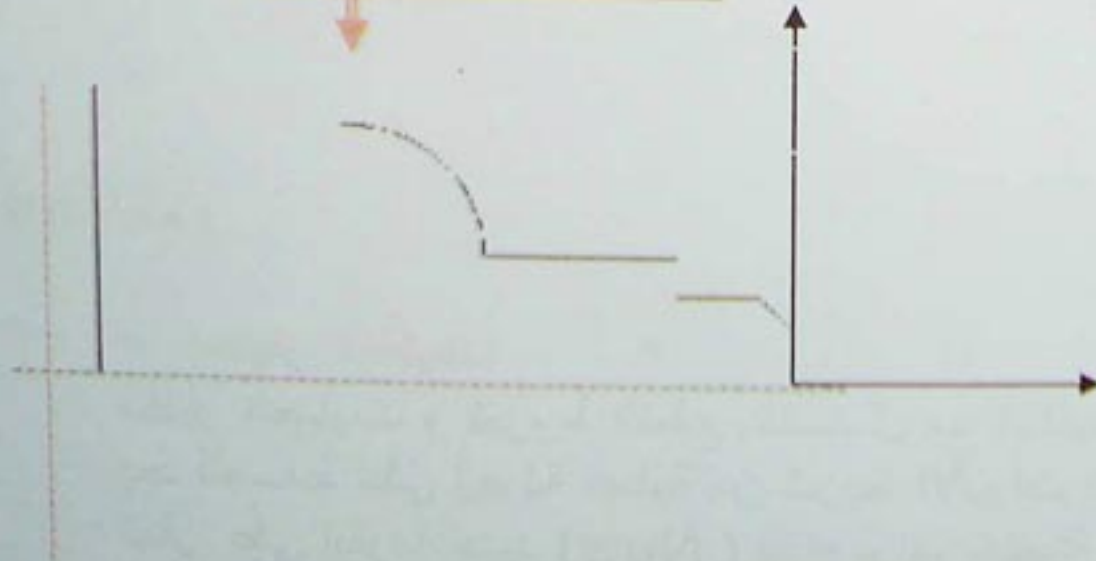
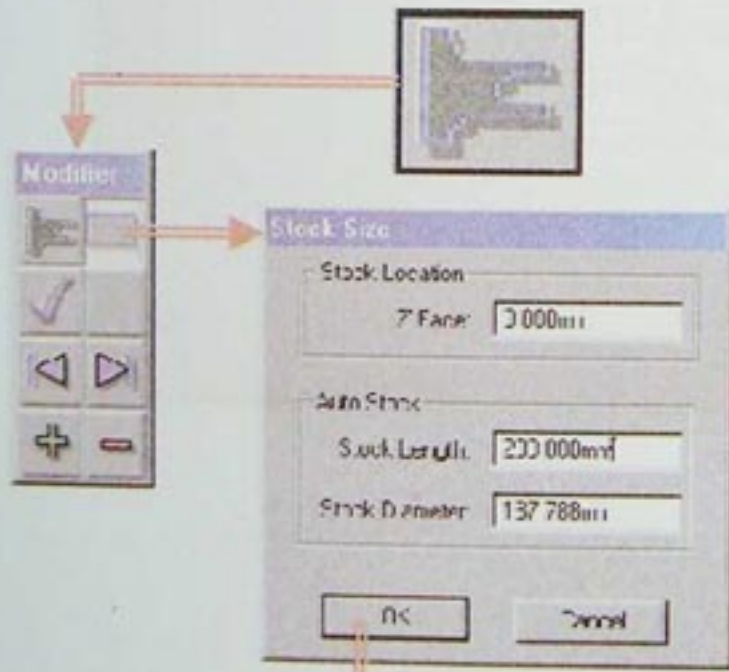
- تحديد مسار الأداة

للقيام بتحديد المسار نقوم بالضغط على أيقونة تحديد المسار؛ فتظهر لوحة المتغيرات التي تسمح باختيار اتجاه المسار أو دورة مفتوحة أو دورة مغلقة ...
يتم اتجاه مسار الأداة لكل عملية بالنقر على الزر الأيسر للفأرة .



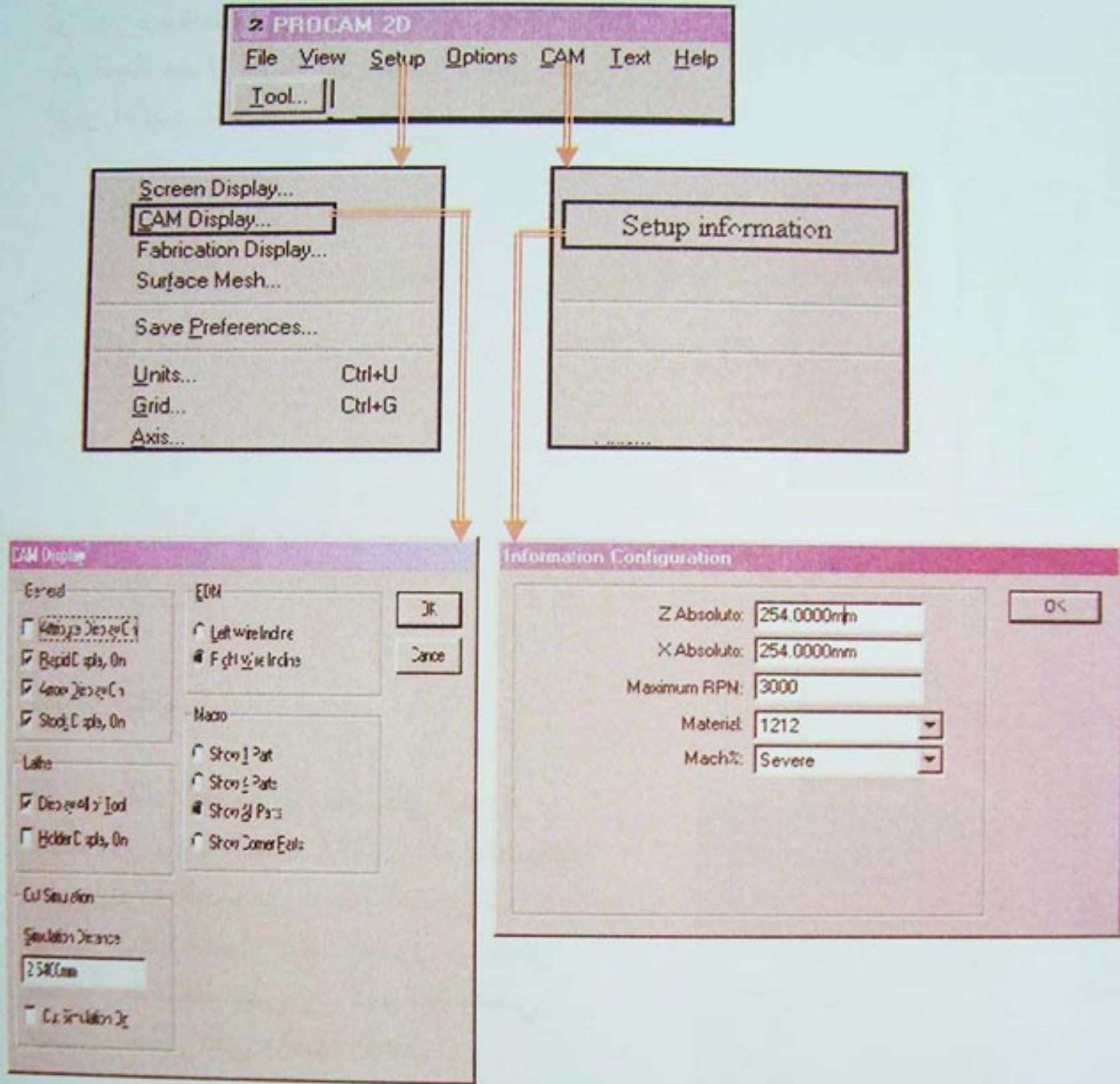
- تحديد الخام

لإنشاء خام القطعة نضغط على أيقونة الخام من لوحة النظام CAM ثم بالضغط على أيقونة الخام من لوحة المتغيرات فتظهر نافذة اختيار أبعاد الطول و القطر للخام . الضغط على زر الموافقة يعطي الشكل التالي على واجهة العمل .



إدخال مميزات الصنع

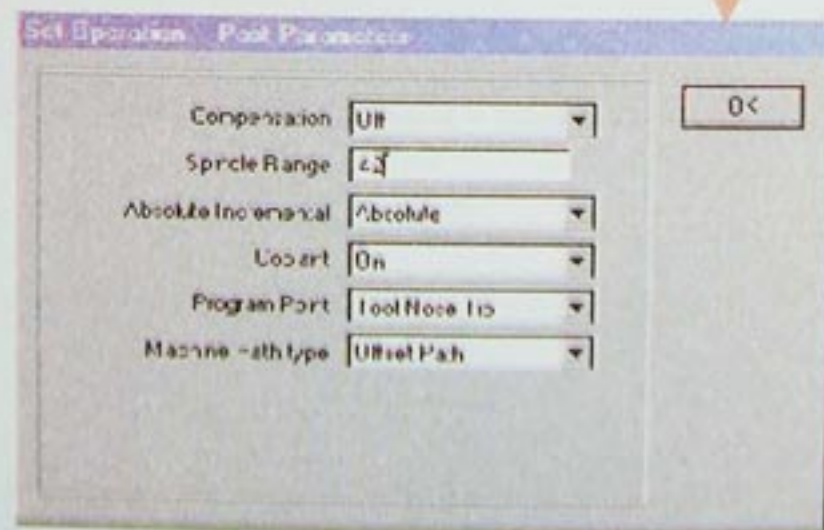
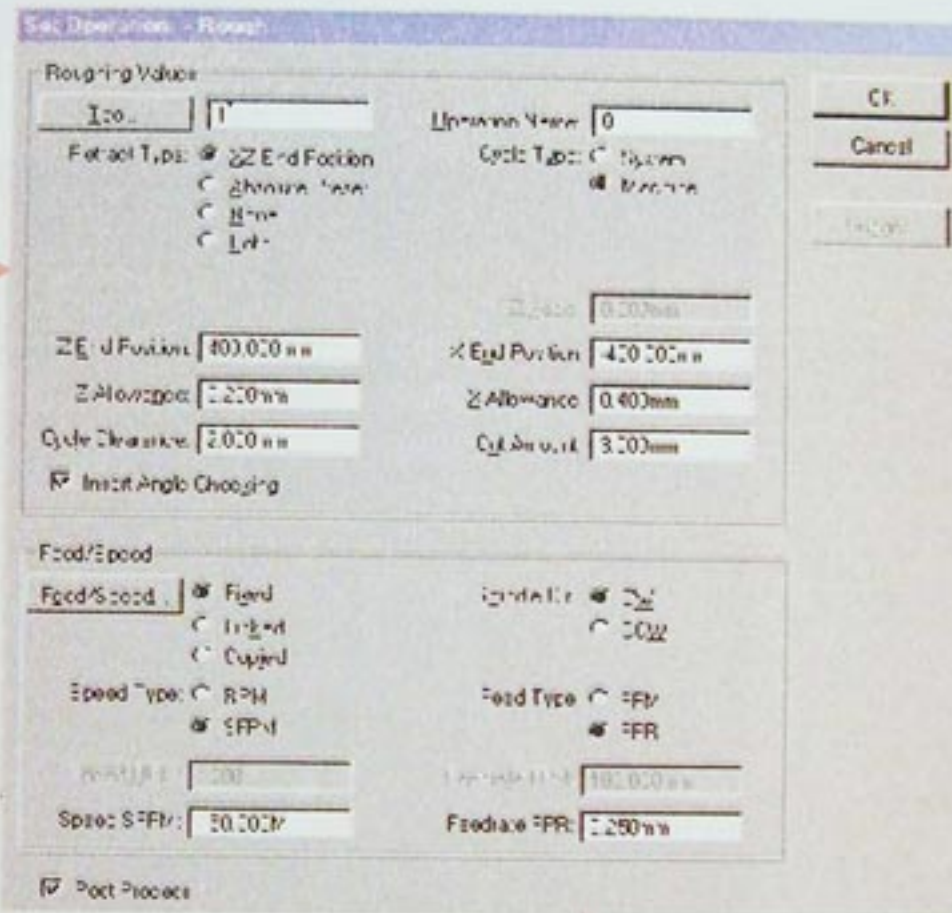
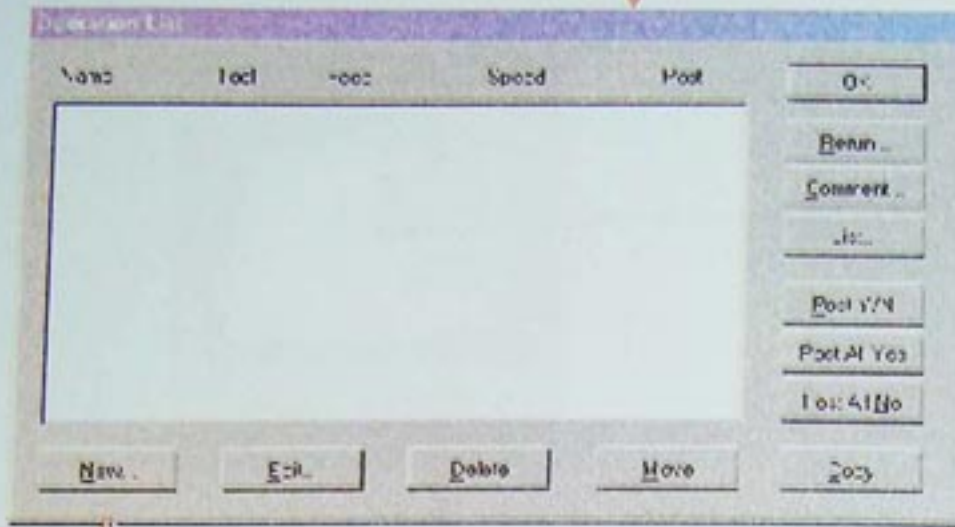
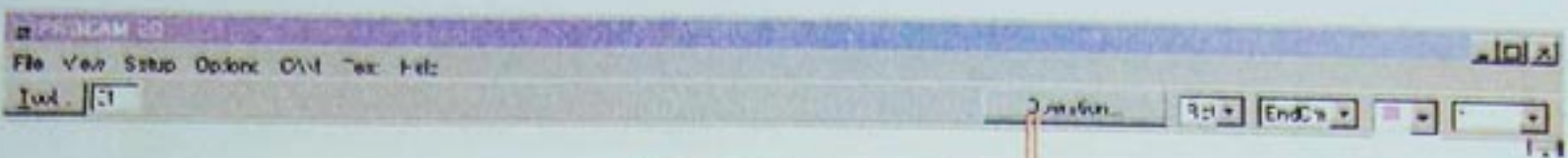
تهيأ المحاكاة بملء معلومات الإعداد داخل النوافذ انطلاقاً من شريط الأدوات.



إعداد الصنع

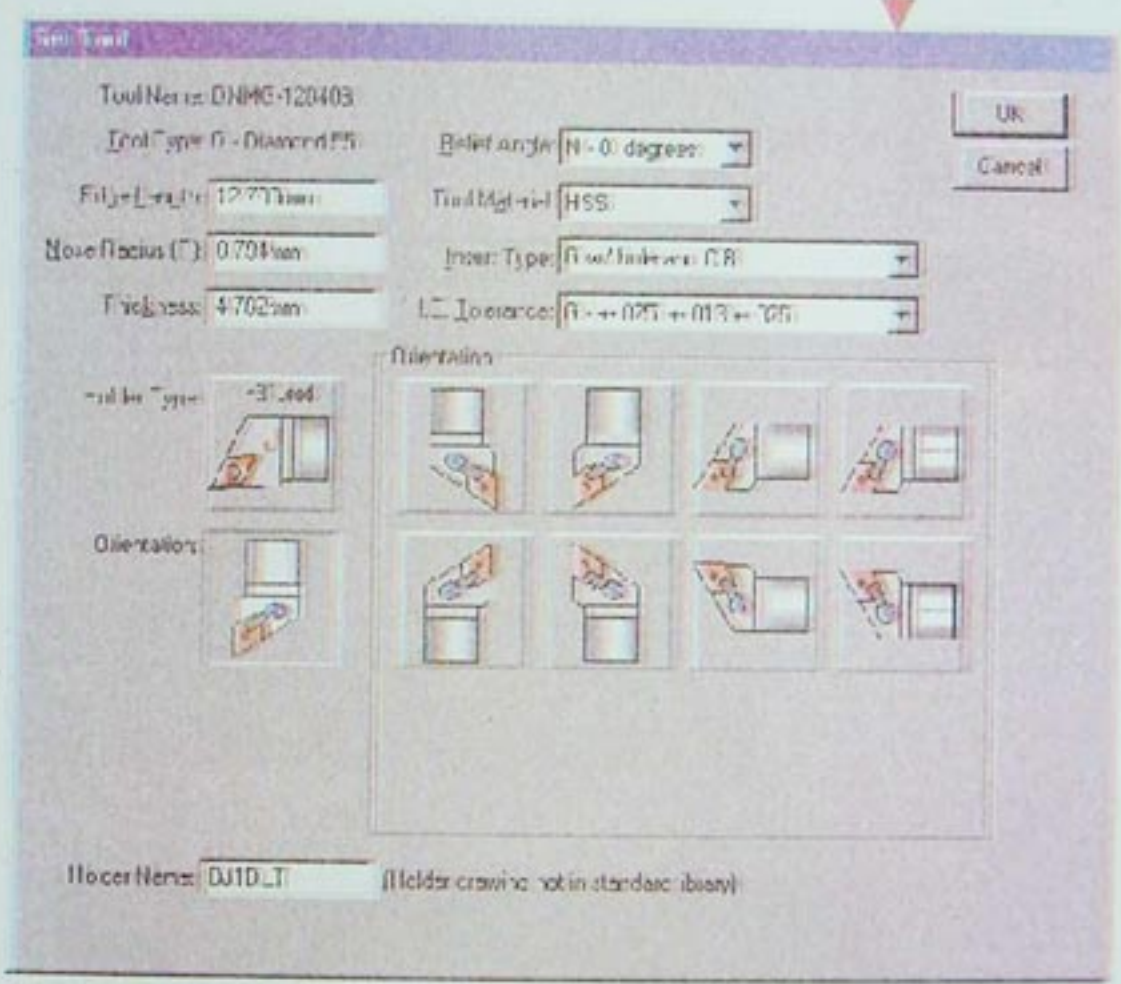
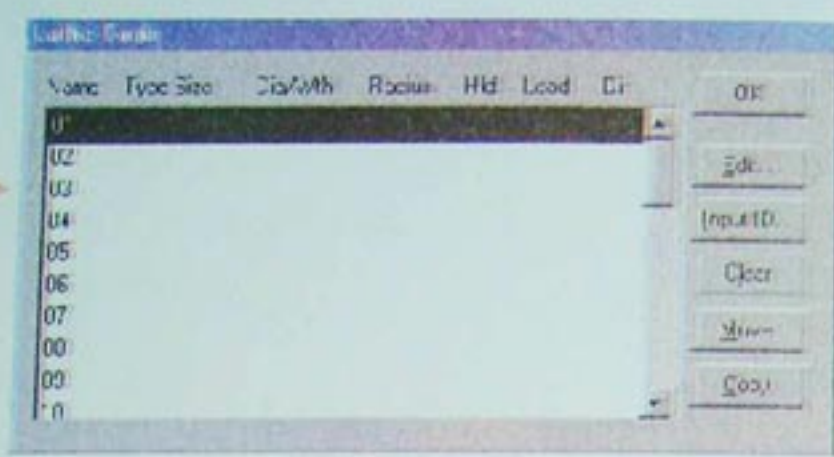
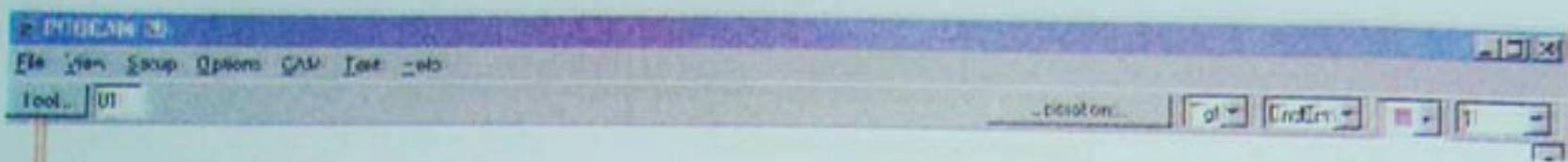
■ اختيار العمليات

تختار العمليات و شروط القطع بالتسلسل مع التأكيد على إنشاء مستوى لكل عملية .
 بعد الضغط على ايقونة عملية من شريط الأدوات تظهر نافذة خاصة بقائمة العمليات.
 النقر على ايقونة جديد (New) يفتح نوافذ خاصة بإدراج المعلومات .
 التأكيد بالموافقة بعد إدراج المعلومات .



• اختيار الأداة

تختار مميزات الأداة لكل عملية التشغيل . بعد الضغط على إيقونة الأدوات من شريط الأدوات تظهر نوافذ خاصة بكتابة و اختيار شكل اللقمة و خصائص الأداة .
التأكيد بالموافقة بعد إدراج المعلومات .

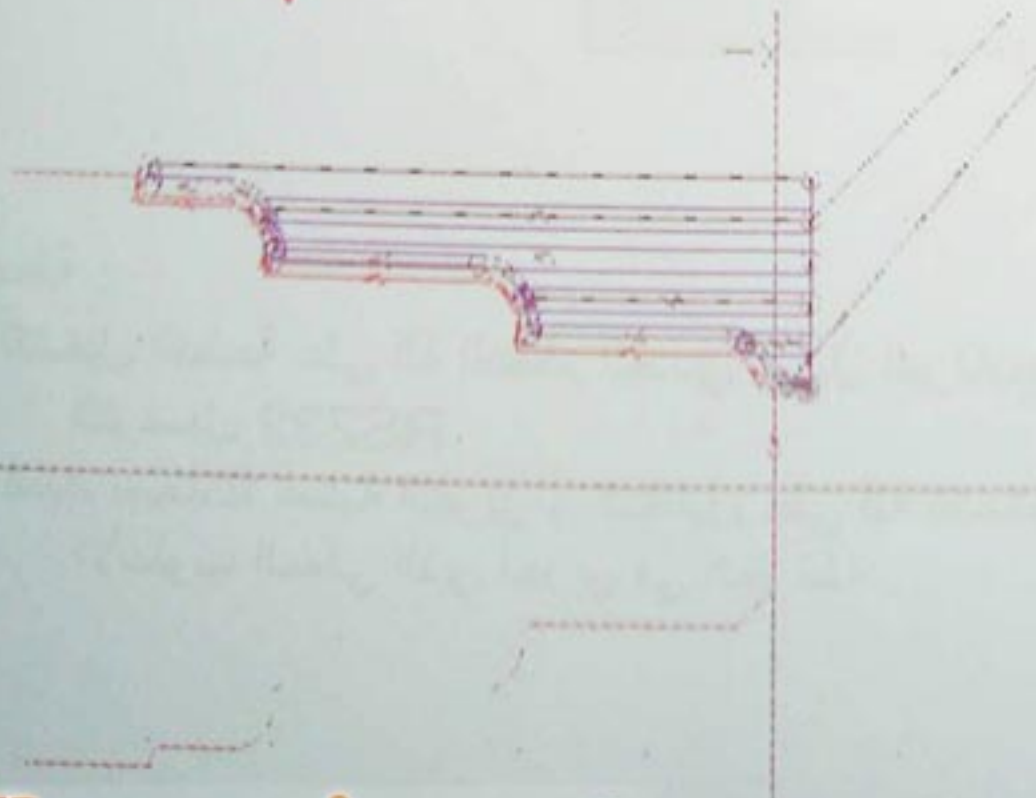
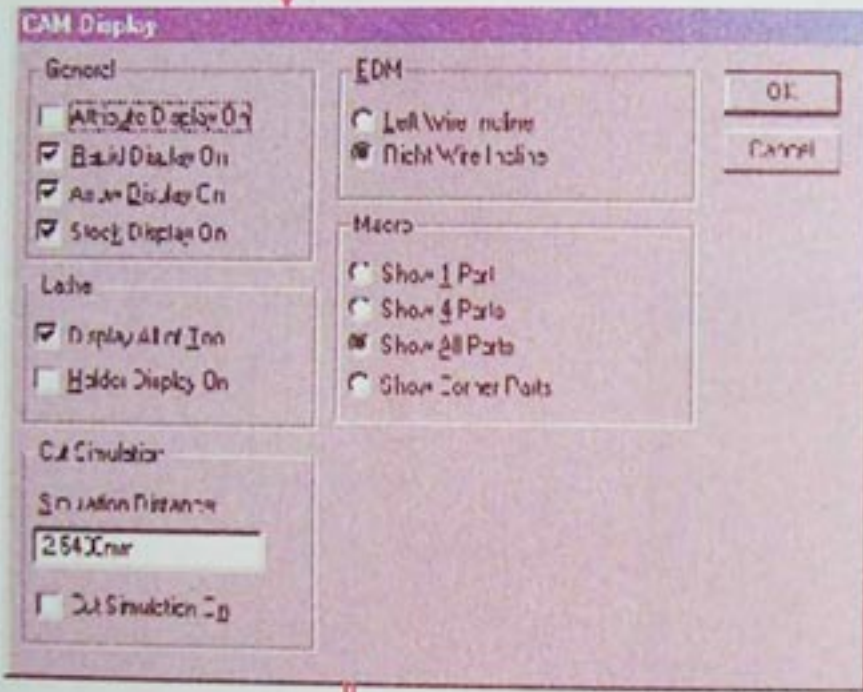


تحضير المحاكاة


عند الضغط على أيقونة عملية من شريط الأدوات تظهر نافذة قائمة العمليات .
تفتح نافذة " Reten " و يقام الاختيار المناسب ثم النقر على الموافقة بالنسبة
للنافذة و الأيقونة .

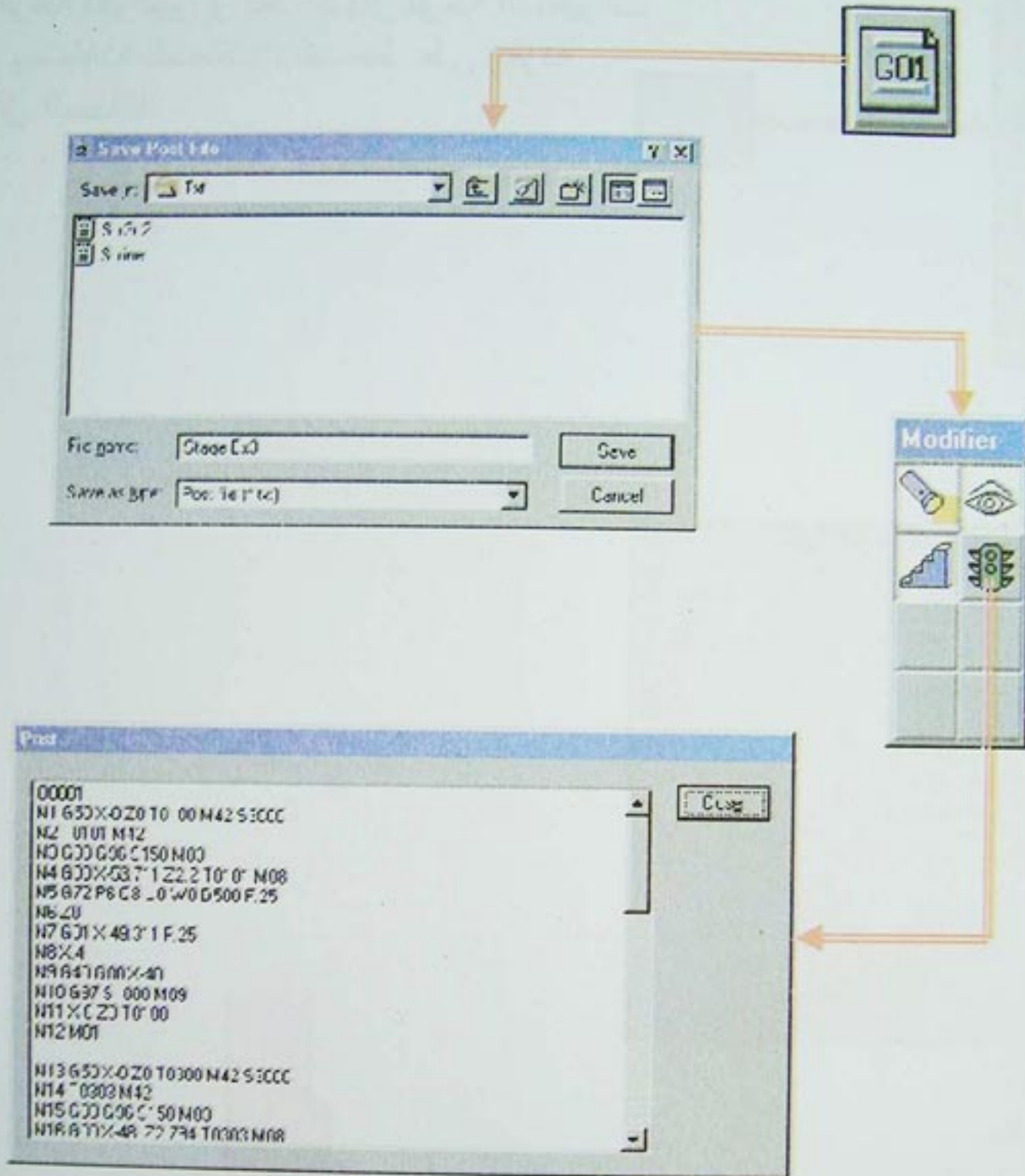


للقيام بالمحاكاة نضغط على أيقونة أمر
من لوحة اللواحق و بعد إظهار لوحة المتغيرات
نقوم بمشاهدة المحاكاة بالضغط على أيقونة
انطلاق المحاكاة



- مشاهدة البرنامج

لمشاهدة البرنامج نضغط على أيقونة إظهار البرنامج  من لوحة CAM (خرائطة) نسمي الملف و نقوم بحفظه ثم نضغط على أيقونة مشاهدة البرنامج من لوحة المتغيرات .



ملاحظة :

- لتشغيل القطعة على آلة التحكم العددي يرسل البرنامج عبر شبكة التوصيل RS232
- للقيام بمحاكاة عملية التفريز و التشغيل على آلة التحكم العددي يستعمل نفس الأسلوب العملي الذي أجري في الخراطة .

➤ للقيام بمحاكاة الصنع تستعمل برمجية التصميم و الصنع المدعمن بالإعلام الآلي
. CFAO

➤ تحتوي البرمجية CFAO على :

○ برنامج إنشاء الرسومات CAD

○ برنامج إنشاء الصنع CAM

➤ للقيام بمحاكاة و تشغيل قطعة يجب :

○ إنشاء رسم القطعة (حالة تفريز) أو جانبيتها (حالة خراطة)

انطلاقا من الرسم التعريفي .

○ إعداد الصنع بإدخال كل المعطيات و المعلومات الخاصة بالتشغيل

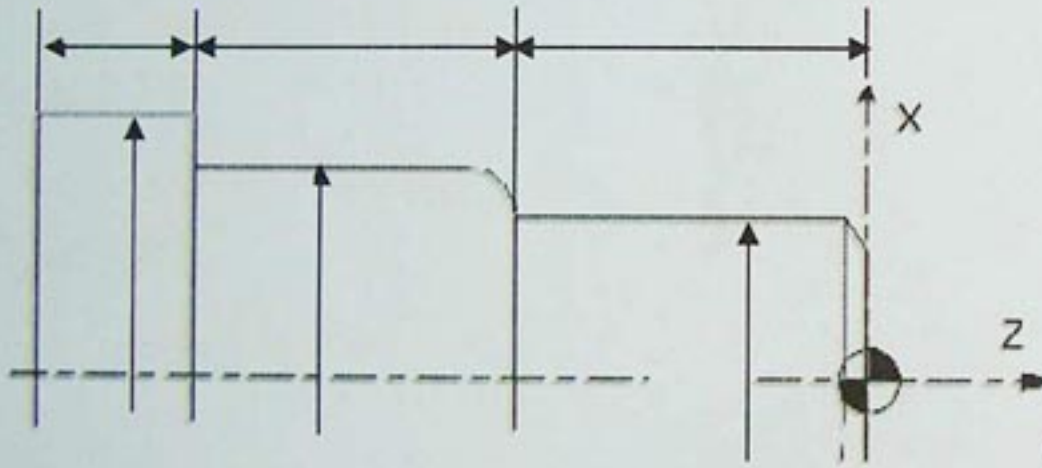
(عمليات ، مميزات الأداة ، شروط القطع ...)

○ القيام بالمحاكاة بعد ضبط المعلومات الخاصة بالتشغيل .

○ إرسال برنامج التشغيل إلى آلة التحكم العددي عن طريق شبكة

التوصيل RS232 .

أطبق



لديك رسومات تعريفية لثلاثة قطع مختلفة
بإستغلال البرمجية CFAO و تطبيق
برامج إنشاء الرسومات cad و الصنع cam.

1 - حدد القطع التي ترسم بمنشئ

الرسم CAD 2D و القطع التي ترسم CAD 3D .

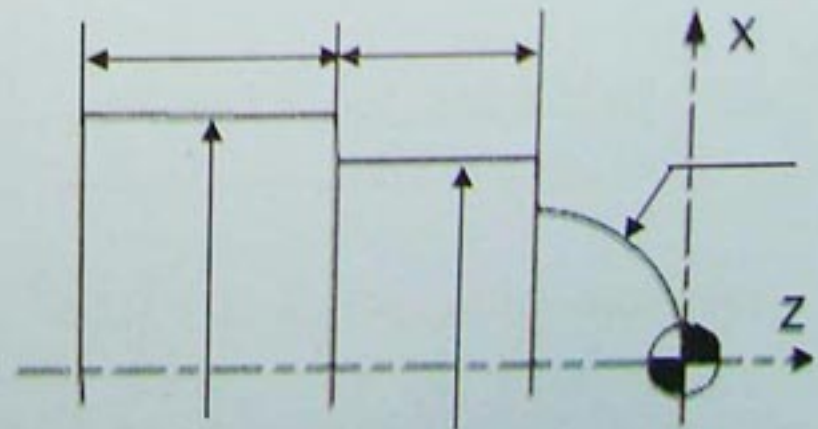
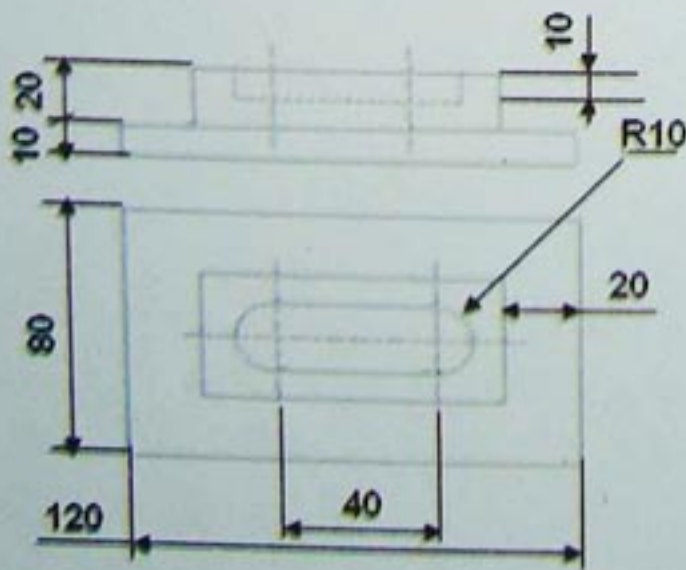
2 - حدد القطع تنجز بنظام الصنع CAM 2D و القطع التي تنجز بنظام CAM 3D .

انطلاقا من الرسومات التعريفية :

3 - أنشئ لكل قطعة الرسم بتطبيق النظام CAD

4 - قم بإعداد الصنع ثم محاكاة التشغيل لكل قطعة .

5 - استخرج بالبرمجية برنامج التشغيل لكل قطعة



الآليات

المجال

المفاهيمي

الكفاءة المستهدفة: اكتساب معارف و منهجيات
لحل مسألة خاصة بالآليات الهوائية و القيام
بتألية جزئية لنظام آلي .



