

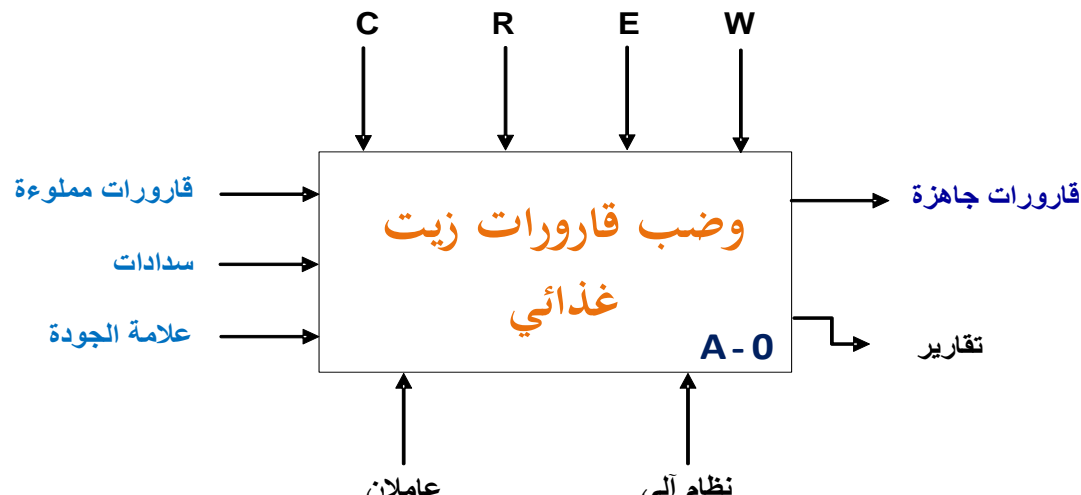
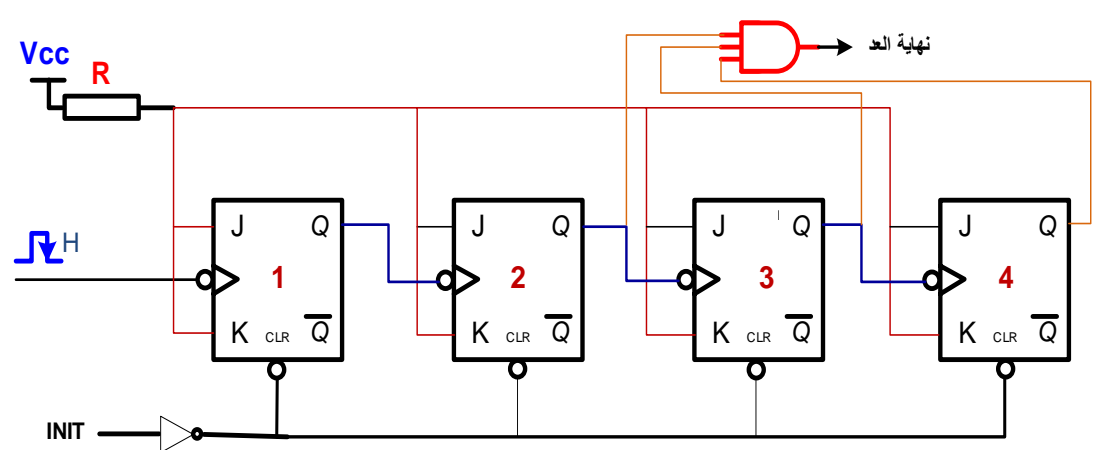
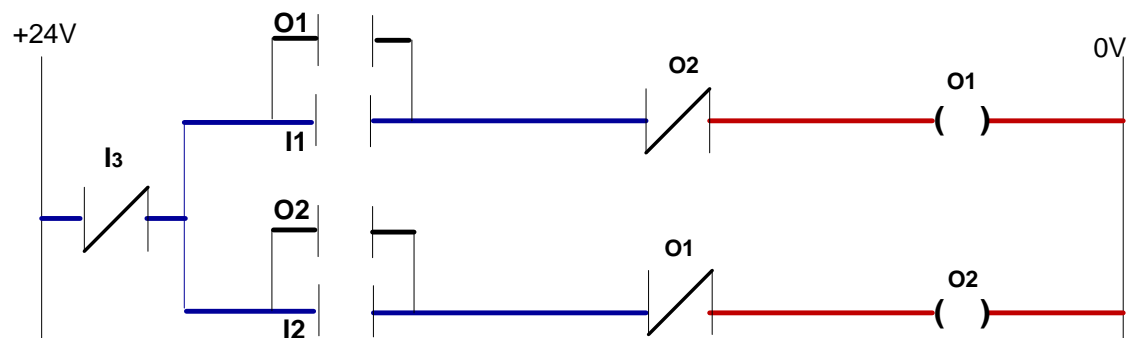
الموضوع 01 : نظام آلي لتوضيب قارورات زيت غذائي

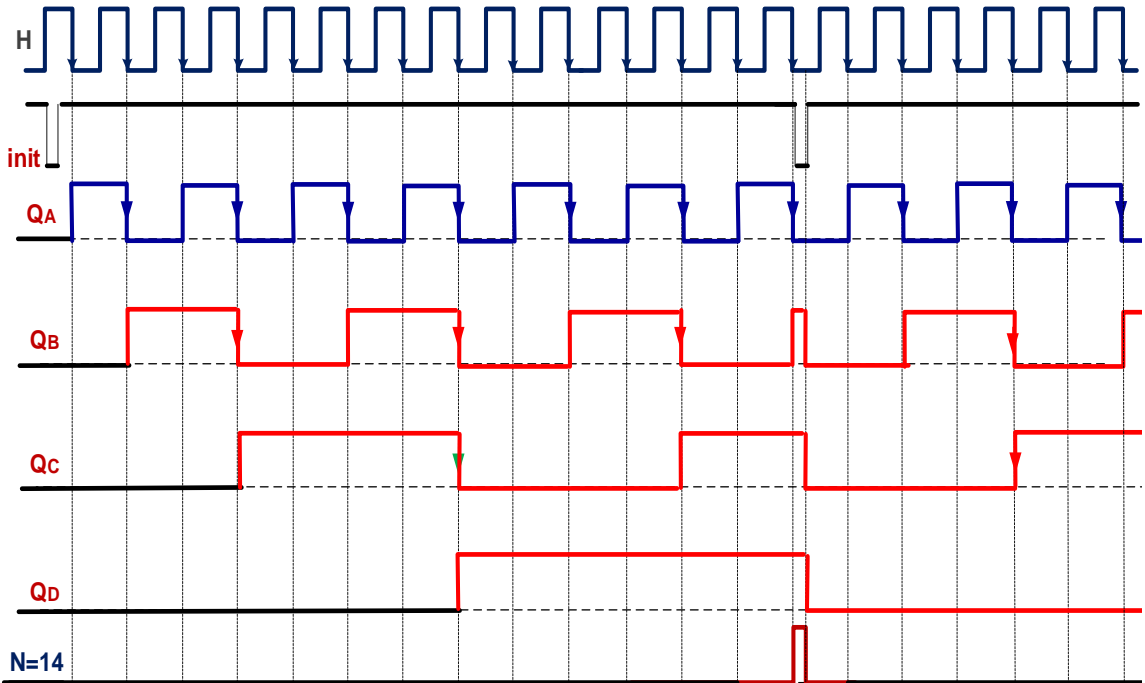
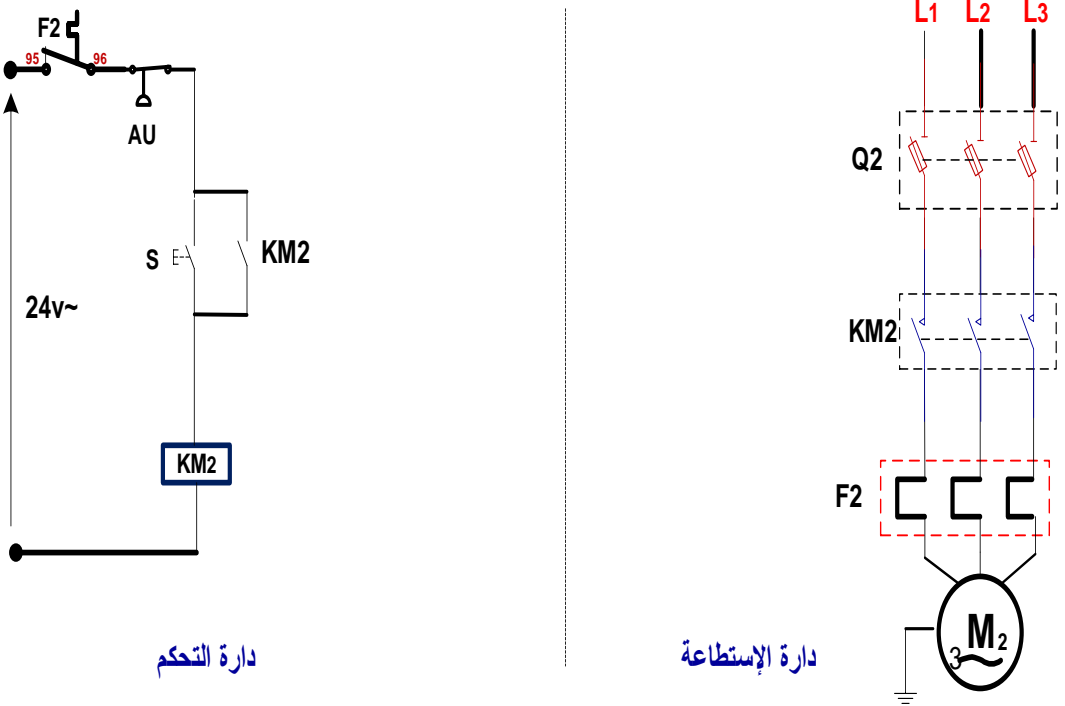
الإجابة النموذجية و سلم التنقيط

06

عدد الصفحات :

العلامة		عناصر الإجابة	الموضوع
مجزأة	المجموع		
16x	0.125	<p>ج 2 : متمن أشغولة الغلق من وجهة نظر جزء التحكم</p>	وظيفة التحكم
0.5	0.5	<p>ج 4 :</p> <p>- دور X102 : هي مرحلة التشغيل اليدوي دورة/دورة</p> <p>- المراحل X₂₋₄, X₃₋₄ : هي مراحل إنتظار لتحقيق التقارب ب : و ET</p> <p>- فسري الأمر (10,20,30,40 ,50) :F/GPN : أمر ارغام صادر من متمن الأيمن (GS) إلى متمن الإنتاج العادي (GPN) بتنشيط المراحل الابتدائية X10, X20, X30, X40, X50 , وتحميل باقي المراحل ويبقى ساري المفعول حتى زوال الخلل .</p> <p>- فسري الأمر (1,4-3-2) : I/GPN : أمر صادر من متمن القيادة والتهيئة (GCI) إلى متمن الإنتاج العادي (GPN) بتهيئة المراحل (1,4-3-2) ويزول الأمر بعد تنفيذه .</p>	وظيفة التحكم
0.5	0.5		
0.5	0.5		

العلامة		عناصر الإجابة	الموضوع
المجموع	مجزأة		
1.5 ن	12 x 0.125	<p>وثيقة الإجابة 1:</p> <p>ج 1 : الوظيفة الشاملة A-0 :</p> 	الأنظمة الآلية
2 ن	16 x 0.125	<p>ج 7 : عداد لاتزامني لعد 14 قارورة جاهزة :</p> 	المنطق التعاقبي
1.25 ن	10 x 0.125	<p>ج 14 : برمجة دائرة التحكم لمحرك البساط 1 يستعمل الآلي المبرمج الصناعي API :</p> 	وظيفة التحكم