الوحدة 01:

الأجهزة الهوائية

الوحدة 02:

المنطق التوفيقي

الوحدة 03:

المنطق التعاقبي

الوحدة 04:

محاكاة الآليات

موقع عيون البصائر التعليمي

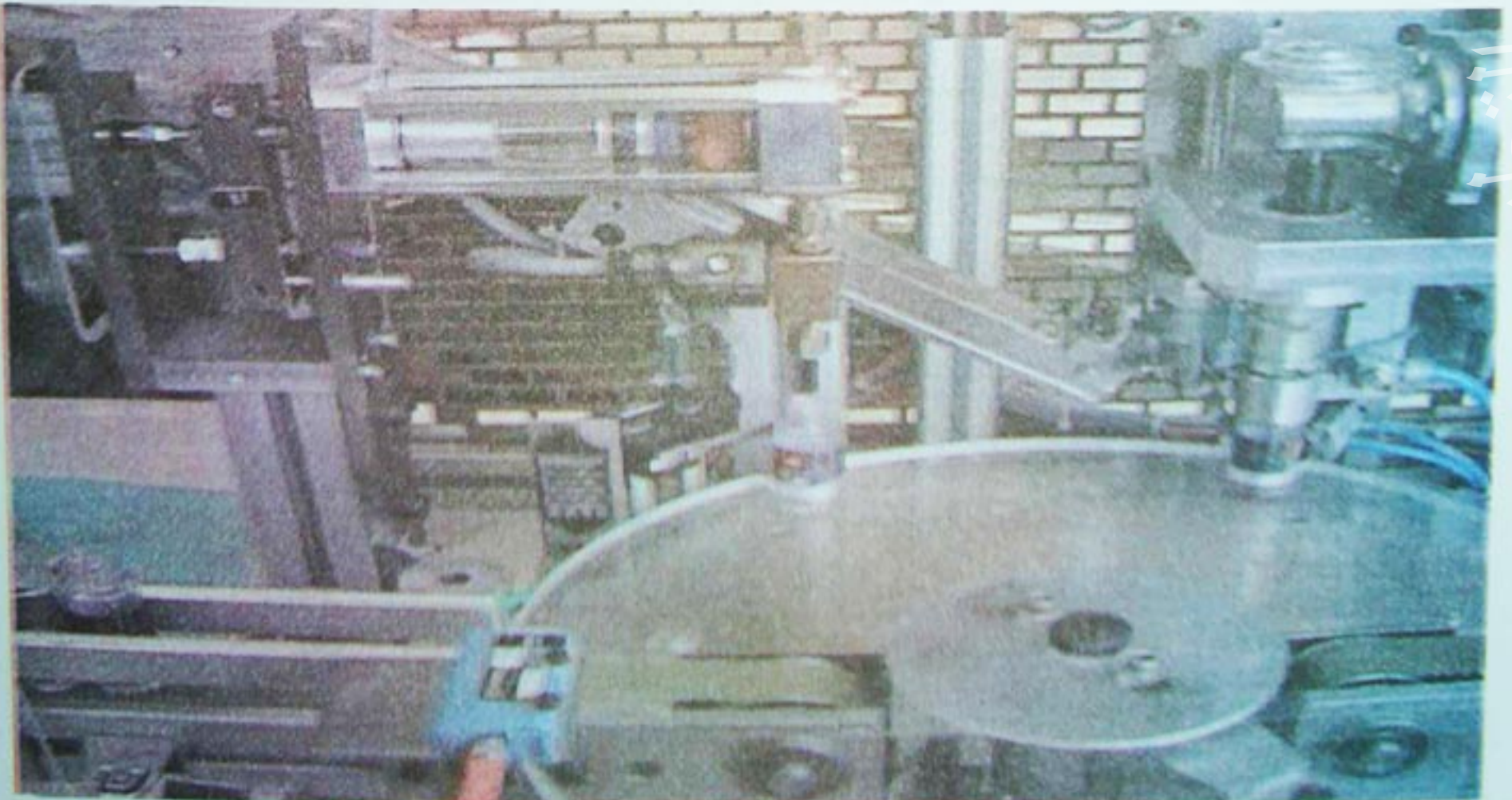
لتطوير الخدمات و تقديمها بنوعية رفيعة، فإن التكنولوجيا الحديثة تستعمل أنظمة تشتغل بصفة
آلية (كهربائيا ، هوائيا ... الخ) وذلك في عدة ميادين (المطارات ، المحطات ، سلاسل الإنتاج ،
وسائل النقل ، مساحات تجارية كبرى ... الخ) .
من خلال استعمالك لوسائل النقل (الحافلة على سبيل المثال) ؛ هل فكرت يوما في كيفية فتح و
غلق أبواب الحافلة و في الوسائل و التكنولوجيا المستعملة ؟
إذا أردت التحكم في فتح و غلق باب منزلك بصفة آلية ، كيف ترى تأليته ؟

الوحدة 01 : الأجهزة الهوائية

الأغراض لببدا فوجبة : التعرف على دور و مبدأ تشغيل الأجهزة الهوائية

اكتشف و اتعرف

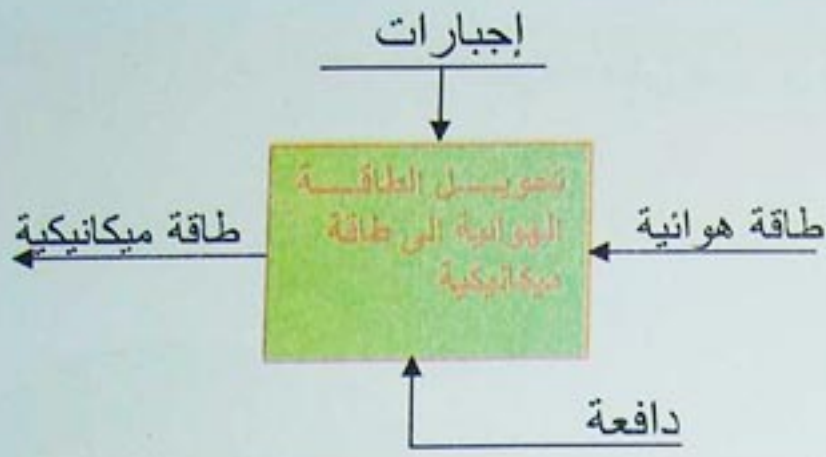
من خلال مشاهدتك للصور المعروضة ، هل بإمكانك التعرف على مختلف الأجهزة الهوائية و التمييز بينها ؟ هل تعرف أين نجدها؟



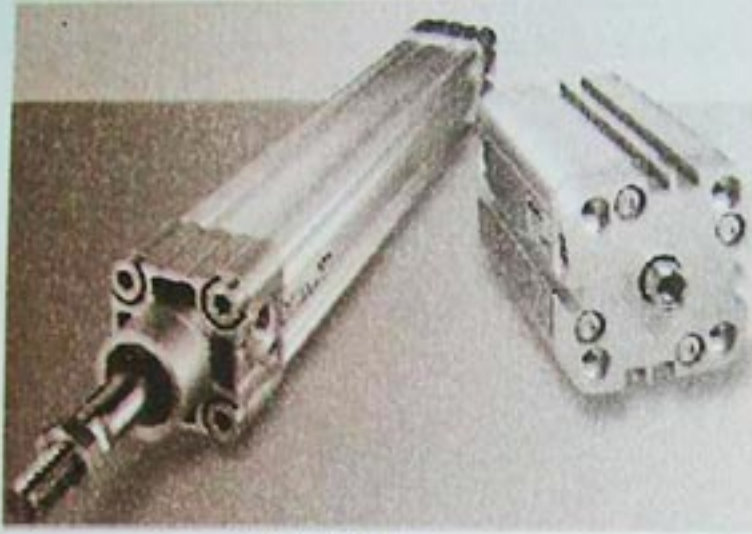
1. تمهيد

إن البحث عن حياة أفضل دفع بالإنسان إلى التفكير في وسائل جديدة باستعمال تكنولوجيا متطورة و الأنظمة الآلية دخلت بقوة في مختلف الصناعات. إنها تقلل من تدخلات الإنسان و تهدف إلى :
- تحسين إنتاجية مؤسسة
- تحسين شروط عمل الموظفين

2. المنقذات (الدافعات)



تقوم الدافعة بتحويل الطاقة الهوائية (هواء مضغوط) إلى طاقة ميكانيكية (حركة) مستعملة للرفع، للجر، للتثبيت، للتحريك... الخ .



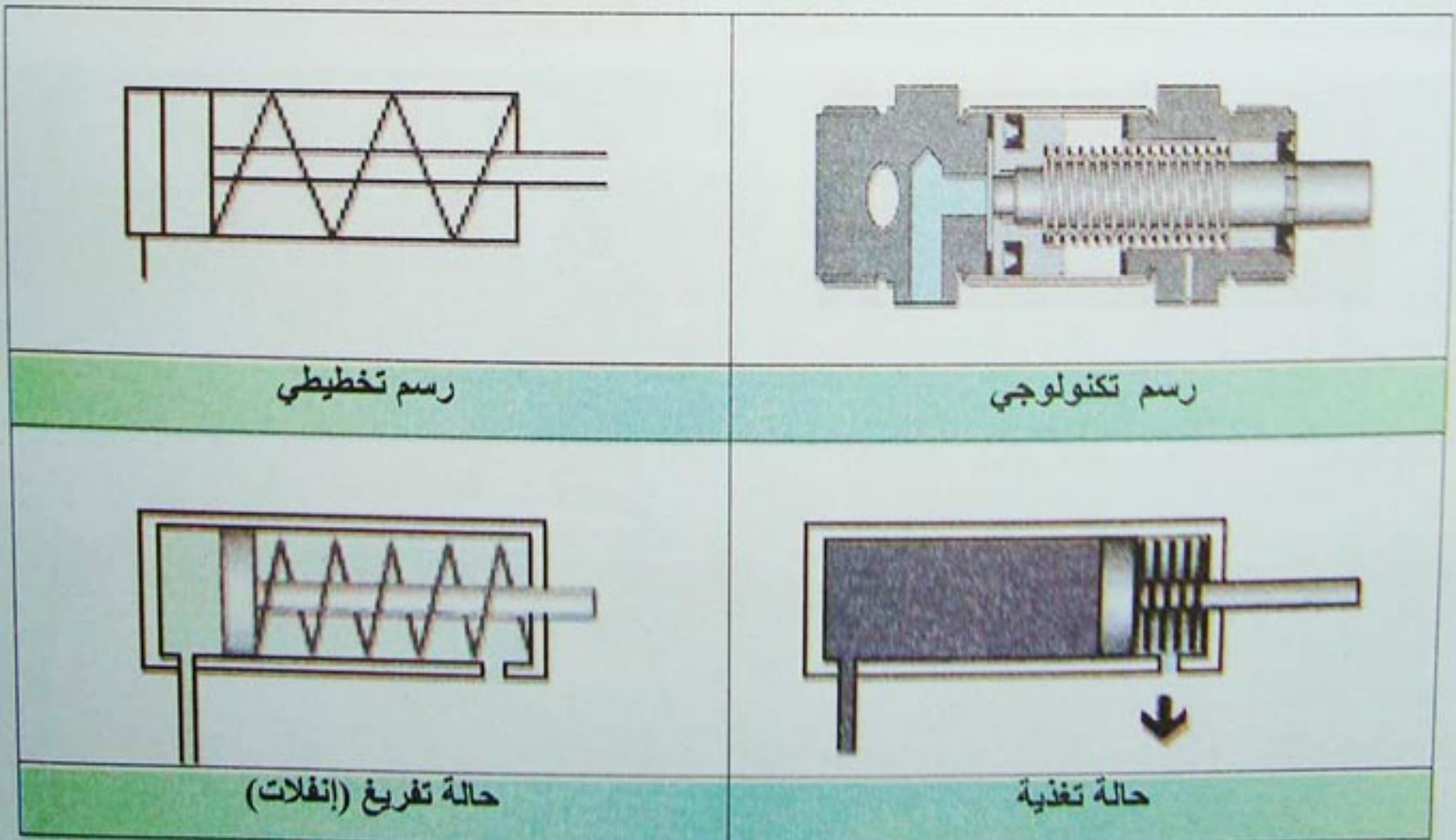
صورة دافعتين

تتكون الدافعة من أسطوانة مجوفة ينزلق بداخلها مكبس تحت الضغط . يوجد عدة انواع من الدافعات :

- دافعات بسيطة المفعول
- دافعات مزدوجة المفعول
- دافعات خاصة

2.7. دافعة بسيطة المفعول

تعريف : نقول على دافعة أنها بسيطة المفعول ، إذا كان الهواء المضغوط يؤثر على سطح المكبس من جهة واحدة .

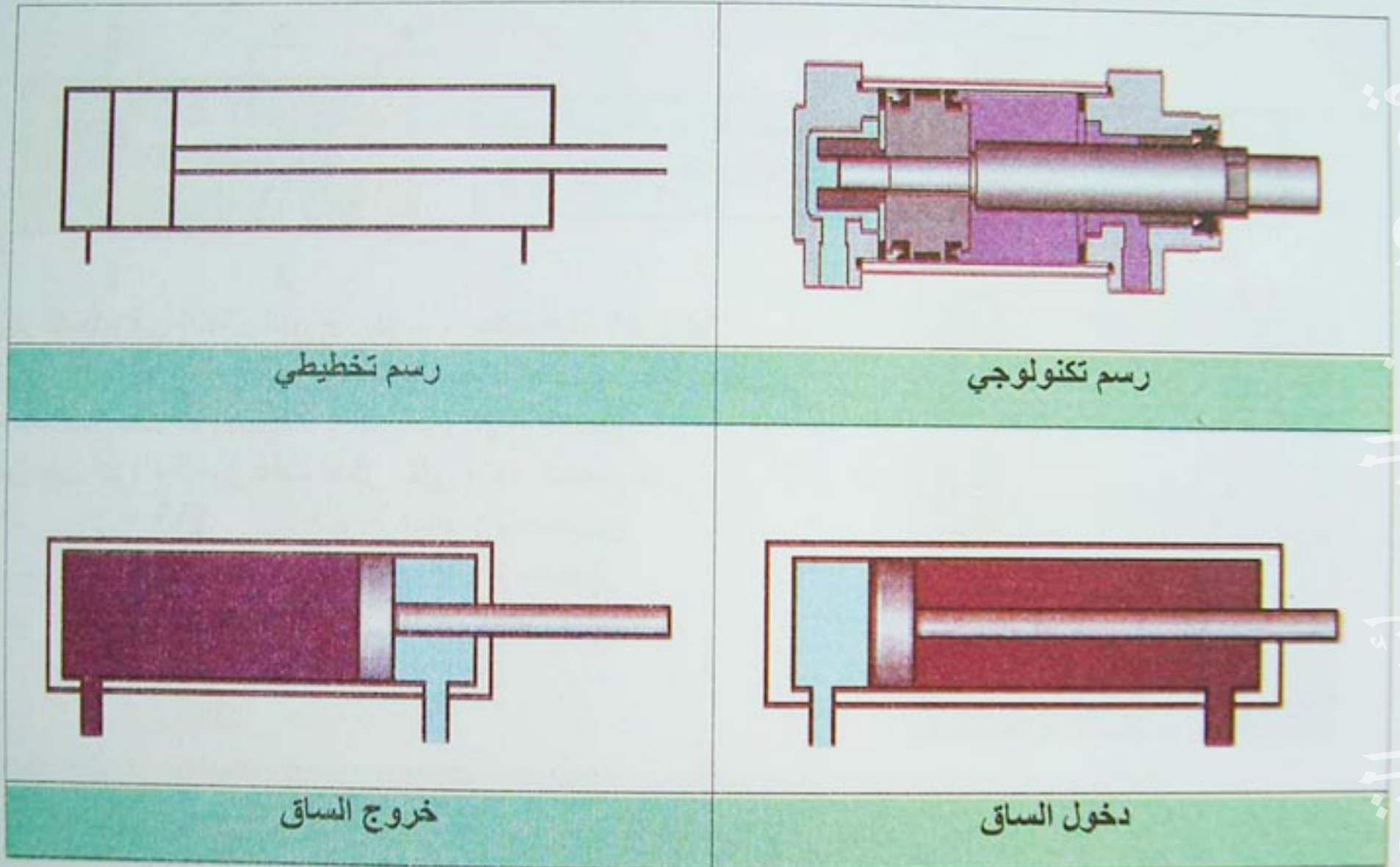


مبدأ التشغيل : عند تغذية الدافعة بالهواء المضغوط، يخرج ساق الدافعة و عند قطع التغذية، يرجع الساق إلى وضعيته الأصلية عن طريق نابض الإرجاع وينفلت الهواء عبر المنفذ .

2.2 . دافعة مزدوجة المفعول

تعريف : نقول على دافعة أنها مزدوجة المفعول ، إذا كان الهواء المضغوط يؤثر على سطح المكبس من الجهتين.

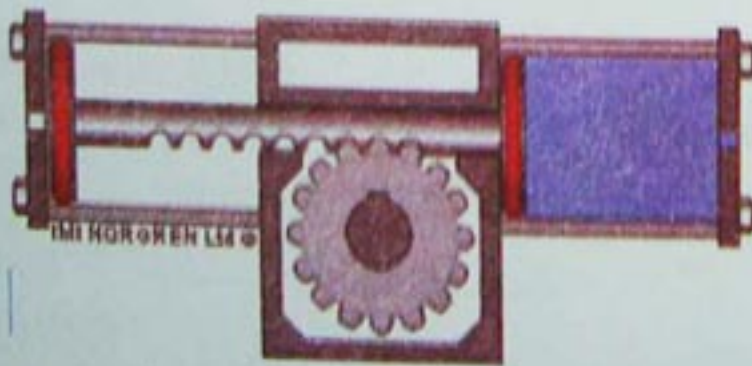
مبدأ التشغيل : يتم دخول و خروج ساق الدافعة ، عند تغذية غرفتيها بالتناوب عبر منفاذ التغذية. عندما يكون الهواء مضغوطا في إحدى الغرفتين ، فيقع إنفلات في الغرفة الأخرى.



2.3 . دافعات خاصة

في الأنظمة الآلية نجد أيضا دافعات خاصة وأهمها:

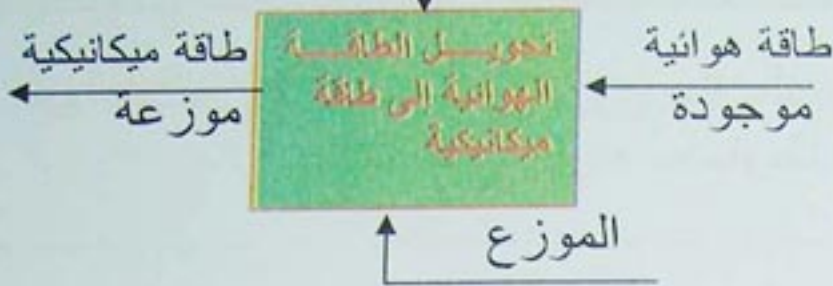
- دافعة بدون ساق
- دافعة بساق مضاعف المشوار
- دافعة دورانية
- دافعة مضاعفة الضغط
- دافعة بساقين
- دافعة دورانية (Verin rotatif)



دافعة دورانية

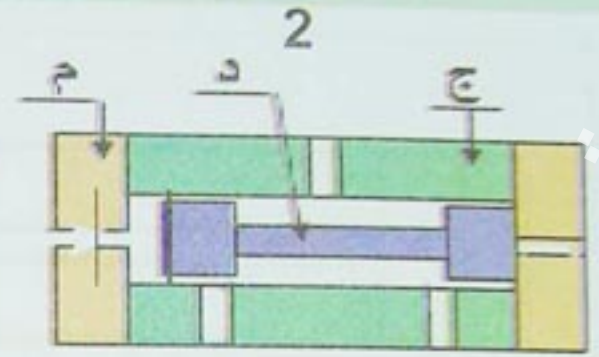
سلبيات	إيجابيات	الدافعة
صعوبة في ضبط السرعة و مشوار محدد	اقتصادية وتستهلك قليلا من الهواء	بسيطة المفعول
تكلفة مرتفعة	سهولة استعمال ، يمكننا ضبط انسياب الهواء	مزدوجة المفعول

إجبارات



3 . المنفذات المتصدرة (الموزعات)

3. 1 . الوظيفة: تسمح بتوزيع أو منع مرور الهواء المضغوط في اتجاه إحدى غرفتي الدافعة.



يتكون الموزع من ثلاثة عناصر أساسية
ج : الجسم د : الدرج م : المضلات

يتم التحكم في إنتقال الدرج يدويا ، ميكانيكيا، كهربائيا .
توجد عدة أنواع من الموزعات وتختلف بعضها عن بعض باختلاف عدد الوضعيات ، المنافذ و نوع التحكم.

من بين أنواع الموزعات نذكر على وجه الخصوص :

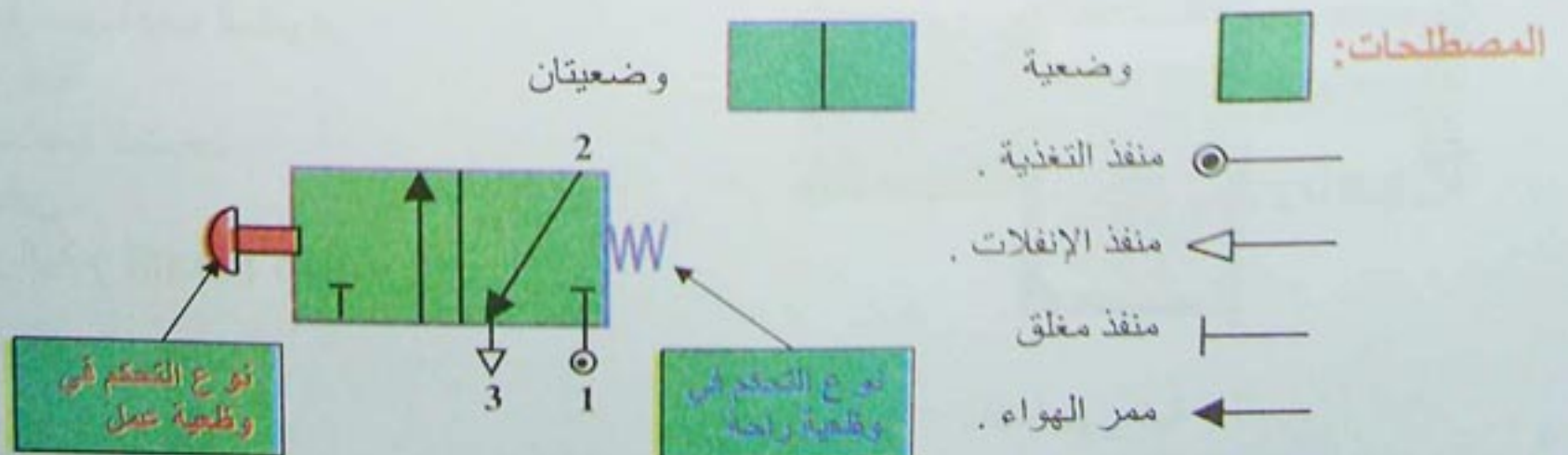
- موزع 2\3 ← 3 منافذ | وضعيتين
- موزع 2\4 ← 4 منافذ | وضعيتين
- موزع 2\5 ← 5 منافذ | وضعيتين



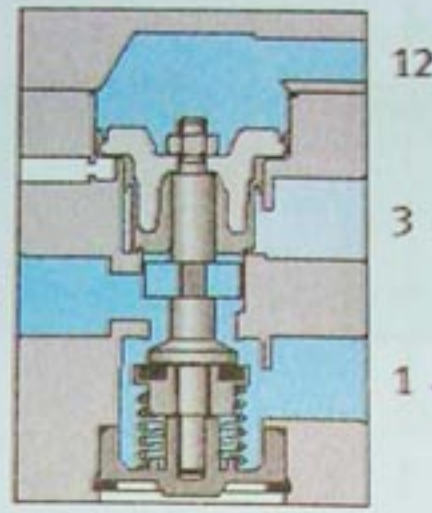
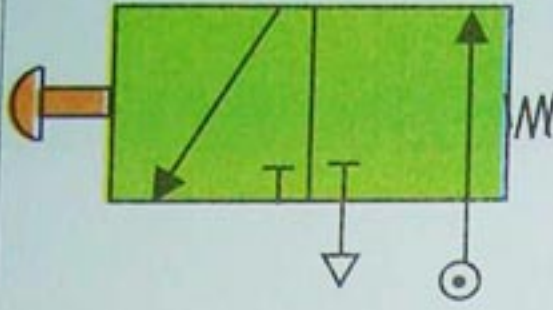
3. 2 . موزع 2\3

تعريف: يسمى الموزع 2\3 ، كل موزع يحتوي على ثلاثة منافذ و وضعيتين .

مبدأ التشغيل: عند ما نضغط على عنصر التحكم، ينزلق الدرج و يسد المنفذ 3 فيمر الهواء المضغوط عبر الممر 2-1 و عند إبطال الضغط على عنصر التحكم ن ينزلق الدرج بواسطة نابض الإرجاع فيغلق المنفذ 1 بواسطة نابض الإرجاع و ينفلت الهواء المضغوط عبر الممر 2-3.

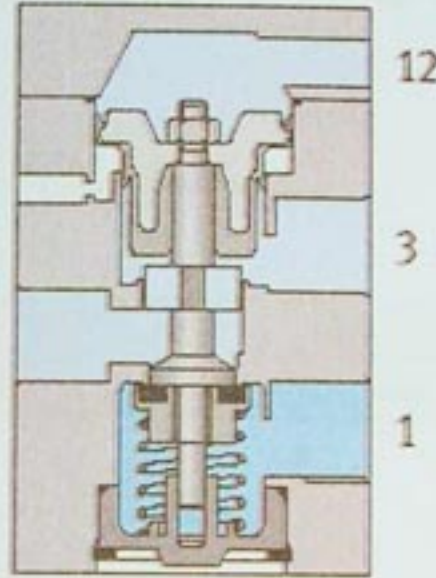
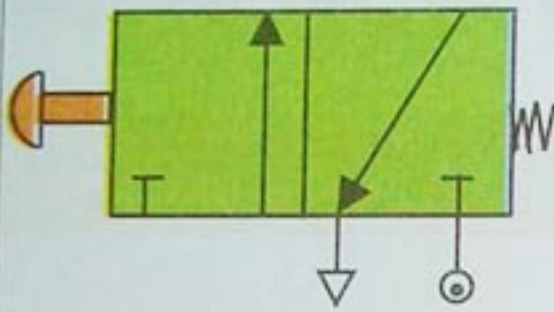


موزع NO 2/3



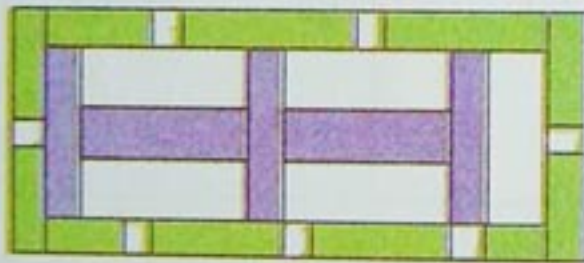
حالة عمل NO :
عند التأثير على
عنصر التحكم
منفذ 3 مغلق
الممر 2-1 مفتوح
مرور الهواء
المضغوط

موزع NF 2/3



حالة راحة NF :
عند إبطال التحكم
منفذ التغذية 1 مغلق
الممر 3-2 مفتوح
انفلات الهواء

2 4



3.3. موزع 2\5

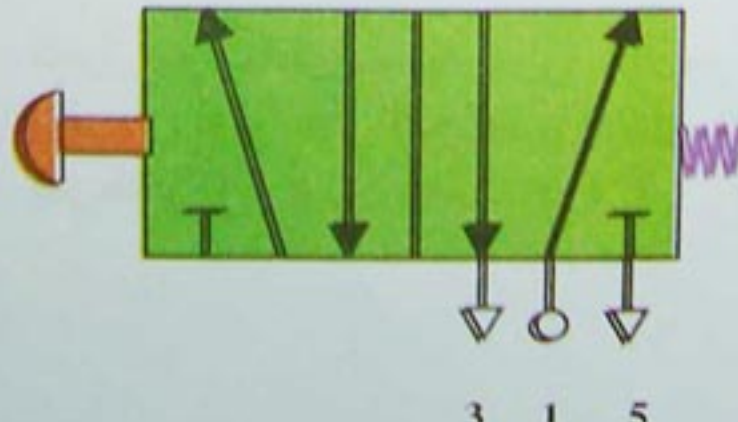
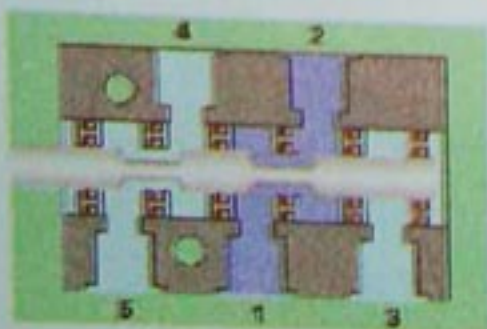
تعريف : يسمى الموزع 2\5 ، كل موزع
يحتوي على خمسة منافذ و وضعيتين .

3 1 5

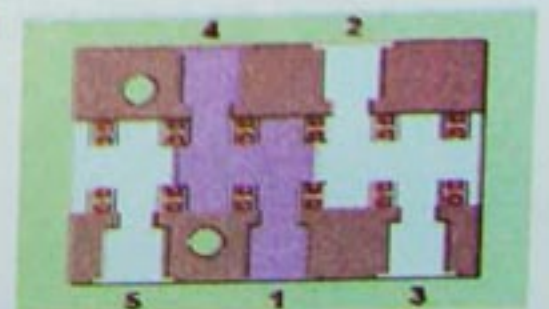
مبدأ التشغيل : لإخراج ساق الدافعة يمر الهواء المضغوط عبر الممر 1-4 إلى الغرفة الأولى ،
فيضغط على المكبس الذي يدفع بدوره الهواء الموجود في الغرفة الثانية ، فينفلت
عبر الممر 2-3 . لإدخال الساق ، يمر الهواء المضغوط أولاً عبر الممر 1-2 إلى
الغرفة الثانية و في نفس الوقت ينفلت الهواء من الغرفة الأولى عبر الممر 4-5 .

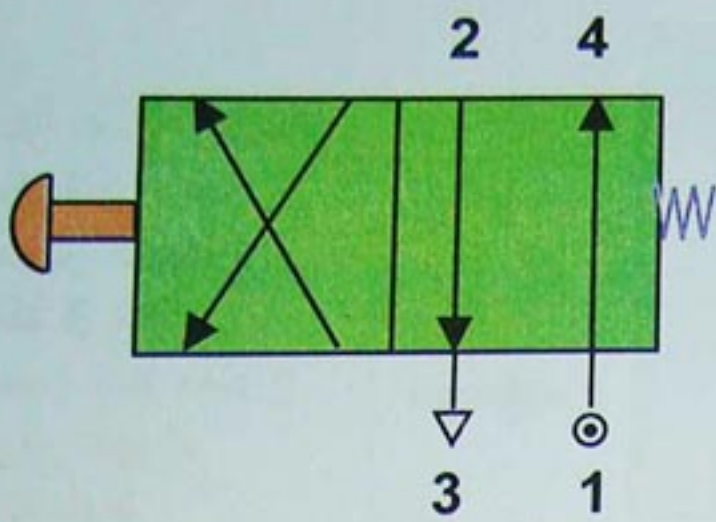
2 4

دخول ساق الدافعة



خروج ساق الدافعة





تعريف : يسمى الموزع 2\4 ، كل موزع يحتوي على أربعة منافذ و وضعيتين.

ملاحظات : - تستعمل الموزعات 2\3 عامة للتحكم في دافعات بسيطة المفعول.
- تستعمل الموزعات 2\5 عامة للتحكم في دافعات مزدوجة المفعول.

3. 5. مختلف التحكمات

يحتوي الجدول الموالي تمثيل بعض التحكمات الأكثر استعمال

تحكم	تحكم ميكانيكي			تحكم يدوي				
	هوائي	أكرة	نابض	ضاغط	دواسة	ذراع	زر ضاغط	عام
كهر ومغناطيسي								

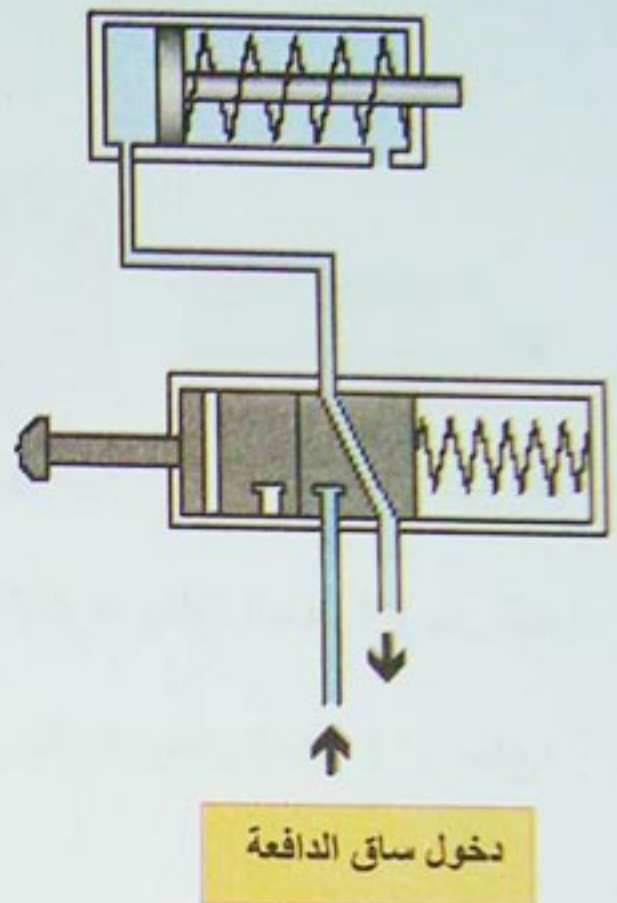
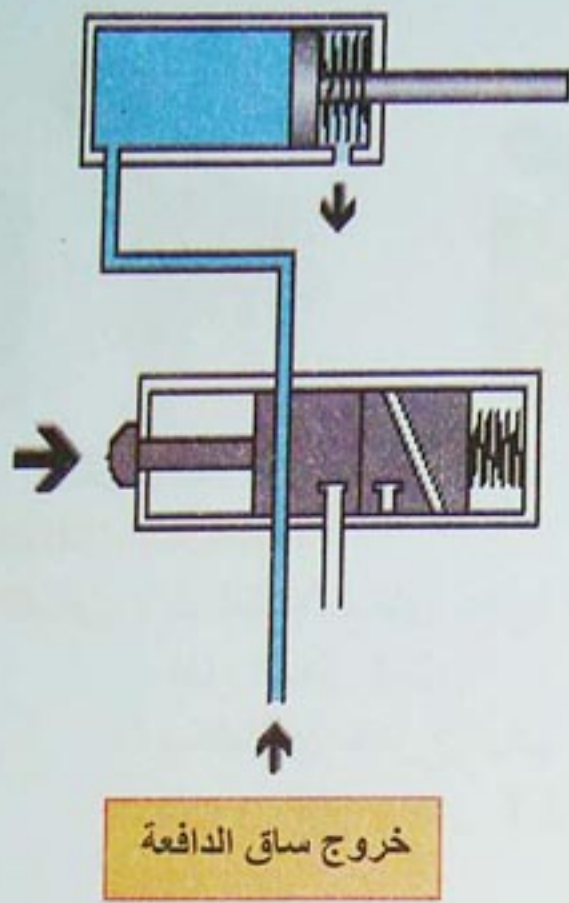
8. 6. الوضعية الاستقرارية

توجد موزعات أحادية الاستقرار و موزعات ثنائية الاستقرار .

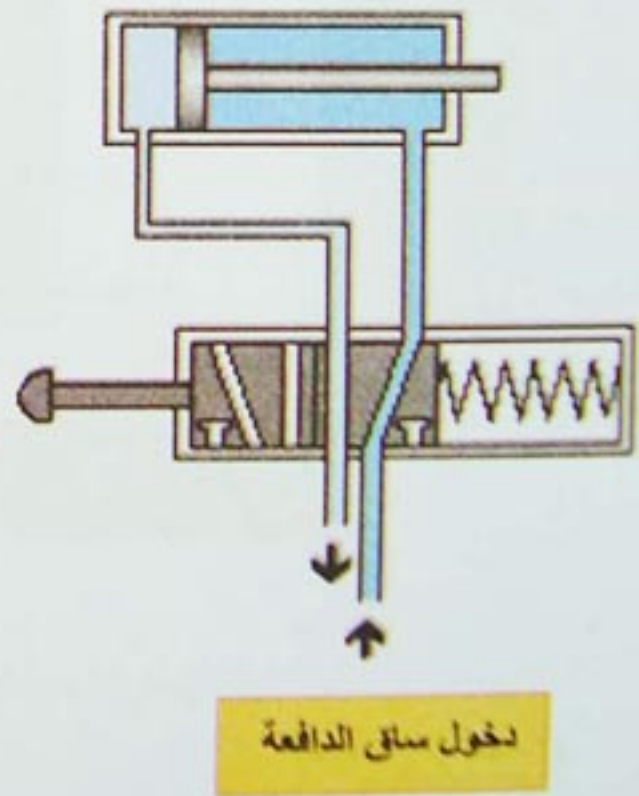
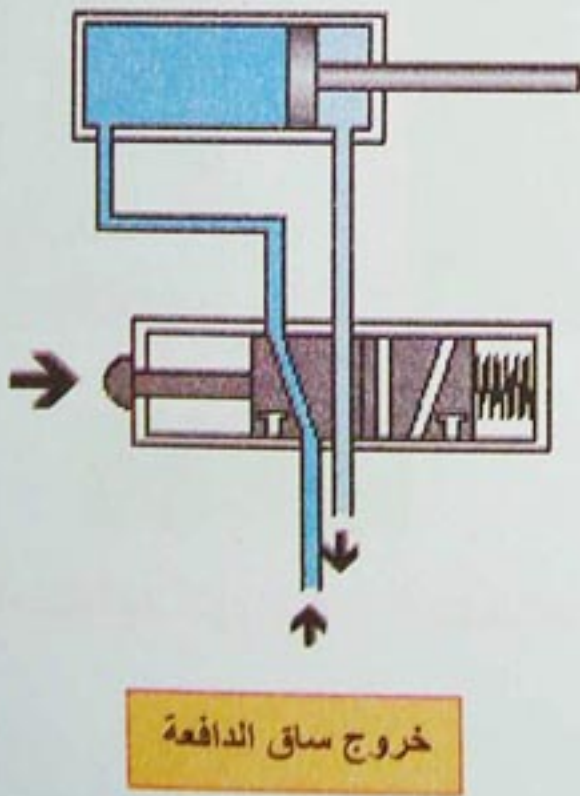
• موزعات أحادية الاستقرار : في هذه الحالة، للموزع إلا وضعية مستقرة واحدة لأن أثناء إلغاء إشارة التحكم يتم رجوع الدرج إلى وضعيته الأولية أليا عن طريق نابض الإرجاع .

• موزعات ثنائية الاستقرار: للموزع وضعيتين مستقرتين و للمرور من وضعية إلى أخرى يكفي أن نؤثر على التحكم، و يمكن مقارنة وظيفته مع الذاكرة بمرحلتين (1 أو 0 ، نعم أم لا) .

4. أمثلة التركيب
4.1. تركيب موزع 213 مع دافعة بسيطة المفعول



4.2. تركيب موزع 215 مع دافعة مزدوجة المفعول



5. الملتقاط

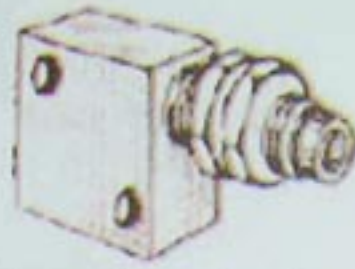
5.1. الوظيفة : تسمح هذه الأجهزة بمراقبة حركة المنفذات و إصدار إشارة إلى جزء التحكم للتحريك أو للتوقيف .



الملتقطات هي أجهزة توضع في القسم العملي لاكتساب المعلومات من وحدة الانتاج حول وضعية العمل ثم ترسل الإشارة المكتسبة إلى قسم التحكم . و من بين الملتقطات المستعملة في الأنظمة الآلية ، نجد الملتقطات الميكانيكية ، الهوائية ، الكهربائية ، الضوئية ، رقمية ، إلخ .



الملتقطات الكهربائية



الملتقطات الهوائية



الملتقطات الميكانيكية



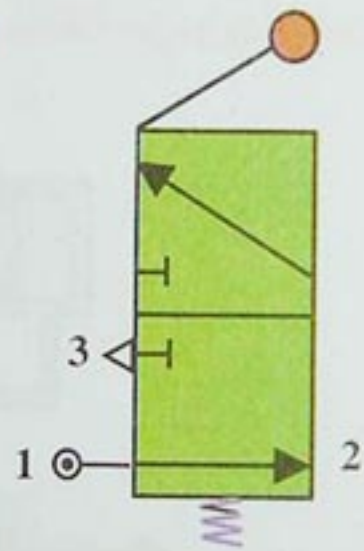
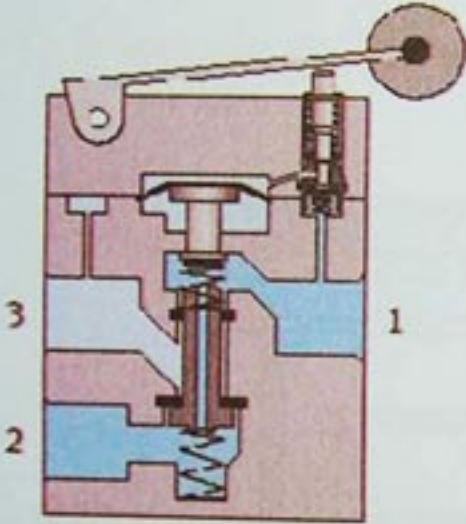
2.5 . الملتقطات الميكانيكية

مبدأ التشغيل : - الملتقط مغلق عاديًا NF ، عند الضغط على الكرة ، يغلق المنفذ 3 ويمر الهواء

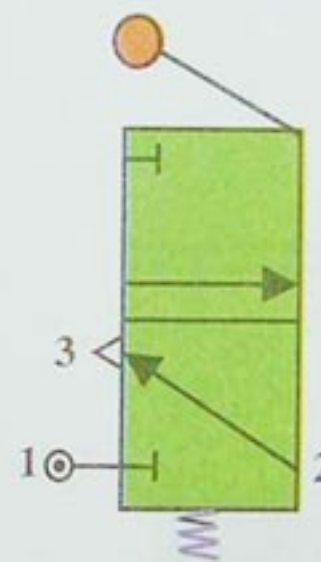
عبر الممر 2-1 .

- الملتقط مفتوح عاديًا NO ، عند الضغط على الكرة ، يغلق المنفذ 1 و يمنع

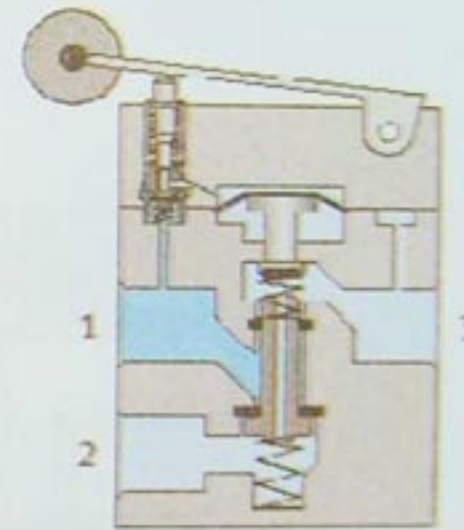
مرور الهواء عبر 2-1 .



ملتقط NO

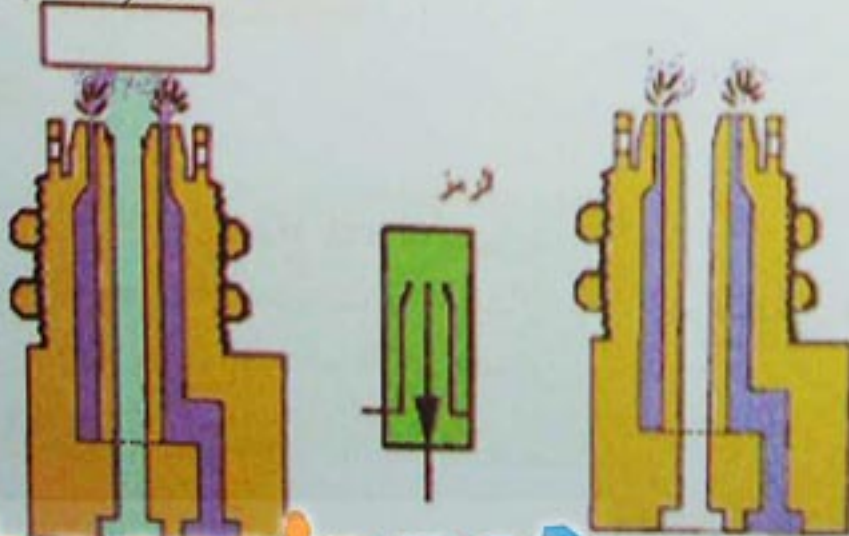


ملتقط NF

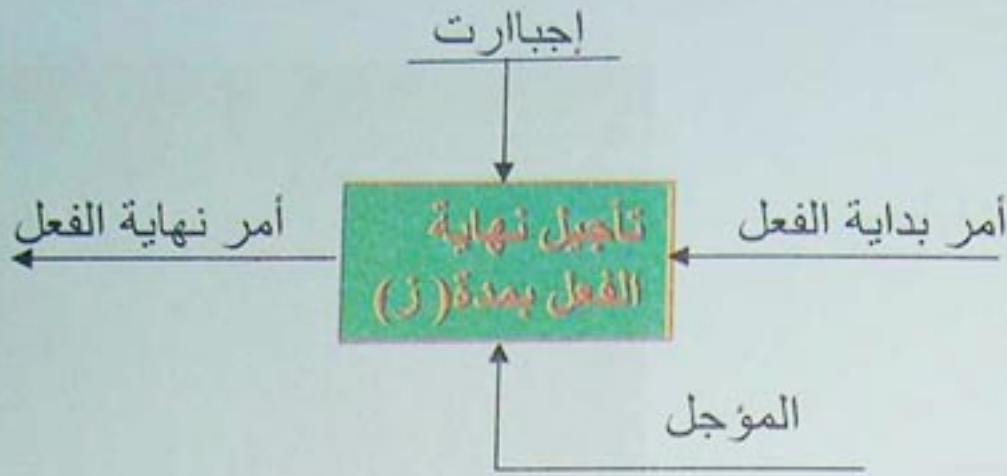


3.5 . الملتقطات الهوائية (الملتقطات الجوارية)

الحاجز (قطعة)

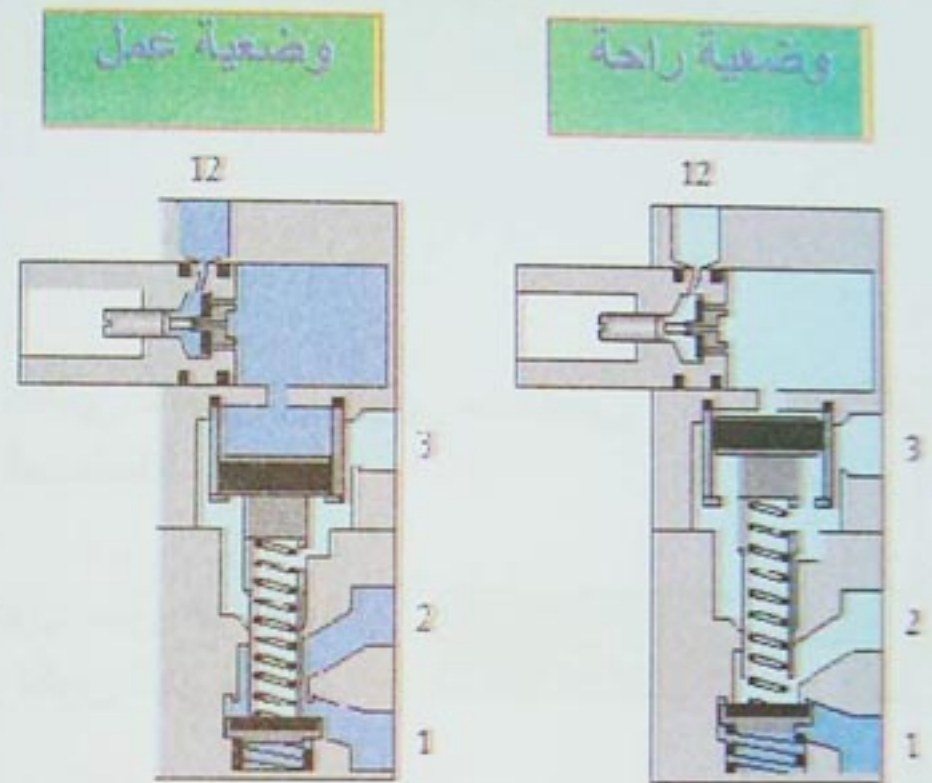


يكون الكشف عن بعد :
 - عدم وجود الحاجز ، يتسرب الهواء إلى الخارج
 - وجود حاجز ← انعكاس الهواء ← إعطاء إشارة



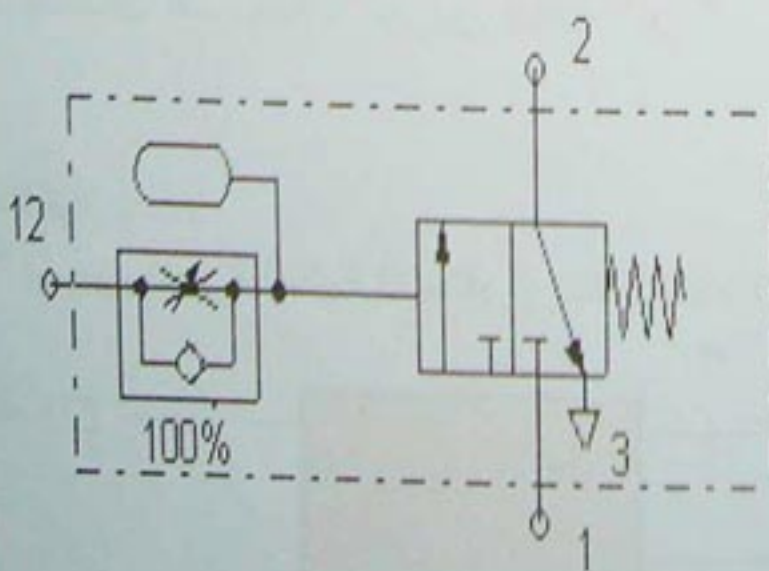
6.1. الوظيفة: تسمح هذه الأجهزة بتأجيل (تأخير) إشارة الخروج لفترة زمنية محددة.

- يشتغل الجهاز بالهواء المضغوط ، أما الهواء المستعمل لتوظيف التأجيل ، فهو طبيعي و ليس مغذى من المأخذ (الضاغط).
- وضعية عمل : دخول الإشارة التي نريد تأجيلها عبر 12 ، فتضغط على المكبس و تسمح بمرور الهواء المضغوط عبر الممر 1 - 2 .
- وضعية راحة : رجوع المكبس إلى حالته الأصلية ، انسداد منفذ التغذية 1 - يمكننا ضبط مدة التأجيل .

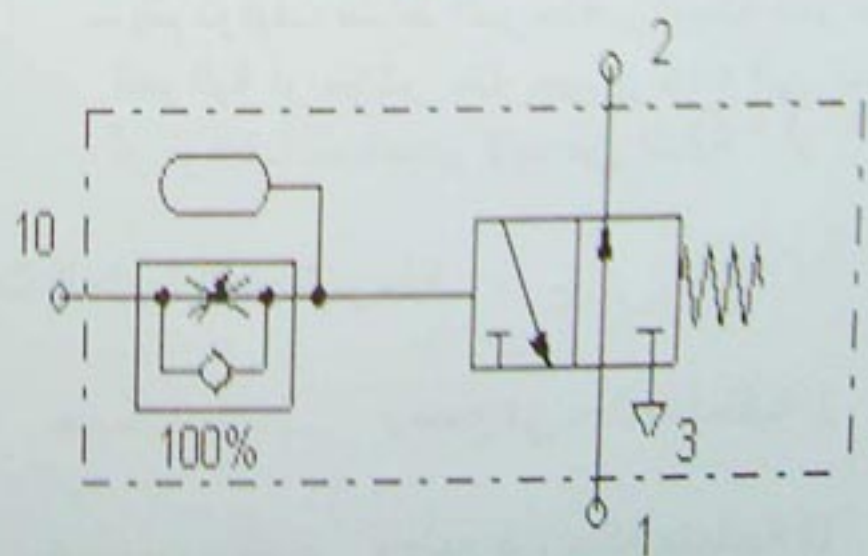


- يوجد موجلات ذات خروج موجب و موجلات ذات خروج سالب
- في المؤجل **نو خروج موجب** يتحقق التوصيل بالعملية المنطقية **نعم**
- في المؤجل **نو خروج سالب** ، يتحقق التوصيل بالعملية المنطقية **لا**

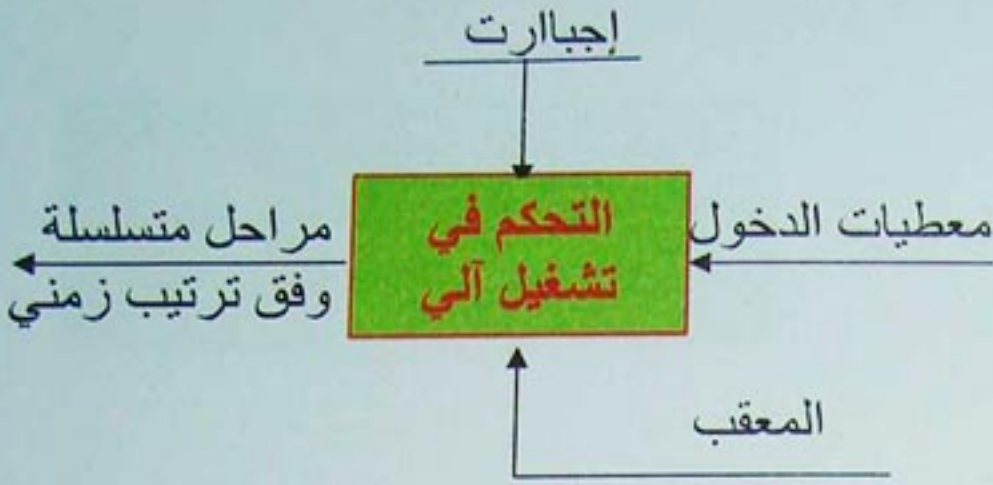
مؤجل نو خروج سالب



مؤجل نو خروج موجب



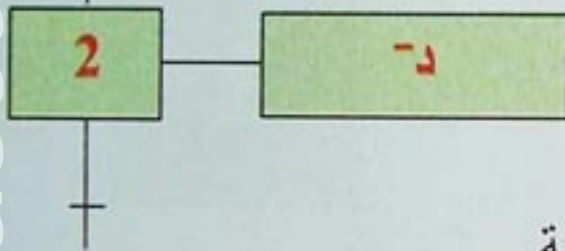
7. المعقب الهوائي



7.1. الوظيفة: يتحكم المعقب المتكون من مقطوعات مرحلية (مقاييس المراحل) في تشغيل آلي لمخرج واحد أو أكثر.

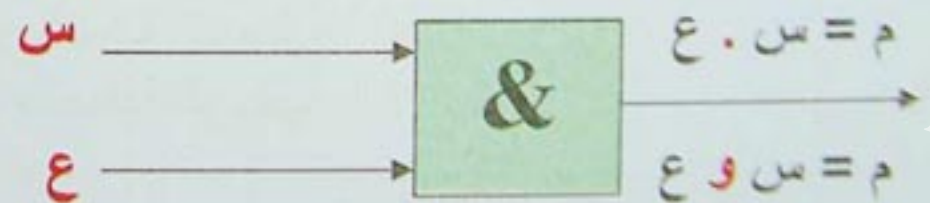
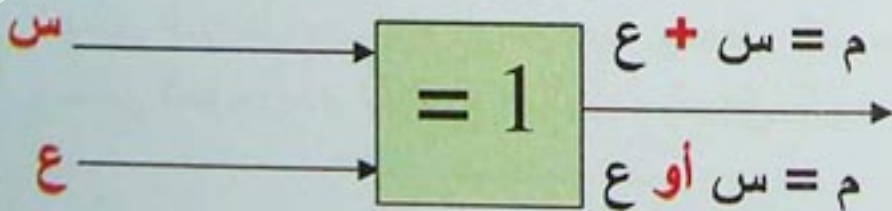
7.1. مقياس المرحلة

يتكون مقياس المرحلة من ذاكرة تحتوي على حالتين ثابتتين و خليتين منطقيتين "و" و "أو" و تجسد مرحلة واحدة من مجموع المراحل المتسلسلة.
مثال:



د-: الفعل التابع للمرحلة 2 وهو دخول ساق الدافعة د.
- لكي تنشط هذه المرحلة ، يجب أن تكون المرحلة السابقة منشطة و القابلية ب محققة .

- تتوقف هذه المرحلة عن النشاط بعد تنشيط المرحلة الموالية
الخلية "و"
الخلية "أو"

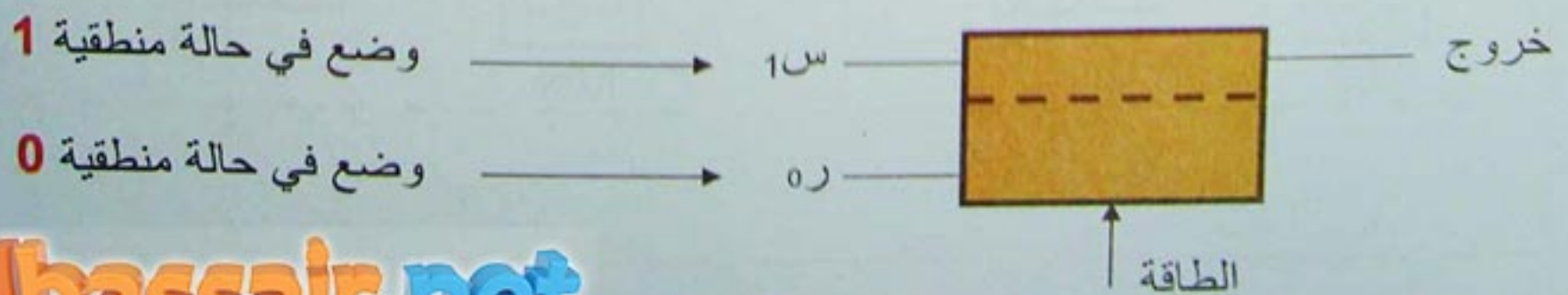


- لتنشيط المرحلة لا بد من الدالة "و"

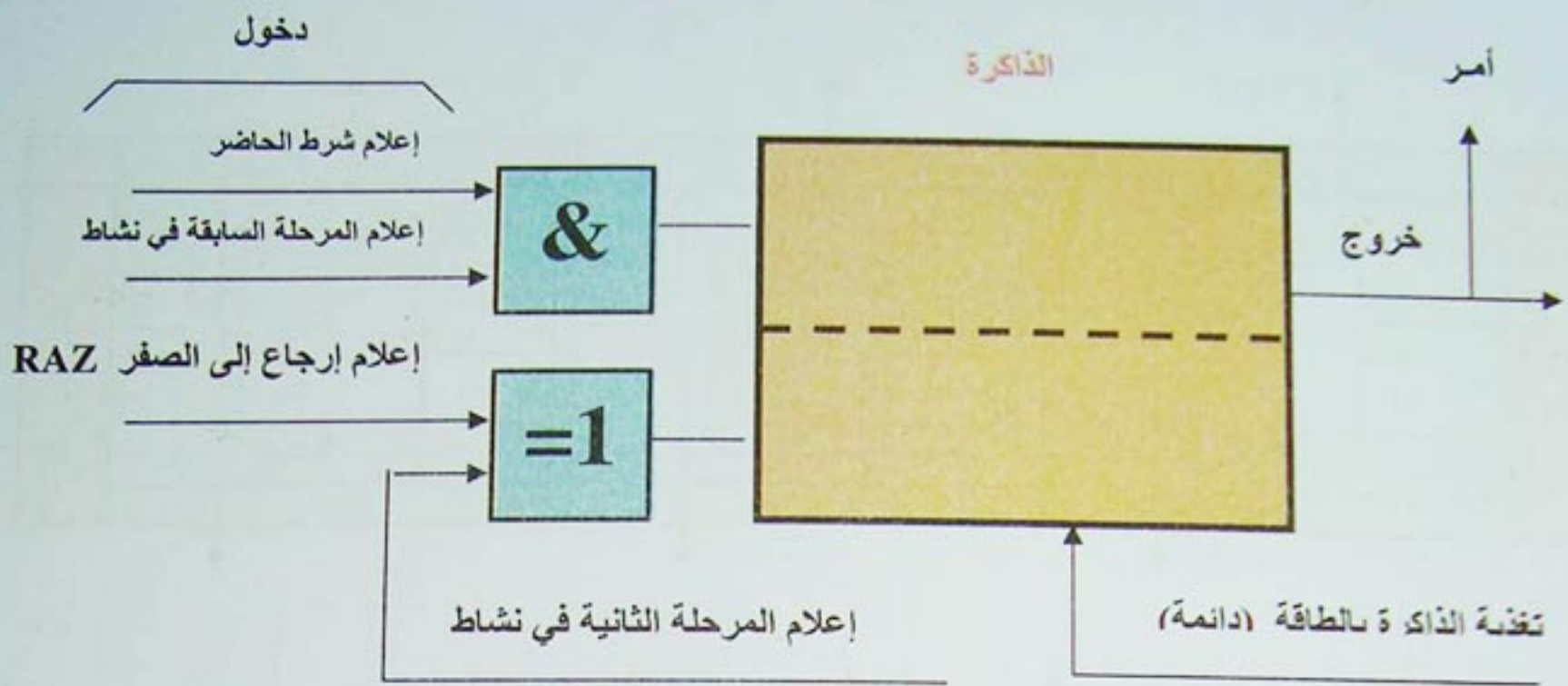
- يتم توقيف نشاط المرحلة بواسطة المرحلة الموالية أو مؤشر خارجي إرجاع إلى الصفر أو توقيف مستعجل لا بد من الدالة "أو"

الذاكرة :

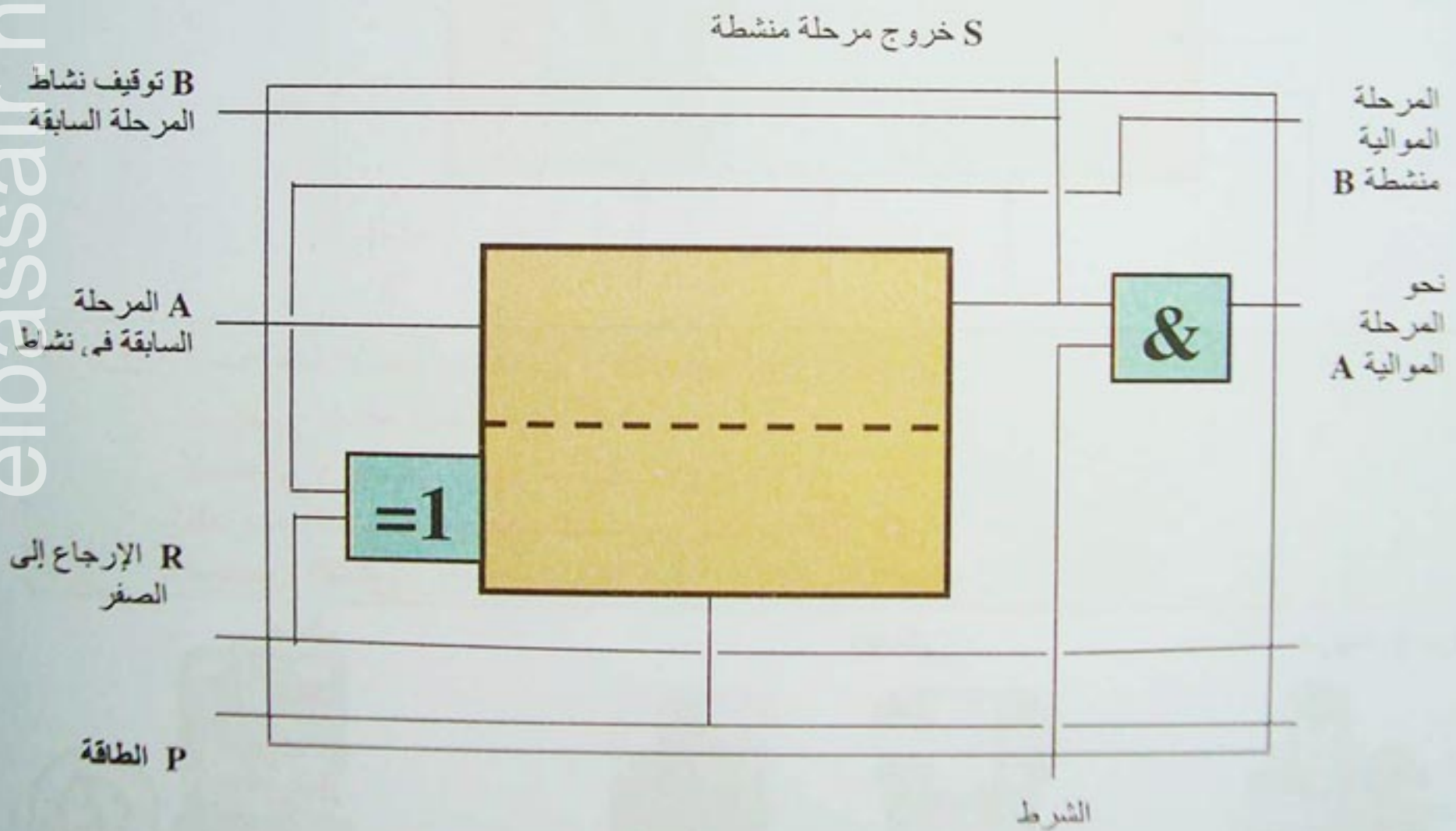
لا بد من ذاكرة ثنائية الاستقرار تأخذ هذه الأحداث العابرة أثناء المرحلة



* إنجاز أولي : تسمى مجموع هذه الدوال " موديول المرحلة "

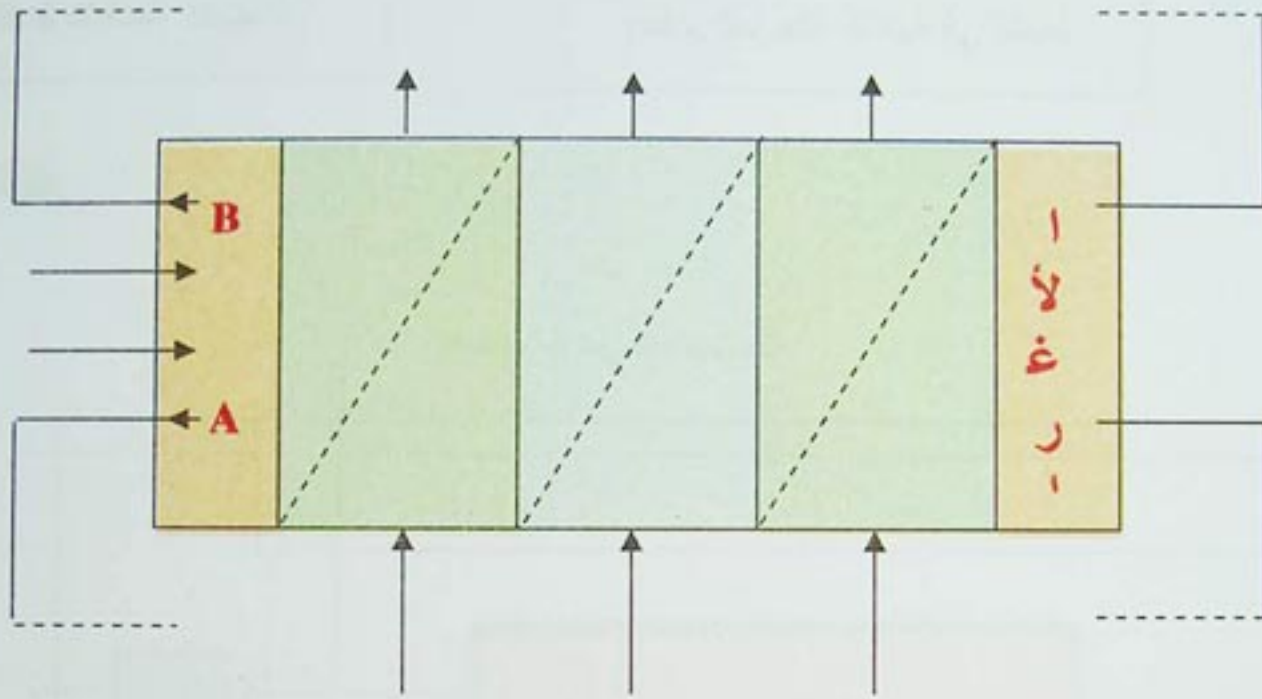
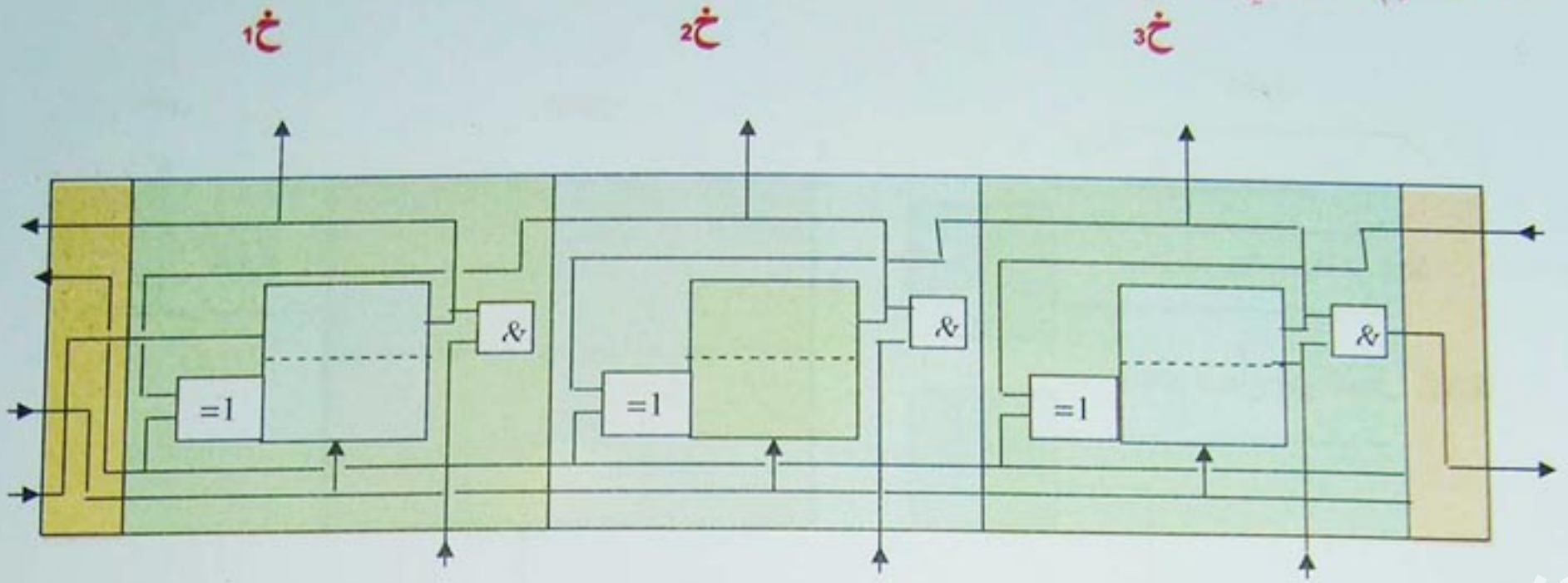


التصميم المنطقي :



* مبدأ تشغيل المعقب

- في المعقب ، عدد المراحل تناسب عدد المقطوعات المرحلية
- تنشيط ذاكرة المقطوعة المرحلية بواسطة إشارة أتية من المقطوعة المرحلية السابقة
- الخروج من الذاكرة ينتج عنه ثلاث تأثيرات :
 - + خروج الإشارة خ إلى الجهاز المراد تشغيله
 - + الإعادة إلى الصفر للمقطوعة المرحلية السابقة
 - + تنشيط المقطوعة الموالية .

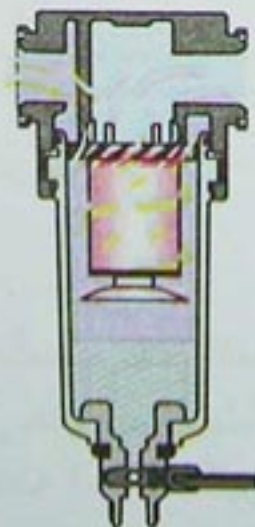


الوظيفة: تسمح هذه الأجهزة بالتنظيم و التشغيل الجيد لنظام آلي .
 - المنظم : ينظم ويضبط الضغط
 - المصفي : يصفى الغبار و ينقي الهواء
 - المزيت (المبرد) : يجنب الصدى و يحسن الانزلاق
 - مخفض التدفق : يضبط سرعة انتقال مكابس الدافعات .

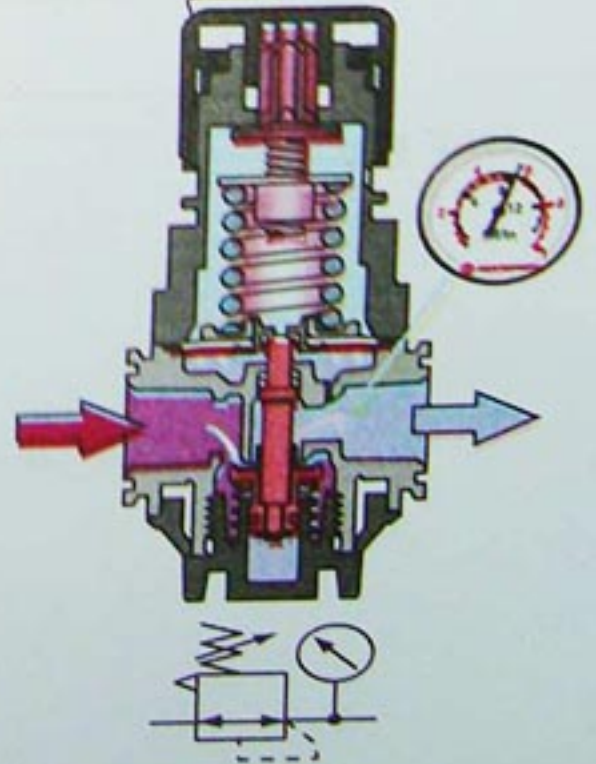
مزيت (مبرد)

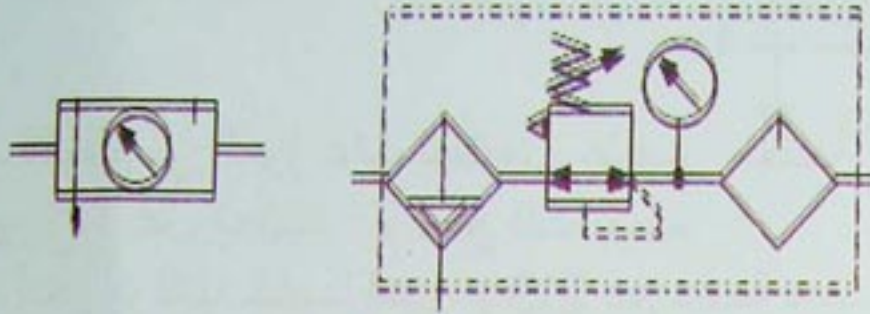
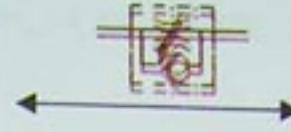
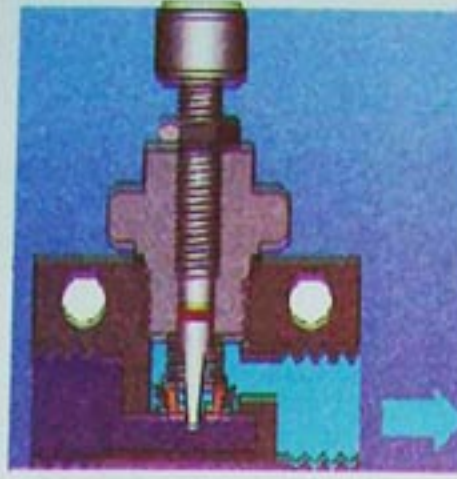
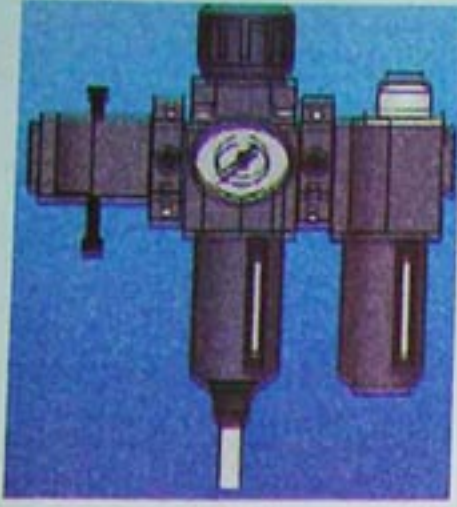


مصفي



منظم





استخلص

- ❖ تقوم المنفذة (الدافعة) بتحويل الطاقة الهوائية إلى طاقة ميكانيكية .
- ❖ تسمح المنفذة المتصدرة (الموزع) بتوزيع الهواء المضغوط أو منع مروره إلى الدافعة .
- ❖ تستعمل دافعة بسيطة المفعول عندما يؤثر الهواء المضغوط على سطح المكبس من جهة .
- ❖ تستعمل دافعة مزدوجة المفعول عند تغذية غرفتيها بالتناوب .
- ❖ من بين الموزعات الأكثر استعمالا نجد الموزعات 2\3 ، 2\4 و 2\5 .
- ❖ يمثل الرمز 2\3 للموزع : 3 : عدد المنافذ 2 : عدد الوضعيات .
- ❖ تستعمل الموزعات 2\3 مع دافعات بسيطة المفعول و الموزعات 2\5 مع دافعات مزدوجة المفعول .
- ❖ تقوم الملتقطات بمراقبة حركة المنفذات و إصدار إشارة للتحريك أو للتوقف .
- ❖ تسمح المؤجلات بتأجيل إشارة الخروج لفترة معينة .
- ❖ يتكون المعقب من مقطوعات مرحلية و لكل مقطوعة مرحلية ذاكرة تحتوي على حالتين ثابتتين و خليتين منطقتين "و" و "أو" .
- ❖ تسمح عناصر التنظيم بالتنظيم و التشغيل الجيد لنظام الي .