العلامة		عناصر الإجابة	الموضوع
مجزأة	المجموع		
1.25	0.25	<p>وثيقة الإجابة 2 :</p> <p>ج 6 : البيان الزمني للعداد لعد 14 قلورة جاهزة :</p> 	المنطق التعاقبي
1.25	0.25	<p>ج 8 : دائرة التحكم و الإستطاعة لمحرك البساط 2 : (المنطق المربوط)</p> 	وظيفة الإستطاعة

العلامة		عناصر الإجابة	الموضوع																
المجموع	مجزأة																		
1.5 ن	12x 0.125	<p>وثيقة الإجابة 3 :</p> <p>ج 3 : جدول معادلات التنشيط و التحميل لبعض مراحل الأشغولات 3 و 4 :</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>الأفعال</th> <th>التحميل</th> <th>التنشيط</th> <th>المراحل</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>dD⁺</td> <td>X34+X200</td> <td>X30.X3.X104</td> <td>X33</td> </tr> <tr> <td>dE⁻</td> <td>X36+X200</td> <td>X32.X34</td> <td>X35</td> </tr> <tr> <td>dD⁺</td> <td>X44+X200</td> <td>X42.c₀</td> <td>X43</td> </tr> </tbody> </table>	الأفعال	التحميل	التنشيط	المراحل	dD⁺	X34+X200	X30.X3.X104	X33	dE⁻	X36+X200	X32.X34	X35	dD⁺	X44+X200	X42.c₀	X43	وظيفة التحكم
	الأفعال	التحميل	التنشيط	المراحل															
dD⁺	X34+X200	X30.X3.X104	X33																
dE⁻	X36+X200	X32.X34	X35																
dD⁺	X44+X200	X42.c₀	X43																
2 ن	10x 0.10	<p>ج 13 : المعقب الكهربائي لأشغولة التحويل (3) :</p>																	
	10x 0.10			الدارة القابلة للبرمجة															
1 ن	0.25	<p>ج 15 : دارة الميكرومراقب : PIC 16F84A</p> <p>بعض السجلات الأساسية:</p> <ul style="list-style-type: none"> - STATUS : سجل دوره الذهاب الى بنكي الذاكرة RAM حسب برمجة البيت الخامس RP0 - سجل العمل W : أهم السجلات حيث نلجأ إليه دائماً عند العمليات الحسابية و المنطقية - PORTA : سجل التعامل مع العالم الخارجي كمنخرج أو كمدخل . - TRISA : سجل الاتجاه من خلاله يتم تعيين PORTA كمدخل أو كمنخرج 																	
	0.25																		
	0.25																		
	0.25																		

العلامة		الموضوع	وظيفة التحكم
مجزأة	المجموع		
1.75		<p>عناصر الإجابة</p> <p>ج 1/5 : دليل أنماط التشغيل و التوقف GEMMA</p>	
0.25		<p>أساليب الخلل (D)</p>	
0.25		<p>معالجة الخلل (D3)</p>	
0.25		<p>توقف استعجالي (D1)</p>	
0.25		<p>إنتاج رغم ذلك (D2)</p>	
0.25		<p>توقف مطلوب في نهاية الدورة (A2)</p>	
0.25		<p>توقف محقق (A4)</p>	
0.25		<p>توقف في الوضعية الابتدائية (A1)</p>	
0.25		<p>توقف مطلوب في نهاية الدورة غير نهاية الدورة (A3)</p>	
0.25		<p>وضع (ج م) في وضعية غير الابتدائية (A7)</p>	
0.25		<p>إرجاع التغذية للمنفاذات (A5)</p>	
0.25		<p>التحضير لإعادة التشغيل بعد الخلل (A5)</p>	
0.25		<p>وضع (ج م) في وضعية غير الابتدائية (A7)</p>	
0.25		<p>رجوع جميع المنفاذات الى الحالة الأصلية (A6)</p>	
0.25		<p>دليل أساليب التشغيل و التوقف GEMMA</p>	
0.25		<p>أساليب التشغيل (F)</p>	
0.25		<p>تشغيل اختتامى بترتيب (F6)</p>	
0.25		<p>تشغيل اختتامى (F5)</p>	
0.25		<p>تشغيل اختتامى بترتيب (F4)</p>	
0.25		<p>تشغيل اختتامى (F3)</p>	
0.25		<p>تشغيل تحصيلي (F2)</p>	
0.25		<p>إنتاج عادي (F1)</p>	
0.25		<p>المتن حساب التشغيل GPN</p>	
0.25		<p>من جميع المراحل</p>	
0.25		<p>نظام الغلق والتحويل والعد القارورات زيت غذائي</p>	
0.25		<p>أساليب التوقف (A)</p>	

العلامة		عناصر الإجابة	الموضوع
المجموع	مجزأة		
0.5	0.25	ج 10 : دورة الدارة F1 في تركيب دائرة العداد هي دائرة ضد الإرتداد + إنتاج نبضات اشارة الساعة للعداد حساب قيمة المقاومة : $V_{CC}=R_1.I_1+V_{D1}$ $R_1 = (V_{CC} - V_{D1})/ I_1 = 12 - 1.5 / 15.10^3 = 700\Omega$	المنطق التعاقبي
	0.25	ج 11 : حساب قيمة المقاومة : $T = 0.7(R_1 + R_2).C$	
0.5	0.25	ج 12 : دور كل من C1 و C2 : هما مقارنين .	وظيفة الإستطاع ة
	0.25	حساب قيمة المقاومة : $t = R_t . C \ln 3 \Rightarrow R_t = t / C \ln 3 \Rightarrow$ $R_t = 3 / 1,1 . 200.10^{-6}$ $R_t = 13k\Omega$	
0.5		ج 16 : الويط المناسب لإقران ملفات ساكن المحرك M1 هو ربط نجمي لأن كل لف يتحمل توتر بسيط 220V . حساب الإنزلاق : $g = (n_s - n)/n_s$ $g = (1500 - 1425) / 1500$ $g = 0.05 = 5\%$	

الموضوع 02: نظام ألي لملأ وتوضيب علب الحلوى

يحتوي هذا الموضوع على 13 صفحة :

- * العرض: من الصفحة 1 من 13 إلى الصفحة 8 من 13
- * العمل المطلوب: من الصفحة 9 من 13 إلى الصفحة 10 من 13.
- * وثائق الإجابة: من الصفحة 11 من 13 إلى الصفحة 13 من 13.

1. دفتر الشروط:

1-1) الهدف من التآلية:

- إن متطلبات النظافة والمردودية في الصناعة الغذائية تستلزم معالجة كاملة تخضع لمقياس الجودة وفي أسرع وقت ممكن مع وتيرة عالية للإنتاج.

- المادة الأولية : علب من الكارتون مغلقة بالبلاستيك فارغة وحلوى محضرة سابقا وصناديق.

1-2) الوصف: يحتوي النظام على 6 أشغولات عاملة وهي :

- الأشغولة 1: الإتيان بالعلب.
- الأشغولة 2: ملأ العلب.
- الأشغولة 3: غلق العلب.
- الأشغولة 4: دفع العلب وعددها.
- الأشغولة 5: تكديس العلب.
- الأشغولة 6: إخلاء العلب.

1-3) التشغيل:

- الضغط على الزر MAR يؤدي إلى إقلاع المحرك M1 لنقل العلب إلى مركز الملأ والغلق.
- أشغولة الملء: الكشف عن وجود العلب بواسطة الملتقط cp1 يؤدي إلى فتح الخزان بواسطة الرافعة A لمدة زمنية 10 ثواني، بعدها يغلق الخزان برجوع الرافعة A إلى وضعيته الابتدائية.
- الكشف عن علب بواسطة الملتقط cp2 يؤدي إلى خروج ذراع الرافعة B لطى الغطاء .
- الضغط على b1 يؤدي إلى تشغيل مقاومة التسخين R_θ من أجل الغلق الجيد لمدة 5 ثواني ثم تعود .
- الكشف عن علب معبأة بواسطة خلية كهر وضوئية cp3 يؤدي إلى خروج ذراع الرافعة D لدفع العلب المملوءة إلى مركز التكديس وتشغيل عداد لعد 12 علب حيث يستمد نبضاته من الملتقط الكهروضوئي k.
- عند الحصول عن 12 علب في مركز التكديس يتم غلق المجموعة بواسطة الرافعة C ثم تشغيل المحرك M2 لإيصال مجموعة العلب إلى مركز الإخلاء وبعد الكشف عن المجموعة بواسطة الملتقط f ينطلق صوت من منبه صوتي معلل وصول المجموعة ليتم إخلاؤها يدويا.

1-4) أنماط التشغيل و التوقف GEMMA:

- يوجد زرین MAR و AR في لوحة التحكم يسمحان بتشغيل وتوقيف النظام.
- عند حدوث خلل في النظام يتم الضغط على الزر AU أو غلق ملمس RT₁ أو RT₂ للمحركين M1 و M2 مما يؤدي إلى توقف النظام.
- في حالة التوقف الأمني وبعد فحص ومعالجة الخلل تعاد التغذية للجزء المنفذ وهذا بإعادة التسليح والضغط على الزر Réa.
- كل دورة جديدة للتشغيل تتطلب إرجاع المنفذات إلى وضعيتهم الأصلية بواسطة الزر Init.

▪ يمكن تشغيل النظام حسب النمط الآلي Auto أو دورة بدورة Cy/Cy باستعمال المبدلة Auto-Cy/Cy.
1-5) الاستغلال:

تحتاج عملية توضيب علب الحلوى إلى 3 عمال:

- تقني خاص لعملية القيادة والمراقبة والتوقفات اليومية للتنظيف والأسبوعية للصيانة وإعادة التشغيل وضبطه.
- عاملان دون تخصص لعملية تزويد البساط -1- بالعلب في البداية ، وإخلاء الصناديق وتجميعها.

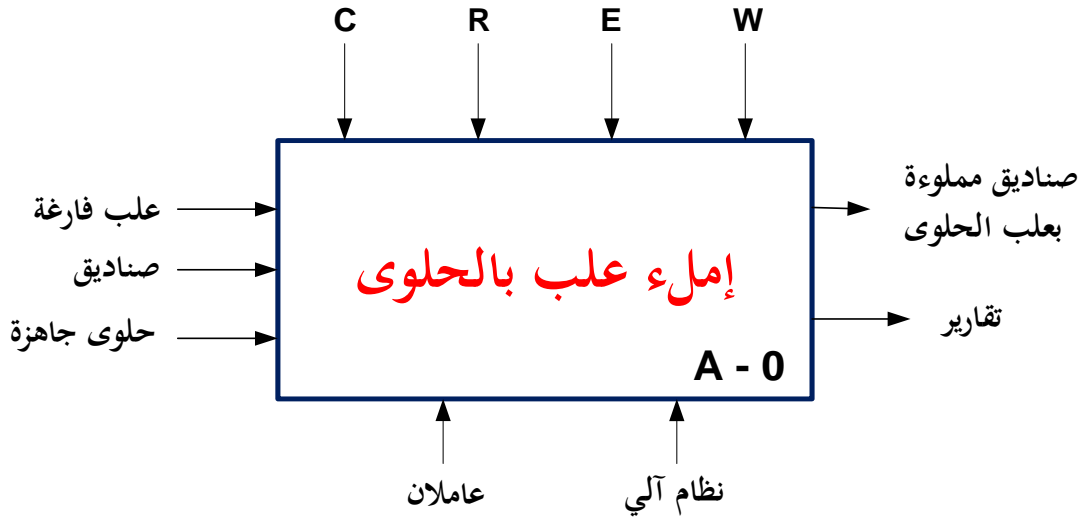
1-6) الأمن: حسب القوانين المعمول بها.

- ملاحظة :

لوحظ خلال عملية توصيل الصناديق إلى مستودع التخزين أنه في كل مرة يتقدم فيها العامل نحو باب المخزن يتوقف ليفتحه ثم يغلقه يدويا مما يخفض من وتيرة العمل. لهذا السبب زود الباب بنظام يجعله يفتح ويغلق أليا باستعمال دارة تحكم بواسطة ميكرومراقب PIC 16F84A (شكل - 10 - صفحة 7 من 14).

2. التحليل الوظيفي :

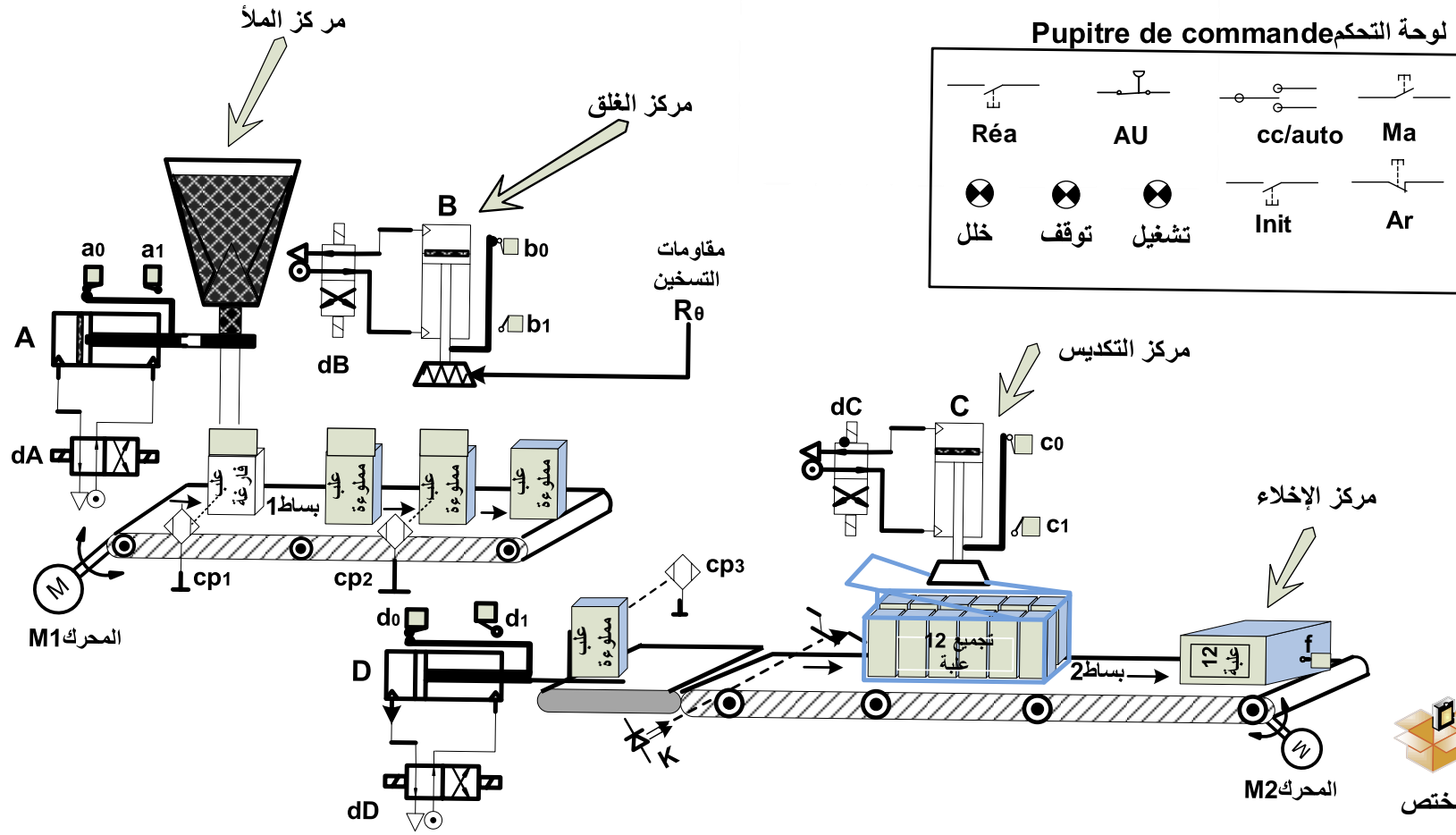
الوظيفة الشاملة : مخطط النشاط (A-0) شكل 1



- W (الطاقة) : E_E طاقة كهربائية ، E_P طاقة هوائية.
- R (التزامات الضبط) : عدد N ، t_1, t_2 : تأجيل.
- E (تعليمات الإستغلال) : تشغيل آلي auto - تشغيل دورة /دورة cy/cy ، AU: توقف استعجالي.
- C (أوامر التشغيل).

نظام آلي لملء و توضيب علب الحلوى

3. المناولة الهيكلية

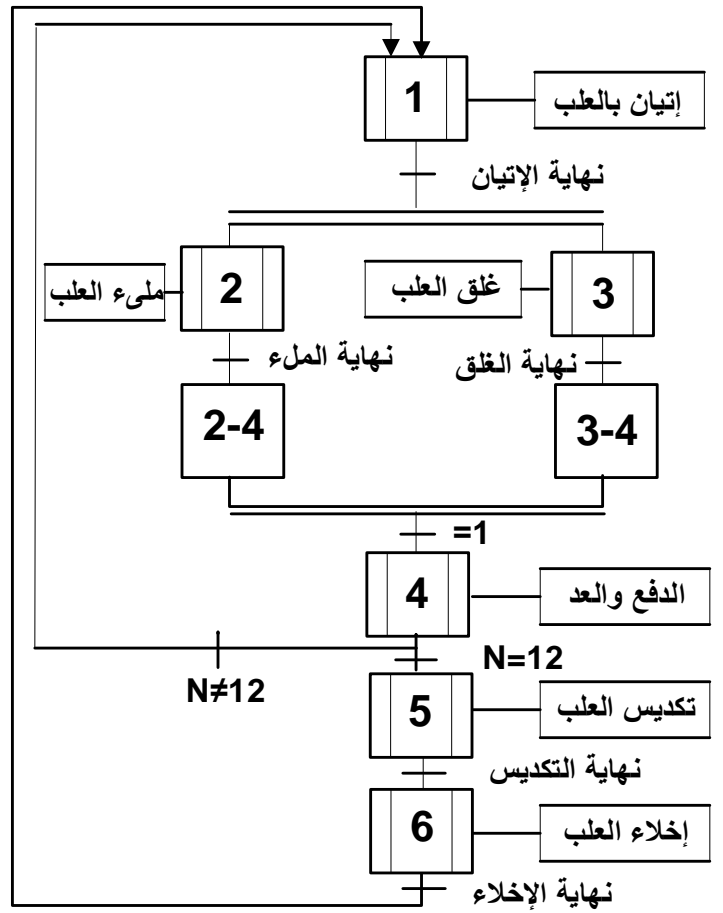


4. الاختيار التكنولوجي للمنظمات والمنظمات المتصدرة والملتقطات:

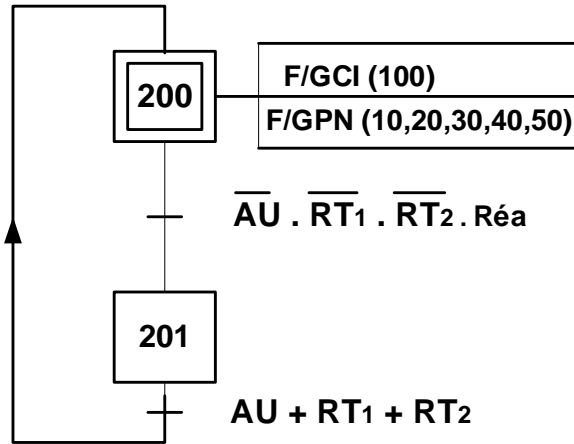
❖ شبكة التغذية 220V/380V ;50HZ

الاشغولة	المنظمات	المنظمات المتصدرة	الملتقطات	القيادة والأمن
الاتيان	M1: محرك لاتزامني 3~ 220/380V, 50HZ اقلاع مباشر	KM1: ملامس كهربائي تغذية 24V~	cp ₁ : ملتقط cp ₂ : ملتقط cp ₃ : ملتقط	مبدلة Auto-cy/cy لاختيار نمط التشغيل ألي دورة بدورة.
الملء	A: رافعة مزدوجة المفعول .	dA: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الاستقرار، تغذية 24V~	a ₁ , a ₀ : ملتقطات نهاية الشوط للرافعة A t ₁ = 10s	MAR: زر التشغيل. Ar: زر التوقف.
الغلق	B: رافعة مزدوجة المفعول. R _θ : مقاومة التسخين تغذية 24V~	dB: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الاستقرار، تغذية 24V~	b ₁ , b ₀ : ملتقطات نهاية الشوط للرافعة B t ₂ =5s	Au: زر التوقف الإستعجالي.
عد العلب		N: عداد لعد 12 علبة	k: ملتقط كهروضوئي	RT1, RT2: خلل في احدى المحركات.
التكديس	D: رافعة مزدوجة المفعول C: رافعة مزدوجة المفعول	dD: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الاستقرار، تغذية 24V~ dC: موزع كهروهوائي 2/4 ثنائي الاستقرار، تغذية 24V~	d ₁ , d ₀ : ملتقطات نهاية الشوط للرافعة B c ₁ , c ₀ : ملتقطات نهاية الشوط للرافعة B	Init: زر التهيئة الآلية. Rea: زر إعادة التسليح.
الاخلاء	M2: محرك لاتزامني 3~ 220/380V, 50HZ 1380W , 1430tr/mn η=0.88; cosφ=0.8 اقلاع مباشر، اتجاهان للدوران منبه صوتي	KM2: ملامس كهربائي تغذية 24V~	f: ملتقط وضعية	