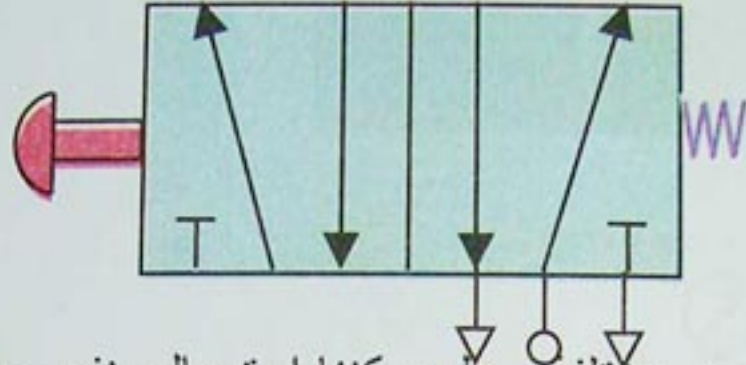
- 1 - ما هو الفرق الموجود بين دافعة بسيطة المفعول ودافعة مزدوجة المفعول ؟
- 2 - أكمل المعلومات المطلوبة و المتعلقة بهذا الجهاز الهوائي .

إسم الموزع :

مكونات الموزع :

عدد الوضعيات و عدد المنافذ

نوع الدافعة المناسبة .



- 3 - للتحكم في الموزعات نستعمل عناصر مختلفة . هل يمكننا استعمال نفس عنصر للتحكم من جهتي الموزع ؟ علل إجابتك . وضح ذلك برسم .

4 - أنجز تركيبا خاصا لموزع 2\3 مع دافعة مناسبة له .

5 - - أنجز تركيبا خاصا لموزع 2\5 مع دافعة مناسبة له .

الوحدة 02 : المنطق التوفيقي

الأغراض البيداغوجية : - التعرف على الدوال المنطقية
- حل مسألة آلية في المنطق التوفيقي.

اكتشف و أتعرف

أمامك صورة موزع آلي لمستهلكات غذائية . يوفر هذا الموزع بصفة آلية المواد التالية
عن طريق ضغط الأزرار : بن ، حليب ، شاي ، سكر .
كيف ترى توزيع هذه المواد بصفة منطقية ؟



1 - تمهيد

يسمح المنطق التوفيقي بتعريف حالة سير دارات كهربائية ، إلكترونية و هوائية لأنظمة آلية من خلال حالات منطقية تدعى **متغيرات** .
يستعمل المنطق التوفيقي متعاملات منطقية التي تحدد العلاقة بين حالات الدخول (جزء التحكم : موزاعات ، ملتقطات ...) و حالات الخروج (الجزء العملي : دافعات ، محركات ...) .
يعبر عن الحالات المنطقية بترميز عددي ثنائي و تحدد بالجبر المنطقي المسمى **بجبر "بول"** .

2 - أنظمة التعداد

تسمح أنظمة التعداد بكتابة عدد بصيغة قاعدية معينة . تكتب الصيغة بالعبارة العامة التالية .

$$A_1A_2A_3 \dots A_n = A_1b^{n-1} + A_2b^{n-2} + A_3b^{n-3} + \dots + A_nb^{n-n}$$

$A_1A_2A_3 \dots A_n$: عدد

A_1 : الرقم الأول من اليسار

b : القاعدة

A_n : الرقم الأخير

n : عدد الأرقام للعدد

توجد عدة أنظمة التعداد و نذكر من بينها :

- النظام العشري

$$b = \{ 0.1.2.3.4.5.6.7.8.9 \}$$

النظام العشري قاعدته $b = 10$

صيغة عدد في النظام العشري

مثال : العدد 358

$$n = 3$$

$$b = 10$$

$$(358)_{10} = 3 \cdot 10^{2} + 5 \cdot 10^{1} + 8 \cdot 10^{0}$$

$$(358)_{10} = 3 \cdot 10^2 + 5 \cdot 10^1 + 8 \cdot 10^0$$

- النظام الثنائي

$$b = \{ 0.1 \}$$

النظام الثنائي قاعدته $b = 2$

صيغة عدد في النظام الثنائي

مثال : العدد 1011

$$n = 4$$

$$b = 2$$

$$(1011)_2 = 1 \cdot 2^{3} + 0 \cdot 2^{2} + 1 \cdot 2^{1} + 1 \cdot 2^{0}$$

$$(1011)_2 = 1 \cdot 2^3 + 0 \cdot 2^2 + 1 \cdot 2^1 + 1 \cdot 2^0$$

- مرور من نظام عشري إلى نظام ثنائي

نأخذ العدد في النظام العشري ثم نجزئه بتقسيمه على عدد القاعدة الثنائية وهو العدد 2 كما يبينه المثال التالي :

لدينا عدد عشري $(19)_{10}$ و نريد كتابته في النظام الثنائي .

تجرى العملية كالتالي :

$$19 : 2 = 9 \text{ باقى } 1$$

$$9 : 2 = 4 \text{ باقى } 1$$

$$4 : 2 = 2 \text{ باقى } 0$$

$$2 : 2 = 1 \text{ باقى } 0$$

$$1 : 2 = 0 \text{ باقى } 1$$

العدد في النظام الثنائي هو 10011

$$(19)_{10} = (10011)_2$$

- مرور من نظام ثنائي إلى نظام عشري

نكتب العدد بصيغته الثنائية ثم نقوم بعملية جمع عناصر الصيغة الثنائية للحصول على العدد في النظام العشري كما يبينه المثال التالي :

لدينا عدد ثنائي $(101001)_2$ و نريد كتابته في النظام العشري .

تجرى العملية كالتالي :

$$(101001)_2 = 1 \cdot 2^{5} + 0 \cdot 2^{4} + 1 \cdot 2^{3} + 0 \cdot 2^{2} + 0 \cdot 2^{1} + 1 \cdot 2^{0}$$

$$= 2^5 + 0 + 2^3 + 0 + 0 + 1 \cdot 1 = 32 +$$

$$(101001)_2 = (41)_{10}$$

3- الجبر المنطقي

الجبر المنطقي أو جبر "بول" هو المنطق المستعمل من طرف الأنظمة الآلية لتحليل و ترجمة المعطيات و المعلومات و الإشارات المحصل عليها .
يستخدم الجبر المنطقي الأعداد في النظام الثنائي بقاعدة $b = \{0,1\}$. تعبر القيم 0 و 1 عن حالتين مختلفتين .

الحالة المنطقية 1	الحالة المنطقية 0
صحيح	خاطئ
نعم	لا
يعمل	متوقف
مغلق	مفتوح
الكل	لا شيء
مقبول	سبئ

4- جدول الحقيقة

جدول الحقيقة هو جدول يعطي قيم متغيرات الخروج بدلالة حالات التوفيقات المناسبة لمتغيرات الدخول. عدد التوفيقات لعدد n متغيرات ثنائية هو 2^n حيث :
2: يمثل الحالات المنطقية 0 و 1 أما n يمثل عدد متغيرات الدخول .
لمتغيرة الدخول واحدة نحصل على $2^1 = 2$ توفيقات وهي 0 و 1
لمتغيرتين نحصل على $2^2 = 4$ توفيقات وهي 00 ، 01 ، 10 ، 11
ثلاثة متغيرات نحصل على $2^3 = 8$ توفيقات وهي 000،001،011،110،010،111،101،100

تمثيل جدول الحقيقة

ثلاثة متغيرات للدخول

S	c	b	a
	0	0	0
	0	0	1
	0	1	0
	0	1	1
	1	0	0
	1	0	1
	1	1	0
	1	1	1

متغيرتان للدخول

S	b	a
	0	0
	0	1
	1	0
	1	1

متغيرة واحدة للدخول

S	a
	0
	1

c,b,a : متغيرات الدخول
S : متغيرة الخروج

ملاحظة : - في حالة أخذ القيمة 1 لمتغيرات الدخول تكتب الحروف a ، b ، c و هكذا
- في حالة أخذ القيمة 0 لمتغيرات الدخول تكتب الحروف a ، b ، c و هكذا

استخراج المعادلات المنطقية من جدول الحقيقة

نقوم بعملية جداء متغيرات الدخول المناسبة للقيمة 1 لمتغيرة الخروج ثم نجمعها للحصول على المعادلة المنطقية .

S_1	b	a
0	0	0
1	0	1
1	1	0
1	1	1

$$S_1 = a.\bar{b} + \bar{a}.b + a.b$$

← $\left\{ \begin{array}{l} a.\bar{b} \\ \bar{a}.b \\ a.b \end{array} \right.$

S_2	c	b	a
0	0	0	0
0	0	0	1
1	0	1	0
1	0	1	1
0	1	0	0
0	1	0	1
1	1	1	0
1	1	1	1

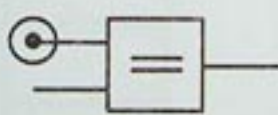
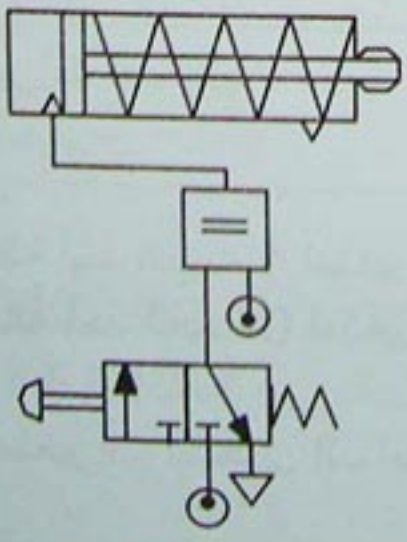
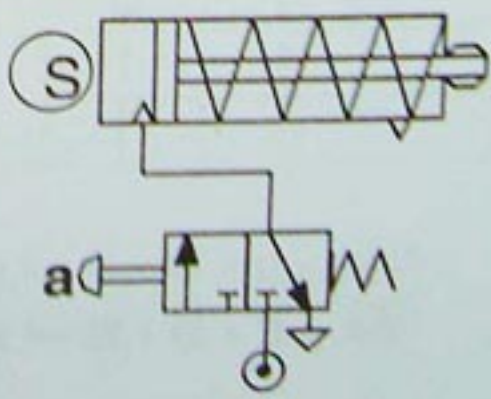
$$S_2 = \bar{a}.b.\bar{c} + a.b.\bar{c} + \bar{a}.b.c + a.b.c$$

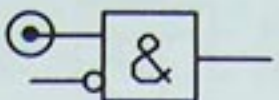
← $\left\{ \begin{array}{l} \bar{a}.b.\bar{c} \\ a.b.\bar{c} \\ \bar{a}.b.c \\ a.b.c \end{array} \right.$

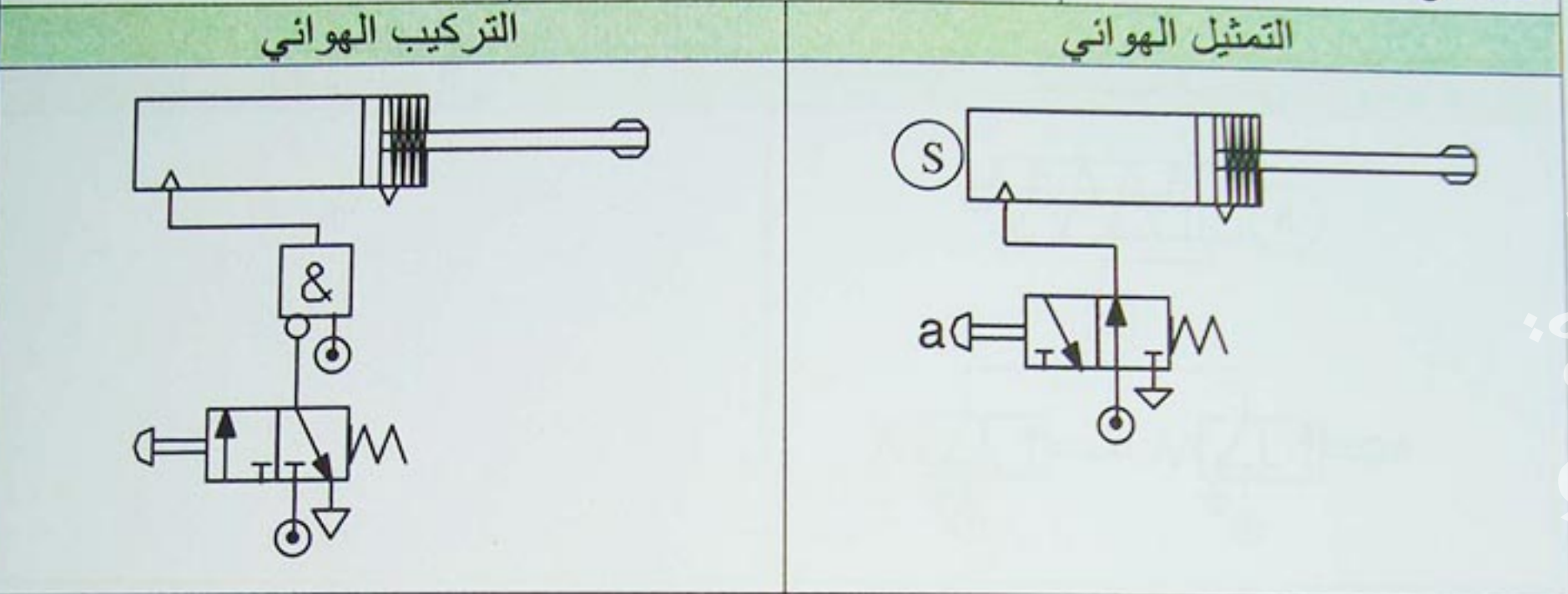
5- الدوال المنطقية الأساسية

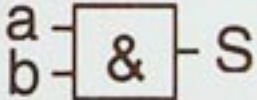
الدوال المنطقية هي عبارة عن معادلات جبرية منطقية تحدد حالة متغيرة الخروج ابتداء من حالة متغيرات الدخول و لا يمكنها أخذ إلا الحالتين 0 و 1. من بين الدوال المنطقية الأساسية نجد

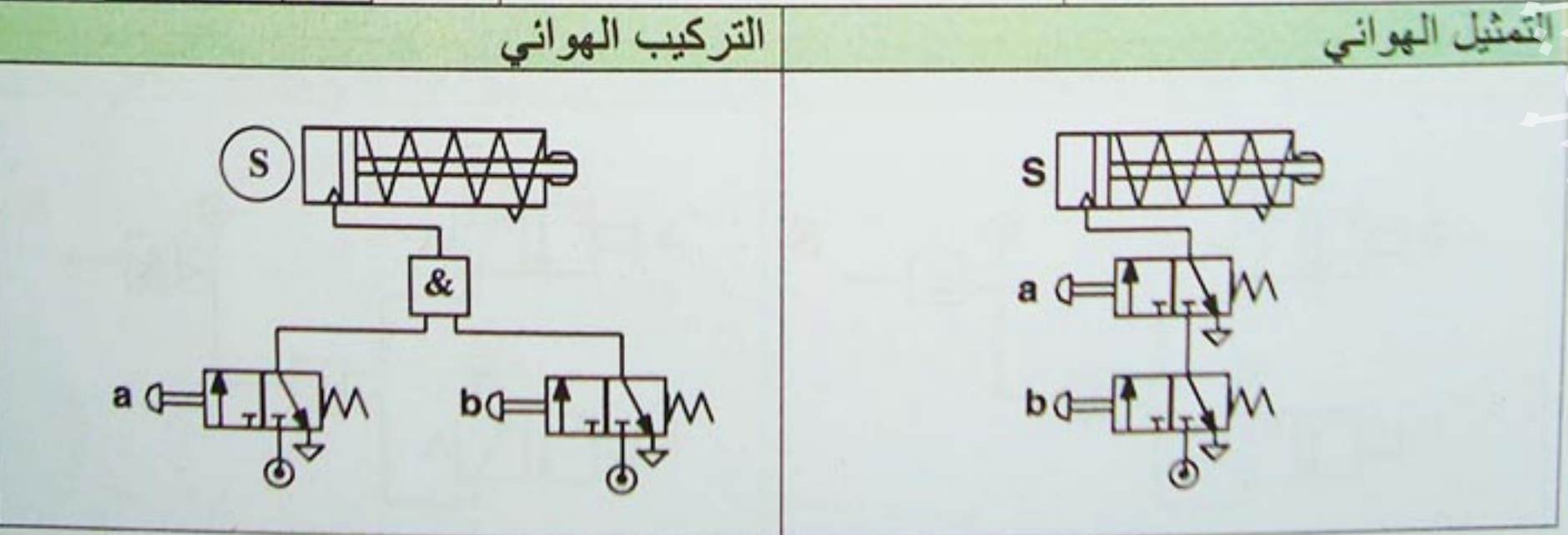
- دالة " OUI " (نعم)
- دالة " NON " (لا)
- دالة " ET " (و)
- دالة " OU " (أو)

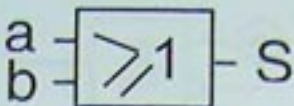
جدول الحقيقة	الخلية	الدالة						
$S = a$ <table border="1"> <tr> <td>S</td> <td>a</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> </tr> </table>	S	a	0	0	1	1		<p>OUI (نعم)</p> <p>يكون الخروج في الحالة 1 إذا و فقط إذا كان الدخول في الحالة 1</p>
S	a							
0	0							
1	1							
التركيب الهوائي	التمثيل الهوائي							
								

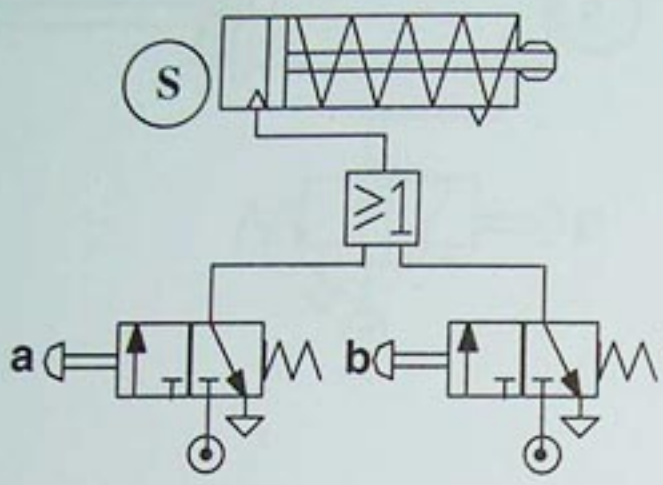
جدول الحقيقة	الخلية	الدالة						
$S = \bar{a}$ <table border="1"> <tr><th>S</th><th>a</th></tr> <tr><td>1</td><td>0</td></tr> <tr><td>0</td><td>1</td></tr> </table>	S	a	1	0	0	1		NON (لا) يكون الخروج في الحالة 1 إذا و فقط إذا كان الدخول في الحالة 0
S	a							
1	0							
0	1							

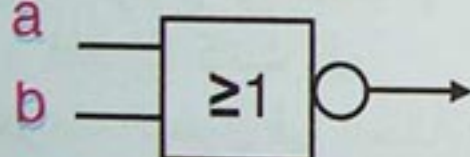
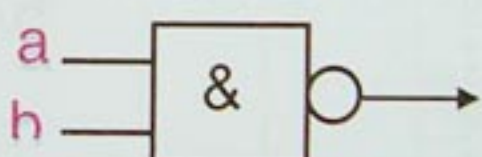


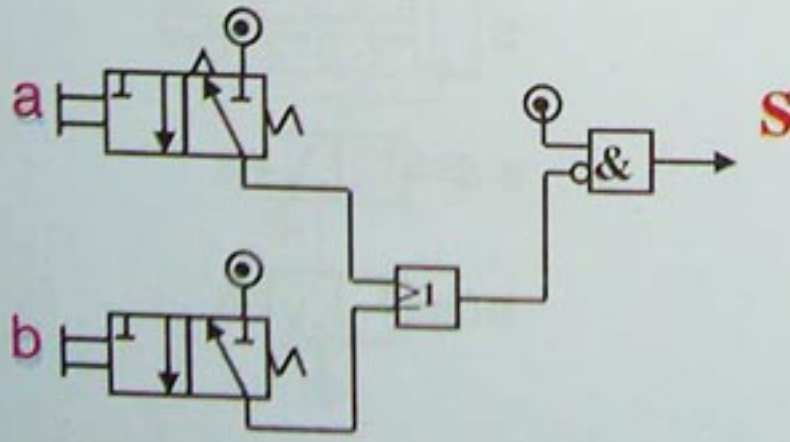
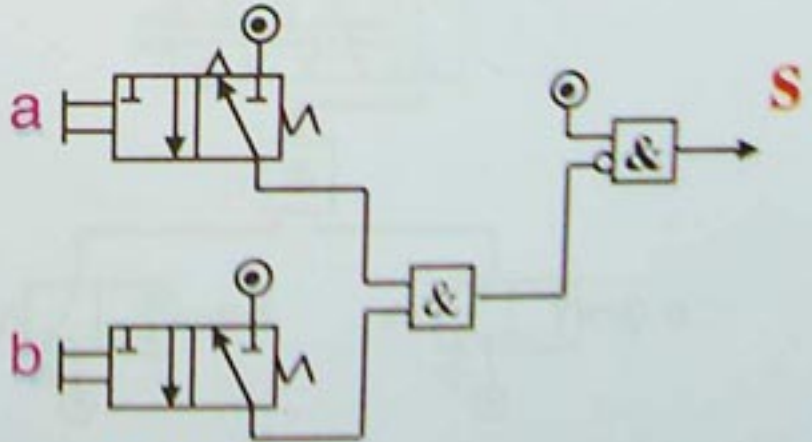
جدول الحقيقة	الخلية	الدالة															
$S = a.b$ <table border="1"> <tr><th>S</th><th>b</th><th>a</th></tr> <tr><td>0</td><td>0</td><td>0</td></tr> <tr><td>0</td><td>0</td><td>1</td></tr> <tr><td>0</td><td>1</td><td>0</td></tr> <tr><td>1</td><td>1</td><td>1</td></tr> </table>	S	b	a	0	0	0	0	0	1	0	1	0	1	1	1		ET (و) يكون الخروج في الحالة 1 إذا و فقط إذا كانت كل متغيرات الدخول في الحالة 0
S	b	a															
0	0	0															
0	0	1															
0	1	0															
1	1	1															



جدول الحقيقة	الخلية	الدالة															
$S = a + b$ <table border="1"> <thead> <tr> <th>S</th> <th>b</th> <th>a</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>0</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td>1</td> </tr> </tbody> </table>	S	b	a	0	0	0	1	0	1	1	1	0	1	1	1		OU (أو) يكون الخروج في الحالة 1 إذا و فقط إذا كانت إحدى أو عدة متغيرات الدخول في الحالة 1
S	b	a															
0	0	0															
1	0	1															
1	1	0															
1	1	1															

التركيب الهوائي	التمثيل الهوائي
	

الخلية	الدالة	الخلية	الدالة
$S = \bar{a} \cdot \bar{b}$ 	NOR (لا- أو)	$S = \bar{a} + \bar{b}$ 	NAND (لا- و)

اللوغرام الهوائي	اللوغرام الهوائي
	

6- العلاقات الجبرية الأساسية

النظيرة	خاصيات الجمع		خاصيات الضرب	
$\bar{0}=1$	$a+0=a$	$0+0=0$	$a.0=0$	$0.0=0$
$\bar{1}=0$	$a+1=1$	$0+1=1$	$a.1=a$	$1.0=0$
إذا $a=1$ فإن $\bar{a}=0$	$a+a=a$	$1+0=1$	$a.a=a$	$0.1=0$
إذا $a=0$ فإن $\bar{a}=1$	$a+\bar{a}=1$	$1+1=1$	$a.\bar{a}=0$	$1.1=1$
الخاصية التوزيعية		الخاصية التجميعية		الخاصية التبادلية
$a.b+a.c=a(b+c)$ $(a+c)(b+c)=a.b+c$		$a(b.c)=c(a.b)$ $a+(b+c)=(a+b)+c$		$a+b=b+a$ $a.b=b.a$
$\overline{\overline{a.b.c}} = \overline{a+b+c}$		$\overline{\overline{a+b+c}} = \overline{a.b.c}$		نظريتا "دي مرفان"
$a.b+\bar{a}.c = a.b+\bar{a}.c+b.c$		$a+\bar{a}.b = a+b$		العلاقات الشهيرة

1.6 - تبسيط المعادلات بالطريقة التحليلية

يتم تبسيط المعادلات المنطقية باستعمال العلاقات الأساسية و العلاقات الشهيرة .
مثال أول : تبسيط المعادلة المنطقية التالية :

$$S_1 = \underline{a}\underline{b}\underline{c} + \underline{a}\underline{b}\bar{c} + \underline{a}\bar{b}\underline{c}$$

$$\underline{a}\underline{b}\underline{c} + \underline{a}\underline{b}\bar{c} = \underline{a}\underline{b}$$

$$S_1 = \underline{a}\underline{b}\underline{c} + \underline{a}\bar{b}\underline{c} = \underline{a}\underline{c}(b+\bar{b}) = \underline{a}\underline{c}.1$$

$$S_1 = \underline{a}\underline{c}$$

مثال ثاني : تبسيط المعادلة المنطقية التالية :

$$S_2 = \underline{a}\underline{b}\underline{c} + \underline{a}\underline{b}\bar{c} + \underline{a}\bar{b}\underline{c}$$

$$S_2 = \underline{a}\underline{b}\underline{c} + \underline{a}\underline{b}\bar{c} + \underline{a}\bar{b}\underline{c} + \underline{a}\bar{b}\bar{c}$$

$$S_2 = \underline{a}\underline{b}(\underline{c}+\bar{c}) + \underline{a}\bar{b}(\underline{c}+\bar{c}) = \underline{a}\underline{b} + \underline{a}\bar{b}$$

$$S_2 = \underline{a}(\underline{b} + \bar{b})$$

2.6 - تبسيط المعادلات بجدول "كارنو"

• تعريف جدول "كارنو"

جدول "كارنو" هو جدول يعطي لنا حالة متغيرة الخروج بدلالة متغيرات الدخول . يحتوي هذا الجدول على مربعات .

عدد المربعات يساوي عدد التوفيقات و يساوي 2^n (يمثل n عدد متغيرات الدخول) .
نعتمد في ترتيب التوفيقات على النظام الثنائي .

• تمثيل جدول "كارنو"

ab				
01	11	10	00	
				00
				01
				11
				10

ab				
01	11	10	00	
				0
				1

a		
1	0	
		0
		1

• ملء جدول "كارنو"

تتم عملية إدخال معادلة داخل جدول "كارنو" بملء الخانات المناسبة للتوفيقات المكونة للعبارة بالقيمة 1 بينما الخانات الباقية الفارغة فتتملأ بالقيمة 0 .

مثال : إدخال المعادلة التالية في جدول "كارنو"

$$S = \bar{a}.b + a.b$$

a		
1	0	
0	0	0
1	1	1

تمثل $\bar{a}.b$ و $a.b$ القيم 1 بالنسبة لمتغيرة الخروج S
 $a.b = 1$: تدخل القيمة 1 في الخانة التي تستنتج من تقاطع $a = 1$ و $b = 1$
 $\bar{a}.b = 1$: تدخل القيمة 1 في الخانة التي تستنتج من تقاطع $a = 0$ و $b = 1$

• استنتاج تبسيط المعادلات

ترتكز طريقة التبسيط بجدول "كارنو" على تجميع الخانات المتجاورة أفقياً أو عمودياً المملوءة بالقيمة 1 داخل مجموعات تحتوي على أكبر قوة ممكنة 2^n مع $n = 1, 2, 3, \dots$
تنبيه :

- تعتبر الخطوط الطرفية متجاورة و يمكن تجميعها .
 - تعتبر الأعمدة الطرفية متجاورة و يمكن تجميعها .
 - يمكن للمجموعات أن تتقاطع أثناء عملية التجميع .
- مثال : تبسيط المعادلة المنطقية التالية بجدول "كارنو"

$$S = \bar{a}.\bar{b}.\bar{c} + \bar{a}.b.\bar{c} + a.\bar{b}.\bar{c} + a.b.\bar{c} + \bar{a}.b.c + \bar{a}.\bar{b}.c$$

من جدول " كارنو " نستخرج المعادلة المبسطة التالية

		ab		
	01	11	10	00
c	0	1	1	0
	1	1	0	1

$$S = b + \bar{a}$$

ملاحظة :

تستخرج الدالة المنطقية بملء جدول الحقيقة انطلاقا من مبدأ تشغيل جهاز آلي باحترام المراحل المختلفة ثم تبسيط هذه الدالة حسابيا أو بجدول " كارنو "

مثال :

حالة تشغيل جهاز آلي محددة من خلال متغيرة الخروج S معطاة في جدول الحقيقة الموالي :
- استخراج المعادلة المنطقية من جدول الحقيقة

	S	d	c	b	a
	0	0	0	0	0
	0	0	0	0	1
	0	0	0	1	0
abc ←	1	0	0	1	1
	0	0	1	0	0
	0	0	1	0	1
	0	0	1	1	0
abc ←	1	0	1	1	1
abc ←	1	1	0	0	0
abc ←	1	1	0	0	1
abc ←	1	1	0	1	0
abc ←	1	1	0	1	1
abc ←	1	1	1	0	0
abc ←	1	1	1	0	1
abc ←	1	1	1	1	0
abc ←	1	1	1	1	1

$$S = \bar{a}\bar{b}\bar{c}\bar{d} + \bar{a}\bar{b}\bar{c}d + \bar{a}\bar{b}c\bar{d} + \bar{a}\bar{b}cd + \bar{a}b\bar{c}\bar{d} + \bar{a}b\bar{c}d + \bar{a}bc\bar{d} + \bar{a}bcd + a\bar{b}\bar{c}\bar{d} + a\bar{b}\bar{c}d + ab\bar{c}\bar{d} + ab\bar{c}d + abc\bar{d} + abcd$$

- تبسيط المعادلة بجدول " كارنو "

من جدول " كارنو " نستخرج المعادلة المبسطة التالية

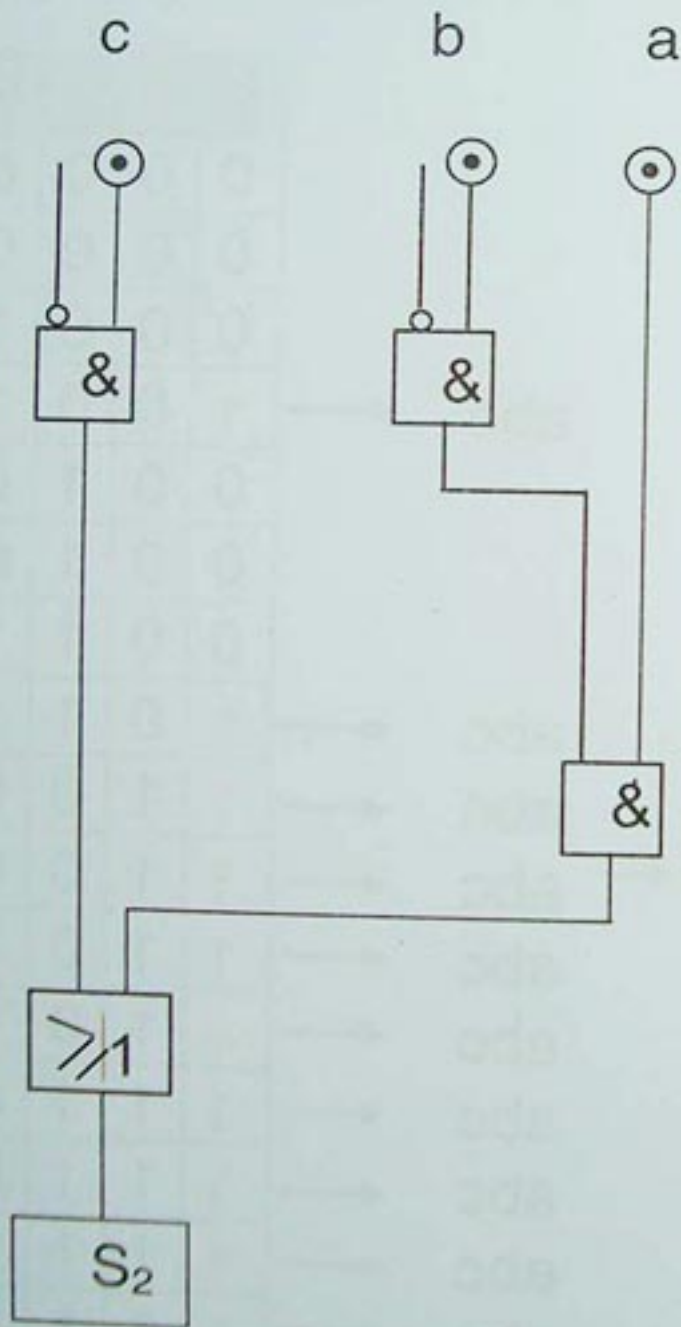
		ab				
		01	11	10	00	
cd	00	0	0	0	0	00
	01	1	1	1	1	01
	11	1	1	1	1	11
	10	1	1	0	0	10

$$S = bc + d$$

7- التخطيط المنطقي (اللوجيفرام)

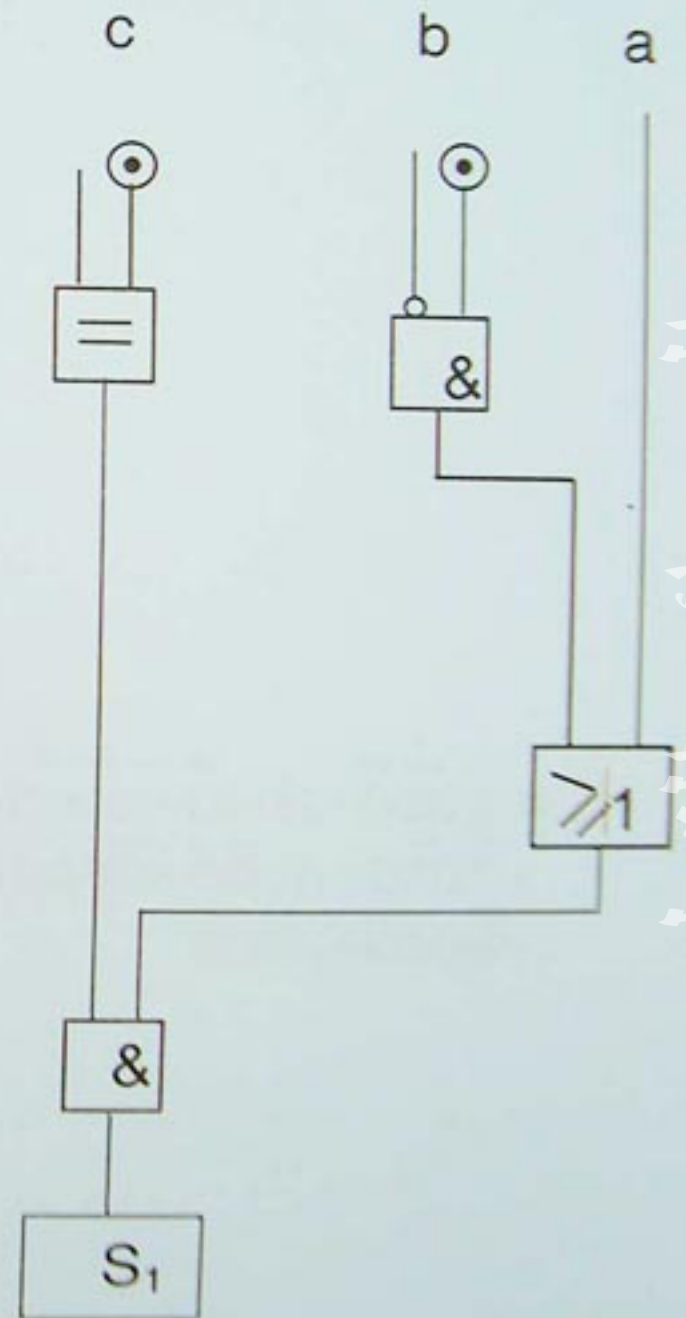
تعريف : هو تمثيل بياني مبسط لمجموعة منظمة لمتعاملات منطقية (خلايا منطقية) يترجم من خلاله السير المنطقي لجهاز أو نظام آلي .