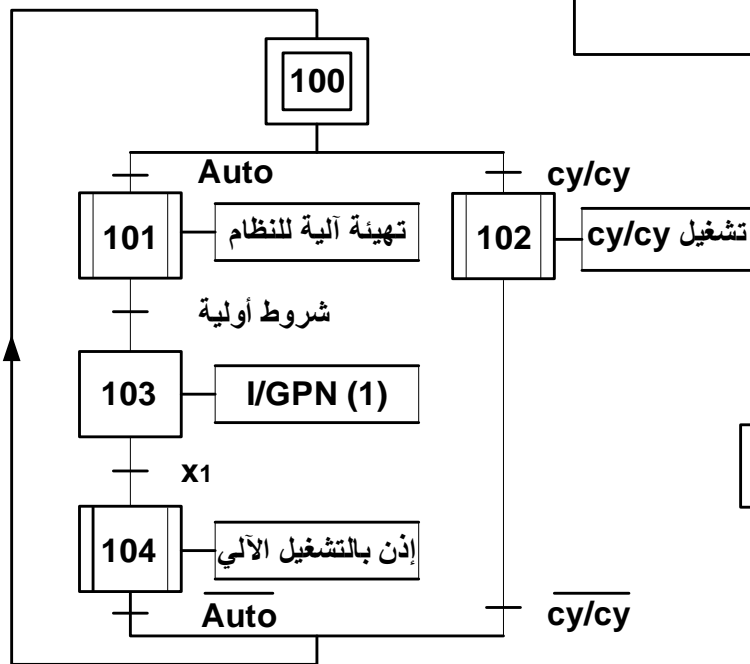
متمن تنسيق الأشغولات (GPN) شكل 3



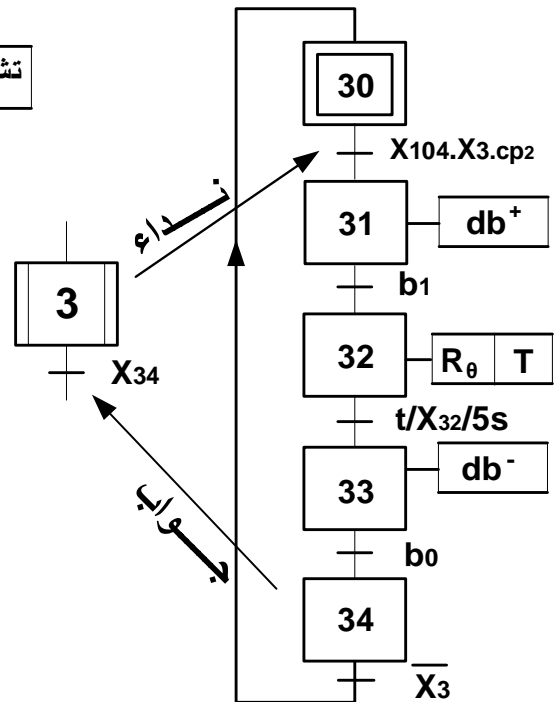
متمن الأيمن (GS) شكل 4



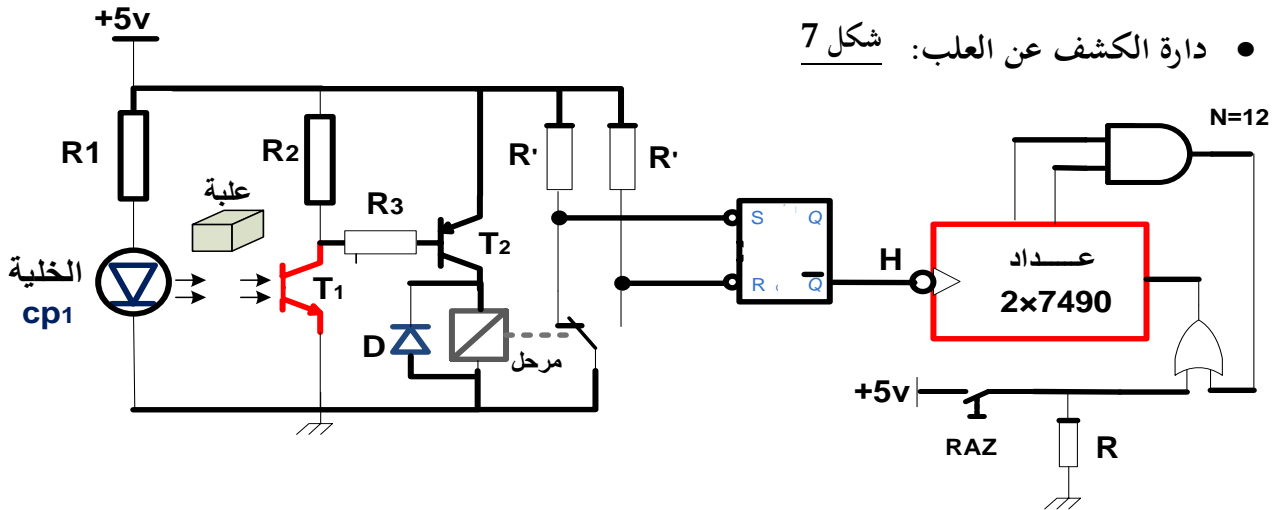
متمن القيادة و التهيئة (GCI) شكل 5



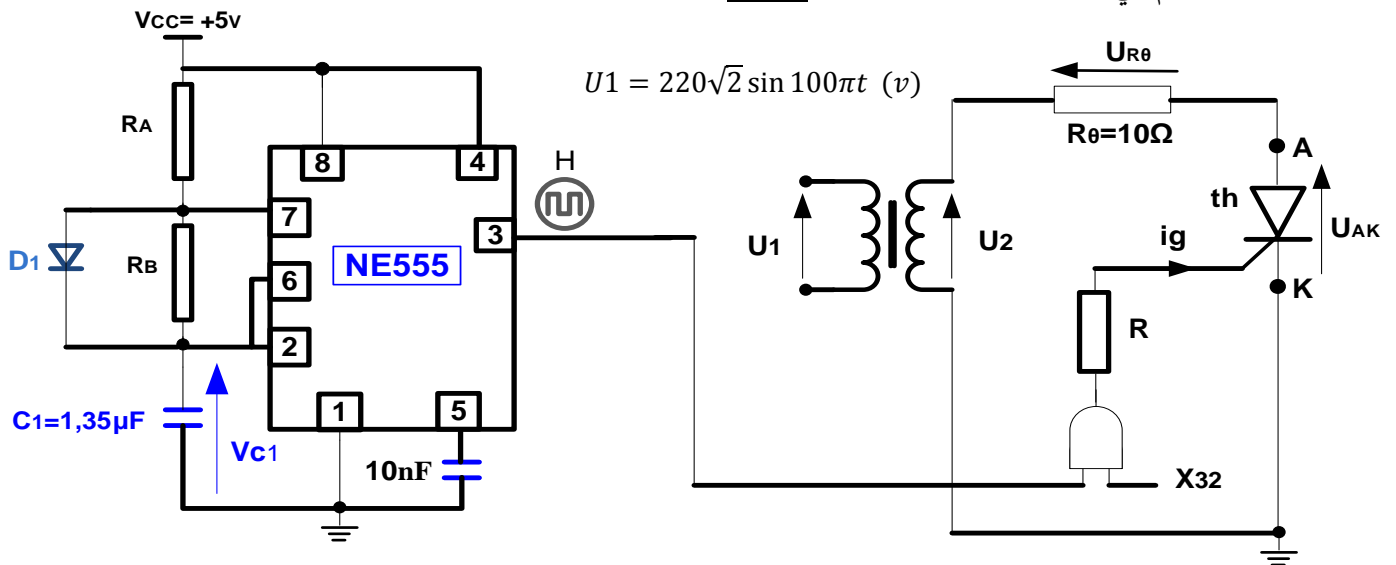
متمن الأشغولة (3): غلق العب شكل 6



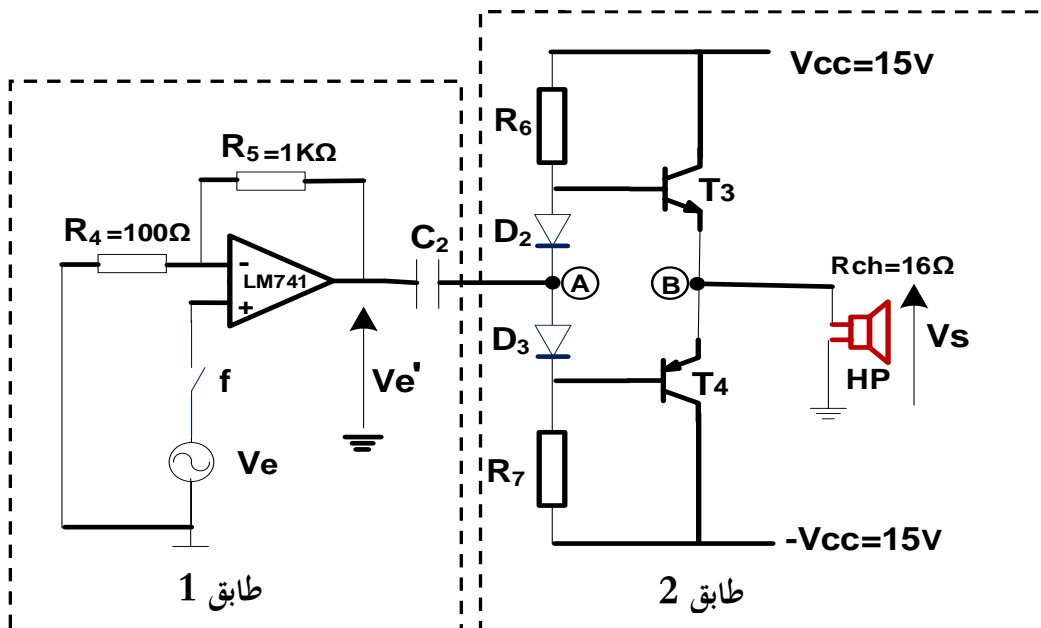
• دائرة الكشف عن العلب: شكل 7



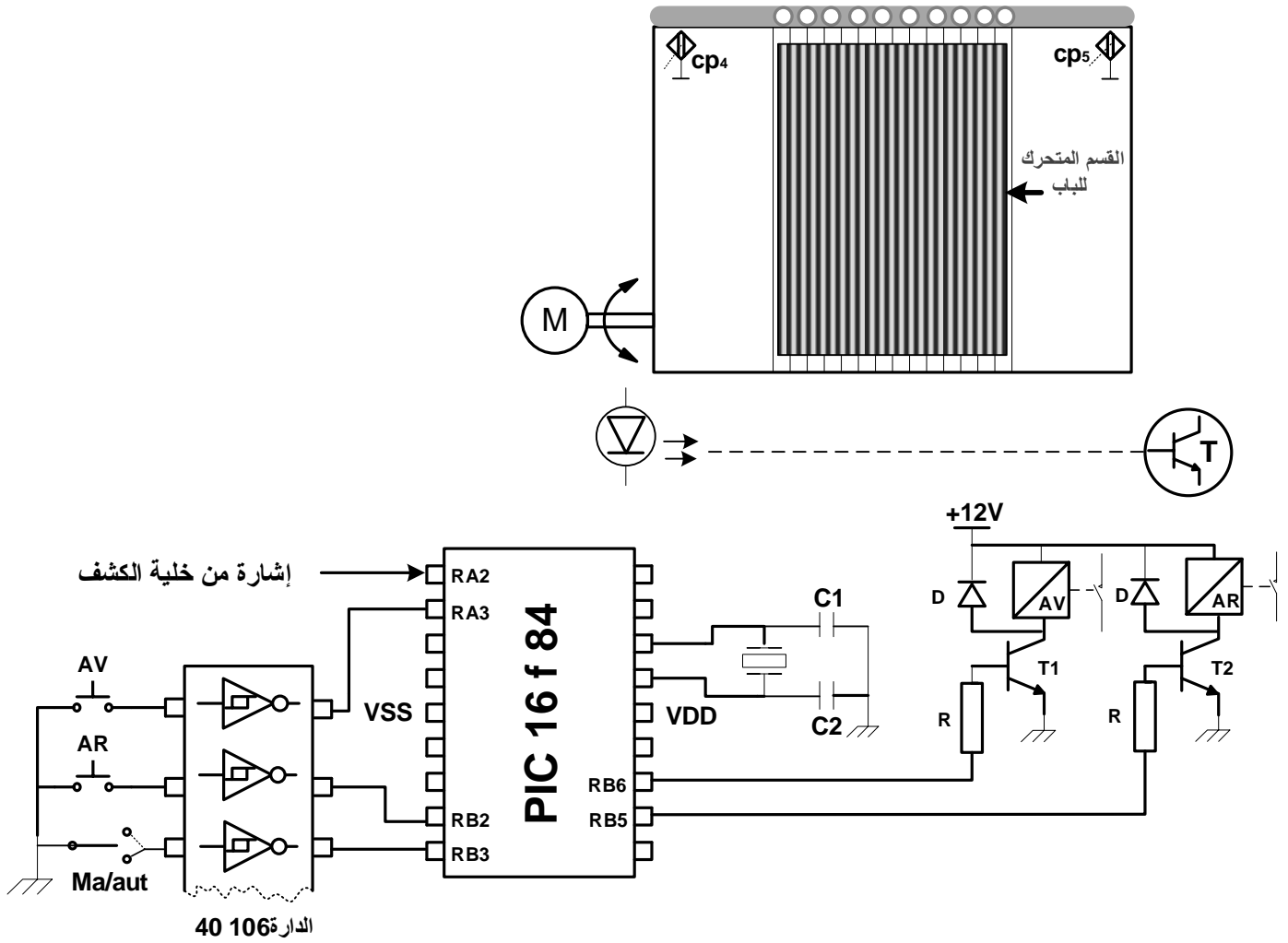
• دائرة التحكم في المقاومة الحرارية R_{θ} : شكل 8