مثال ثاني :



$$S_2 = a \cdot b + c$$

مثال أول :



$$S_1 = (a + b) \cdot c$$

8 - المنطق التوفيقي

1.8 - تعريف

تقام في المنطق التوفيقي دراسة المسائل المنطقية المتعلقة بتألية الأجهزة (الأنظمة) حيث تستخرج العلاقة الموجودة بين الجزء العملي (متغيرة الخروج) و جزء التحكم (متغيرات الدخول).

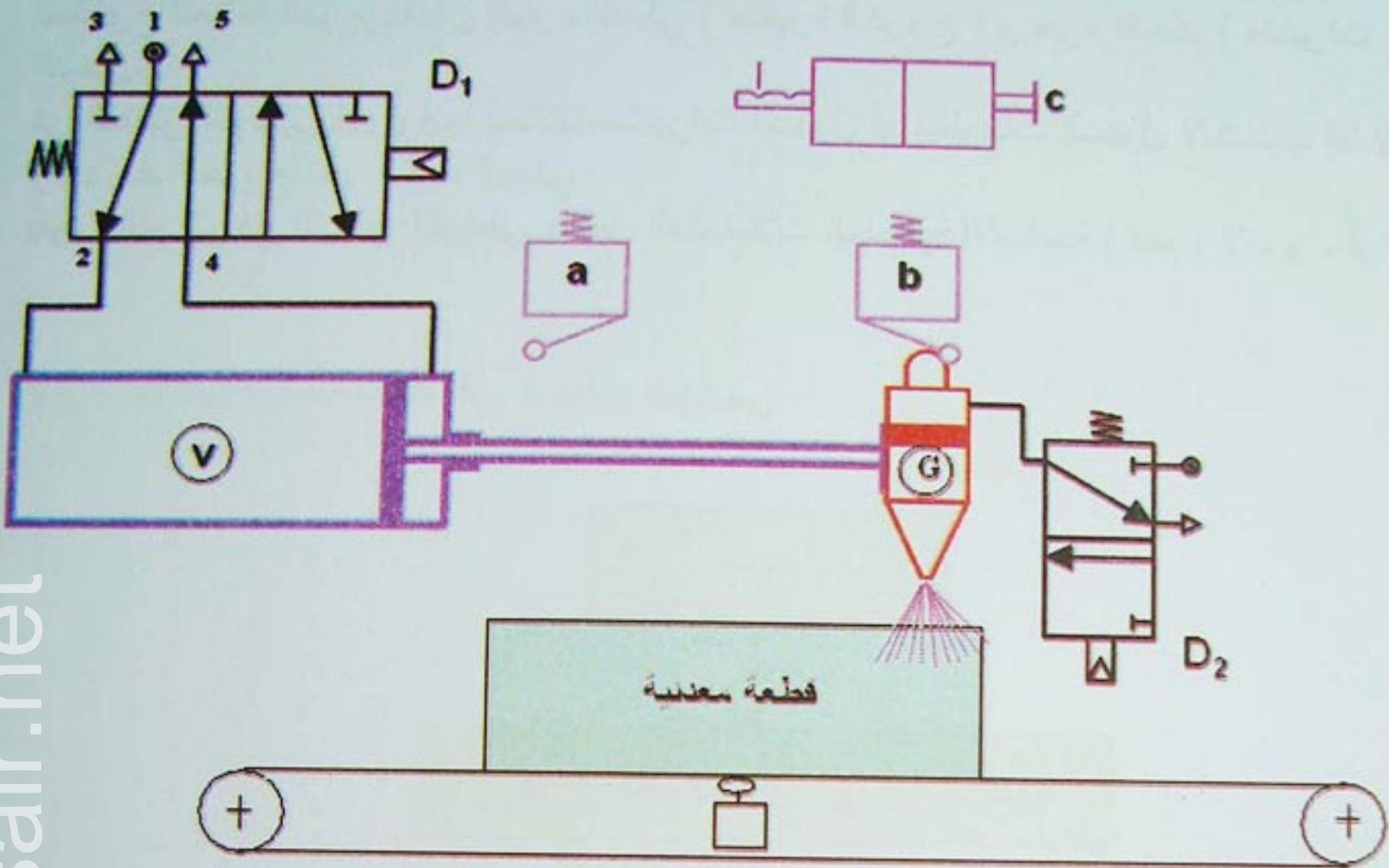
في المنطق التوفيقي كل توفيقية لحالات متغيرات الدخول أو معلومات الدخول لا تناسب إلا لأمر واحد عند الخروج نحو الجزء العملي.

يقوم نظام آلي في المنطق التوفيقي بتفعيل المتعاملات المنطقية الأساسية (نعم، لا، و، أو)

2.8 - مراحل دراسة مسألة في المنطق التوفيقي



دراسة جهاز آلي للطلاء



تقديم الجهاز

- يمثل الشكل جهاز آلي مستعمل لطلاء قطع معدنية . يتكون الجهاز من :
 - دافعة مزدوجة المفعول V متحكم فيها بواسطة موزع ثنائي الاستقرار D_1 .
 - مرش G مرتبط بساق الدافعة متحكم فيه بواسطة الموزع D_2 .
 - ملتقطات نهاية المشوار a و b .
 - موزع ثنائي الاستقرار c يتحكم في دورة العمل .
- يشتغل الجهاز بنظام تغذية هوائية . يكون طلاء القطع بطبقتين ؛ طبقة ذهابا وطبقة إيابا .

سير الجهاز

- يكون الملتقط b مضغوطة في حالة الراحة .
- عند تغذية الموزع c يدخل ساق الدافعة الحامل للمرش ليقوم بطلاء الطبقة الأولى . عند التماس الملتقط a يتوقف ساق الدافعة . الضغط مرة ثانية على c يرجع ساق الدافعة ليقوم بطلاء الطبقة الثانية و يتوقف عند التماسه بالملتقط b .

العمل المطلوب

- 1 - استخراج المعادلات المنطقية للمخرجين V و P بجدول الحقيقة .
- 2 - بسط المعادلات المنطقية بجدول "كارنو"
- 3 - أنشئ اللوجيغرام المناسب للمخرجين V و P .
- 4 - أنشئ مخطط التركيب المناسب للمخرجين V و P .

يشتغل الجهاز حسب دورة تتمثل في الذهاب و الإياب و تسمى هذه الدورة بالدورة النواسية

1 - استخراج المعادلة المنطقية بجدول الحقيقة 2 - تبسيط المعادلة بجدول " كارنو "

G	V	c	b	a
1	0	0	0	0
1	0	0	0	1
0	0	0	1	0
X	X	X	0	1
1	1	1	0	0
0	1	1	0	1
1	1	1	1	0
X	X	X	1	1

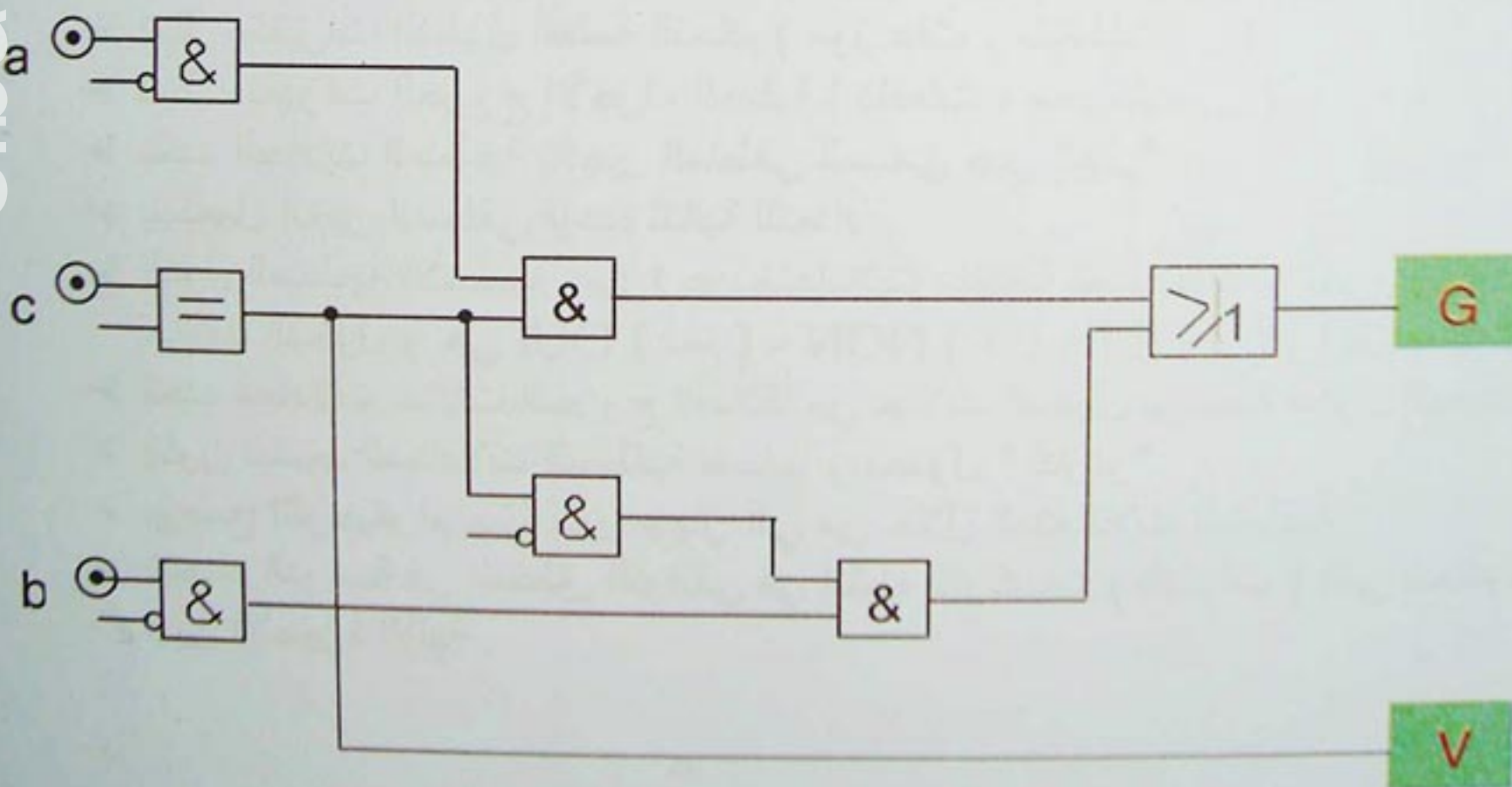
ab				V
01	11	10	00	
0		0	0	0
1		1	1	1

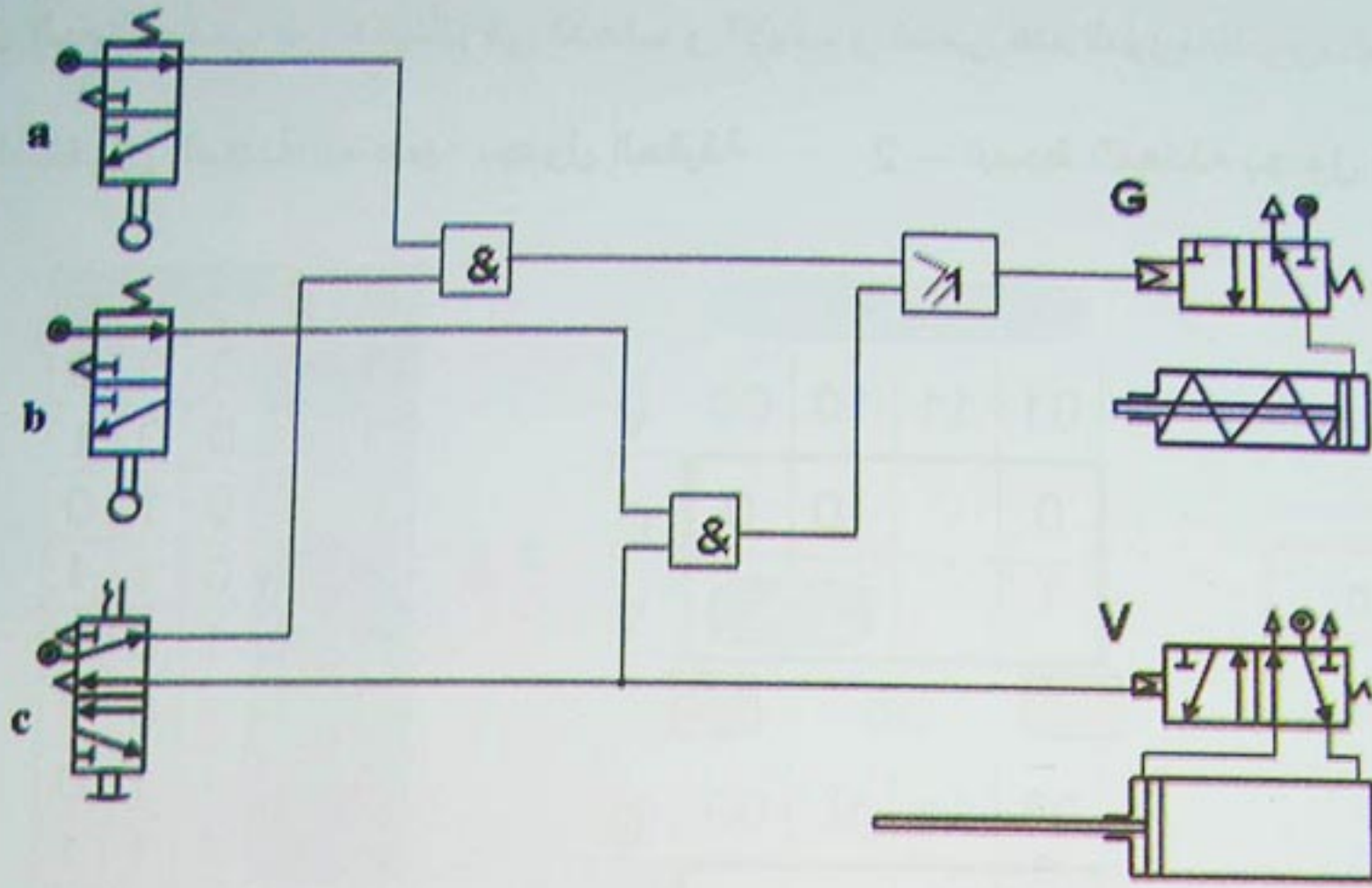
ab				G
01	11	10	00	
0		1	1	0
1		0	1	1

$$V = c$$

$$G = \bar{a}.c + \bar{b}.c$$

3 - إنشاء اللوجيفرام





استخلص

- يعرف المنطق التوفيقي العلاقة المنطقية بين متغيرات الدخول ومتغيرات الخروج .
- تمثل متغيرات الدخول أنظمة التحكم (موزعات ، ملتقطات ...)
- تمثل متغيرات الخروج الأجزاء العملية (دافعات ، محركات ...)
- تحدد الحالات المنطقية بالجبر المنطقي المسمى جبر "بول" .
- يستعمل الجبر المنطقي قاعدة ثنائية للتعداد .
- الدول المنطقية الأساسية عبارة عن متعاملات منطقية تحدد حالات الخروج ابتداء من حالات الدخول و هي OUI (نعم) ، NON (لا) ، ET (و) ، OU (أو) .
- تحدد معادلات حالات الخروج انطلاقاً من حالات الدخول بواسطة جدول الحقيقة .
- يكون تبسيط المعادلات المنطقية حسابياً و بجدول " كارنو" .
- يوضح اللوجيغرام حالة سير جهاز آلي من خلال المتعاملات المنطقية .
- تتجسد الدراسة في المنطق التوفيقي في إنشاء التركيبات (الدارات) التي تتحكم في سير الأجهزة الآلية .

- 1 - أكتب العدد 3180469 في النظام العشري .
- 2 - أكتب العدد 0011001 في النظام الثنائي .
- 3 - حدد قاعدة النظام في العبارة التالية :
- 4 - حول العدد 909 من النظام العشري إلى النظام الثنائي .
- 5 - حول العدد 110011 من النظام الثنائي إلى النظام العشري .
- 6 - لأي نظام ينتمي هذا العدد ؟
- 7 - أكتب عددا متكونا من 8 أرقام .
- 8 - قم بتبسيط المعادلة المنطقية الموائية تحليليا .

$$S_1 = a + b + c + a.b.c + a.b + b.c + a.b + b.c$$

- 9 - قم بتبسيط المعادلة المنطقية الموائية بجدول " كارنو "

$$S_2 = \bar{a}.b + a.\bar{b}.c + a.c + \bar{b}.c + a.b.c$$

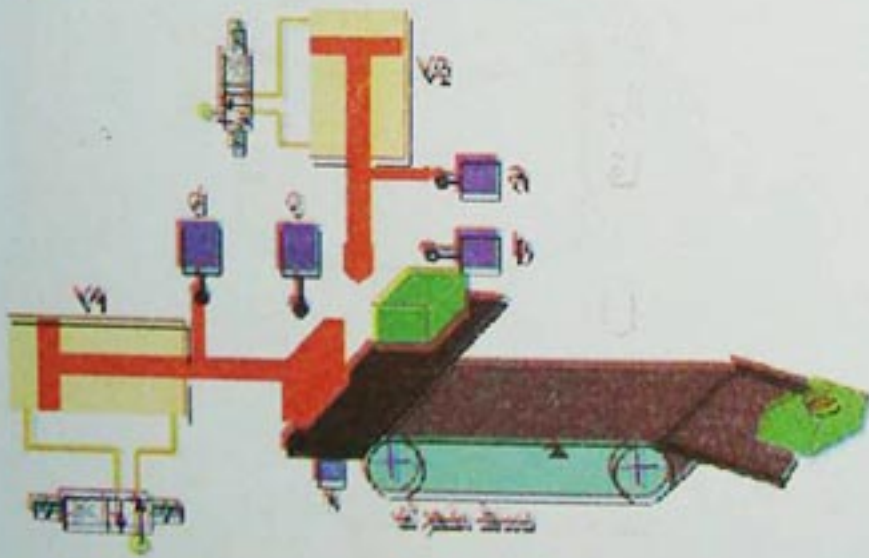
$$S_3 = a.c.d + a.b.c + c.d.b + a.b.c + a.b.c.d$$

- 10- أنجز اللوجيغرام المناسب للمعادلة المنطقية التالية :

$$S_4 = (a + \bar{b}.c).d$$

- 11- يمثل الشكل جهاز آلي لختم منتجات معلبة . يتكون الجهاز من دافعتين مزدوجة المفعول V_1 و V_2 و موزعين تناهيين الاستقرار و أربعة ملتقاطات نهاية المشوار a, b, c, d . تكون تغذية الأجهزة بنظام هوائي .

سير الجهاز



- الملتقطين a و b مضغوطان في حالة الراحة . عند قدوم العلبة و وصولها على مستوى الملتقط S ينزل ساق الدافعة V_2 ليقوم بعملية الختم و عند التلامس بالملتقط b يصعد و في نفس الوقت يخرج ساق الدافعة V_1 ليدفع العلبة نحو البساط المتحرك ثم يرجع عند التماسه بالملتقط d . تكرر الدورة عند نهاية رجوع ساق الدافعة V_1 .

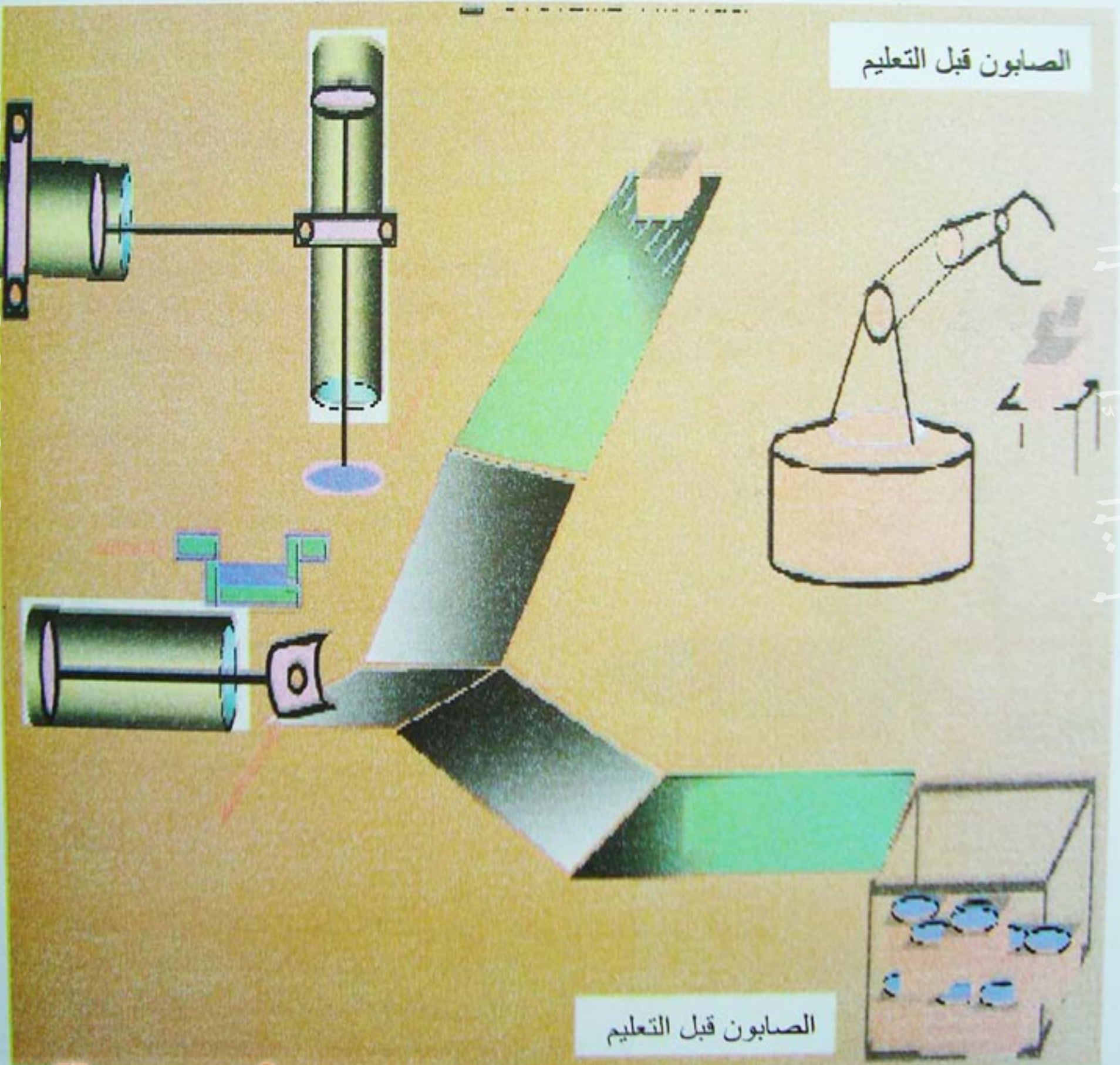
العمل المطلوب :

- 1 - استخراج المعادلات المنطقية للمخرجين V_1 و V_2 بجدول الحقيقة .
- 2 - بسط المعادلات المنطقية بجدول " كارنو " .
- 3 - أنشئ اللوجيغرام المناسب للمخرجين V_1 و V_2 .
- 4 - أنشئ مخطط التركيب المناسب للمخرجين V_1 و V_2 .

الأغراض ليبدأ غوجية : إنشاء المخطط (م و ت م ن) لنظام آلي بسيط و استنتاج مخطط التركيب

اكتشف و اتعرف

من خلال الصورة الممثلة أدناه و المتعلقة بتعليم قطع من الصابون بعد تغليفها هل يمكنك معرفة كيف يتم ذلك ؟ ماهي الوسائل المستعملة ؟ هل لديك معلومات عن كيفية تحضير هذه العملية ؟ المنهجية المتبعة ؟



1 . تمهيد

بما أن الأنظمة الآلية متعددة و متنوعة و أن حالات متغيرات الدخول لا تناسب دائما نفس الحالة لمتغير الخروج (منطق توفيقى) و لحل هذه الإشكالية نلجأ إلى المنطق التعاقبى .

2 . المنطق التعاقبى

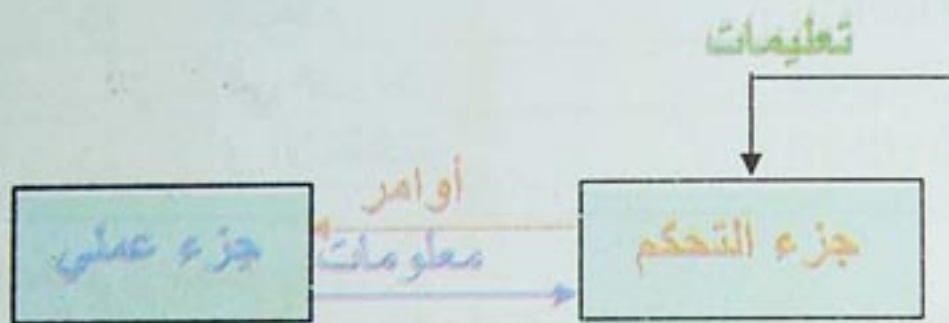
تعريف: المنطق التعاقبى هو المنطق الذي يأخذ بعين الاعتبار التسلسل الزمنى لتوفيقات حالات

3 . تنظيم نظام آلى

تعريف: النظام الآلى هو مجموعة عناصر منظمة حسب هدف يراد تحقيقه و يعرف بواسطة مكوناته

3. 2. مكونات النظام الآلى

يتكون النظام الآلى من جزء التحكم و جزء عملي تربطهما علاقة تخاطب .



* جزء عملي

يستقبل هذا الجزء الأوامر من جزء التحكم وفق تسلسل زمنى معين و ينفذ العمليات المطلوبة منه والذي من اجلها صمم النظام (مثال: محرك كهربائى ، منفذات ، عمود دوران الآلة ، طبل آلة الغسيل ... الخ)

جزء التحكم

انطلاقا من المعلومات الآتية من الجزء العملي و التعليمات المعطاة من طرف العامل و كذا البرمجة الزمنية، يصدر أوامر و ينقلها إلى الجزء العملي (مثال: موزعات ، ملتقطات ، حاسوب ، معالج ... الخ)



4. المخطط الوظيفي للتحكم في المراحل و الانتقالات (GRAFCET) 1.4. تعريف:

هو أداة وصف (طريقة) تترجم دفتر الشروط . إنه يحدد المراحل و الانتقالات في النظام التعاقبي . إنه تمثيل بياني لسير الأنظمة الآلية.

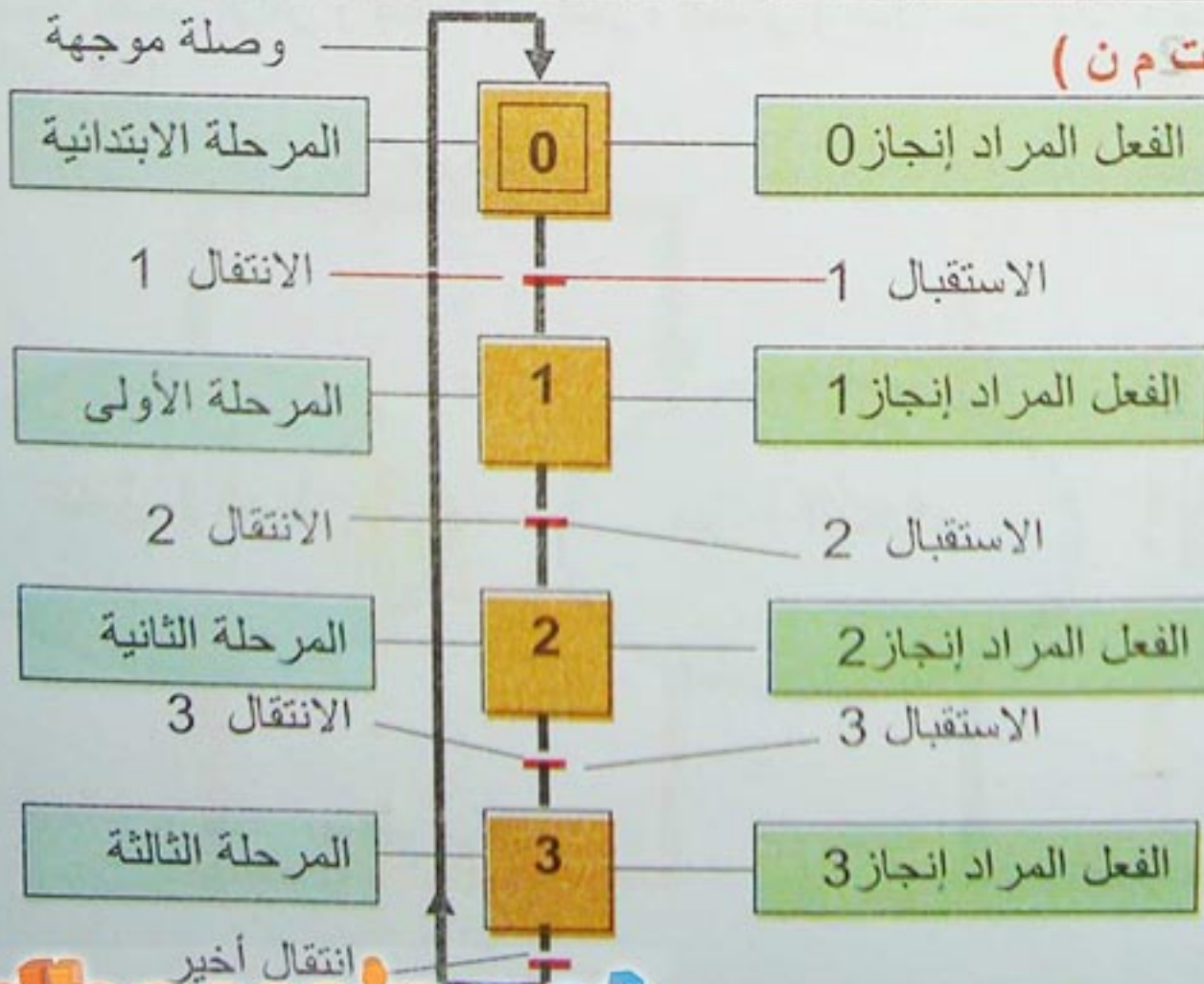
يفرض هذا المخطط مسعى محكم و مرتب لتجنب أي خلل عند دراسة نظام آلي . إنه مخطط موحد في النظام الدولي . * تسمية المخطط: م و ت م ن

GRAFCET		م و ت م ن	
GRA	Grappe	مخطط	م
F	Fonctionnel	وظيفي	و
C	de Commande	للتحكم	ت
E	des Etapes	في المراحل	م
T	et de Transition	و الانتقالات	ن

م و ت م ن مستوى 1 :
يسمح هذا المخطط بفهم العمل الذي يقوم به الجهاز الآلي بغض النظر عن الحلول التكنولوجية المستعملة لإنجاز هذا العمل . إنه يبين الخاصيات الوظيفية .

م و ت م ن مستوى 2 :
يقوم هذا المخطط بترجمة الاختيارات التكنولوجية . إنه يبين الخاصيات التكنولوجية . نجد في هذا المخطط رموز الأفعال و رموز الملتقطات التي تعلم عن نهاية الأفعال .

4.2. مكونات المخطط (م و ت م ن)



يتكون المخطط م و ت م ن من مراحل و انتقالات متتالية و مرتبطة بواسطة وصلات موجهة . يمكننا ضم فعل أو عدة أفعال لكل مرحلة . يشترك كل انتقال استقبالي

• المرحلة الابتدائية :

- تعرف شروط الانطلاق
- تنشط في بداية الدورة
- تمثل بمربعين
- تحتوي على رقم

0

• المرحلة الأولى :

- تمثل بمربع واحد
- تحتوي على رقم

1

• الفعل المناسب للمرحلة :

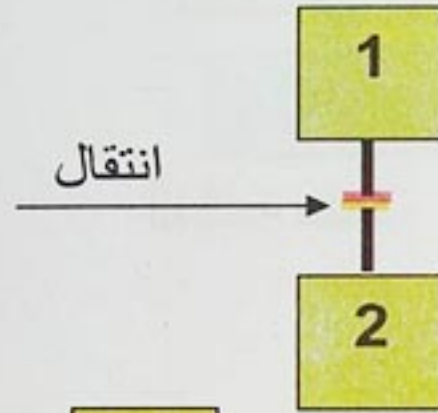
- يعرف الفعل القابل للإنجاز في المرحلة
- يمثل بمستطيل يحتوي الفعل المراد إنجازه
- يمكننا إيجاد عدة أفعال في نفس المرحلة وفي هذه الحالة تمثل بعدة مستطيلات

الفعل المراد إنجاز 1



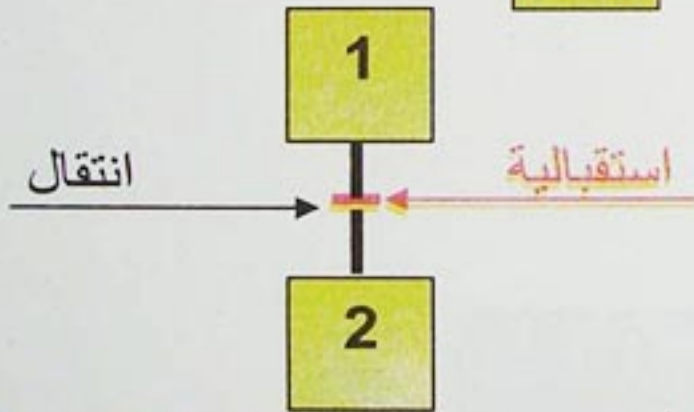
• الانتقال :

- يمثل بنقطة (خط قصير)
- عمودية لخط الوصل (أو الربط)
- يكون دائما انتقال واحد بين مرحلتين



• الاستقبالية :

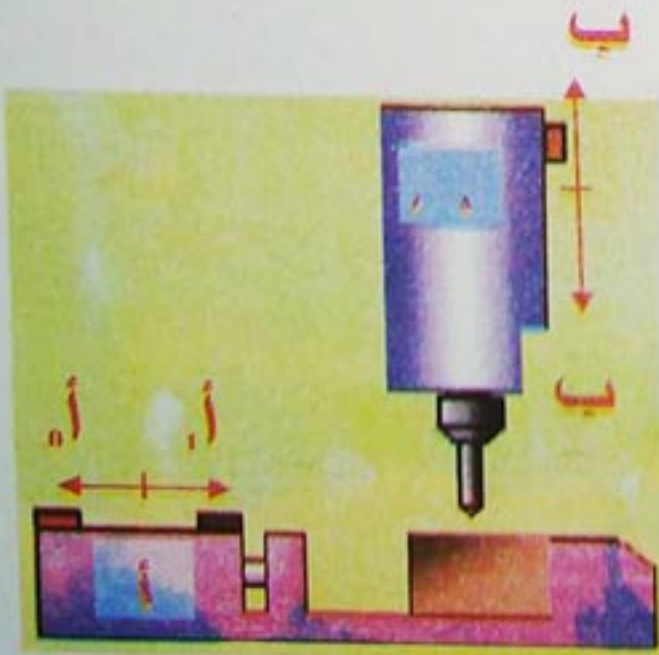
- إنها مشتركة مع و تكتب أمامه
- هي عبارة منطقية



• وصلة موجهة :

- تمثل بخطوط أفقية أو شاقولية
- تربط المراحل مع الانتقالات
- اتجاه التطور (التقدم) يكون من الأعلى إلى الأسفل و في الحالة العكسية نبين ذلك بسهم على الوصلة لمعرفة اتجاه المسار .

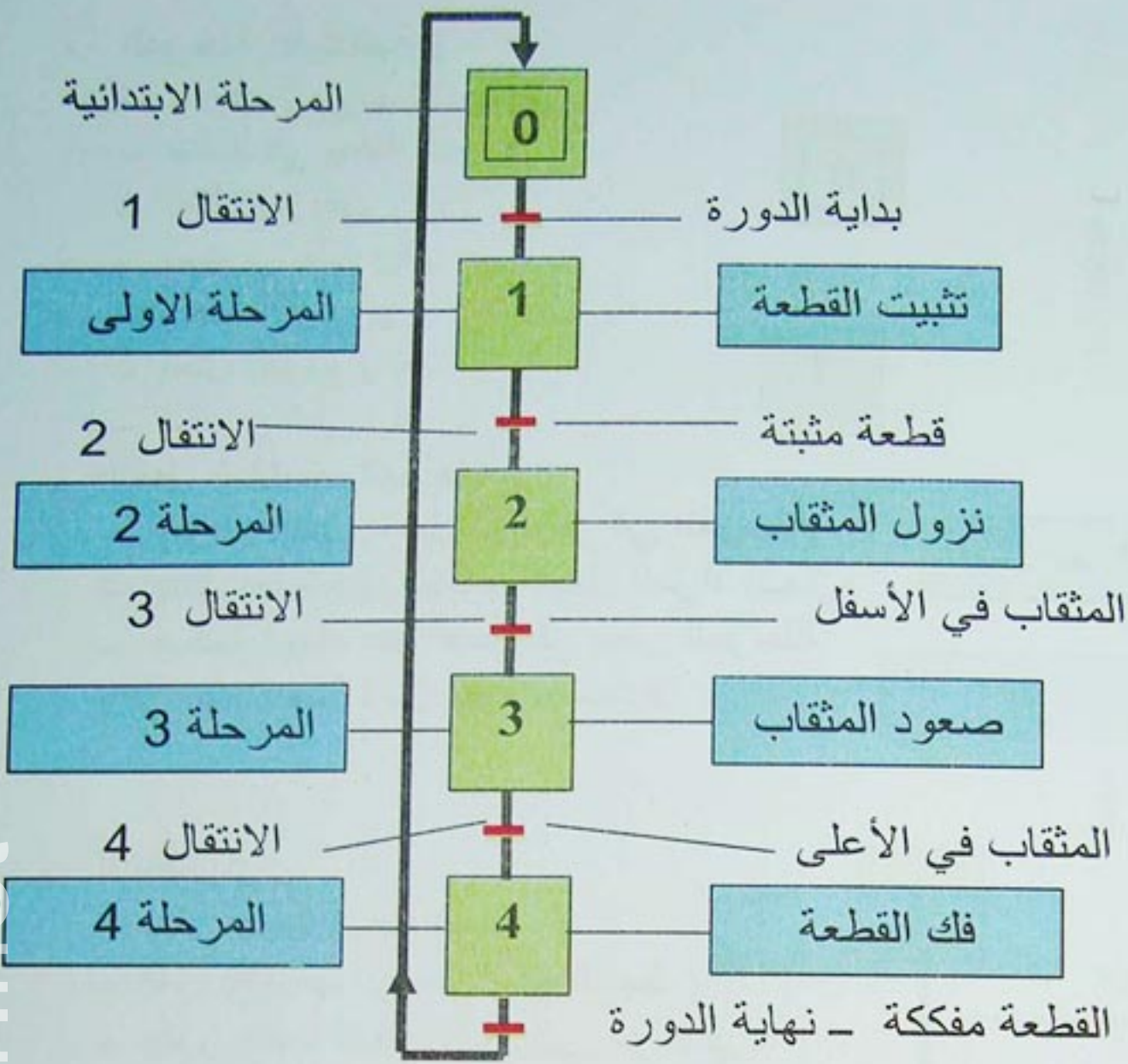
3. 4. مثال تطبيقي



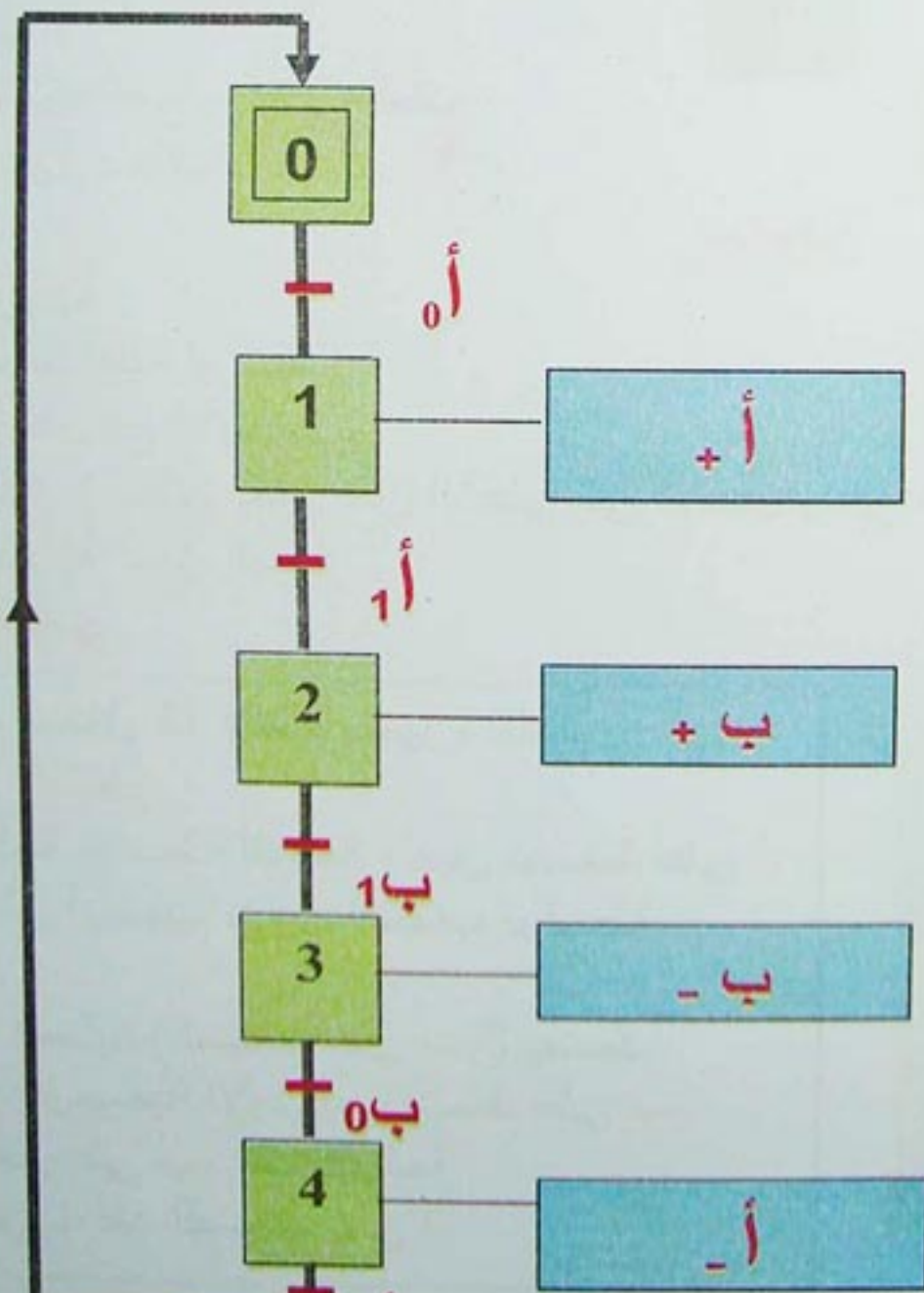
يمثل الشكل المقابل آلة الثقب مجهزة بنظام تالية . مبدأ التشغيل :

- تثبت القطعة بواسطة الدافعة أ حين تضغط على أ
- الضغط على أ يسبب نزول المثقاب بواسطة الدافعة ب
- عند نهاية العملية (الضغط على ب ، يصعد المثقاب إلى الوضعية الأولى و يضغط على ب)
- عند الضغط على ب تفك القطعة .
- تتكرر الدورة عند الضغط على أ

موت من مستوى 1

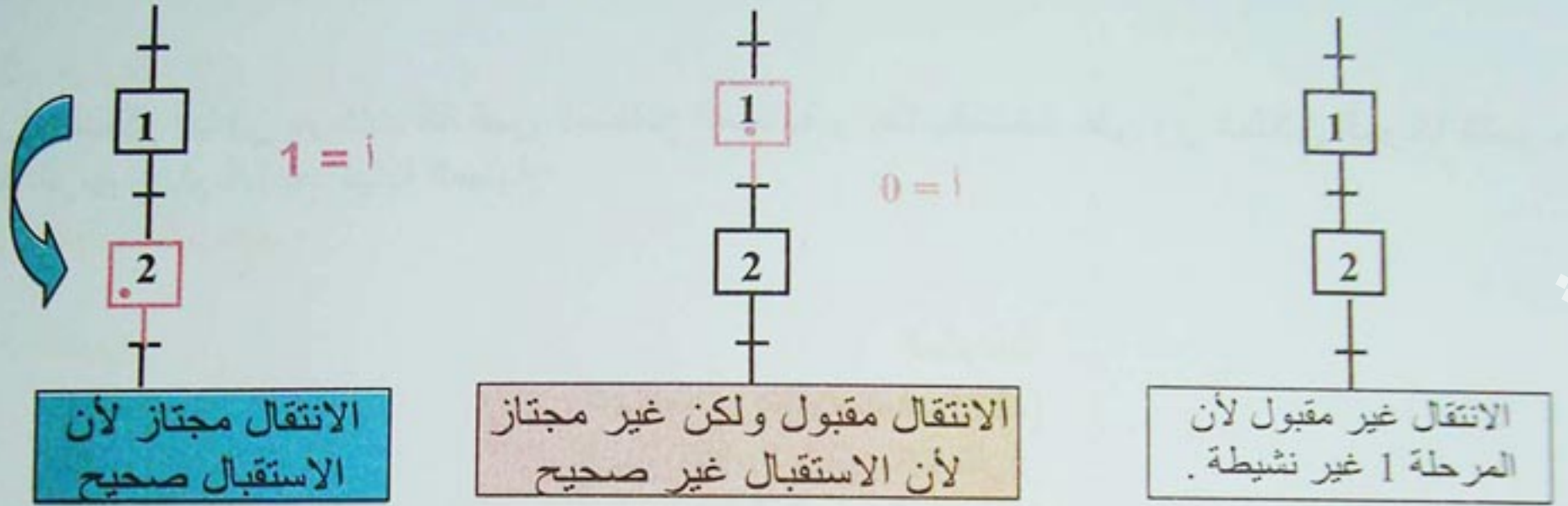


موت من مستوى 2

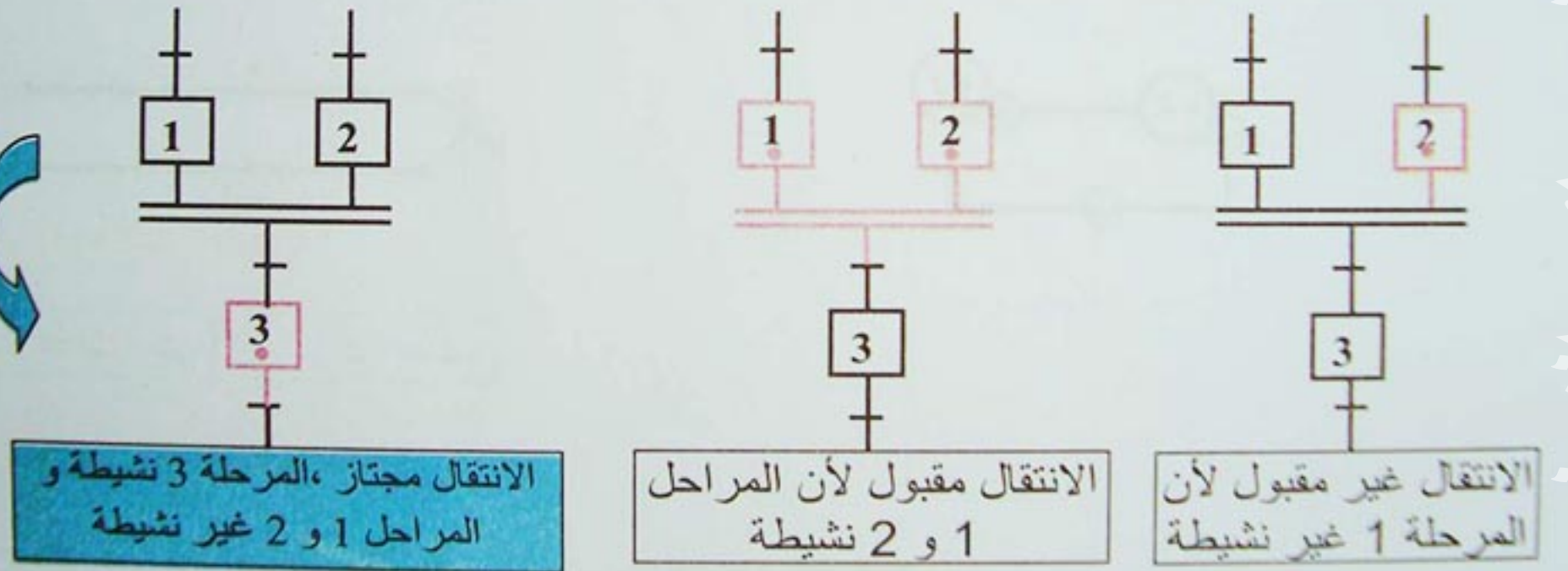


القاعدة الأولى : تكون المرحلة الابتدائية نشيطة في بداية السير

القاعدة الثانية : الانتقال قابل الاجتياز . يجب أن يجتاز عندما تكون المرحلة السابقة نشيطة و الاستقبال صحيح .



القاعدة الثالثة : اجتياز الانتقال يؤدي مباشرة إلى تنشيط كل المراحل المقبلة و نزع التنشيط كل المراحل السابقة في آن واحد .



القاعدة الرابعة : عدة انتقالات قابلة للاجتياز في آن واحد ، تجتاز في آن واحد



القاعدة الخامسة : إذا كان يطلب من نفس المرحلة أن تكون **نشطة** و **غير نشطة** أثناء التشغيل ، فإنها تبقى **نشطة** .

دراسة الدورات

* الدورة النواسية

1- الموضوع : نريد التحكم آليا في حركات آلة قص الصفائح المعدنية و هذا بالضغط على زر انطلاق الحركة للقص، أما الرجوع يتم آليا بعد نهاية العملية.

2- مكونات التركيب:

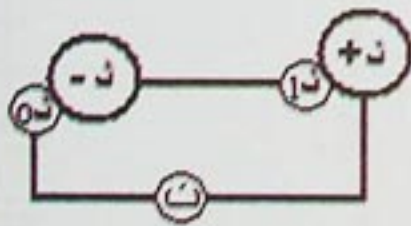
المكونات

- دافعة مزدوجة المفعول (د)
- موزع 2/4 ثنائي الاستقرار
- ملتقط نهاية المشوار (د₁ و د₂)
- زر ضاغط هوائي لانطلاق الدورة.

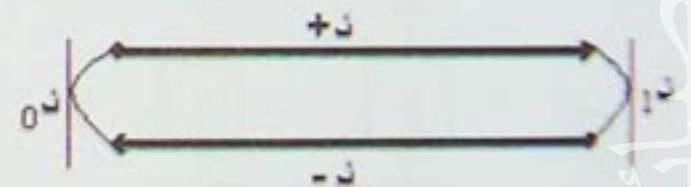
الكمية

01
01
02
01

4- برنامج الدورة



3- مخطط الدورة

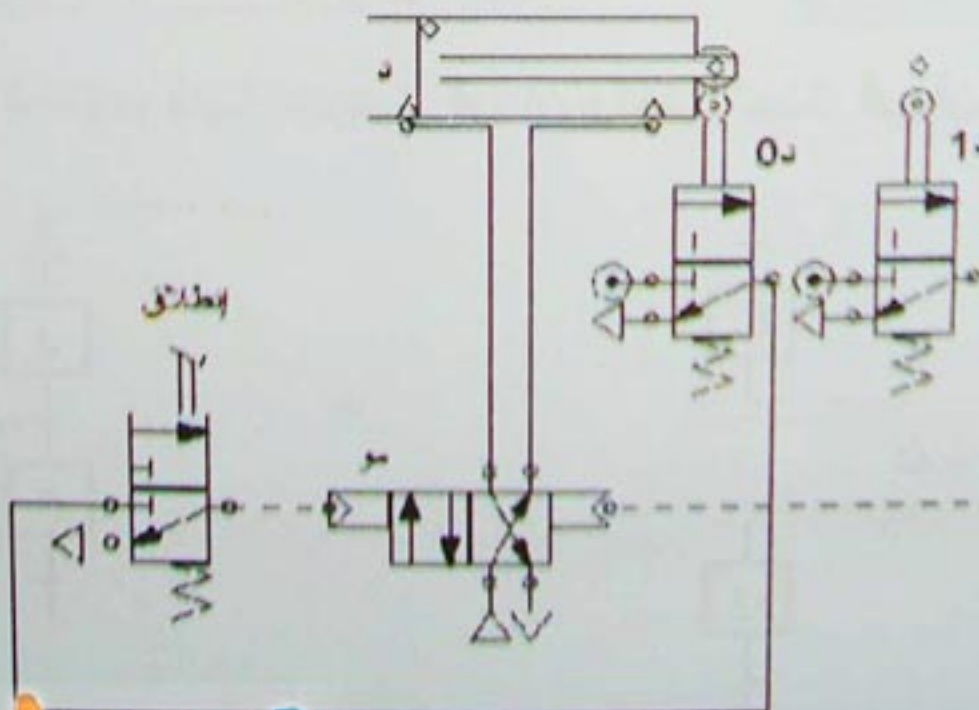


5- المعادلات المنطقية:

$$\bar{د} = د_1$$

$$د_1 = د_0$$

6- الرسم التخطيطي الهوائي:



* الدورة المربعة:

1 - الموضوع:

يمثل الرسم (الشكل -1) نظام آلي يبصم طابع على منتجات (الصابون)

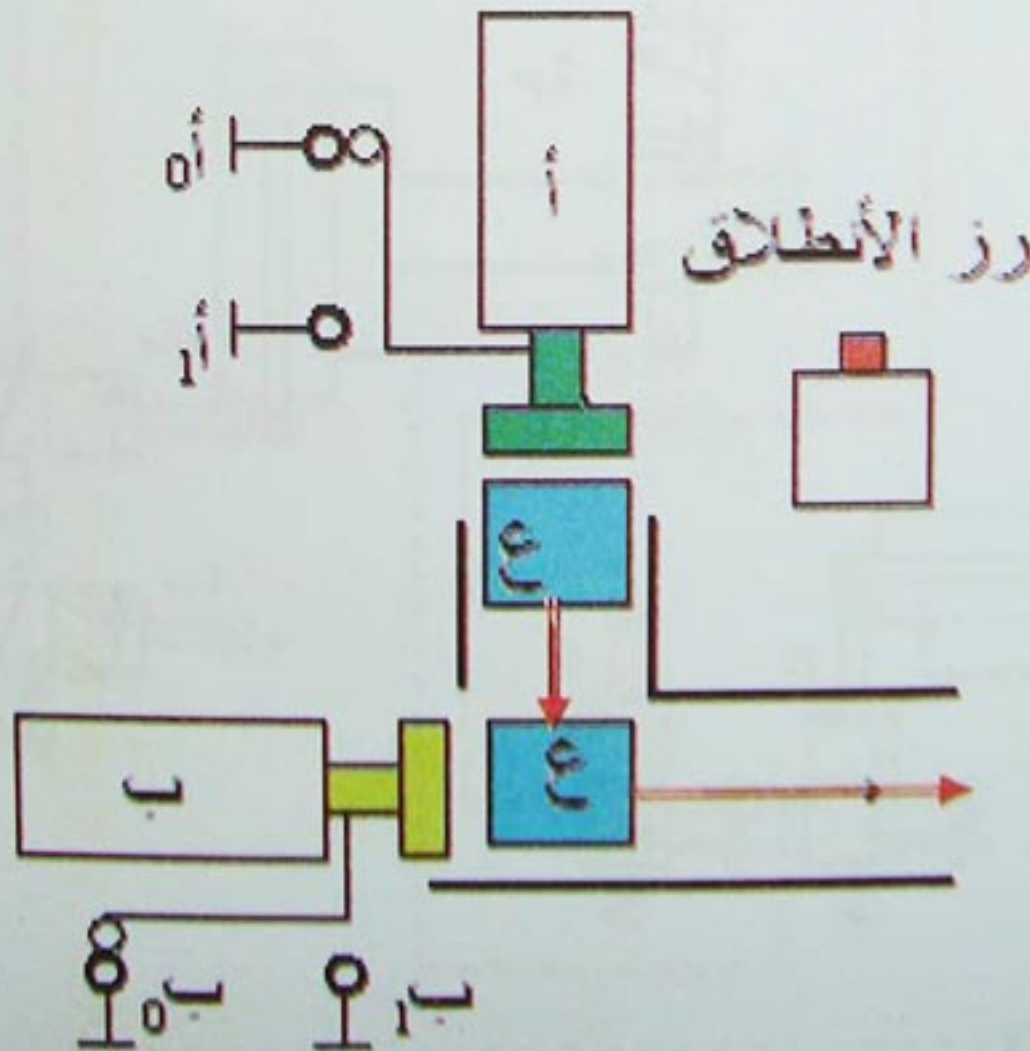
2 - مكونات التركيب

المكونات	الكمية
- دافعة مزدوجة المفعول	02
- موزع 2/5 ثنائي الاستقرار	02
- ملتقط نهاية المشوار (موزعات 2/3)	04
- زر ضاغط لانطلاق الدورة (موزع 2/3)	01

3 - الإشتغال:

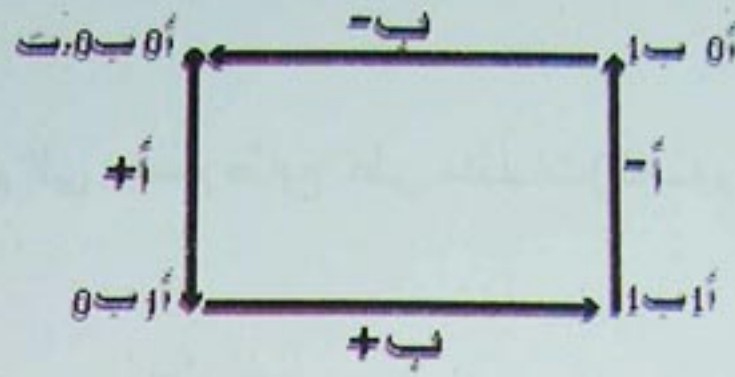
النظام ممثل في حالة راحة :

- 1- الضغط على زر انطلاق الدورة يخرج ساق الدافعة " أ " لدفع العلب (ع)
- 2- لما يضغط الملتقط " أ₁ " يخرج ساق الدافعة " ب " لدفع العلب.
- 3- لما يضغط الملتقط " ب₁ " يرجع ساق الدافعة " أ " إلى الوراء.
- 4- لما يضغط الملتقط " أ₀ " يعود ساق الدافعة " ب " إلى الوراء.
- 5- لما يضغط الملتقط " ب₀ " تنتهي الدورة لبدأ دارة جديدة.

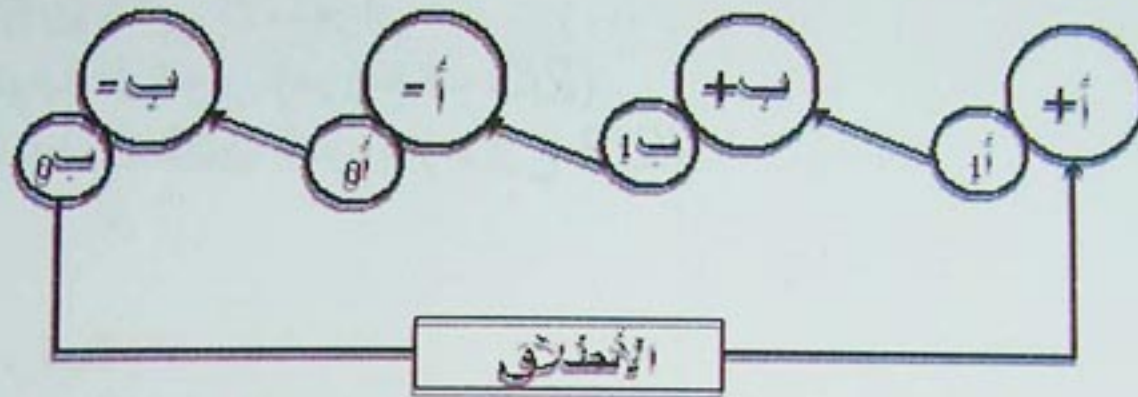


شكل-1-

4- مخطط الدورة:



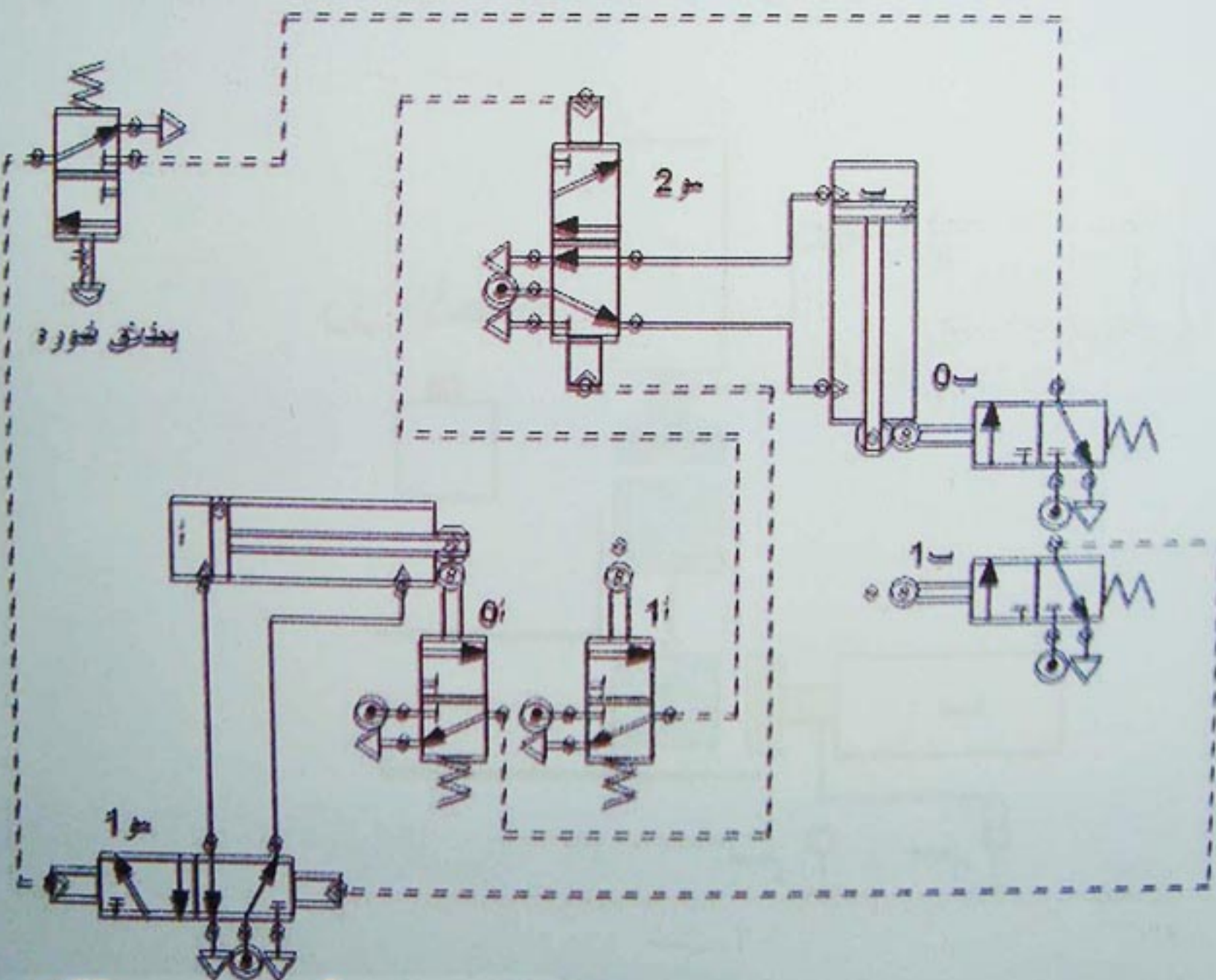
5- برنامج الدور



6- المعادلات المنطقية:

$0 = -ب$ ، $1 = -أ$ ، $1 = +ب$ ، $0 = +ت.ب$

7- مخطط الدارة الهوائية:



- ✓ المنطق التعاقبي هو منطق يأخذ بعين الاعتبار التسلسل الزمني لتوفيقات حالات متغيرات الدخول .
- ✓ يتكون النظام الآلي من جزء التحكم الذي يصدر الأوامر وجزء عملي ينفذها وفق تسلسل زمني معين .
- ✓ المخطط الوظيفي للتحكم في المراحل و الانتقالات هو مخطط يترجم دفتر الشروط و يفرض مسعى محكم ومرتب . إنه موحد .
- ✓ ال م و ت م ن مستوى 1 لا يأخذ بعين الاعتبار الحلول التكنولوجية المستعملة .
- ✓ ال م و ت م ن مستوى 2 يترجم الاختيارات التكنولوجية .
- ✓ يتكون الخطط (م و ت م ن) من مراحل وانتقالات متتالية مرتبطة بوصلات موجهة .

أطبق

التمرين 1:

يمثل الشكل -1- نظام آلي يعمل بالدورات لقطع الورق المقوى من أجل تشكل علب .
الاشتغال:

- 1 - الضغط علا لانطلاق (ت)
- 2 - خروج المكبس (هبو)
- 3 - قطع الورق المقوى
- 4 - دخول المكبس (صعود)

أنجز:

مخطط التركيب

GRAFCET مستوى 1 و 2

التمرين 2:

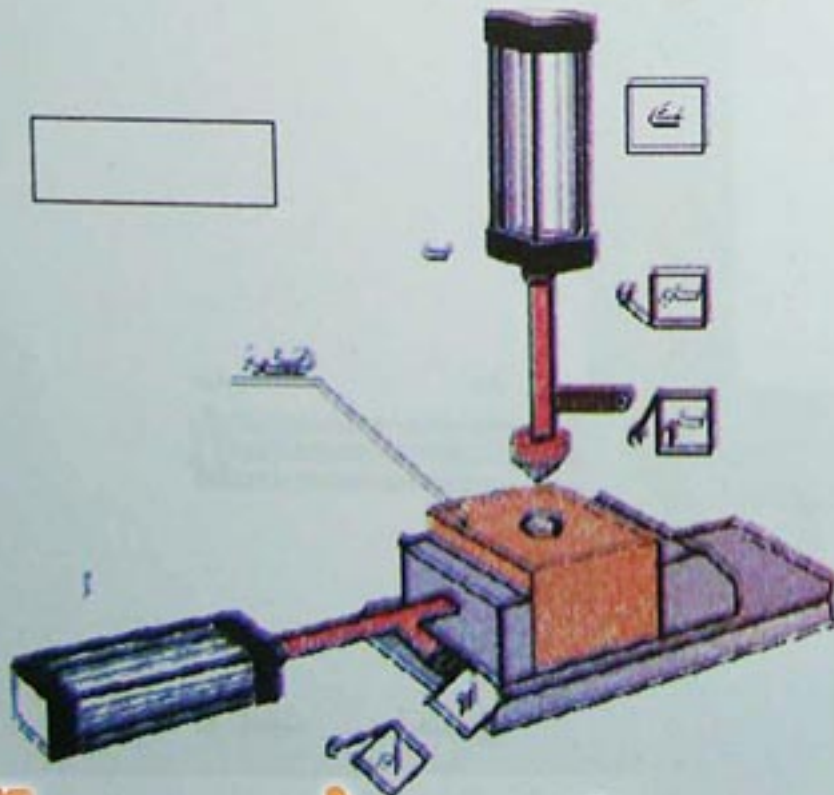
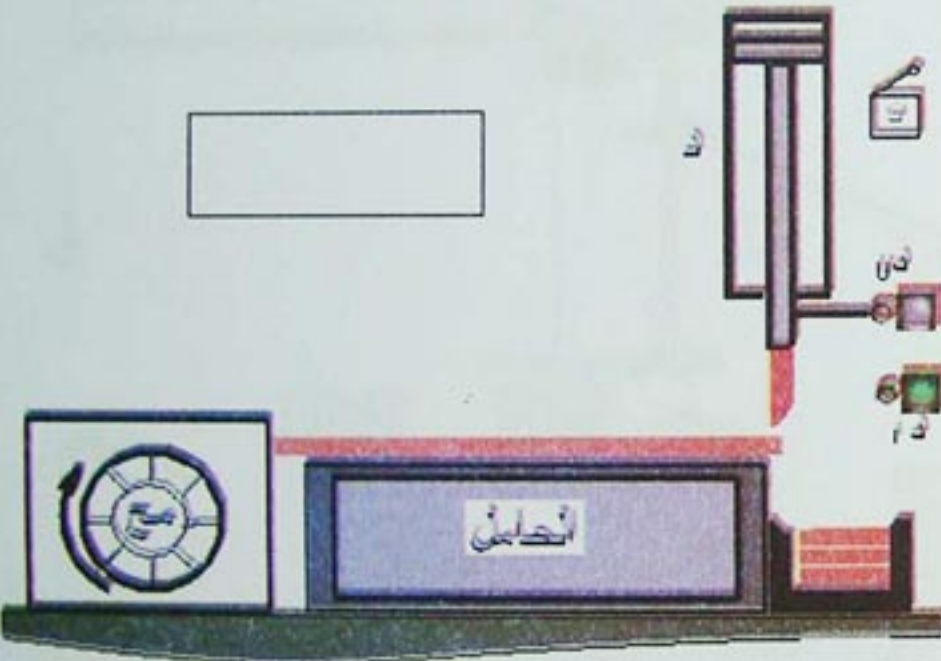
يمثل الشكل -2- نظام آلي لترصيع القطع الميكانيكية ويعمل بالدورات، تنطلق الدورة بالضغط على زر (ت)

- 1 - خروج ساق الدافعة أ (تثبيت القطعة)
- 2 - خروج ساق الدافعة ب (ترصيع القطعة)
- 3 - دخول ساق الدافعة ب
- 4 - دخول ساق الدافعة أ فك القطعة

أنجز:

مخطط التركيب (بالمعقب)

GRAFCET -

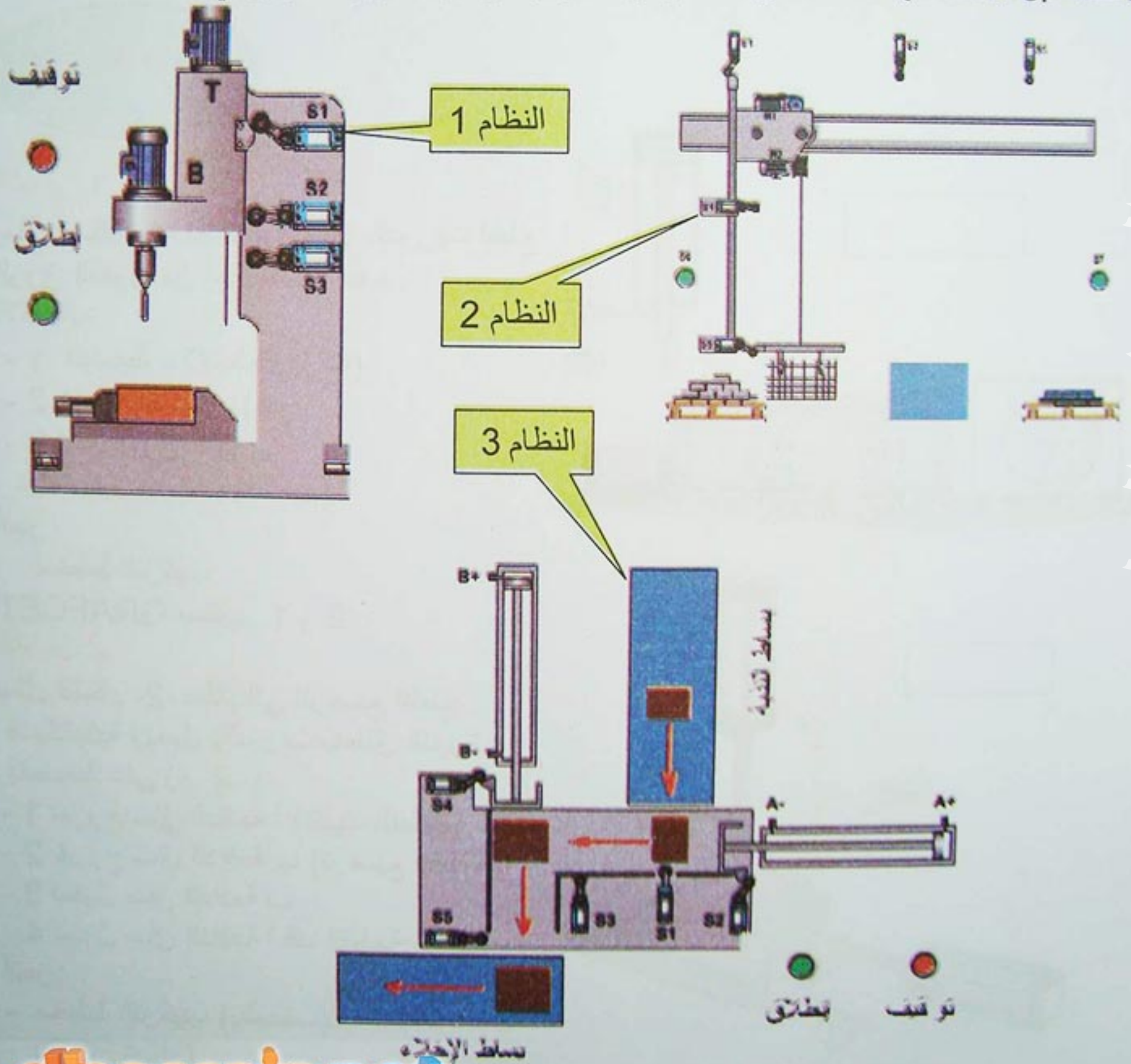


الوحدة 04 : محاكاة الآليات

الأغراض لببداغوجية : تفويم الأنشطة المتعلقة بمعالجة مسائل الآليات

اكتشف و أنتعرف

من خلال ملاحظتك للصور المعروضة التي تمثل أنظمة ذات تحكم آلي تعمل وفق دورات لا يتدخل فيها الإنسان إلا لإعطاء أمر الانطلاق و التوقف.
لتفادي أي حدث كان على مستوى التجهيز أو على مستوى نوعية المنتجات، كيف تتصور تجريب هذه الأنظمة قبل الاستعمالها للكشف عن نقائصها و تصليحها مراعيًا التطور التكنولوجي.