• دائرة التحكم في المنبه الصوتي: شكل 9



● دائرة التحكم في فتح وغلق الباب بطريقة مبرمجة : شكل 10

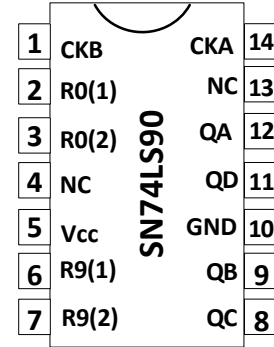
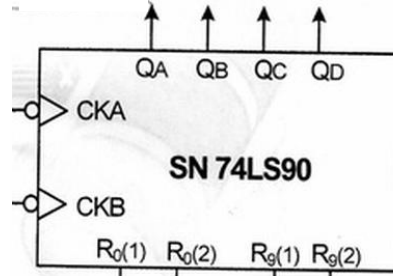


• جدول الحقيقة:

• الدارة المندمجة 74LS90 :

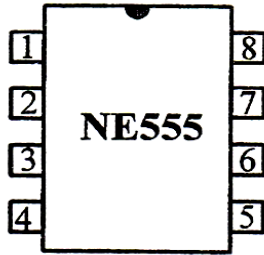
INPUTS				OUTPUTS			
R0(1)	R0(2)	R9(1)	R9(2)	Q _b	Q _c	Q _B	Q _A
H	H	L	X	L	L	L	L
H	H	X	L	L	L	L	L
X	X	H	H	H	L	L	H
X	L	X	L	COUNT			
L	X	L	X	COUNT			
L	X	X	L	COUNT			
X	L	L	X	COUNT			

• التمثيل المبسط:



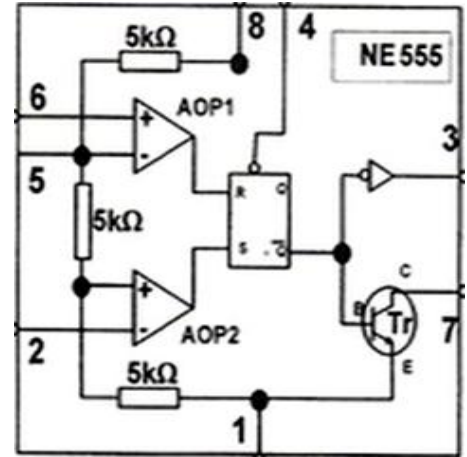
• الدارة المندمجة NE555 :

- 1:Gnd
- 2:Trigger
- 3:Output
- 4:Clear
- 5:Control
- 6:Threshold
- 7:Discharge
- 8:Vcc



صانع:

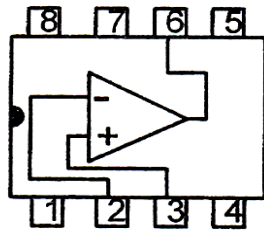
NATIONAL SEMICONDUCTOR



• المضخم العملي LM741

• دارة الميكرو مراقب PIC 16F84A :

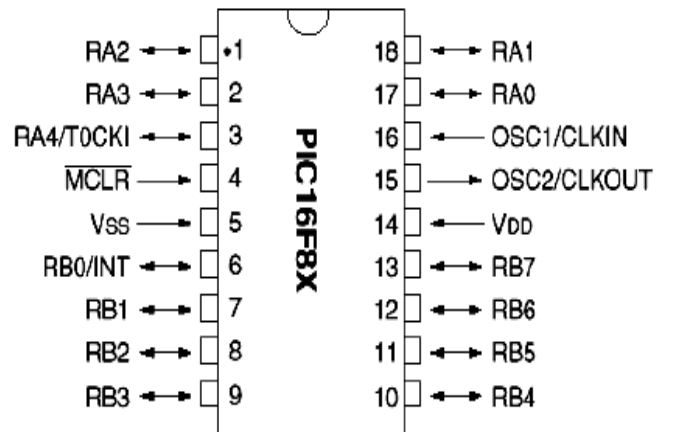
- 1: Offset
- 2: Input(-)
- 3: Input(+)
- 4: -Vcc
- 5: Offset
- 6: Output
- 7: +Vcc
- 8: NC



مضخم عملي LM 741

صانع:

NATIONAL SEMICONDUCTOR



الأسئلة:

(I) التحليل الوظيفي :

س1- أكمل المخطط الوظيفي التنازلي للنشاط البياني A-0 على وثيقة الإجابة -1- صفحة 11 من 13.

(II) التحليل الزمني:

- س2- أوجد متمن الأشغولة (2): ملء العلب من وجهة نظر جزء التحكم وفقا لدفتر الشروط.
- س3- اكتب على شكل جدول معادلات التنشيط والتحميل لمراحل الأشغولة (3): غلق العلب (شكل 6) وللمراحل X_{102} و X_{103} لمتمن القيادة والتهيئة GCI (شكل 5).
- س4- في متمن تنسيق الأشغولات GCI (شكل 5)، ما هي الاستقبالية المرتبطة بالانتقال "نهاية الغلق"؟
- س5- ارسم مخطط تدرج المتامن ثم فسر الأمر (100) F/GCI
- س6- أكمل مخطط دليل أنماط التشغيل والتوقف GEMMA على وثيقة الإجابة -1- صفحة 11 من 13 حسب معطيات دفتر الشروط.

III- إنجازات تكنولوجية:

- س7- ما نوع الملتقطين cp_1 ، cp_2 و cp_3 المستعمق للكشف عن العلب ؟ علل .
- س8- أكمل رسم المعقب الكهربائي للأشغولة (3): غلق العلب (شكل 6) على وثيقة الإجابة -2- صفحة 12 من 13، مع تمثيل دائرة التحكم والاستطاعة للرافعة A.

❖ دائرة الكشف وعد العلب : شكل -7- صفحة 7 من 13

- س9 : أكمل الجدول الذي يوضح تشغيل الدارة على وثيقة الإجابة -1- صفحة 11 من 13 .
- العداد المستعمل لعد 12 علبة يتكون أساسا من دارتين مندمجتين من نوع 74LS90 (وثيقة الصانع صفحة 8 من 13)
- س10: أكمل رسم دائرة هذا العداد على وثيقة الإجابة -2- صفحة 12 من 13 .

❖ دائرة التحكم في المقاومة الحرارية R_{θ} : شكل -8- صفحة 7 من 13

- بعد تنشيط المرحلة X_{32} من أشغولة الملء، يتم التحكم في تغذية المقاومة الحرارية R_{θ} لمدة 5 ثواني وهذا بواسطة مقداح (ثايرستور) الذي بدوره يستقبل نبضات تحكم موجبة انطلاقا من دائرة اللامستقر بالدائرة المندجة NE555.
- س11- أحسب قيمة المقاومتين R_a و R_b للحصول في مخرج دائرة الساعة على إشارة دورها $T=10ms$ نبضة موجبة مدتها $t_H=0.5ms$
- س12- أحسب قيمة زاوية تأخر القدح α للحصول على شدة التيار المتوسط المار في الحمولة R_{θ} يساوي 1A، ثم استنتج زاوية التمرير β .
- س13- أكمل رسم المخططات الزمنية للتوترات $U_{AK}(t)$ ، $U_{R_{\theta}}(t)$ ، $U_2(t)$ ونبضات التحكم $ig(t)$ على وثيقة الإجابة 2 صفحة 12 من 13 .

❖ دائرة التحكم في المنبه الصوتي: شكل -9- صفحة 7 من 13

س14- ما هو دور كل من الطابقين 1 و 2 و الشائيتين D_2 و D_3 والمكثفة C_2 ؟

س15: أوجد العلاقة التي تربط التوتر V_e والتوتر $V_{e'}$ ثم العلاقة بين التوتر V_s و $V_{e'}$.

س16: استنتج العلاقة التي تربط بين V_e و V_s ثم أحسب قيمة V_e للحصول على $V_s=15V$.

س17: أحسب الإستطاعة الأعظمية المقدمة من التغذية للمضخم قسم B والاستطاعة الأعظمية المقدمة للحمولة R_{ch} من طرف نفس المضخم ثم استنتج المردود الأعظمي.

❖ دائرة التحكم في فتح وغلق الباب بطريقة مبرمجة: شكل -10- صفحة 7 من 13

س18- عين المنافذ التي برمجت كمداخل والمنافذ التي برمجت كمخارج ثم حدد حالة أبيات السجلين TRISA و TRISB على وثيقة الإجابة 3 صفحة 13 من 13 .

س19- فسر التعليمات الواردة على وثيقة الإجابة - 3 - صفحة 13 من 13 والتي تمثل جزء من برنامج الميكرومراقب الخاص بفتح وغلق باب المخزن آليا.

❖ دراسة المحرك اللاتزامني ثلاثي الطور M2:

اعتمادا على خصائصه المدونة في جدول الاختيارات التكنولوجية.

س20- ما هو الإقران المناسب للفائف المحرك على الشبكة؟ علل؟

س21- * استنتج سرعة التزامن n_s

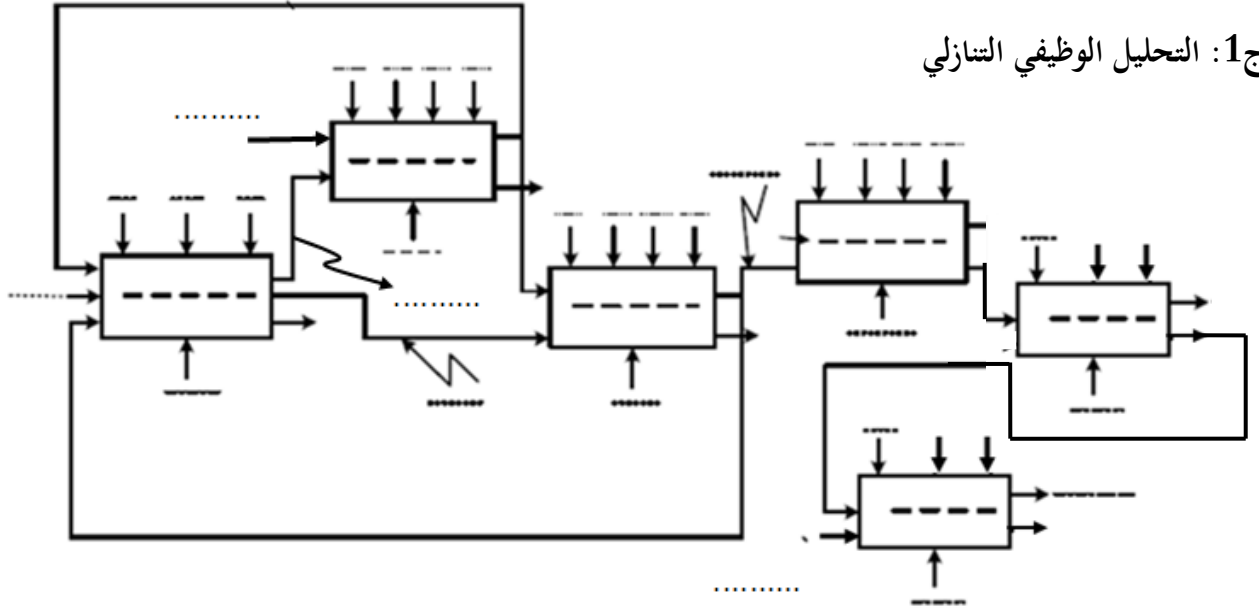
* أحسب الإنزلاق g

* أحسب الاستطاعة الممتصة من طرف المحرك.

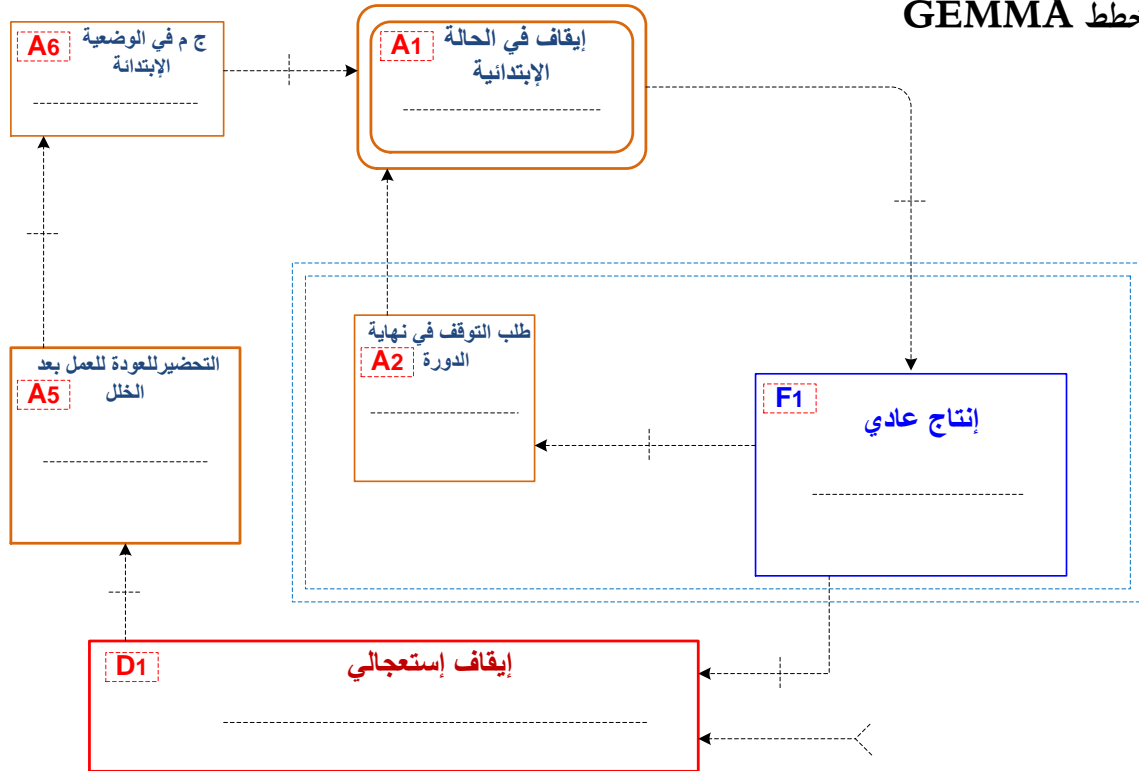
* استنتج شدة التيار الممتصة من طرف المحرك.

- بالتوفيق -

ج1: التحليل الوظيفي التنازلي



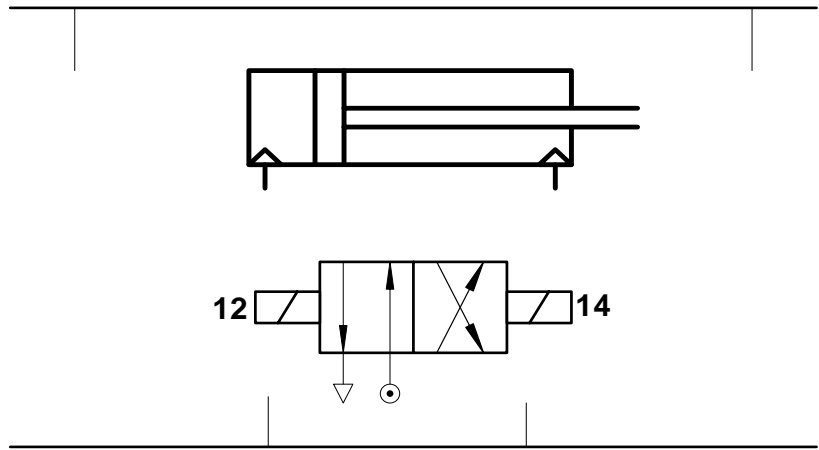
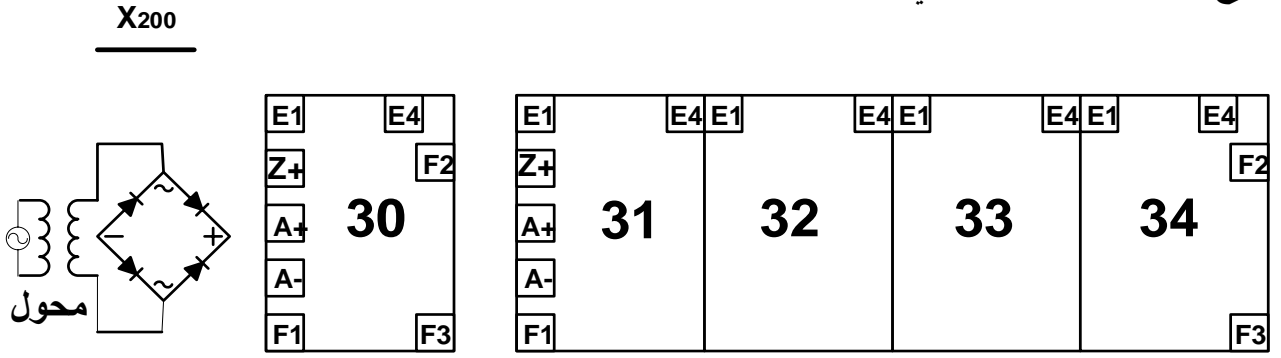
ج6: مخطط GEMMA



ج9: جدول تشغيل دائرة الكشف

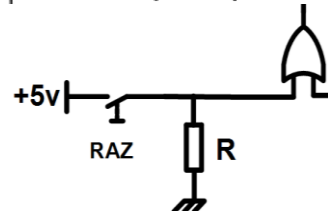
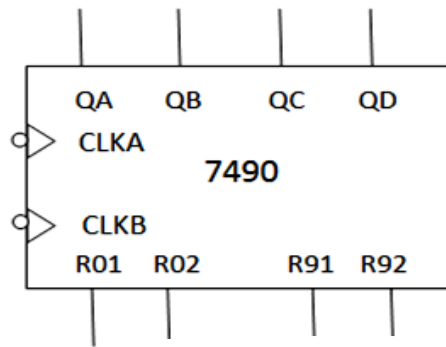
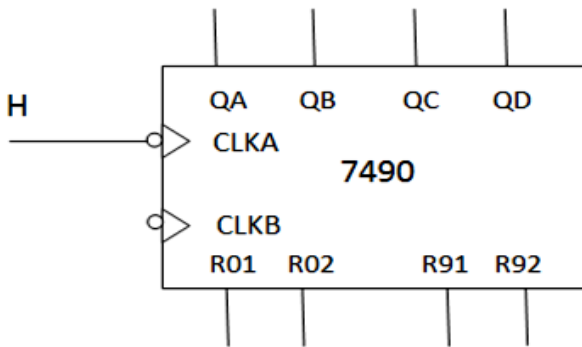
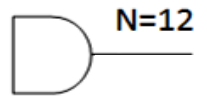
المستوى المنطقي H	التوتر بين طرفي المرحل	المقحل T_2	المقحل T_1	
				غياب العلبة
				حضور العلبة

ج8: دائرة المعقب الكهربائي للأشغولة (3): غلق العلب

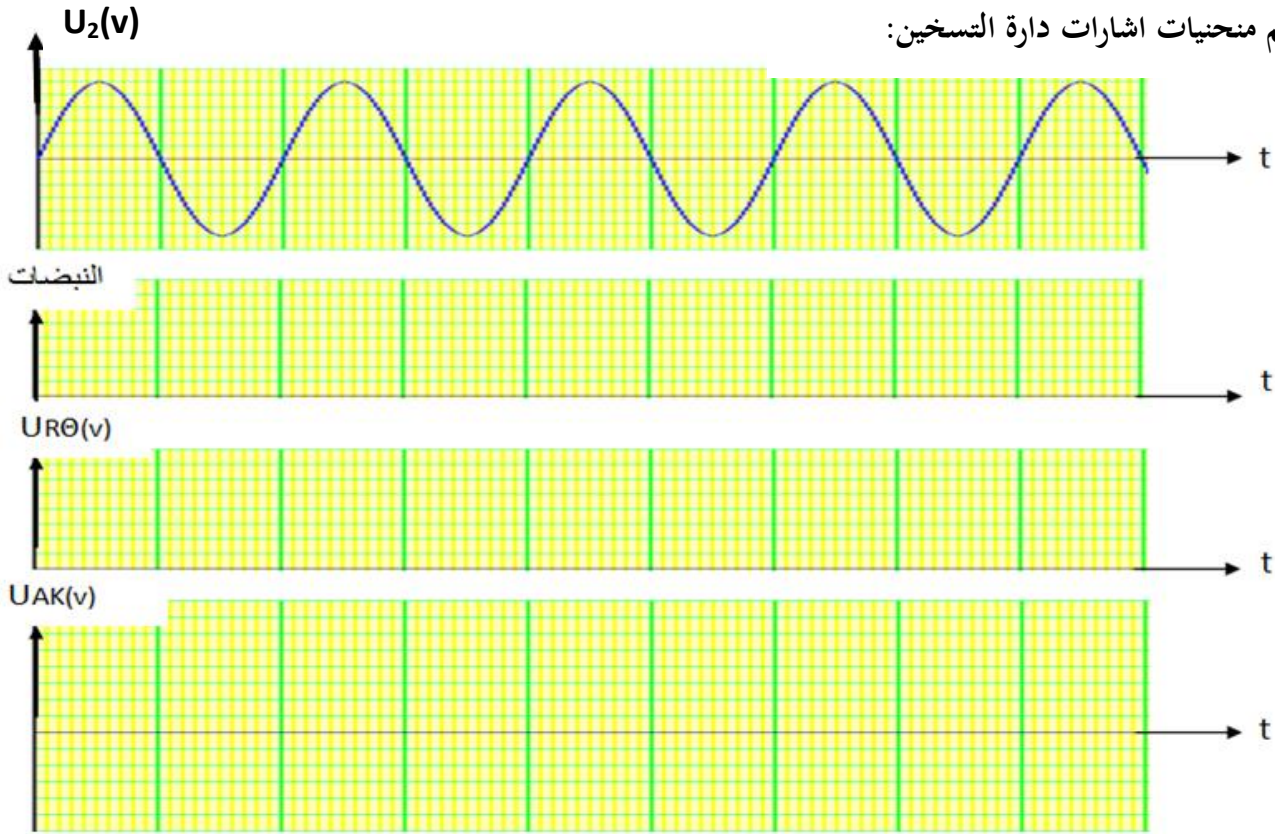


دائرة التحكم و الاستطاعة للرافعة B

ج10: دائرة العداد لعد 12 علية



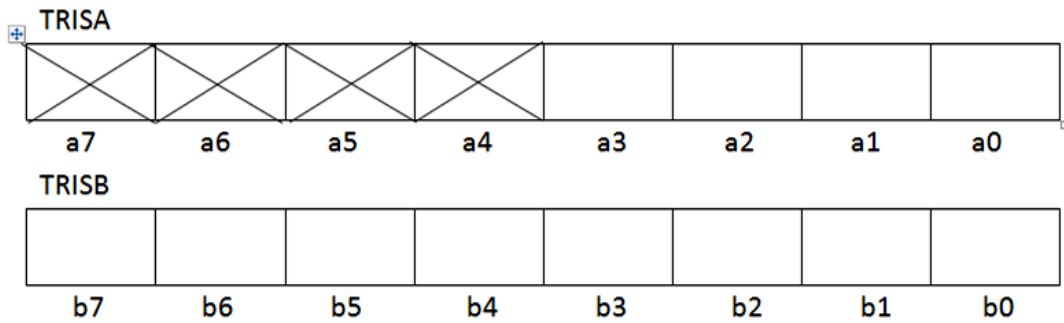
ج13: رسم منحنيات اشارات دائرة التسخين:



ج18: تعيين منافذ المدخل والمخرج وحالة السجلين TRISA و TRISB:

المنافذ المبرمجة كمدخل:

المنافذ المبرمجة كمخرج:



ج19: جزء من برنامج الميكرو مراقب الخاص بفتح وغلق باب المخزن آليا:

```

org 0x000 ; vecteur RESET .....
; اذهب إلى START
START bsf STATUS,RP0 ; .....
; (برمجة البيت 2 للسجل PORTA كمدخل)
bcf STATUS, RP0 ; .....
; غلق تماسات المرحل AR

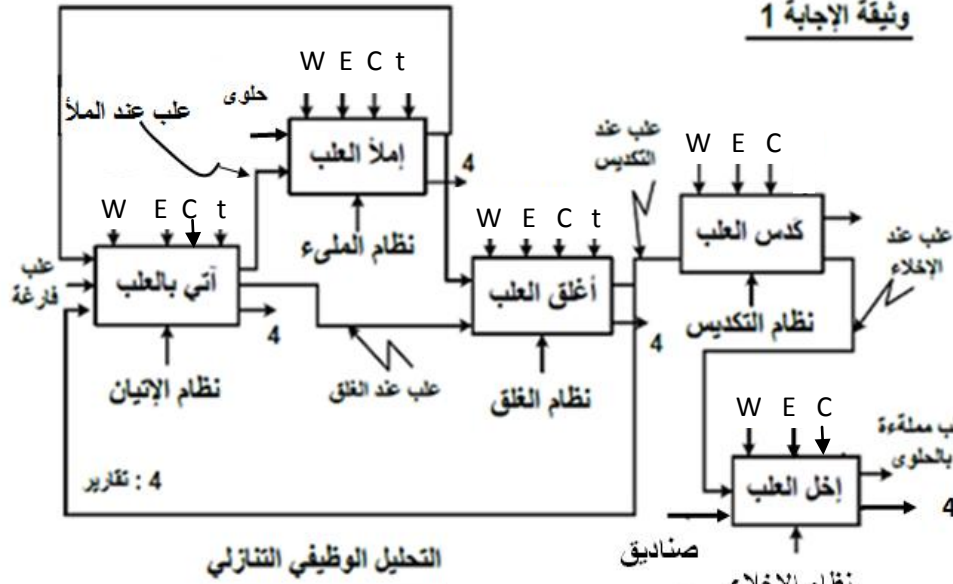
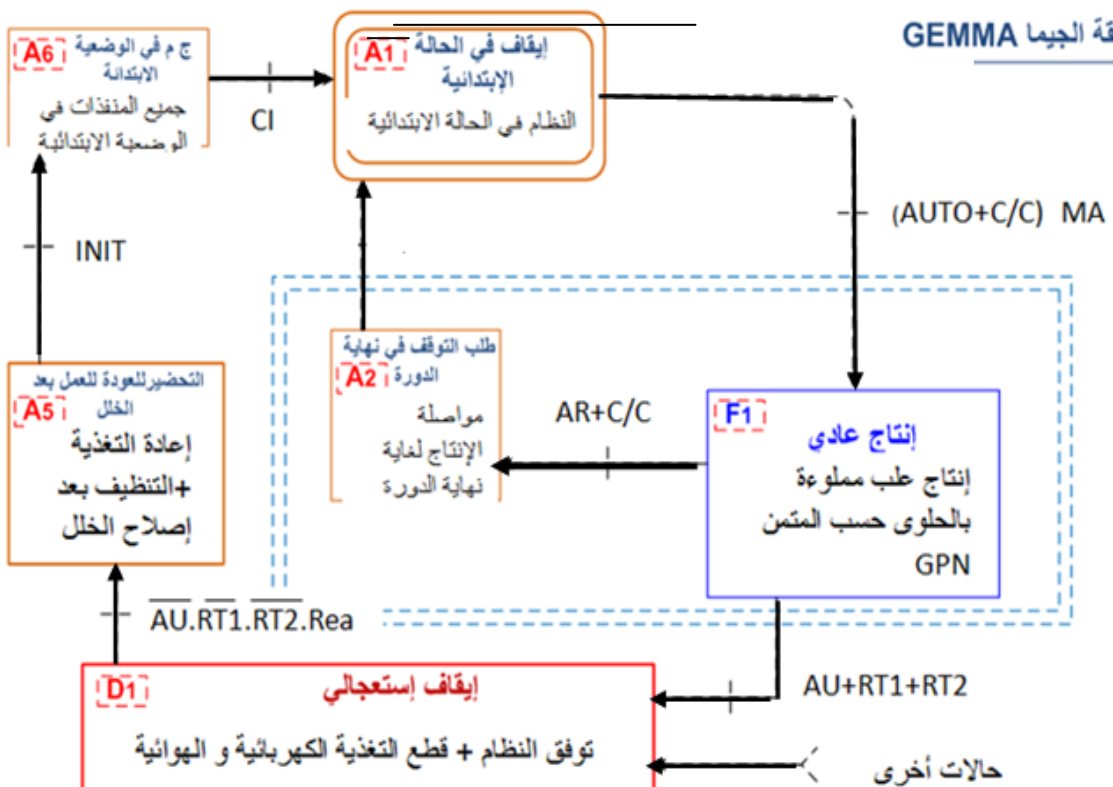
```

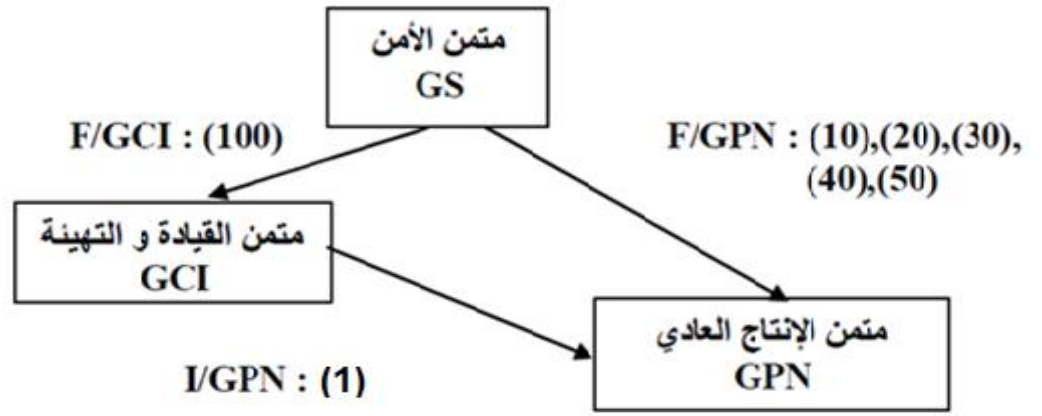
الاجابة النموذجية وسلم التنقيط

امتحان البكالوريا التجريبي دورة 2017

الشعبة: تقني رياضي هندسة كهربائية

المادة: تكنولوجيا

العلامة		عناصر الإجابة	محاور
المجمع	مجزأة		
1.5	0.05 X 25	<p>1 - مخطط النشاط البياني A-0: انظر وثيقة الإجابة 1</p> <p>وثيقة الإجابة 1</p>  <p>التحليل الوظيفي التنازلي</p>	1ج
1.25	0.125 X 10	<p>2 - حلقة الـ GEMMA انظر وثيقة</p> <p>حلقة الجيما GEMMA</p> 	2ج



1

0.1
X
10

4ج **تفسير الامر(100)FGCI:** أمر من متامن الأمن لإرغام متامن القيادة و التهيئة بتنشيط المرحلة X100 وتحميل بقية مراحلها.

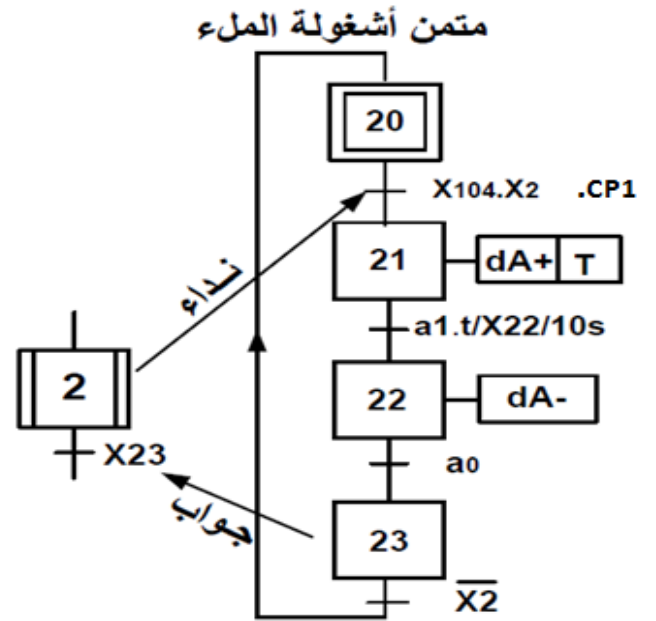
0.25

0.5

0.25

5ج -الاستقبالية المرتبطة بالانتقال "نهاية الغلق" في متامن تنسيق الاشغولات GCI هي: X34

متامن اشغولة الملاء من وجهة نظر جزء التحكم:



1

0.1
X
10

6ج - نوع الملتقطات cp1 و cp2 و cp3 هي سيعية لأنها تكشف عن علب عازلة من الكرتون والبلاستيك
7ج -جدول معادلات التنشيط والتحميل:

0.25

0.25

الأفعال	معادلات التحميل	معادلات التنشيط	المراحل
/	X31	X34.X3+X200	X30
db+	X32+X200	X30.X104.X2.CP2	X31
Rθ	T	X33+X200	X32
db-	X34+X200	X32.t	X33
/	X30+X200	X33.b0	X34
C/C	X100+X200	X100.MA.C/C	X102
I/GPN(1)	X104+X200	X100.CI	X103

1.5

0.1
X
15

1

0.5
X
2**-حساب قيمة المقاومين RA وRB:**

قيمة RA لدينا : $tH = 0.69 RA.C$ و $tH = 0.5ms$ ومنه $RA = tH / 0.69C = 536\Omega$
 قيمة RB لدينا : $tL = 0.69 RB.C$ حيث $tL = 10 - 0.5 = 9.5ms$ ومنه $tL / 0.69C = RB = 10.19K\Omega$

8ج

1

0.125
X
8**H-ملا الجدول لحالة المققلين و التوتر في المرحل + حالة التوقيتية:**

المستوى المنطقي	التوتر بين طرفي المرحل	المقفل T2	المقفل T1	
H				
1	0v	مانع	مانع	حضور العلبة
0	5v	مشبع	مشبع	غياب العلبة