1 - تمهيد

تعتبر المحاكاة وسيلة مراقبة و تحقق من صحة حلول مسائل الآليات و هي نوعين:

المحاكاة بالبرمجية

المحاكاة على المجسمة

حفاظاً على الوسائل و المعدات و ربحاً للوقت تسبق المحاكاة على المجسمة بالمحاكاة بالبرمجية.

2- دراسة مشروع تأليية:

معالجة مسائل الآليات

إنشاء رسم مخططات التركيبات

3- تسلسل مراحل المحاكاة باستغلال البرمجية

المرحلة 1: إنشاء المشروع

- فتح البرمجية

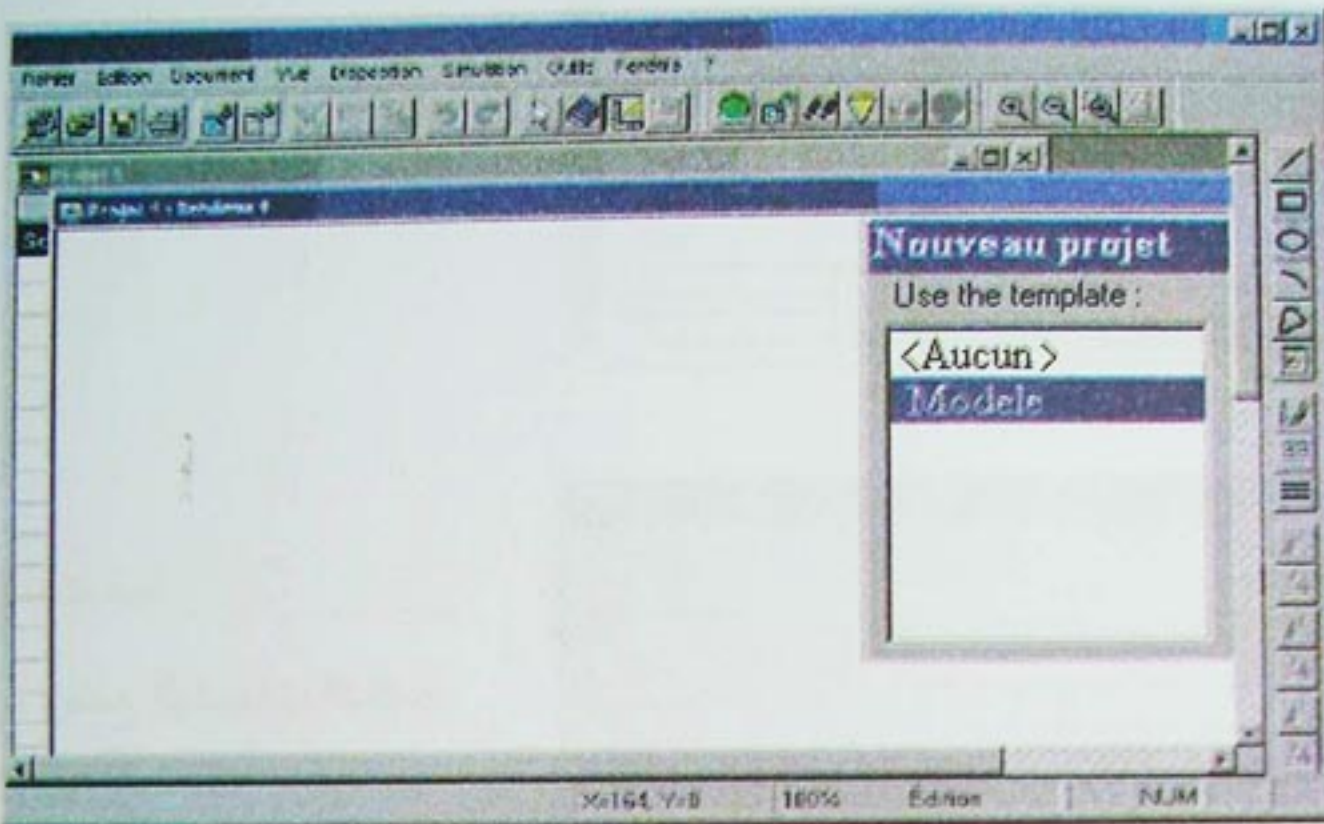
- اختيار أسلوب العمل وفق

نموذج أو بدونه

- جرد قائمة عناصر

التركيب (مكونات- روابط-

أشكال بيانية)



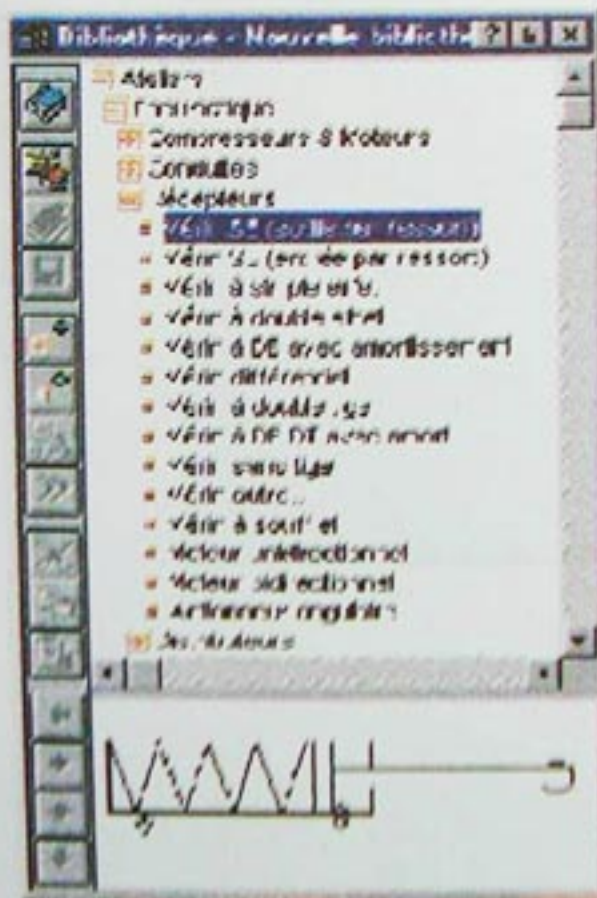
المرحلة 2: استعمال مكتبة البرمجية

- النقر على زر المكتبة

- ظهور شريط محتويات المكتبة

- اختيار مجموعة الضرورية العناصر لإ

نشاء مخطط التركيب.



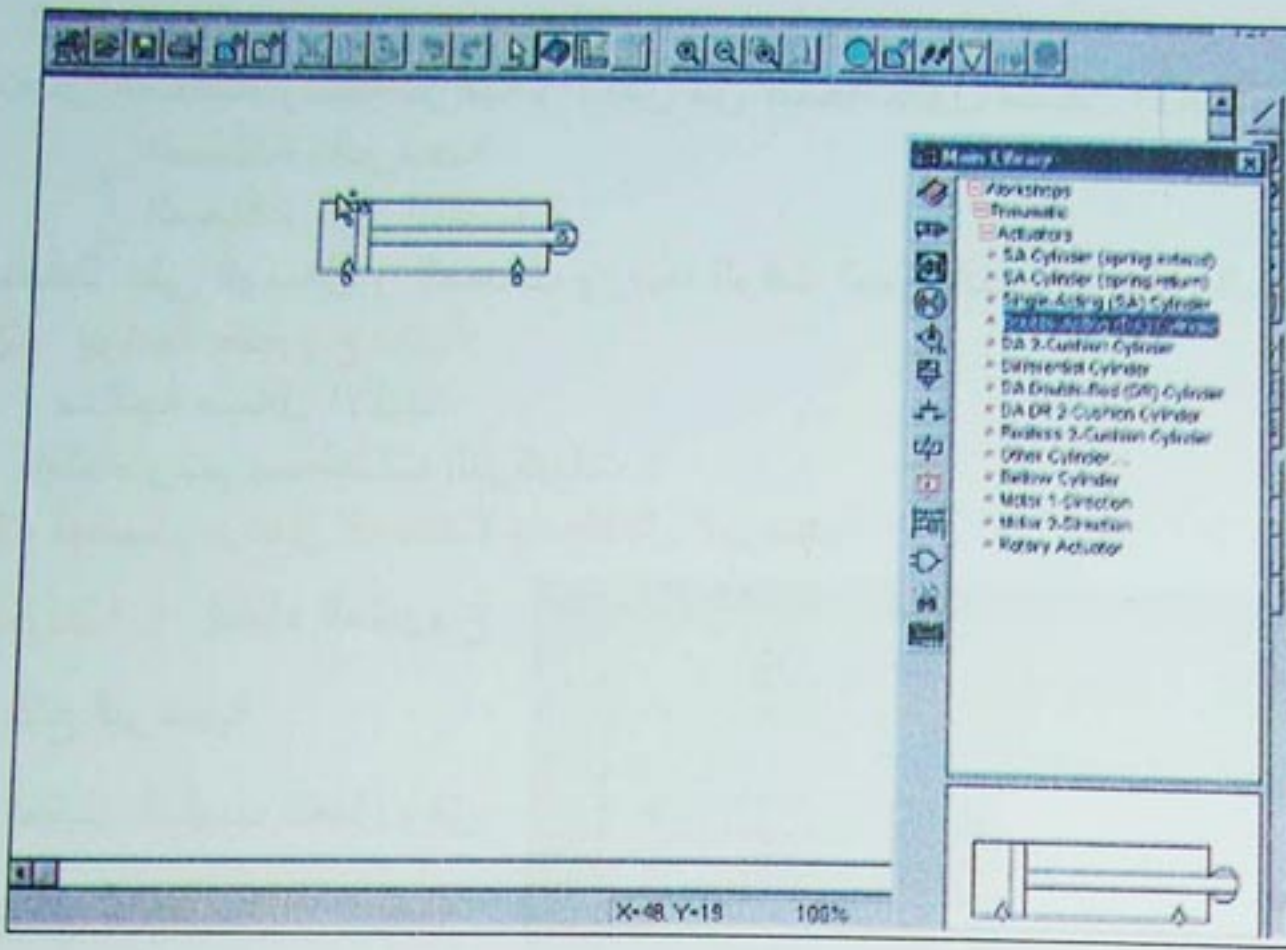
المرحلة 3: إنشاء مخططات التركيبات بالبرمجية

وضع المكونات على الواجهة(المستوي المخصص للرسم)

أ. المنفذات

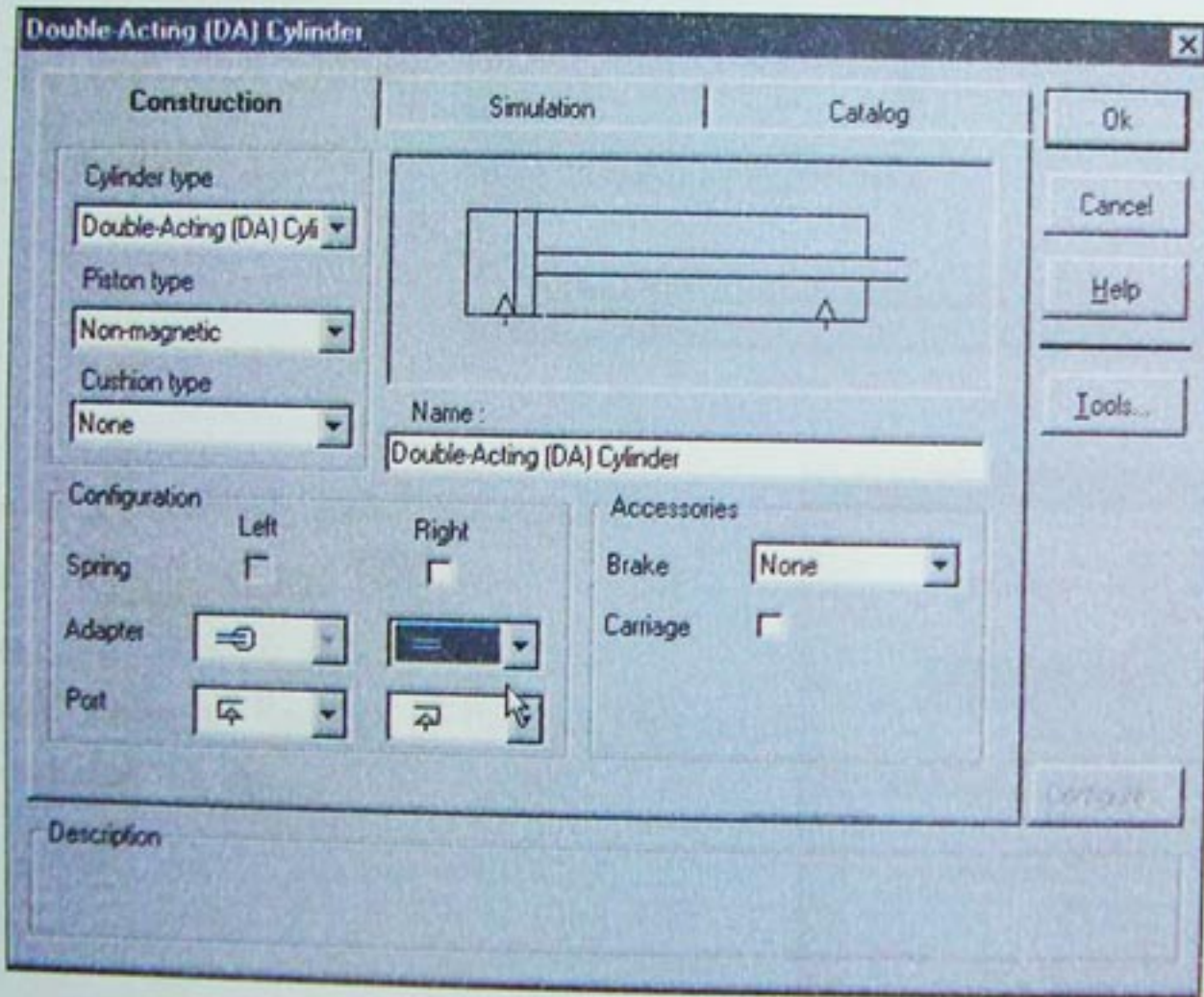
*الدافعات

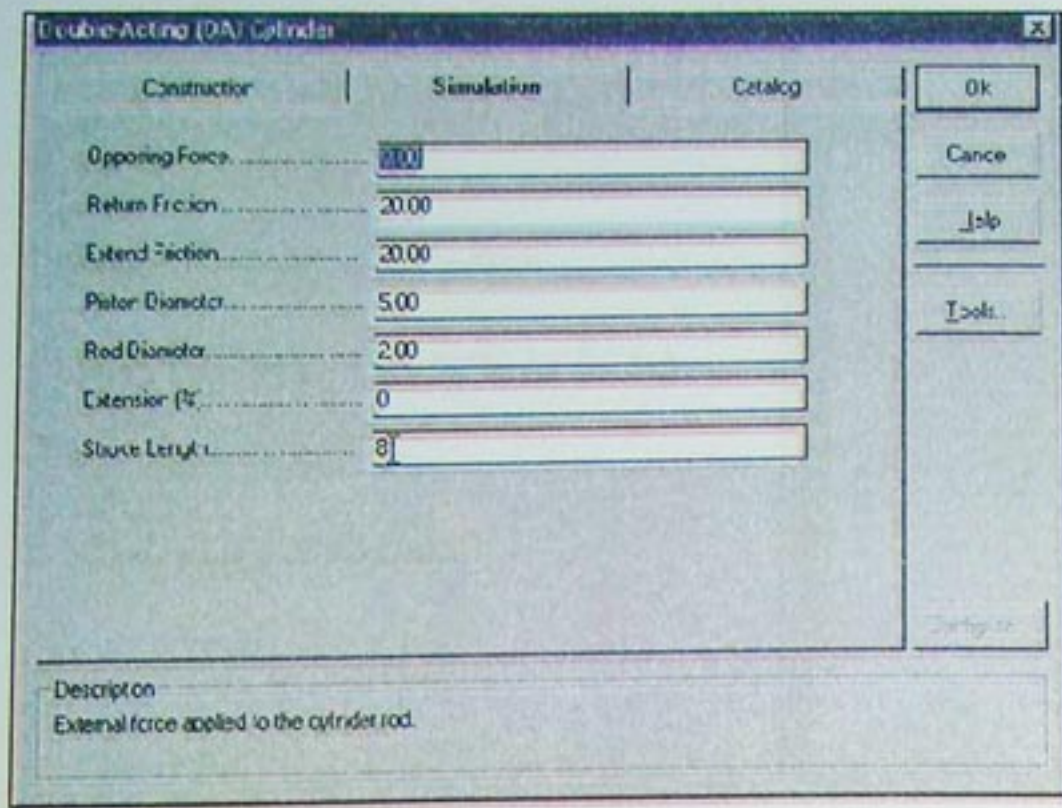
- إظهار مكتبة البرمجية
- اختيار طراز الدافعة -
- النقر مرتين عليه يظهر على مستوي الرسم



التحكمات:

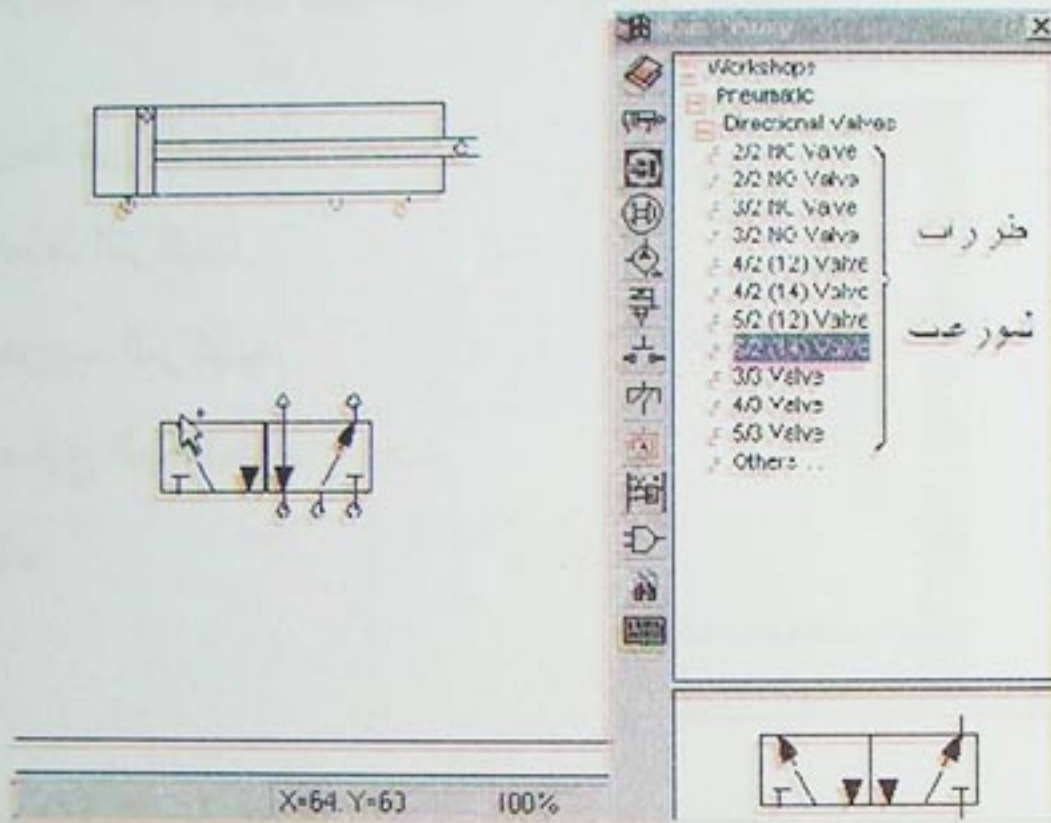
- وضع الملحقات الدافعة حسب الاستعمال.
- ضبط مميزات الدافعات





معطيات المحاكاة:

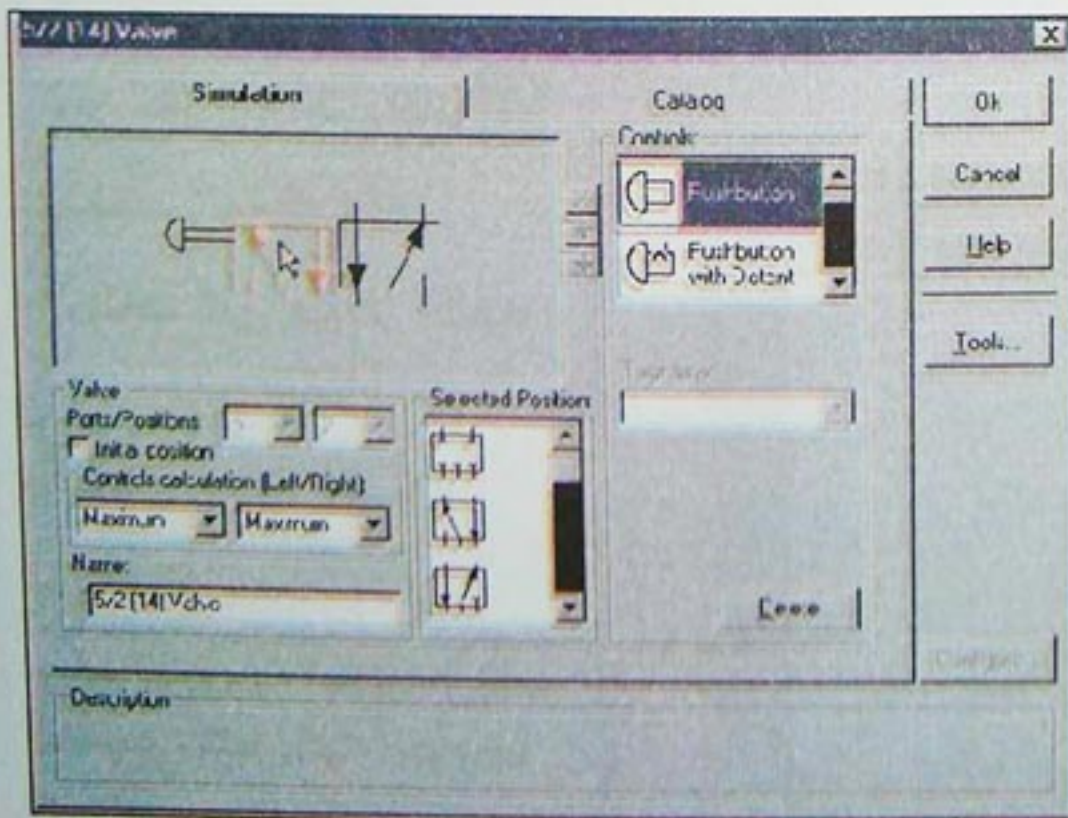
ضبط معطيات حركة العنصر المتحرك
بملا الخانات المخصصة.



ب - المنفذات المتصدرة

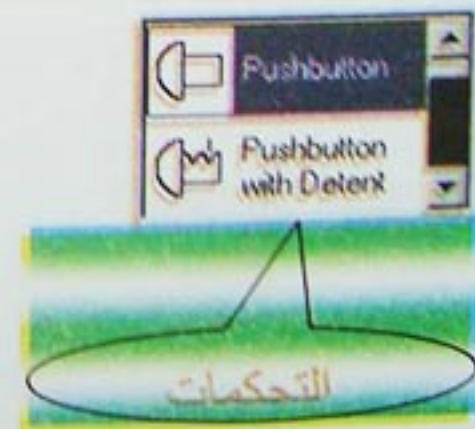
الموزعات:

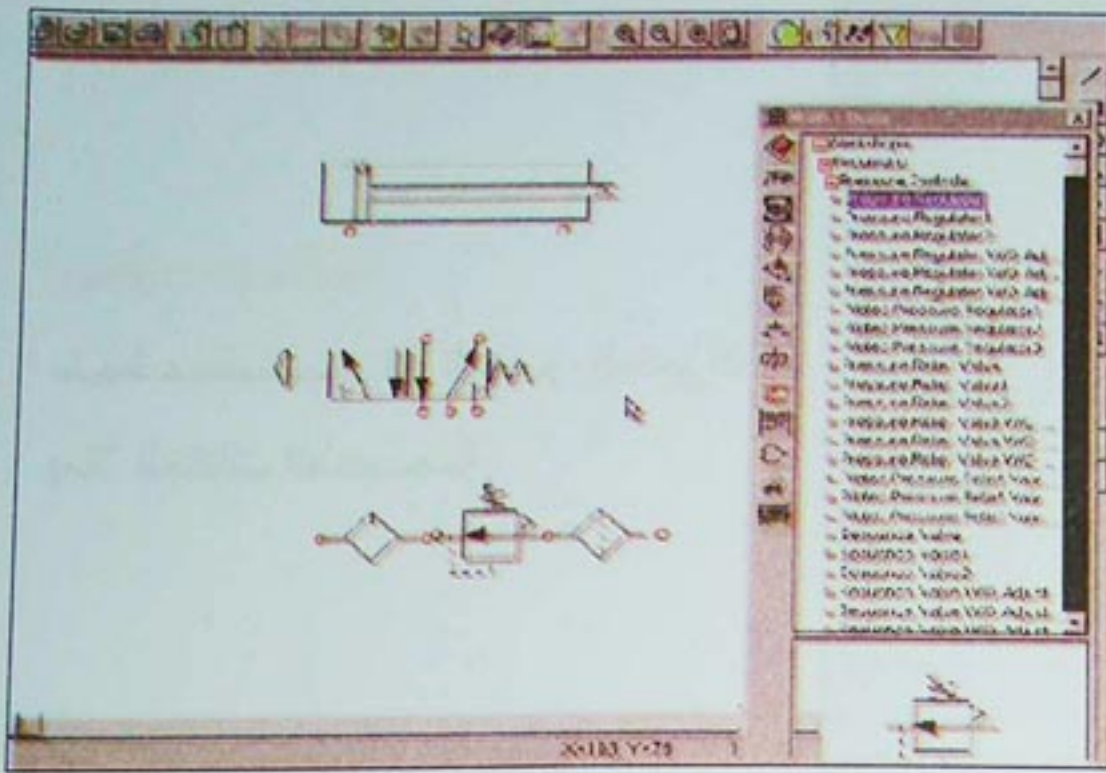
- اختيار طراز الموزعات
- النقر مرتين عليها يظهر على
مستوي الرسم



التحكمات

اختيار و وضع الملحقات حسب
الاستعمال

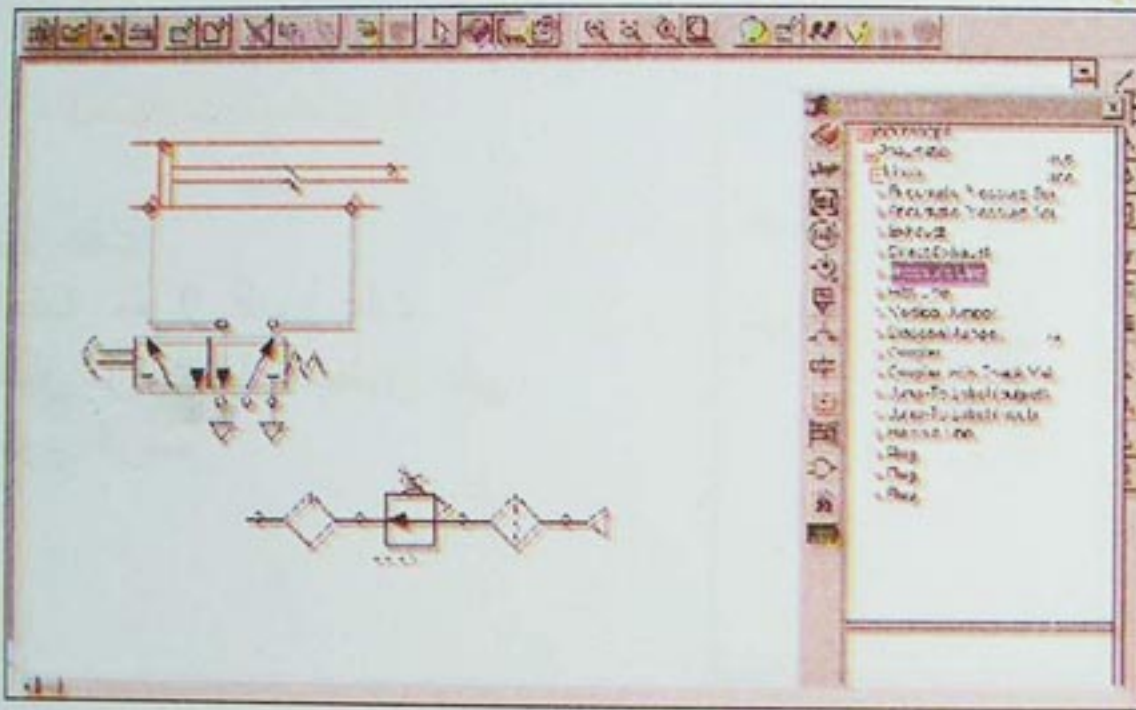




ج- عناصر التنظيم:

- اختيار العناصر من المكتبة
- وضع العناصر على مستوي الرسم بالنقر عليها مرتين.
- ضبط مميزات العناصر

المرحلة 4: الربط بين مكونات التركيب



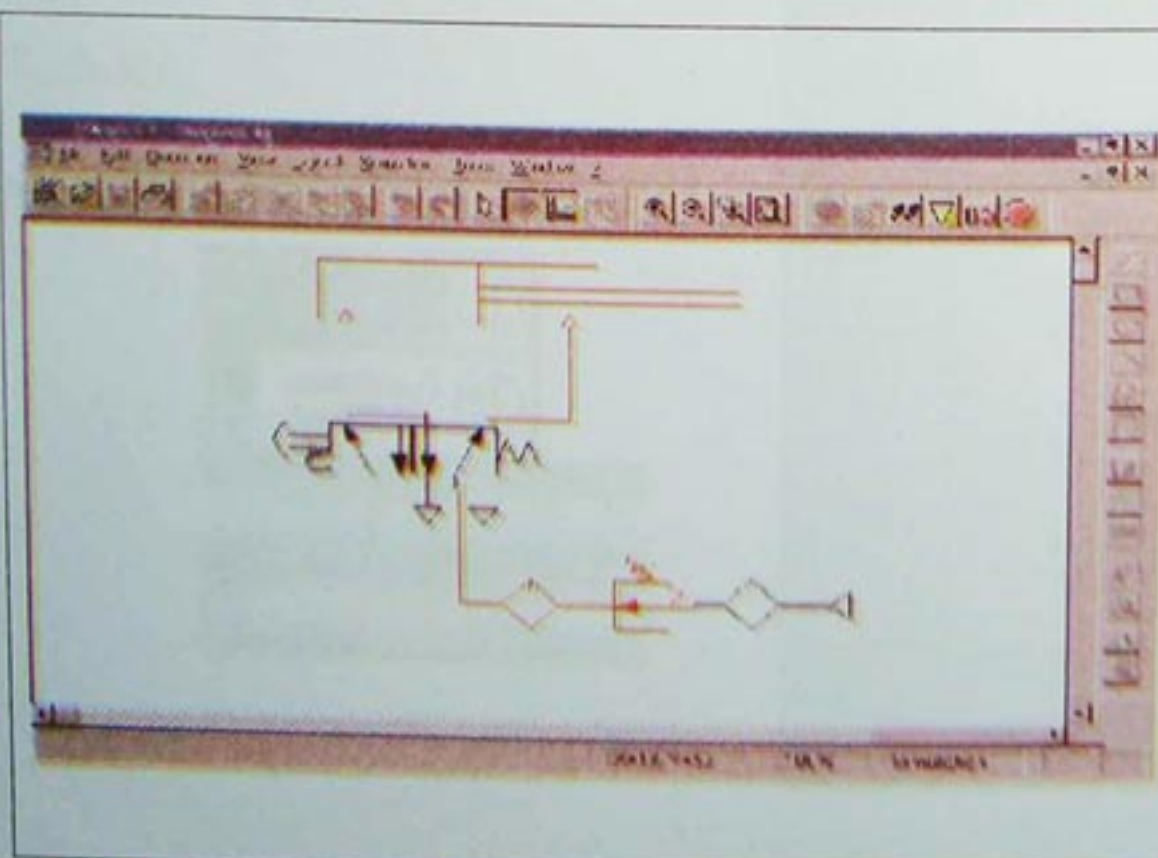
- الربط بين المكونات حسب مخطط التركيب.
- تجريب التركيب
- تصليح المخطط إذا وجدت أخطاء

المرحلة 5: المحاكاة

- النقر على زر المحاكاة.
- ضبط سرعة المحاكاة
- الضغط على عنصر التحكم في الموزعة.
- انطلاق عملية المحاكاة

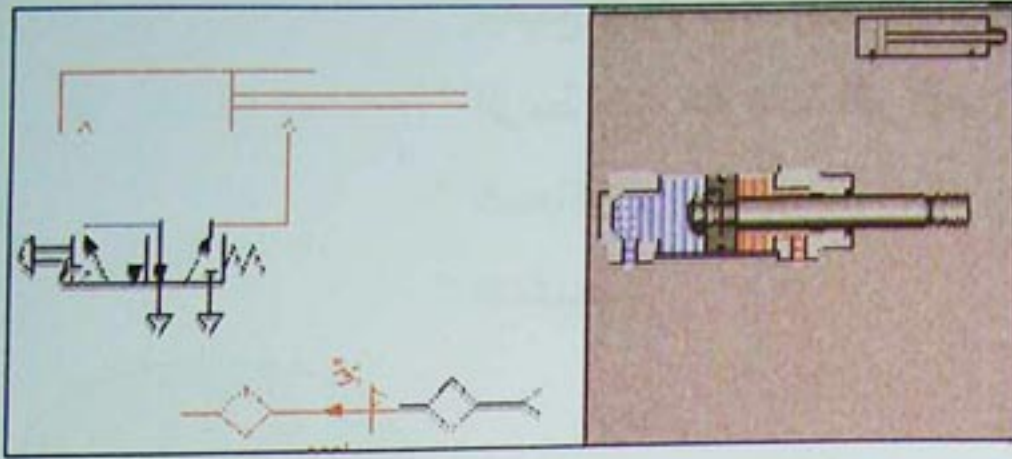
المعالجة

تمنح البرمجية إمكانية (تغيير العناصر - تحريكها - تجميعها في كتل)

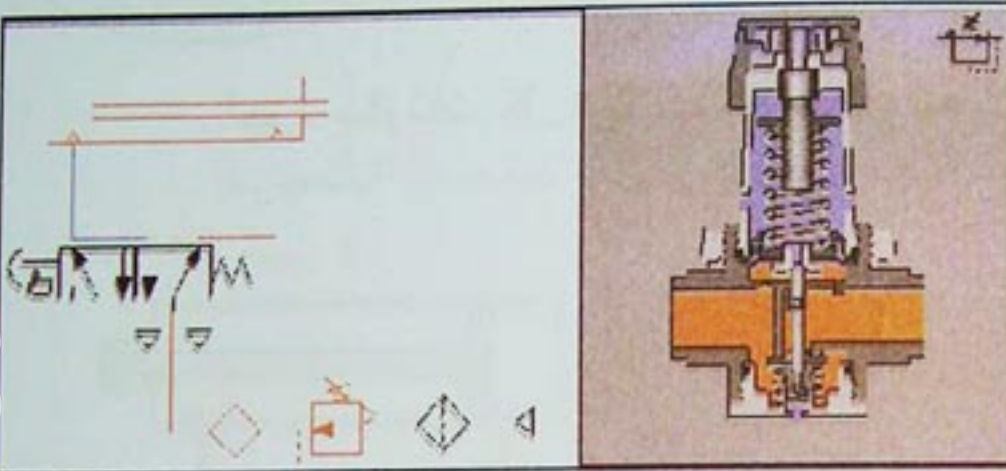


المرحلة 6: التنشيط

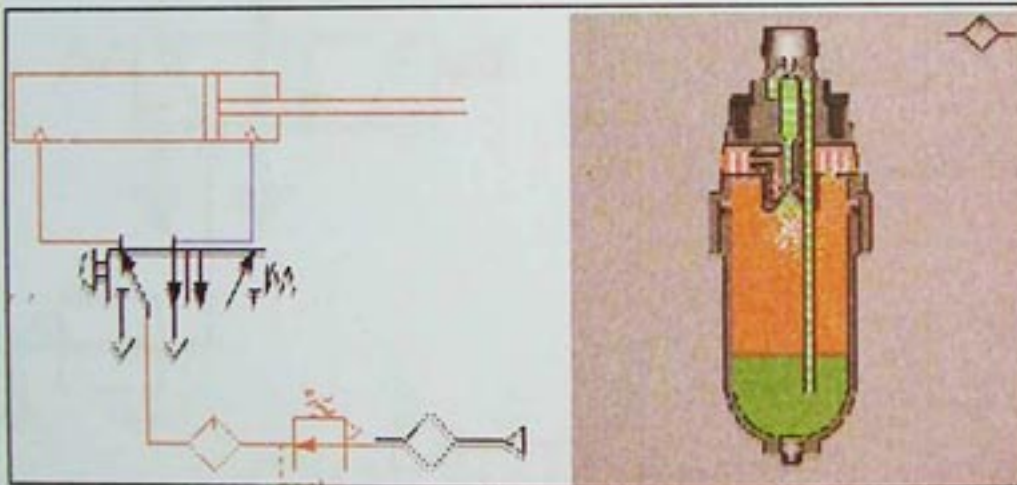
الدافعة:



- النقر بالزر الأيمن للفأرة على الرسم التخطيطي للدافعة.
- عند ظهور الشريط، نضغط على تنشيط.
- الضغط على عنصر التحكم في الموزعة.
- النقر على زر المحاكاة تنطلق العملية بالتوازي بين المخطط و الرسم المنضوري للعنصر.



- النقر بالزر الأيمن للفأرة على الرسم التخطيطي.
- عند ظهور الشريط، نضغط على تنشيط.
- الضغط على عنصر التحكم في الموزعة.
- النقر على زر المحاكاة تنطلق العملية بالتوازي بين المخطط و الرسم المنضوري للعنصر.