9ج

- قيمة زاوية القدرح α :

10ج

1

0.5
X
2

$$\bar{U} = R\bar{I} = 10 \cdot 1 = 10v$$

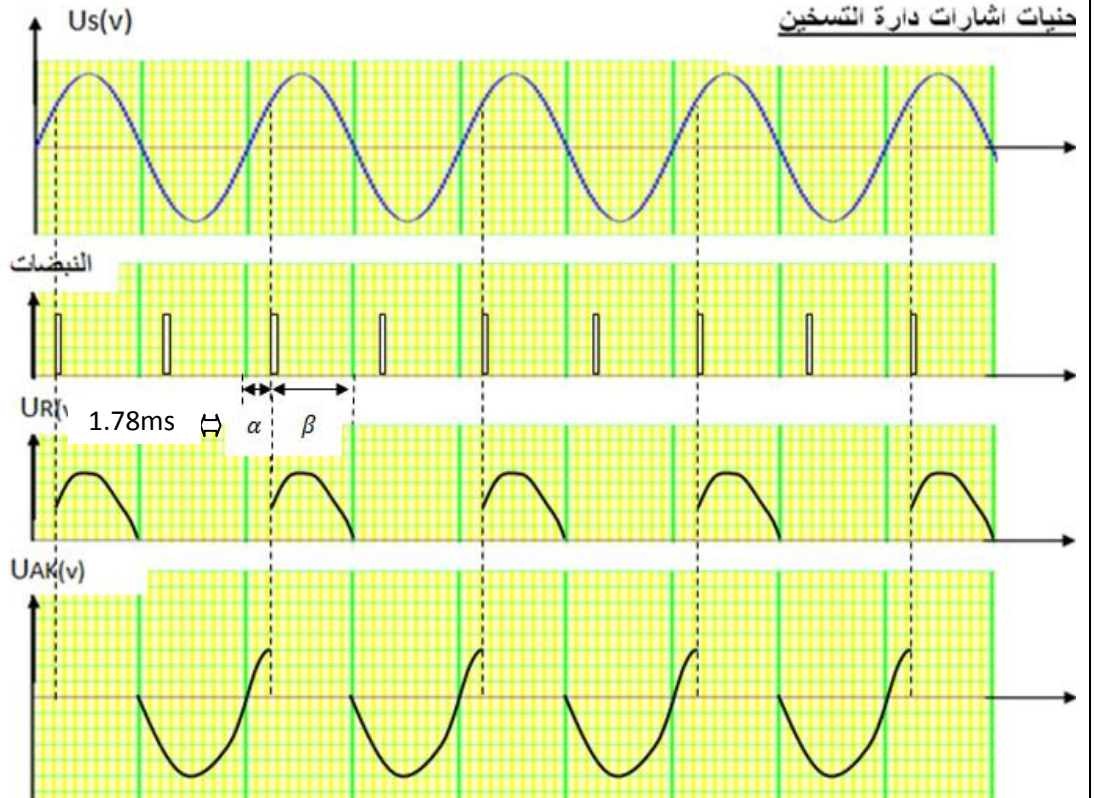
$$\bar{U} = \hat{U} (1 + \cos \alpha) / 2\pi \cos \alpha$$

$$\cos \alpha = (2\pi \bar{U} / \hat{U}) - 1 = (6.28 \cdot 10 / 24\sqrt{2}) - 1 = 0.86$$

$$\alpha = 32^\circ \longrightarrow t \alpha = 32 \cdot 10 / 180^\circ = 1.78ms$$

$$\beta = 180^\circ - 32^\circ = 148^\circ \longrightarrow 14 \cdot 10 / 180 = 8.22ms$$

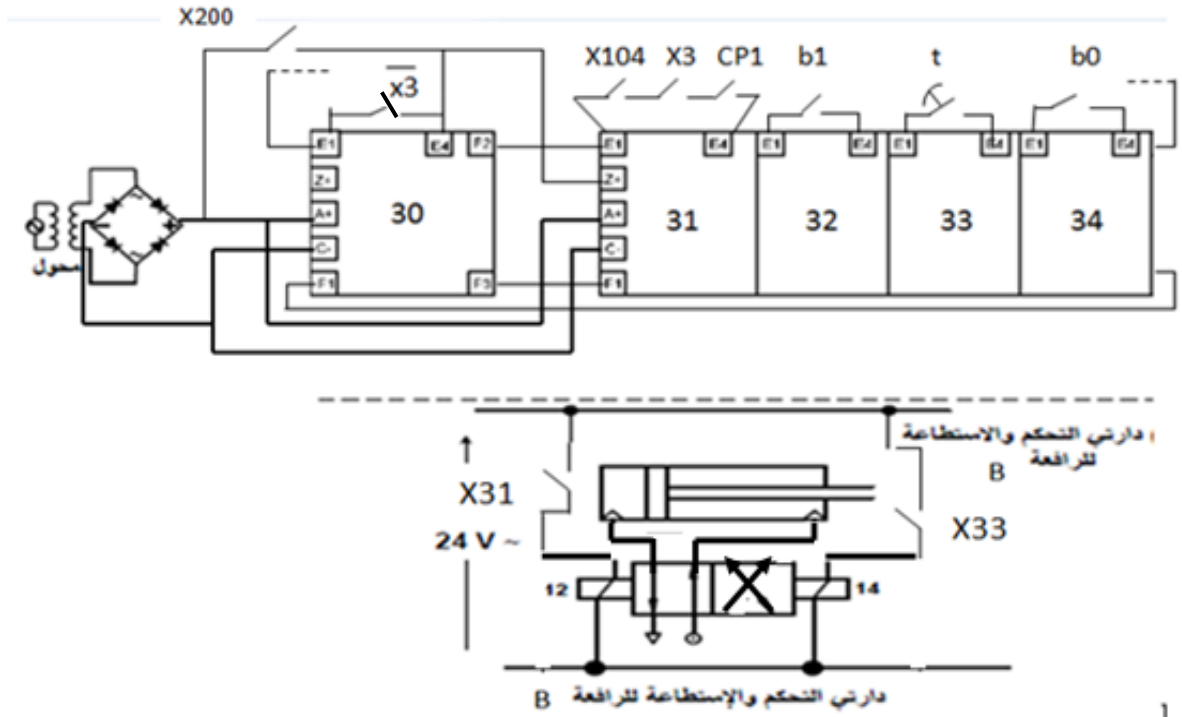
0.75

0.25
X
3

11ج

1.5

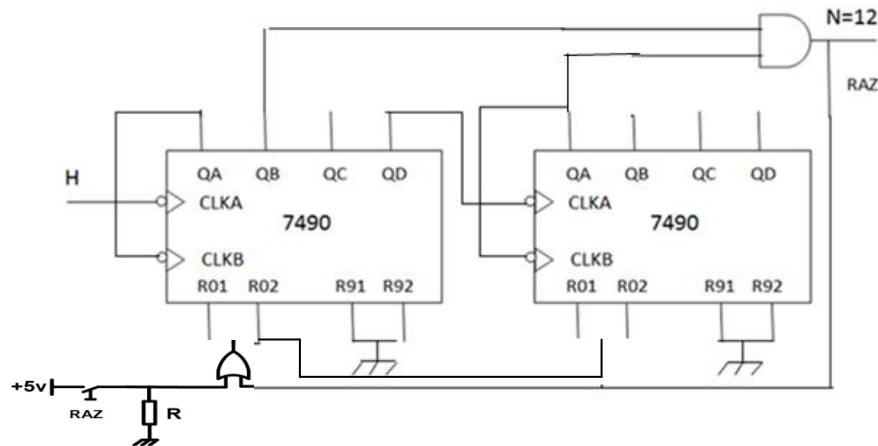
0.1
X
15



رسم دائرة العداد:

1

0.1
X
10



دور كل من الطابقين 1,2 والثنائيين D5, D6 والمكثفة C:

0.5

0.125
X
4

- الطابق 1: تضخيم التوتر
 - الطابق 2: تضخيم التيار
 - المكثفة: منع التيار المستمر المستقطب للثنائيتين بالمرور في المضخم العملي.
 - الثنائيين D5, D6 دورهما إزالة التشوهات الناتجة عن توتري عتبة المقفلين.
- العلاقة التي تربط بين التوتر V_e و $V'e$:

$$V'e = ((R2 + R1) / R1) V_e = 11V_e$$

$$V_s = V'e = 11V_e ; V_s = 15V \implies V_e = V_s / 11 = 15 / 11 = 1,36V$$

- الاستطاعة المقدمة من طرف مصدر التغذية:

$$P_{f_{max}} = 2V^2_{CC} / \pi R_{ch} = 8,95W$$

- الاستطاعة المقدمة R_{ch} للحمولة:

$$P_{s_{max}} = V^2_{CC} / 2R_{ch} = 15^2 / 2 \cdot 1,16 = 7,03W$$

- استنتاج المردود:

$$\eta = P_{s_{max}} / P_{f_{max}} = 0,785 \implies \eta = 78,5\%$$

1

0.5
X
2

المكرومرافب:

RA2 , RA3 , RB2, RB3 هي مداخل التي برمجت مداخل هي RB5, RB6: هي مداخل التي برمجت مخرج هي

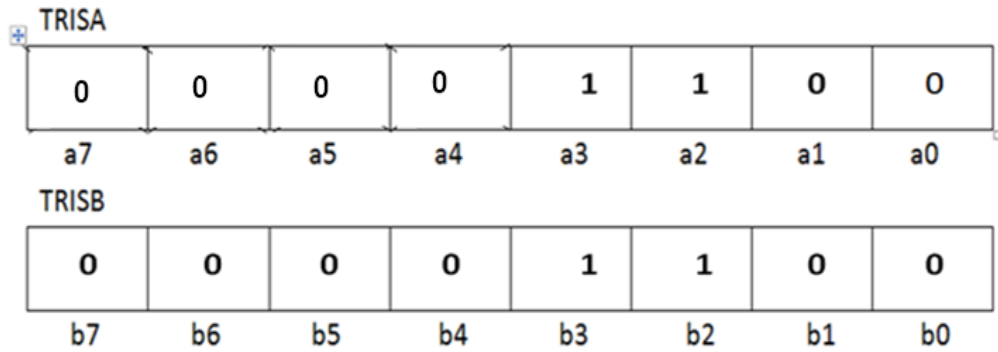
ج18

1.25

0.125
X
6

1

0.125
X
4



البرنامج:

ج19

1

0.25
X
4

```
org 0x000 ; vecteur RESET          عنوان بداية تطبيق البرنامج
GO TO START;  START  اذهب إلى
START bsf STATUS,RP0 ; الذهاب إلى البنك 1
      bsf TRISA,2 ; ( برمجة البيت 2 للسجل PORTA كمدخل)

      bcf STATUS, RP0 ; الرجوع إلى بنك 00
      bsf PORTA, 5;  AR  غلق تماسات المرحل
```

المحرك:

0.25

0.25

الإقران المناسب للفائف المحرك هو إقران نجمي لأن كل لفين تحت جهد مركب.

ج20

سرعة التزامن: $N_s=1500\text{tr/mn}$

حساب الانزلاق: g

ج21

$$g=(N_s-N)/N_s=(1500-1430)/1500=0,046=4,6\%$$

حساب الاستطاعة الممتصة من طرف المحرك

1

0.25

$$\eta=P_u/P_A \implies P_A=P_u/\eta=1380/0,88=1568,18W$$

شدة التيار الممتصة:

$$I = P_a/\sqrt{3} U \cos \varphi=1568,18/\sqrt{3} .380.0.8=2,97A$$

0.5