- النقر بالزر الأيمن للفأرة على الرسم التخطيطي.
- عند ظهور الشريط، نضغط على تنشيط.
- الضغط على عنصر التحكم في الموزعة.
- النقر على زر المحاكاة تنطلق العملية بالتوازي بين المخطط و الرسم المنضوري للعنصر.

استخلص

- المحاكاة وسيلة تستعمل للمراقبة و التحقق من صحة معالجة مسائل الآليات

- تسلسل مراحل المحاكاة باستغلال البرمجية

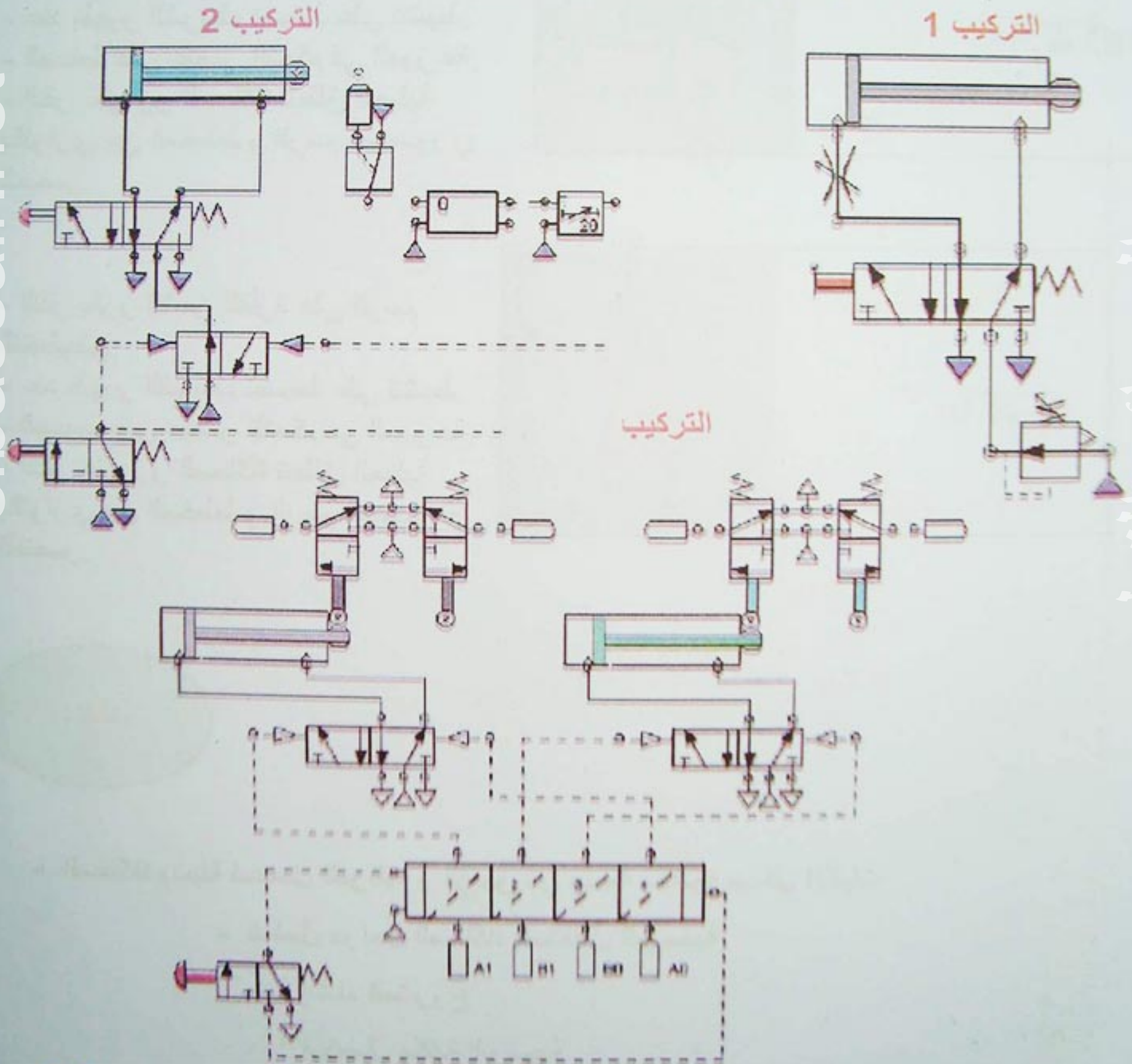
° إنشاء المشروع

° استعمال مكتبة البرمجية

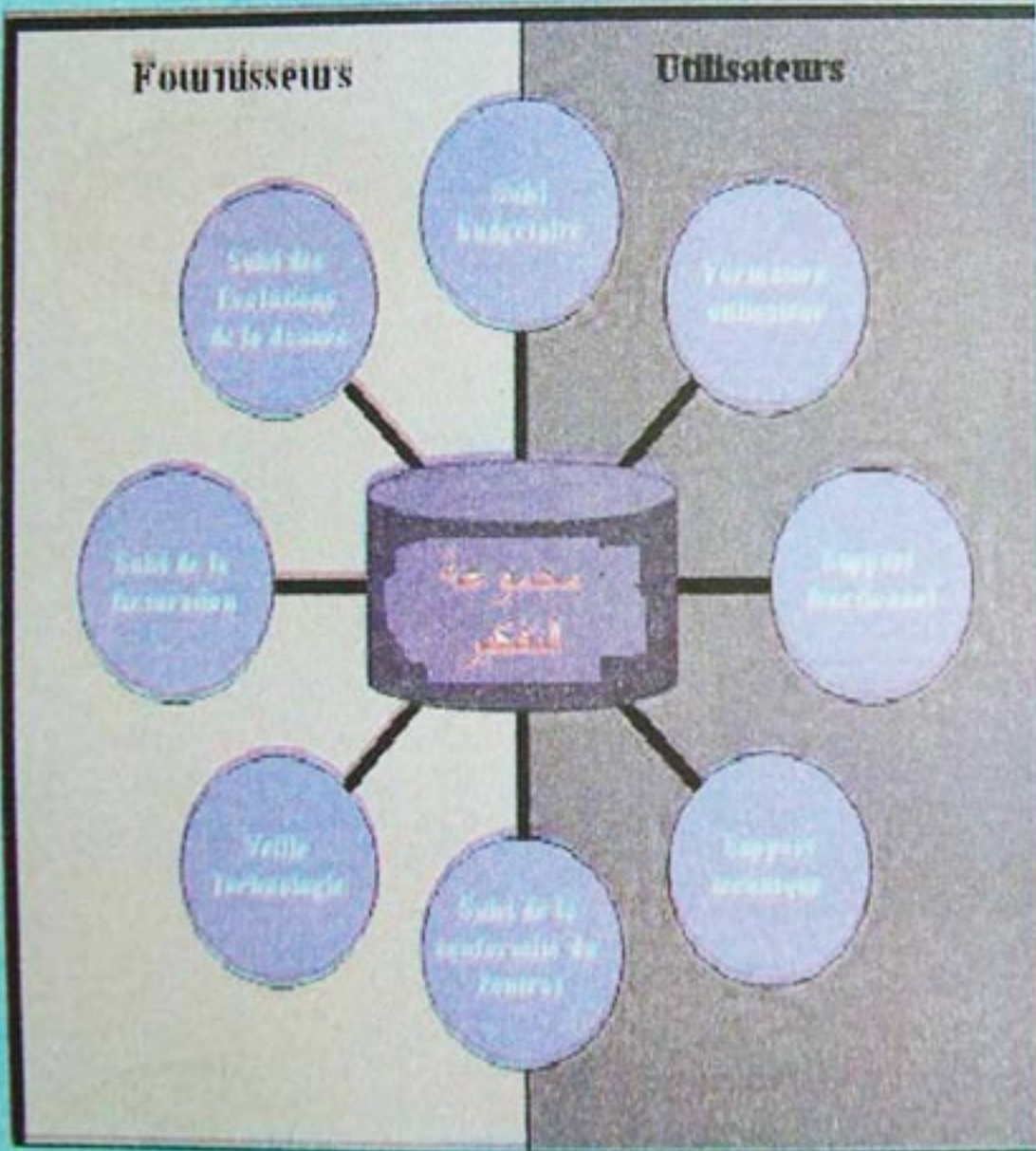
- ° إنشاء مخططات التركيبات بالبرمجية
- ° وضع المكونات على الواجهة (المستوي المخصص للرسم)
- ° الربط بين مكونات التركيب
- ° المحاكاة والمعالجة
- ° التنشيط

أطبق

- أجرد مكونات كل تركيب من خلال تحليلك للرسومات
- تم بعملية المحاكاة لكل تركيب بواسطة البرمجية

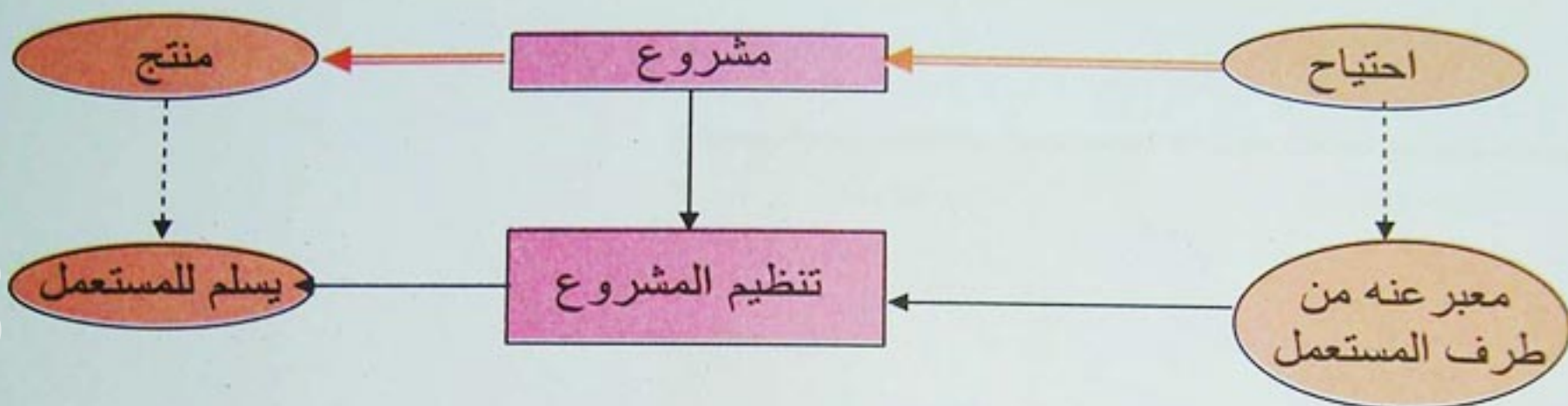


مسمى المشروع

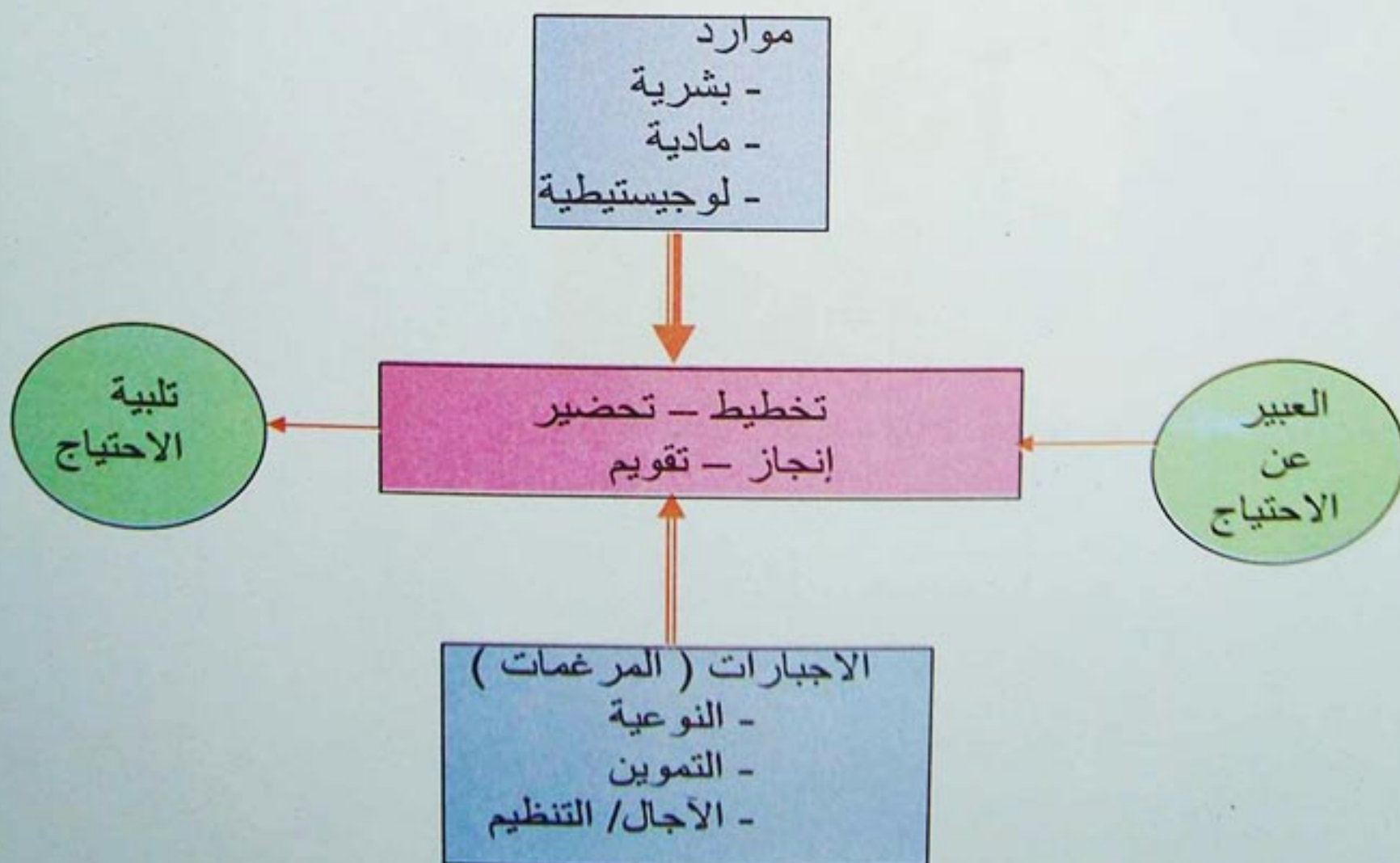


مسعى المشروع

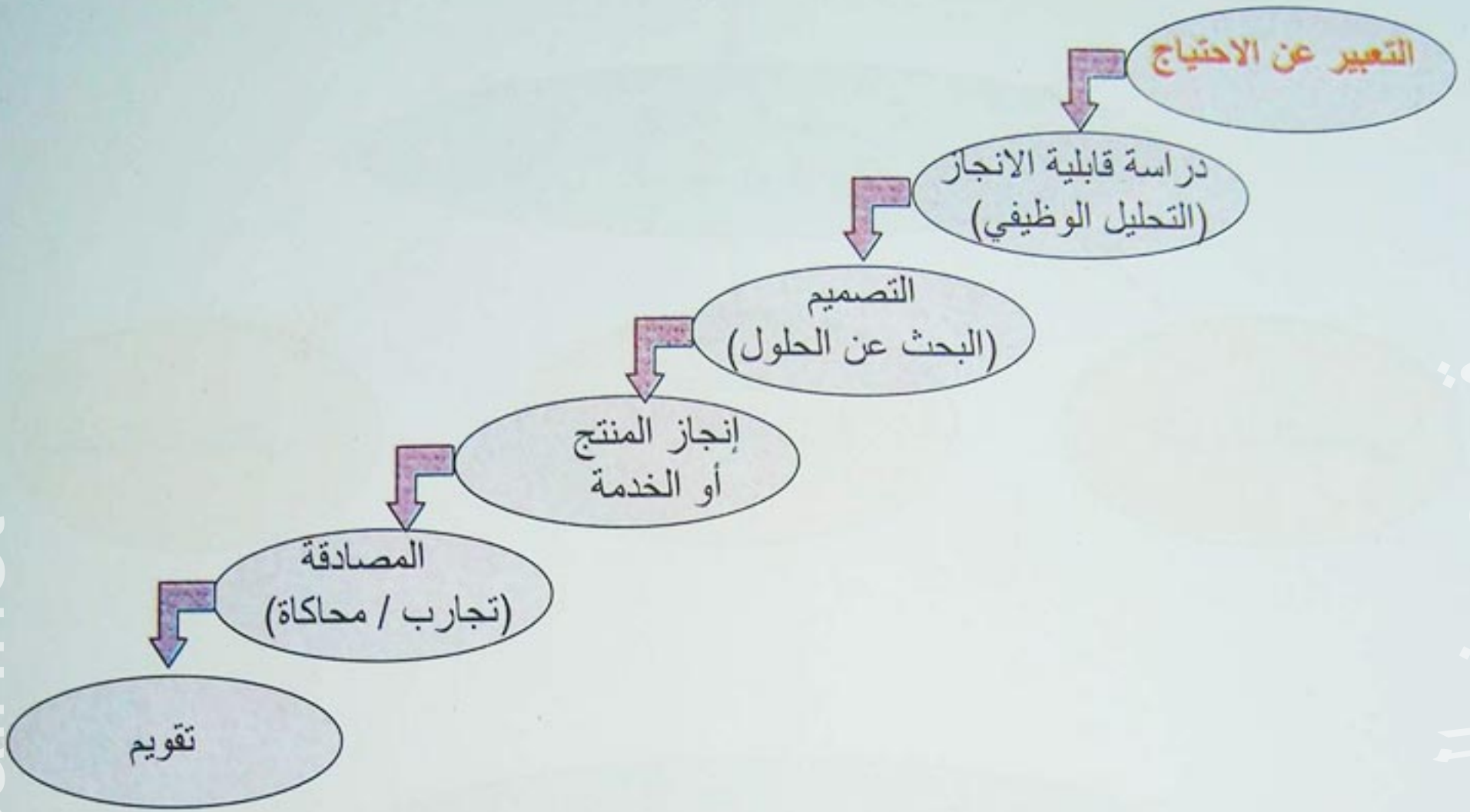
تعريف: هو مسلك يسمح بتجديد الموارد المختلفة لإنجاز منتج انطلاقا من احتياج معبر عنه



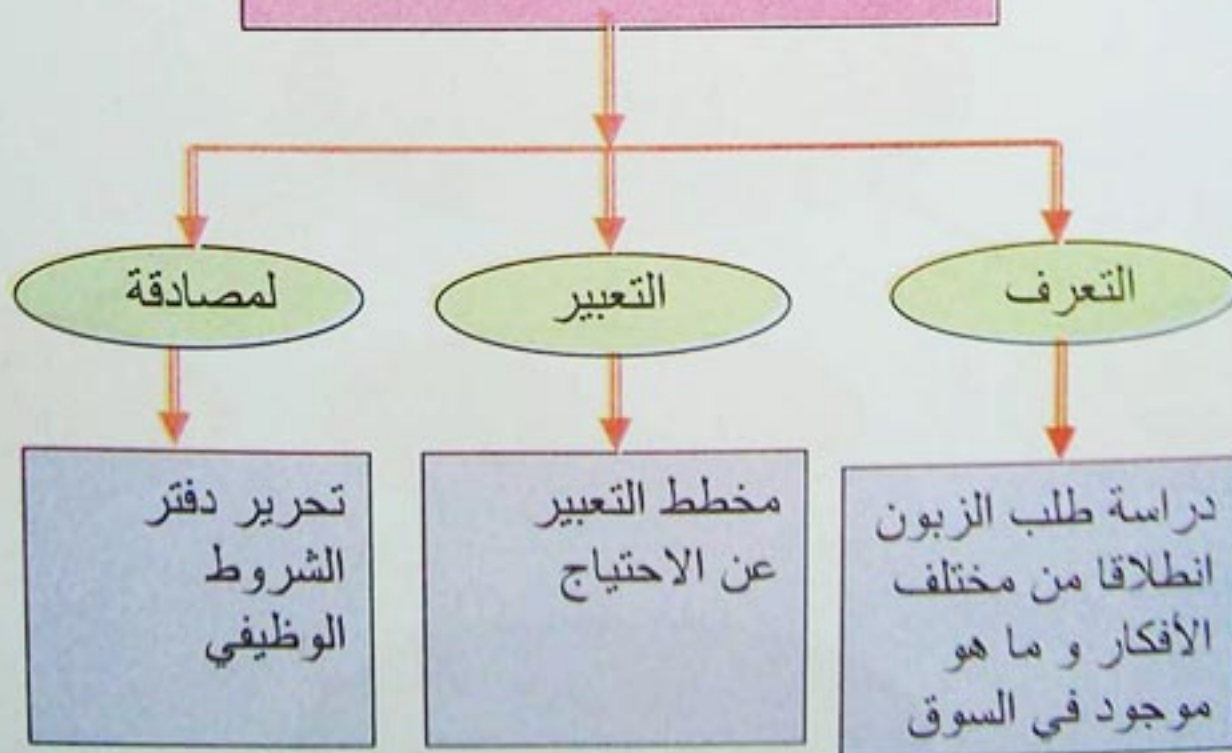
مكونات المشروع



مسعى المشروع



تحليل الاحتياج لتلبية الاحتياج



دراسة قابلية الإنجاز

التحليل الوظيفي
تعرف الوظائف

دفتر
الشروط الوظيفي

مرغبات
(إجبارات)

استعمالات منتظرة

البحث عن الحلول

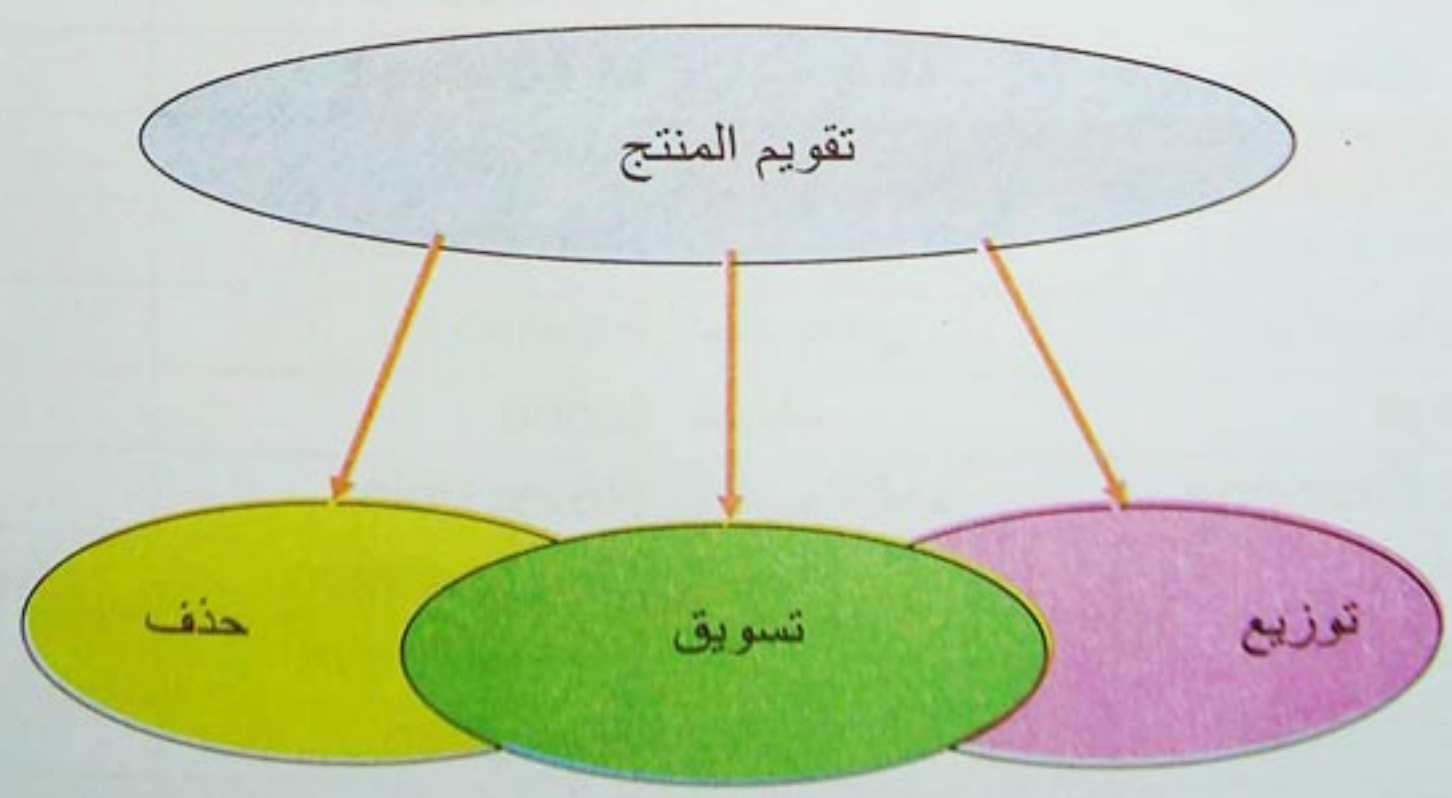
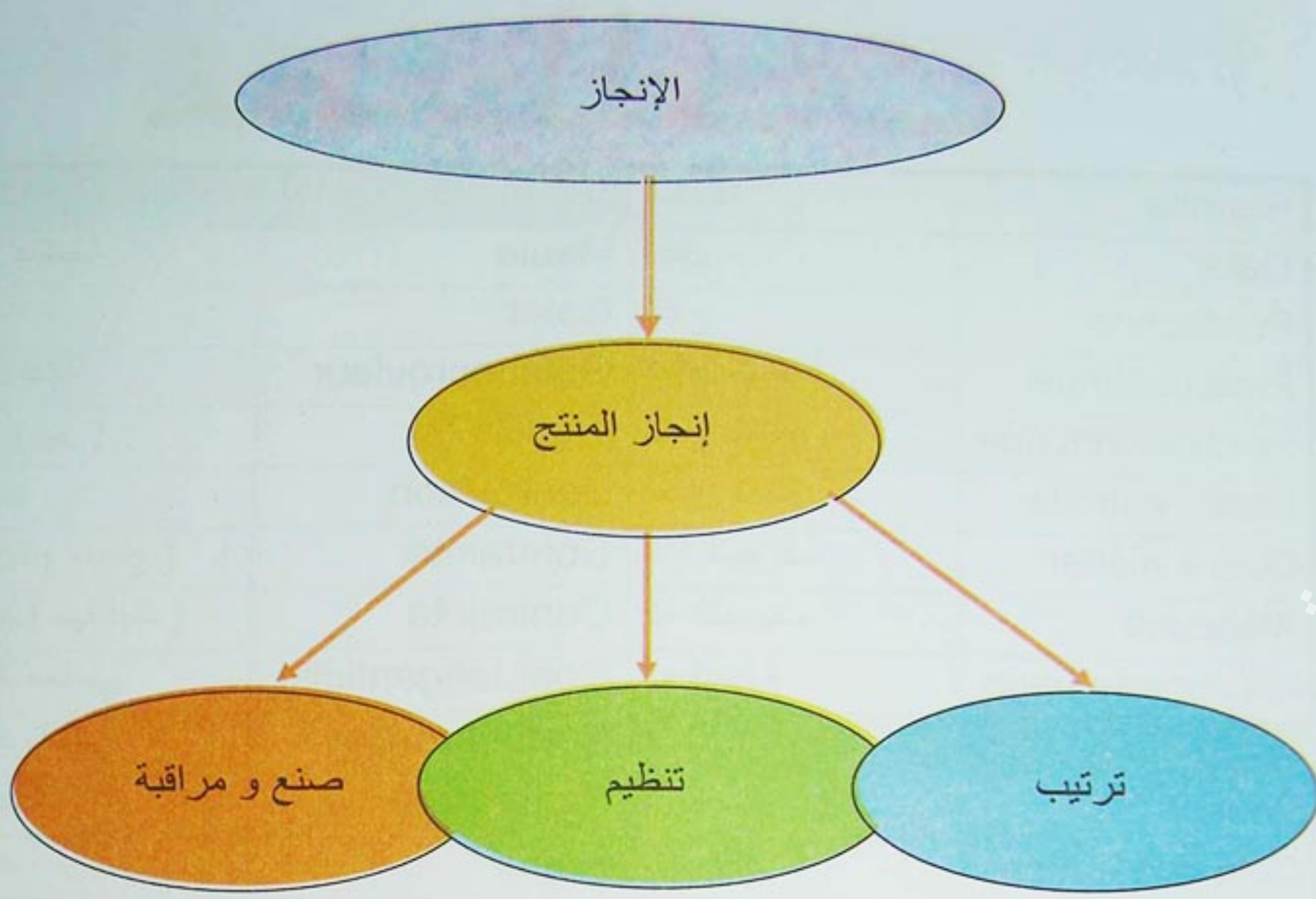
إيجاد الحلول

تقويم الحلول

ترتيب الحلول

البحث عن الحلول

المصادقة
(تجارب/ محاكات)



مصطلحات

		أ	
Reprise	استعادة		
Délai	آجال	Meule	أداة كاشطة
Production	إنتاج	Galet	أكرة
Prod.continue	إنتاج متواصل	Galet enrouleur	أكرة لفافة
Prod.discontinue	إنتاج متقطع	Aiguille (s)	إبرة (إبر)
Denture droite	أسنان قائمة	Destruction	اتلاف
Outil à aléser	أداة التجويف	Contrainte	اجبارة (مناهج)
Aléseuse	آلة التجويف	Contrainte	أجهاد (ميكانيك)
Machinede base	آلة قاعدية	Cont.tangentielle	أجهاد مماسي
ب		Cont.normale	أجهاد ناظمي
Poulie	بكرة	Frottement	احتكاك
Cote fabrication	بعد صنع	Appui	استناد - ارتكاز
Structure	بنية	Puissance	استطاعة
Vis	برغي	Allongement	استطالة
Programme	برنامج	Ebauche	استقراب
Programmation	برمجة	Finition	إنهاء
Prog. Relative	برمجة نسبية	Echappement	إنفلات
Prog. absolue	برمجة مطلقة	Mortaisage	النقر
ت		Torsion	التواء
Automatisation	تألية	Compression	انضغاط
C.numérique	تحكم عددي	Flexion	انحناء
Alésage	تجويف	Icone	أيقونة
Mont.d'usinage	تركيب التشغيل	Réversible	انعكاسي
Usinage	تشغيل	Configuration	إعداد (إعلام الي)
Gestion	تسيير	Flambement	انبعاج
Compétitivité	تنافسية	Transition	انتقال
Avance	تغذية (صنع)	Pénétration	اختراق
Alimentation	تغذية (اليات)	Projection	اسقاط
ج		Transfert géomé	تحويل هندسي

Bague	جلبة	Denture	تسنن
Effort	جهد	Déformation	تشوه
Effort radial	جهد نصف قطري	Engrenement	تشابك
Effort axial	جهد محوري	Contact	تلامس
Effort tangent.	جهد مماسي	Préparation	تحضير
Effort normale	جهد ناظمي	Conception	تصميم
Copeau	جذادة	Roulement	تدحرج
Géothermique	جيوحراري	Commande	تحكم
Creux de la dent	جذر السن	Pignon	ترس (تروس)
Alésage	جوف	Filetage	تلولب
Table de vérité	جدول الحقيقة	Coaxialité	تمحور
ح		Alignement	تراصف
Charge (s)	حمولة (حمولات)	Animation	تنشيط
Porte outil	حامل أداة	Mise en œuvre	تفعيل
Porte pièce	حامل قطعة	Consigne	تعليمية
M ^{VT} alternatif	حركة تناوبية	Saillie de la dent	تاج السن
M ^{VT} rectiligne	حركة مستقيمة	Combinaison	توفيقية
M ^{VT} Circulaire	حركة دائرية	Graiss.canalisé	تشحيم قنوي
Jante	حطار	Surfaçage	تسطيح
Parc	حضية	Concentricité	تمركز
Chicane	حابسة	Usure	تآكل
Défecteur	حارفة	Transfo.de M ^{VT}	تحويل حركة
Cellule	خلية	Transfert.linéaire	تحويل بعدي
د		Centrage court	تركيز قصير
Laminage	درفلة	Centrage long	تركيز طويل
Rouleau (x)	دحرج (دحارج)	Standardisation	توحيد
Précision	دقة	Passe	تمريرة

Entretien	صيانة	ز	
Plateau	صينية	Angle.depression	زاوية الضغط
Acier rapide	صلب سريع	Angle.dépouille	زاوية التجريد
Chocs	صددمات	Angle.taillant	زاوية الإسفين
Ecrou	صامولة	Angle.coupe	زاوية القطع
		Bouton	زر
ض		س	
Optique	ضوئي	Dent	سن
ط		Vitesse linéaire	سرعة خطية
Imprimante	طابعة	Vitesse angulaire	سرعة زاوية
Tore	طوق	Process de fab.	سير الصنع
Energie	طاقة	Abrasion	سحج
E.renouvelable	طاقة متجددة	Chaine	سلسلة (إنشاء)
Type	طراز	Série	سلسلة (تحضير)
ع		Surf. Référence	سطح مرجعي
Roue dentée	عجلة مسننة	Fonctionnement	سير
Contr.de phase	عقد مرحلة	Courroie (s)	سير (سيور)
Poutre	عارضضة	C.plate	سير مسطح
Travail	عمل	C.trapézoidale	سير شبه منحرف
Eprouvette	عينة	C.ronde	سير مستدير
Moment	عزم	C.crantée	سير مسنن
Eléments.coupe	عناصر القطع	Bielle	ساعد
Expr.vectorielle	عبارة شعاعية	ش	
Exp.algébrique	عبارة جبرية	Réseau	شبكة
Arbre	عمود	Crémaillère	شبيكة
Turbine	عنفة	Barre	شريط (إعلام الي)
غ		ص	
Douille (s)	غمد (أغمد)	Fabrication	صنع

Freinage	كبح	ف	
Entités	كيانات	Débrayage	فصل
Cable	كابل	Hypothèses	فرضيات
ل		Joint à feutre	فاصل لبدي
Flexibilité	ليونة	Vernier	فرننية
Excentrique	لامتراکز	ق	
Entretoise	لجاف	Arcd'enroulement	قوس اللف
Filetage	لولبة	Droit - Poteau	قائم
Filet	لولاب	Forcede cohesio	قوة التماسك
Fibre (s)	ليف (ألياف)	Capacité	قدرة
م		Bridage	قمت
Tendeur	مشد	Pupitre	قمطير
Module	مديول	Mesure	قياس
Résistance	مقاومة	Pied à coulisse	قدم القياس
Coulisseau	مزلاق	Accouplement	قارنة (قوارن)
Poste de travail	منصب العمل	Pilotage	قيادة (أليات)
Phase	مرحلة	Cage	قفص
Moduld'élasticité	مقياس المرونة	C . d'espacement	قفص التباعد
Action	مؤثرة	Diamètre primitif	قطر أساسي
Action mécaniqu	مؤثرة ميكانيكية	Diam. extérieur	قطر خارجي
Action à distanc	مؤثرة عن بعد	Diam. intérieur	قطر داخلي
Action extérieur	مؤثرة خارجية	Disque	قرص
Action intérieure	مؤثرة داخلية	Locomotive	قاطرة
Centrage	مركزة	Disponibilité	قابلية
Simulation	محاكاة	ك	
Magnétique	مغناطسي	Carbure métalli	كربيد معدني
Abaque	منحنى بياني	Came	كامة
Palpeur	مجس	Masse	كتلة

Capteur	ملتقط	Référentiel	مرجعية
Temporisateur	مؤجل	Référence	مرجع
Séquenceur	معقب	Rapporteur d'angl	منقلة الزوايا
Régulateur	منظم	Micromètre	ميكرومتر
Orifice	منفذ	Lisse	ملساء
Voie	مسلك	Coef.de frottem.	معامل احتكاك
Assistant	مساعد	Rendement	مردود
A. d'animation	مساعد التنشيط	Origine machine	مبدأ آلة
Bib . virtuelle	مكتبة افتراضية	Origine pièce	مبدأ قطعة
Accessoires	ملحقات	Moteur	محرك
Chemin	ممر	Récepteur	مستقبل
C . de roulement	ممر الدحرجة	Frein (s)	مكابح (مكابح)
Butée (s)	مصد (مصدات)	Manivelle	مدورة
Epaulement	مسند	Couple	مزدوجة
Mixeur	مخلط	Roulement	مدحرجة
Information	معلومات	Palier (s)	محامل (محامل)
Module de phase	مقياس المرحلة	Palier fluide	محامل مانع
Section	مقطع	Distributeur (s)	موزع (موزعات)
Piston	مكبس	D. monostable	م . أحادي الاستقرار
Résistance	مقاومة	D. bistable	م . ثنائي الاستقرار
Avant projet	مشروع تمهيدي	Vérin (s)	منفذ (منفضات)
Manomètre	مؤشر الضغط	Engrenage	متسنيات
Filtre	مصفي	Engren. gauche	متسنيات يسارية
Perceuse	مثقبة	Mandrin	ممسك
Per. à colonne	مثقبة ذات قائم	Etau	ملزمة
Per.multibroche	مثقبة متعددة الأعمدة	Controle	مراقبة
Per.broc.multiple	مثقبة متعددة الرؤوس	Comparaison	مقارنة
Alésoir machine	مجوف آلة	Comparateur	مقارن
Tour revolver	مخرطة برجية	Etalonnage	معايرة
Articulationchape	مفصل ركابي	Calibre /étalon	معيار

لتحميل الكتب المدرسية

الابتدائي-المتوسط-الثانوي

إضغط هنا

موقع عيون البصائر التعليمي

elbassair.net

